



Época Especial 08-09-2011

N.º	Nome

Duração da prova: 75 minutos

Cotação de cada pergunta: assinalada com parêntesis rectos

Perguntas de escolha múltipla: cada resposta incorrecta desconta 1/3 do valor da pergunta

Parte Teórica 30%

a. **[2.5]** A visualização, no ecrã de um vulgar computador, de um gráfico descrito no formato BMP (*Bitmap*)

- i. Não é de todo possível, dada a incompatibilidade do dispositivo e da representação
- ii. Só é possível em sistemas cuja arquitectura contempla um processador gráfico (GPU)
- iii. Dispensa o recurso a técnicas sofisticadas de reconhecimento de padrões
- iv. Requer a prévia realização de uma operação de rasterização
- b. [2.5] Em que condições é que um ponto não é alterado por uma transformação linear afim?
  - i. Quando o ponto coincidir com a origem do sistema de eixos coordenados
  - ii. Quando a transformação for rígida
  - iii. Quando a transformação for representada pela matriz identidade
  - iv. Todas as anteriores
- c. [2.5] Numa projecção perspectiva
  - i. O volume de visualização tem a forma de um paralelepípedo e as dimensões aparentes dos objectos não dependem da distância à câmara
  - ii. O volume de visualização tem a forma de um paralelepípedo e as dimensões aparentes dos objectos diminuem com o aumento da distância à câmara
  - iii. O volume de visualização tem a forma de um tronco de pirâmide e as dimensões aparentes dos objectos não dependem da distância à câmara
  - iv. O volume de visualização tem a forma de um tronco de pirâmide e as dimensões aparentes dos objectos diminuem com o aumento da distância à câmara
- d. **[2.5]** No modelo da câmara virtual adoptado pelo OpenGL, as transformações de visualização servem para
  - i. Posicionar e orientar a câmara
  - ii. Ajustar a lente/objectiva da câmara
  - iii. Ampliar e reduzir a fotografia tirada pela câmara
  - iv. Nenhuma das anteriores





- e. **[2.5]** O sistema de equações x = v. cos(u), y = v. sin(u), z = v, em que  $0 \le u < 2\pi$  e  $0 < v \le 1$ , constitui
  - i. Uma descrição implícita de uma superfície esférica
  - ii. Uma parametrização de uma superfície cilíndrica
  - iii. Uma descrição implícita de uma superfície cónica
  - iv. Nenhuma das anteriores
- f. **[2.5]** O vector normal (não necessariamente unitário) à superfície implícita descrita pela equação  $x^2 + y^2 + z^2 1 = 0$  no ponto genérico de coordenadas  $(x_0, y_0, z_0)$  é dado por
  - i.  $(2x_0, 2y_0, 2z_0)$
  - ii.  $(x_0^2, y_0^2, z_0^2)$
  - iii.  $(2x_0^2, 2y_0^2, 2z_0^2)$
  - iv. Nenhuma das anteriores
- g. [2.5] No modelo de iluminação do OpenGL, as superfícies constituídas por materiais baços ou foscos
  - i. Reflectem a luz incidente uniformemente em todas as direcções
  - ii. Caracterizam-se por uma reflexão lambertiana da luz incidente
  - iii. Exibem uma luminosidade aparente proporcional ao co-seno do ângulo de incidência da luz
  - iv. Todas as anteriores
- h. [2.5] No mapeamento de texturas em OpenGL, faz sentido definir um filtro de magnificação do tipo GL\_NEAREST\_MIPMAP\_LINEAR?
  - i. Sim. Será calculada uma média pesada da matriz de 2 x 2 *texels* que mais se aproxima do centro do pixel no *mipmap* que melhor se adequa ao contexto existente
  - ii. Sim. Será escolhido o texel que mais se aproxima do centro do pixel em cada um dos dois mipmaps que melhor se adequam ao contexto existente; em seguida, é efectuada uma interpolação linear destes dois valores
  - iii. Não. Será usado sempre o mapa de maior resolução
  - iv. Nenhuma das anteriores





Época Especial 08-09-2011

N.º	Nome

Parte Teórico-Prática 40%

**Nota:** Em todas as perguntas, a menos que algo seja dito em contrário, assuma a posição da câmara por omissão e o semieixo positivo dos ZZ como representando a cota positiva.

a. **[2.0]** Indique a razão por que o seguinte conjunto de instruções **não** desenha um quadrado.

```
glBegin(GL_POLYGON);
        glVertex2f(-1.0, -1.0);
        glVertex2f(1.0, -1.0);
        glVertex2f(-1.0, 1.0);
        glVertex2f(1.0, 1.0);
        glEnd();
```

\_\_\_\_\_\_

b. **[2.0]** Considere uma cena composta por um cubo de material {1.0, 1.0, 1.0} e um cone de material {0.5, 0.0, 0.5}. Sabendo que existe apenas uma fonte de luz, como deveria configurar as suas componentes de modo a garantir que ambos os objectos sejam visíveis em tons de azul?

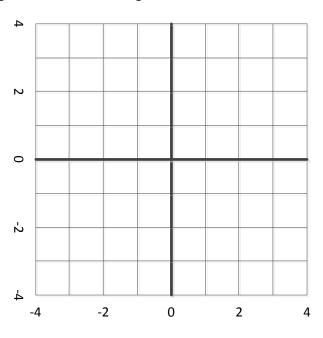
```
a. {0.0, 1.0, 1.0}
b. {1.0, 0.0, 0.0}
```

c. {0.0, 1.0, 0.0}

d. {0.0, 0.0, 1.0}

c. [3.0] Esboce o desenho que resulta do seguinte extracto de código.

```
glBegin(GL_LINES);
    glVertex2f(1.0, 1.0);
    glVertex2f(3.0, 1.0);
    glVertex2f(3.0, 3.0);
    glVertex2f(1.0, 3.0);
glEnd();
```







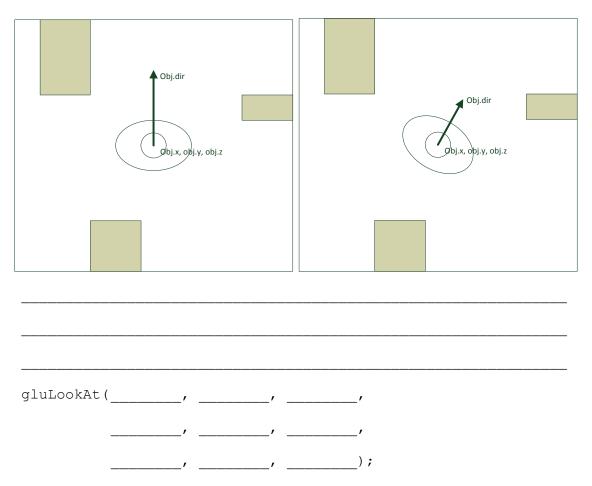




Época Especial 08-09-2011

N.º	Nome

d. [3.0] Considere uma cena em que a posição do centro do personagem é representada pelas variáveis {obj.x, obj.y, obj.z}, a orientação do personagem por obj.dir e a altura por HEIGHT\_CHARACTER. Sabendo que a distância da câmara ao personagem é representada por CAM\_DIST, configure a câmara de modo a obter uma vista de topo do personagem alinhada com os eixos absolutos da cena.







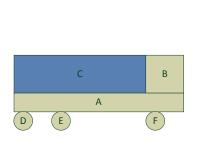


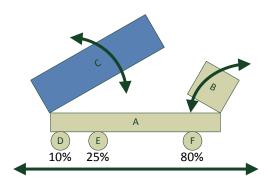


Época Especial 08-09-2011

N.º	Nome

e. Pretende-se construir o objecto 2D da figura seguinte (um modelo rudimentar de um camião de carga com cabina basculante) recorrendo às funções rectangulo(c, a) e circulo(r) de desenho de primitivas centradas na origem. As dimensões de cada rectângulo são dadas pelas constantes  $COMP_n$  e  $ALT_n$ , em que n designa o elemento (A, B ou C). O raio das rodas é dado pela constante  $RAIO_RODAS$ . A distância (medida na horizontal) dos eixos das rodas D, E e F à retaguarda do camião representam respectivamente 10%, 25% e 80% do comprimento do deste último ( $COMP_A$ ). Pretende-se ainda que o sistema seja animado (com a excepção do movimento de rotação das rodas). Assuma a existência de variáveis no modelo que representam a inclinação da cabina e da caixa de carga, bem como a deslocação do veículo.





i. [3.0] Desenhe a árvore de cena correspondente.





II.	[ <b>3.0]</b> Escreva a sec	quencia de instruço	es OpenGL nec	essarias para dese	ennar o objecto.



}

# Licenciatura em Engenharia Informática Sistemas Gráficos e Interacção



iii. **[4.0]** Escreva o código que deve colocar no *callback* do teclado para animar o objecto de modo a que:

• As teclas 'K' e 'L' controlem o deslocamento do camião

	<ul> <li>As teclas 'Q' e 'A' controlem a inclinação da caixa de carga</li> <li>As teclas 'E' e 'D' controlem a inclinação da cabina</li> </ul>										
oid	Keybo	ard(u	nsigne	d chai	key,	int	x, i	nt y	)		