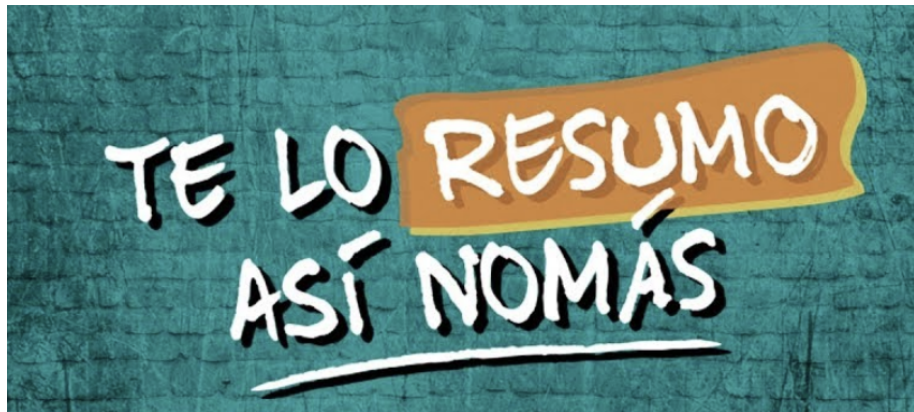


# Algoritmos con grafos

# Te lo Resumo Así Nomás



**¿Qué son?**

## ¿Qué son?

- 1 un conjunto de vértices (que representan cualquier cosa).

## ¿Qué son?

- 1 un conjunto de vértices (que representan cualquier cosa).
- 2 un conjunto de aristas (relaciones **binarias** entre esos vértices).

## ¿Qué son?

- 1 un conjunto de vértices (que representan cualquier cosa).
- 2 un conjunto de aristas (relaciones **binarias** entre esos vértices).

## Características

## ¿Qué son?

- ① un conjunto de vértices (que representan cualquier cosa).
- ② un conjunto de aristas (relaciones **binarias** entre esos vértices).

## Características

- ① Dirigido o no dirigido.

## ¿Qué son?

- ① un conjunto de vértices (que representan cualquier cosa).
- ② un conjunto de aristas (relaciones **binarias** entre esos vértices).

## Características

- ① Dirigido o no dirigido.
- ② Ponderado o sin ponderar.



## ¿Qué son?

- 1 un conjunto de vértices (que representan cualquier cosa).
- 2 un conjunto de aristas (relaciones **binarias** entre esos vértices).

## Características

- 1 Dirigido o no dirigido.
- 2 Ponderado o sin ponderar.
- 3 Simple o completo.

## ¿Qué son?

- ① un conjunto de vértices (que representan cualquier cosa).
- ② un conjunto de aristas (relaciones **binarias** entre esos vértices).

## Características

- ① Dirigido o no dirigido.
- ② Ponderado o sin ponderar.
- ③ Simple o completo.
- ④ Con bucles o sin bucles.

## ¿Qué son?

- 1 un conjunto de vértices (que representan cualquier cosa).
- 2 un conjunto de aristas (relaciones **binarias** entre esos vértices).

## Características

- 1 Dirigido o no dirigido.
- 2 Ponderado o sin ponderar.
- 3 Simple o completo.
- 4 Con bucles o sin bucles.

Cuando decimos “grafo” sin más, nos referimos a un grafo simple, no dirigido, sin pesos y sin bucles. Cualquier otra aclaración será dada.

# Grafos bipartitos

**Definición** Un grafo  $G = (V, E)$  es un **bipartito** si existen subconjuntos  $V_1$  y  $V_2$  de  $V$  tales que:

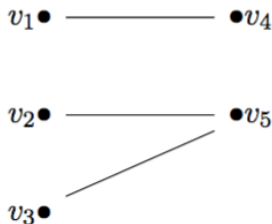
- 1  $V_1 \cap V_2 = \emptyset$
- 2  $V_1 \cup V_2 = V$
- 3 Cada arista en  $E$  es incidente en un vértice  $V_1$  y un vértice en  $V_2$ .

# Grafos bipartitos

**Definición** Un grafo  $G = (V, E)$  es un **bipartito** si existen subconjuntos  $V_1$  y  $V_2$  de  $V$  tales que:

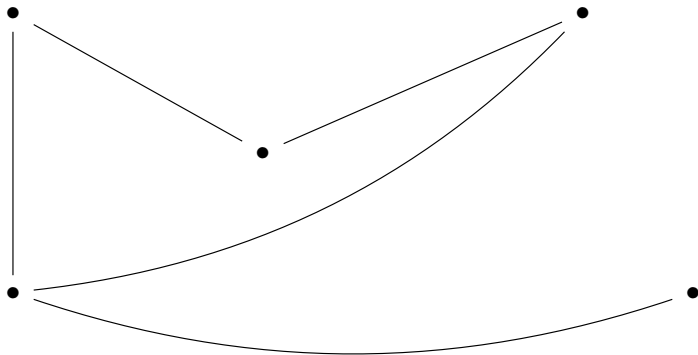
- 1  $V_1 \cap V_2 = \emptyset$
- 2  $V_1 \cup V_2 = V$
- 3 Cada arista en  $E$  es incidente en un vértice  $V_1$  y un vértice en  $V_2$ .

Por ejemplo, el grafo de la siguiente figura es bipartito con  $V_1 = \{v_1, v_2, v_3\}$  y  $V_2 = \{v_4, v_5\}$ .



## Ejercicio 2

Decida si el siguiente grafo es bipartito. Justifique.



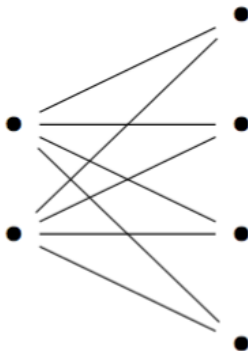
# Grafos bipartitos completos

**Definición** El grafo bipartito completo de  $m$  y  $n$ , denotado  $K_{m,n}$  vértices es el grafo simple donde el conjunto de vértices puede particionarse en  $V_1$  con  $m$  vértices y  $V_2$  con  $n$  vértices, y donde el conjunto de aristas consiste en todas las aristas de la forma  $(v_1, v_2)$  con  $v_1 \in V_1$  y  $v_2 \in V_2$ .

# Grafos bipartitos completos

**Definición** El grafo bipartito completo de  $m$  y  $n$ , denotado  $K_{m,n}$  vértices es el grafo simple donde el conjunto de vértices puede partitionarse en  $V_1$  con  $m$  vértices y  $V_2$  con  $n$  vértices, y donde el conjunto de aristas consiste en todas las aristas de la forma  $(v_1, v_2)$  con  $v_1 \in V_1$  y  $v_2 \in V_2$ .

Se muestra como ejemplo el grafo  $K_{2,4}$ .





## Ejercicio 3

- 1 Dibuje los grafos bipartitos completos  $K_{1,3}$  y  $K_{7,2}$ .
- 2 Encuentre una fórmula para la cantidad de aristas del grafo  $K_{n,m}$ .

# Edsger Dijkstra

Edsger W. Dijkstra (1930-2002) fue un científico de la computación holandés que ideó un algoritmo que resuelve el problema de la ruta más corta de forma óptima. Además, fue de los primeros en proponer la programación como una ciencia. Ganador del premio Turing en 1972. El premio Turing es “el Nobel de la programación”. Poco después de su muerte recibió también el premio de la ACM. El premio pasó a llamarse Premio Dijkstra el siguiente año en su honor.



# El algoritmo de Dijkstra

Este algoritmo Dijkstra **encuentra la longitud de una ruta más corta** del vértice  $a$  al vértice  $z$  en un **grafo**  $G = (V, E)$  **ponderado y conexo**. El peso de la arista  $(i, j)$  es  $w(i, j) > 0$  (es decir, requerimos que los pesos sean siempre positivos).

Es importante verificar que estas condiciones se cumplen antes de aplicar el algoritmo.

# El algoritmo de Dijkstra

El algoritmo funciona asignando **distancias** a los vértices, que siempre son relativas al vértice inicial. Notaremos a la distancia del vértice  $a$  al vértice  $v$  como  $D(v)$ .

# El algoritmo de Dijkstra

El algoritmo funciona asignando **distancias** a los vértices, que siempre son relativas al vértice inicial. Notaremos a la distancia del vértice  $a$  al vértice  $v$  como  $D(v)$ .

Algunas distancias son temporales y otras son permanentes. Al ilustrar el algoritmo, por lo general se encierran en un círculo, o se pintan de un color distinto los vértices cuya distancia calculada ya es permanente.

# El algoritmo de Dijkstra

El algoritmo funciona asignando **distancias** a los vértices, que siempre son relativas al vértice inicial. Notaremos a la distancia del vértice  $a$  al vértice  $v$  como  $D(v)$ .

Algunas distancias son temporales y otras son permanentes. Al ilustrar el algoritmo, por lo general se encierran en un círculo, o se pintan de un color distinto los vértices cuya distancia calculada ya es permanente.

Llamaremos  $T$  al conjunto de vértices que aún no fueron visitados (y, por lo tanto, tienen una distancia temporal). Esos son los vértices con lo que “tenemos que seguir trabajando”. La idea es que, una vez  $D(v)$  sea la etiqueta definitiva de un vértice  $v$ ,  $D(v)$  sea la distancia más corta desde  $a$  hasta  $v$ .

# El algoritmo de Dijkstra

El algoritmo funciona asignando **distancias** a los vértices, que siempre son relativas al vértice inicial. Notaremos a la distancia del vértice  $a$  al vértice  $v$  como  $D(v)$ .

Algunas distancias son temporales y otras son permanentes. Al ilustrar el algoritmo, por lo general se encierran en un círculo, o se pintan de un color distinto los vértices cuya distancia calculada ya es permanente.

Llamaremos  $T$  al conjunto de vértices que aún no fueron visitados (y, por lo tanto, tienen una distancia temporal). Esos son los vértices con lo que “tenemos que seguir trabajando”. La idea es que, una vez  $D(v)$  sea la etiqueta definitiva de un vértice  $v$ ,  $D(v)$  sea la distancia más corta desde  $a$  hasta  $v$ .

Al inicio, todos los vértices estarán en la lista de no visitados. Cada iteración del algoritmo visita un nuevo nodo, determinando su distancia definitiva. El algoritmo termina cuando  $z$  es visitado. Cuando llega ese momento,  $D(z)$  es el valor de la distancia del camino más corto desde  $a$  hasta  $z$ .

# El algoritmo de Dijkstra

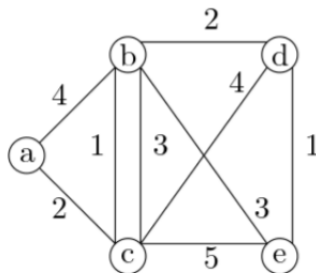
Los pasos detallados del **algoritmo de Dijkstra** son los siguientes:

- 1 Primero, notemos que la ruta más corta del vértice  $a$  al vértice  $a$ , es la ruta de cero aristas, que tiene peso 0. Así, inicializamos  $D(a) = 0$ .
- 2 No sabemos aún el valor de una ruta más corta de  $a$  a los otros vértices, entonces para cada vértice  $v \neq a$ , inicializamos  $D(v) = \infty$ .
- 3 Inicializamos el conjunto  $T$  como el conjunto de todos los vértices, i.e.  $T = V$ .
- 4 Seleccionamos un vértice  $v \in T$  tal que  $D(v)$  sea mínimo.
- 5 Quitamos el vértice  $v$  del conjunto  $T$ :  $T = T - v$
- 6 Para cada  $t \in T$  adyacente a  $v$ , actualizamos su etiqueta:  
$$D(t) = \min\{D(t), D(v) + w(v, t)\}$$
- 7 Si  $z \in T$ , repetimos desde el paso 4, si no, hemos terminado y  $D(z)$  es el valor de la ruta mas corta entre  $a$  y  $z$ .



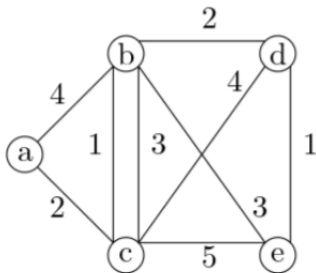
# El algoritmo Dijkstra - ejemplo

Utilizaremos el algoritmo de Dijkstra para encontrar el tamaño de la ruta más corta de  $a$  a  $e$  en el siguiente grafo:



# El algoritmo Dijkstra - ejemplo

Utilizaremos el algoritmo de Dijkstra para encontrar el tamaño de la ruta más corta de  $a$  a  $e$  en el siguiente grafo:



Distancias

$a = 0$

$b = 3$

$c = 2$

$d = 5$

$e = 6$

# Arboles

Los **árboles** son un tipo especial de **grafo**. La definición que dimos en unidades anteriores se puede expresar ahora en términos de teoría de grafos.

Los **árboles** son un tipo especial de **grafo**. La definición que dimos en unidades anteriores se puede expresar ahora en términos de teoría de grafos.

**Definición.** Un **árbol** (libre)  $T$  es un grafo simple que satisface lo siguiente: si  $v$  y  $w$  son vértices en  $T$  existe un camino único de  $v$  a  $w$ .

Los **árboles** son un tipo especial de **grafo**. La definición que dimos en unidades anteriores se puede expresar ahora en términos de teoría de grafos.

**Definición.** Un **árbol** (libre)  $T$  es un grafo simple que satisface lo siguiente: si  $v$  y  $w$  son vértices en  $T$  existe un camino único de  $v$  a  $w$ .

Recordemos también que llamamos **árbol con raíz** a un árbol donde se ha designado un nodo especial, llamado raíz.

Los **árboles** son un tipo especial de **grafo**. La definición que dimos en unidades anteriores se puede expresar ahora en términos de teoría de grafos.

**Definición.** Un **árbol** (libre)  $T$  es un grafo simple que satisface lo siguiente: si  $v$  y  $w$  son vértices en  $T$  existe un camino único de  $v$  a  $w$ .

Recordemos también que llamamos **árbol con raíz** a un árbol donde se ha designado un nodo especial, llamado raíz.

Ahora que sabemos teoría de grafos podemos, además, dar algunas propiedades adicionales de árboles.

Los **árboles** son un tipo especial de **grafo**. La definición que dimos en unidades anteriores se puede expresar ahora en términos de teoría de grafos.

**Definición.** Un **árbol** (libre)  $T$  es un grafo simple que satisface lo siguiente: si  $v$  y  $w$  son vértices en  $T$  existe un camino único de  $v$  a  $w$ .

Recordemos también que llamamos **árbol con raíz** a un árbol donde se ha designado un nodo especial, llamado raíz.

Ahora que sabemos teoría de grafos podemos, además, dar algunas propiedades adicionales de árboles.

**Propiedad** Un grafo conexo y sin ciclos es un árbol. En efecto, como el grafo es conexo entre dos vértices cualesquiera siempre hay un camino.

Los **árboles** son un tipo especial de **grafo**. La definición que dimos en unidades anteriores se puede expresar ahora en términos de teoría de grafos.

**Definición.** Un **árbol** (libre)  $T$  es un grafo simple que satisface lo siguiente: si  $v$  y  $w$  son vértices en  $T$  existe un camino único de  $v$  a  $w$ .

Recordemos también que llamamos **árbol con raíz** a un árbol donde se ha designado un nodo especial, llamado raíz.

Ahora que sabemos teoría de grafos podemos, además, dar algunas propiedades adicionales de árboles.

**Propiedad** Un grafo conexo y sin ciclos es un árbol. En efecto, como el grafo es conexo entre dos vértices cualesquiera siempre hay un camino.

**Propiedad** Un grafo conexo con  $n$  vértices y  $n - 1$  aristas es necesariamente un árbol.



Los **árboles** son un tipo especial de **grafo**. La definición que dimos en unidades anteriores se puede expresar ahora en términos de teoría de grafos.

**Definición.** Un **árbol** (libre)  $T$  es un grafo simple que satisface lo siguiente: si  $v$  y  $w$  son vértices en  $T$  existe un camino único de  $v$  a  $w$ .

Recordemos también que llamamos **árbol con raíz** a un árbol donde se ha designado un nodo especial, llamado raíz.

Ahora que sabemos teoría de grafos podemos, además, dar algunas propiedades adicionales de árboles.

**Propiedad** Un grafo conexo y sin ciclos es un árbol. En efecto, como el grafo es conexo entre dos vértices cualesquiera siempre hay un camino.

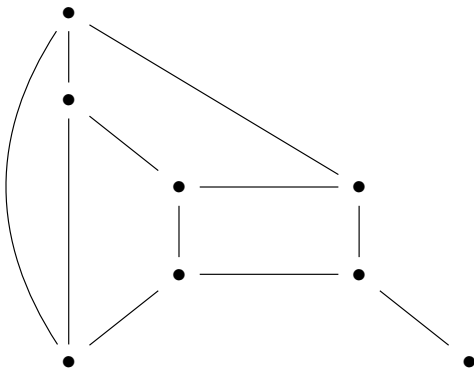
**Propiedad** Un grafo conexo con  $n$  vértices y  $n - 1$  aristas es necesariamente un árbol.

**Propiedad** Si un grafo con  $n$  vértices y  $n - 1$  aristas, no contiene ciclos entonces necesariamente es un árbol.

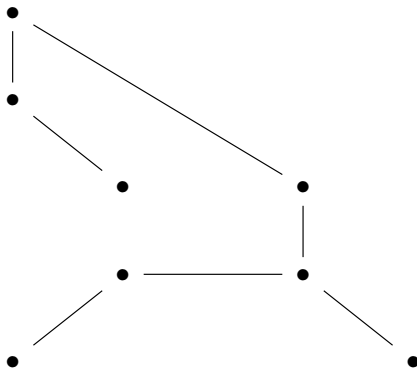
Se dice que árbol  $T$  es un **árbol de expansión** de un grafo  $G$  si:

- 1  $T$  es un subgrafo de  $G$ .
- 2  $T$  es un árbol.
- 3  $T$  contiene todos los vértices de  $G$ .

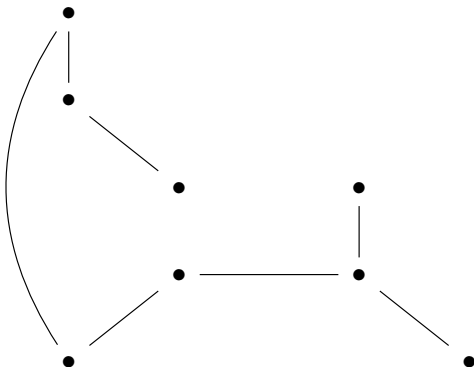
Por ejemplo, dado este grafo



Este es un árbol de expansión de ese grafo:



**Nota** El árbol de expansión de un grafo en general no es único, por ejemplo, acá mostramos otro árbol de expansión distinto del mismo grafo.



Un árbol de expansión para un grafo existe sí y sólo sí el grafo es conexo.

En efecto, todos los árboles pueden pensarse como grafos conexos sin ciclos. Si un grafo  $G$  tiene un árbol de expansión  $T$ , entonces entre dos vértices cualesquiera existe un camino en el árbol que los une (pues todos los árboles son conexos). Ahora bien, como  $T$  es subgrafo de  $G$ , necesariamente debe existir ese mismo camino en el grafo  $G$ .

# El algoritmo de búsqueda en profundidad

El algoritmo de búsqueda en profundidad, normalmente llamado DFS por sus siglas en inglés *Depth First Search* permite encontrar el árbol de expansión de un grafo conexo.

La estrategia consiste en partir de un vértice determinado  $v$  y a partir de allí, cuando se visita un nuevo vértice, explorar cada camino que salga de él. Un camino deja de explorarse cuando se llega a un vértice ya visitado. Si existen vértices no alcanzables, el recorrido queda incompleto; entonces, se debe "volver hacia atrás" hasta encontrar un vértice donde hayamos dejado un camino sin explorar, y repetir el proceso.

# El algoritmo de búsqueda en profundidad

**input:** Un grafo  $G = (V, E)$

**output:** Un árbol  $T = (V', E')$

El algoritmo construye un árbol de expansión para el grafo  $G$ .

**variables**

$T = \text{Grafo}()$  # Grafo sin vértices

$P = \text{Pila}()$  # Una pila vacía

$\text{visitados} = []$  # Una lista de nodos visitados

elegimos origen (un vertice en  $V$ )

agregamos origen a  $S$

**mientras**  $S$  no sea vacia **hacer**

$v = S.\text{pop}()$

$\text{visitados.append}(v)$

**para cada**  $w$  adyacente a  $v$  en  $G$  **hacer**

**si**  $w$  no esta en  $\text{visitados}$  **entonces**

$\text{visitados.append}(w)$

$P.\text{push}(w)$

**fin mientras**



# El algoritmo de búsqueda en profundidad

¿Es un algoritmo?

# El algoritmo de búsqueda en profundidad

¿Es un algoritmo?

No podemos dejar al azar el criterio con el que se elige el nodo inicial.

# El algoritmo de búsqueda en profundidad

¿Es un algoritmo?

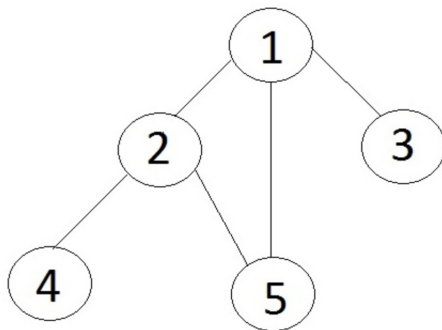
No podemos dejar al azar el criterio con el que se elige el nodo inicial.

**Convención** Si los nodos están etiquetados con texto, utilizaremos el orden lexicográfico para elegir el nodo inicial.

**Convención** Si los nodos están numerados, elegimos el orden natural de los números para elegir el nodo inicial.

# El algoritmo de búsqueda en profundidad

Utilizaremos el algoritmo de búsqueda en profundidad para encontrar el árbol de expansión para el siguiente árbol:



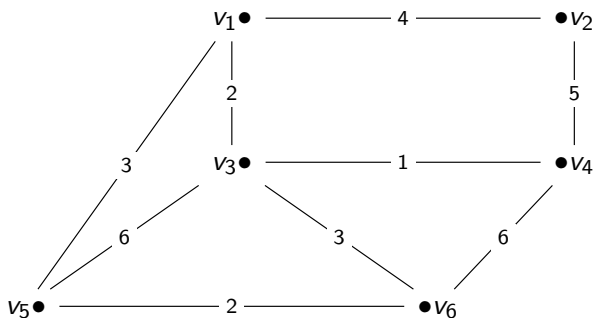
# El algoritmo de búsqueda en profundidad

## Aplicaciones

- 1 Decidir si un grafo es conexo.
- 2 Encontrar todas las componentes conexas de un grafo.
- 3 Encontrar todos los posibles caminos de un vértice a otro.

# Árboles de expansión mínima

El grafo con pesos de la figura muestra seis ciudades y los costos de construir carreteras entre ellas. Se desea construir el sistema de carreteras de menor costo que conecte a las seis ciudades. La solución debe necesariamente ser un árbol de expansión ya que debe contener a todos los vértices y para ser de costo mínimo, sería redundante tener dos caminos entre ciudades. Entonces lo que necesitamos es el árbol de expansión del grafo que sea de peso mínimo.



# Árboles de expansión mínima

**Definición** Sea  $G$  un grafo con pesos. Un árbol de expansión mínima de  $G$  es un árbol de expansión de  $G$  que tiene peso mínimo entre todos los posibles.

**Nota** El algoritmo DFS no asegura que el árbol encontrado sea de peso mínimo.

# El algoritmo de Prim

El **algoritmo de Prim** permite encontrar un **árbol de expansión mínimo** para un grafo con pesos conexo de vértices  $v_1, v_2, \dots, v_n$ .

El algoritmo comienza con un único nodo, elegido mediante algún criterio, e incrementa continuamente el tamaño de un árbol agregando sucesivamente vértices cuya distancia a los anteriores es mínima.

Esto significa que en cada paso, las aristas a considerar son aquellas que inciden en vértices que ya pertenecen al árbol.

El árbol está completamente construido cuando no quedan más vértices por agregar.



# El algoritmo de Prim

**input:** Un grafo  $G = (V, E)$

**output:** Un árbol  $T = (V', E')$

El algoritmo construye un árbol de expansión mínimo para el grafo  $G$ .

**variables**

$T = \text{Grafo}()$  # El grafo vacío

$U = [v]$  #  $v$  es el vértice inicial, elegido con algún criterio

**mientras**  $T \neq U$  **hacer**

    elegimos  $(u,v)$  la arista más barata /  $u$  está en  $U$  y  $v$  está en  $V - U$ .

$V' = V' + [v]$

$E' = E' + (u,v)$

**fin mientras**

# El algoritmo de Prim

¿Es un algoritmo?

# El algoritmo de Prim

¿Es un algoritmo?

No podemos dejar al azar el criterio con el que se elige el nodo inicial.

¿Es un algoritmo?

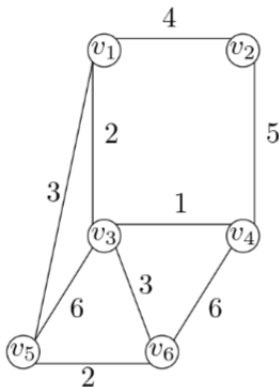
No podemos dejar al azar el criterio con el que se elige el nodo inicial.

**Convención** Si los nodos están etiquetados con texto, utilizaremos el orden lexicográfico para elegir el nodo inicial.

**Convención** Si los nodos están numerados, elegimos el orden natural de los números para elegir el nodo inicial.

# El algoritmo de Prim

Utilizaremos el algoritmo de Prim para encontrar el árbol de expansión mínimo para el siguiente árbol:



# El algoritmo de Kruskal

El **algoritmo de Kruskal** es otro algoritmo que permite encontrar el **árbol de expansión mínimo** para un grafo con pesos conexo de vértices

$v_1, v_2, \dots, v_n$ .

Este algoritmo funciona eligiendo siempre la arista de menor costo que no forme un ciclo, aunque el grafo quede desconexo.

Comienza con un grafo que contiene los mismos nodos que el grafo inicial, pero ninguna de las aristas. Luego, va a agregando aristas del menor costo posible, de forma tal que no se formen ciclos. El árbol está completamente construido cuando el grafo resultante es conexo

# El algoritmo de Kruskal

**input:** Un grafo  $G = (V, E)$

**output:** Un árbol  $T = (V', E')$

El algoritmo construye un árbol de expansión mínimo para el grafo  $G$ .

**variables**

$T = \text{Grafo}(V)$  # El grafo con los mismos vértices, sin aristas.

**mientras**  $T$  no sea conexo **hacer**

    elegimos  $(u,v)$  la arista más barata /  $T$  no tiene ciclos

$E' = E' + (u,v)$

**fin mientras**

# El algoritmo de Kruskal

¿Es un algoritmo?



# El algoritmo de Kruskal

¿Es un algoritmo?

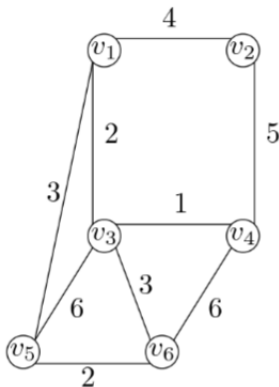
¿Que pasa si hay un empate en varias aristas?

**Convención** Ordenamos las aristas utilizando los criterios ya vistos (numérico o alfabético).

**Convención** Si hay un empate, elegiremos la arista que aparezca antes en nuestro orden.

# El algoritmo de Kruskal

Utilizaremos el algoritmo de Kruskal para encontrar el árbol de expansión mínimo para el siguiente árbol:



¿Se animan a tirar complejidades para los algoritmos que vimos hoy?