

4.1

O ganho α torna $\alpha u(t)$ o mais próximo possível de $y(t + \tau)$, no sentido de minimizar $E[(\alpha u(t) - y(t + \tau))^2]$ é $\alpha = \frac{r_{uy}(\tau)}{r_u(0)}$.

$$E[(\alpha u(t) - y(t + \tau))^2] = E[\alpha^2 u^2(t) - 2\alpha u(t) y(t + \tau) + y^2(t + \tau)]$$

Por valor esperado $E[.]$ ser um operador linear, temos:

$$E[(\alpha u(t) - y(t + \tau))^2] = \alpha^2 E[u^2(t)] - 2\alpha E[u(t) y(t + \tau)] + E[y^2(t + \tau)]$$

Para achar o α máximo, deriva-se em relação a α e iguala a zero. Assim temos:

$$\begin{aligned} \frac{d}{d\alpha} E[(\alpha u(t) - y(t + \tau))^2] &= 2\alpha E[u^2(t)] - 2E[u(t) y(t + \tau)] + 0 = 0 \\ \alpha E[u^2(t)] &= E[u(t) y(t + \tau)] \\ \alpha &= \frac{E[u(t) y(t + \tau)]}{E[u^2(t)]} = \frac{r_{uy}(t)}{\text{var}(u)} = \frac{r_{uy}(t)}{r_u(0)} \end{aligned}$$

Para saber se é de máximo ou de mínimo, derivamos mais uma vez. Assim:

$$\frac{d^2}{d\alpha^2} E[(\alpha u(t) - y(t + \tau))^2] = 2E[u^2(t)] - 0 + 0 = 2\text{var}(u)$$

Como variância é sempre positiva, o α é máximo.

4.8

$$u(k) = 0,9 e(k-1) + 0,8 e(k-2) + 0,7 e(k-3) + e(k)$$

$e(k)$ = ruído branco com distribuição gaussiana, com média (μ) zero e variância unitária

$$\sigma_e^2 = 1$$

Estime $r_u(k)$ numericamente e determine $r_u(k)$, $k = 0, 1, \dots, 5$ analiticamente

$$\begin{aligned} r_u(k) &= E[u(n) u(n+k)] = \\ &= E[(0,9 e(n-1) + 0,8 e(n-2) + 0,7 e(n-3) + e(n))(0,9 e(n-1+k) \\ &\quad + 0,8 e(n-2+k) + 0,7 e(n-3+k) + e(n+k))] = \\ &= E[0,81 e(n-1)e(n-1+k) + 0,72 e(n-1)e(n-2+k) + 0,63 e(n-1)e(n-3+k) \\ &\quad + 0,9 e(n-1)e(n+k) + 0,72 e(n-2)e(n-1+k) \\ &\quad + 0,64 e(n-2)e(n-2+k) + 0,56 e(n-2)e(n-3+k) \\ &\quad + 0,8 e(n-2)e(n+k) + 0,63 e(n-3)e(n-1+k) \\ &\quad + 0,56 e(n-3)e(n-2+k) + 0,49 e(n-3)e(n-3+k) \\ &\quad + 0,7 e(n-3)e(n+k) + 0,9 e(n)e(n-1+k) + 0,8 e(n)e(n-2+k) \\ &\quad + 0,7 e(n)e(n-3+k) + e(n)e(n+k)] \end{aligned}$$

Por $e(k)$ ser um ruído branco, não há dependência entre os $e(k+n)$. Assim, para $e(n_1)e(n_2)$ temos:

Se os índices $n_1 \neq n_2$, temos que $E[e(n_1)e(n_2)] = E[e(n_1)]E[e(n_2)] = \mu * \mu = \mu^2$

Se os índices $n_1 = n_2 = n$, temos que $E[e(n_1)e(n_2)] = E[e^2(n)] = E[e^2(0)] = \sigma_e^2 + \mu^2$

Então, a função em há valor apenas quando $n = 0$ é a impulso $\delta(n)$. Assim:

$$E[e(n_1)e(n_2)] = \mu^2 + \sigma_e^2 \delta(n_2 - n_1)$$

Porém, neste caso, $\mu = 0$, então só há variância.

Substituindo acima, temos:

$$\begin{aligned} &E[0,81 \sigma_e^2 \delta(k) + 0,72 \sigma_e^2 \delta(k-1) + 0,63 \sigma_e^2 \delta(k-2) + 0,9 \sigma_e^2 \delta(k+1) + 0,72 \sigma_e^2 \delta(k+1) \\ &\quad + 0,64 \sigma_e^2 \delta(k) + 0,56 \sigma_e^2 \delta(k-1) + 0,8 \sigma_e^2 \delta(k+2) + 0,63 \sigma_e^2 \delta(k+2) \\ &\quad + 0,56 \sigma_e^2 \delta(k+1) + 0,49 \sigma_e^2 \delta(k) + 0,7 \sigma_e^2 \delta(k+3) + 0,9 \sigma_e^2 \delta(k-1) \\ &\quad + 0,8 \sigma_e^2 \delta(k-2) + 0,7 \sigma_e^2 \delta(k-3) + \sigma_e^2 \delta(k)] = \\ &= (0,81 + 0,64 + 0,49 + 1) \delta(k) + (0,72 + 0,56 + 0,9) \delta(k-1) + (0,63 + 0,8) \delta(k-2) \\ &\quad + (0,9 + 0,72 + 0,56) \delta(k+1) + (0,8 + 0,63) \delta(k+2) + (0,7) \delta(k+3) \\ &\quad + (0,7) \delta(k-3) = \\ r_u(k) &= 0,7 \delta(k+3) + 1,43 \delta(k+2) + 2,18 \delta(k+1) + 2,94 \delta(k) + 2,18 \delta(k-1) \\ &\quad + 1,43 \delta(k-2) + 0,7 \delta(k-3) \end{aligned}$$

Assim:

$$\begin{aligned} r_u(0) &= 0,7 \delta(3) + 1,43 \delta(2) + 2,18 \delta(1) + 2,94 \delta(0) + 2,18 \delta(-1) + 1,43 \delta(-2) \\ &\quad + 0,7 \delta(-3) = 2,94 \\ r_u(1) &= 0,7 \delta(4) + 1,43 \delta(3) + 2,18 \delta(2) + 2,94 \delta(1) + 2,18 \delta(0) + 1,43 \delta(-1) \\ &\quad + 0,7 \delta(-2) = 2,18 \\ r_u(2) &= 0,7 \delta(5) + 1,43 \delta(4) + 2,18 \delta(3) + 2,94 \delta(2) + 2,18 \delta(1) + 1,43 \delta(0) + 0,7 \delta(-1) \\ &= 1,43 \\ r_u(3) &= 0,7 \delta(6) + 1,43 \delta(5) + 2,18 \delta(4) + 2,94 \delta(3) + 2,18 \delta(2) + 1,43 \delta(1) + 0,7 \delta(0) \\ &= 0,7 \\ r_u(4) &= 0,7 \delta(7) + 1,43 \delta(6) + 2,18 \delta(5) + 2,94 \delta(4) + 2,18 \delta(3) + 1,43 \delta(2) + 0,7 \delta(1) \\ &= 0 \\ r_u(5) &= 0,7 \delta(8) + 1,43 \delta(7) + 2,18 \delta(6) + 2,94 \delta(5) + 2,18 \delta(4) + 1,43 \delta(3) + 0,7 \delta(2) \\ &= 0 \end{aligned}$$

4.9

$$H(z) = \frac{0,1701 z + 0,1208}{z^2 - 0,7859 z + 0,3679}$$

Para realizar a matriz de correlação $r_{uy}(k) = \sum_{i=0}^{\infty} h(i) r_u(k-i)$, utilizamos a resposta impulso do sistema do exercício 4.8.

Por ser tratar de uma convolução, ao se passar para o domínio da frequência, a operação se torna uma multiplicação. Então:

$$r_{uy}(z) = H(z)r_u(z)$$

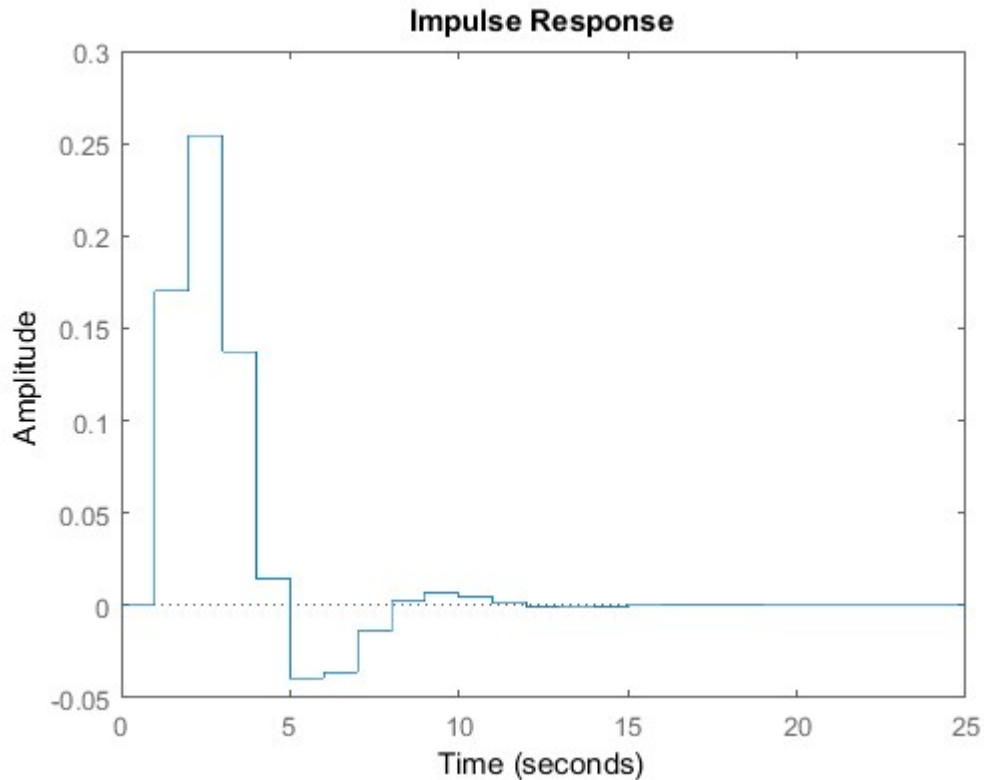
A transformada Z de $r_u(k)$ é:

$$r_u(z) = 0,7 z^3 + 1,43 z^2 + 2,18 z + 2,94 + 2,18 z^{-1} + 1,43 z^{-2} + 0,7 z^{-3}$$

Arrumando

$$\begin{aligned} r_u(z) &= 0,7 \frac{z^3}{1} + 1,43 \frac{z^2}{1} + 2,18 \frac{z}{1} + 2,94 \frac{1}{1} + 2,18 \frac{1}{z} + 1,43 \frac{1}{z^2} + 0,7 \frac{1}{z^3} = \\ &= 0,7 \frac{z^3 z^3}{z^3} + 1,43 \frac{z^2 z^3}{z^3} + 2,18 \frac{z z^3}{z^3} + 2,94 \frac{z^3}{z^3} + 2,18 \frac{z^{-1} z^3}{z^3} + 1,43 \frac{z^{-2} z^3}{z^3} + 0,7 \frac{z^3 z^{-3}}{z^3} = \\ &= 0,7 \frac{z^6}{z^3} + 1,43 \frac{z^5}{z^3} + 2,18 \frac{z^4}{z^3} + 2,94 \frac{z^3}{z^3} + 2,18 \frac{z^2}{z^3} + 1,43 \frac{z}{z^3} + 0,7 \frac{1}{z^3} = \\ r_u(z) &= \frac{0,7 z^6 + 1,43 z^5 + 2,18 z^4 + 2,94 z^3 + 2,18 z^2 + 1,43 z + 0,7}{z^3} \end{aligned}$$

Simulando:



A Simulação foi realizada através do código no Matlab abaixo:

```
clear all
clc

%Fazendo a função de transferencia do sistema
z = tf('z');
H = (0.1701*z+0.1208)/(z^2-0.7859*z+0.3679)

ru = (0.7*z^6+1.43*z^5+2.18*z^4+2.94*z^3+2.18*z^2+1.43*z+0.7)/z^3

ruy = H*ru

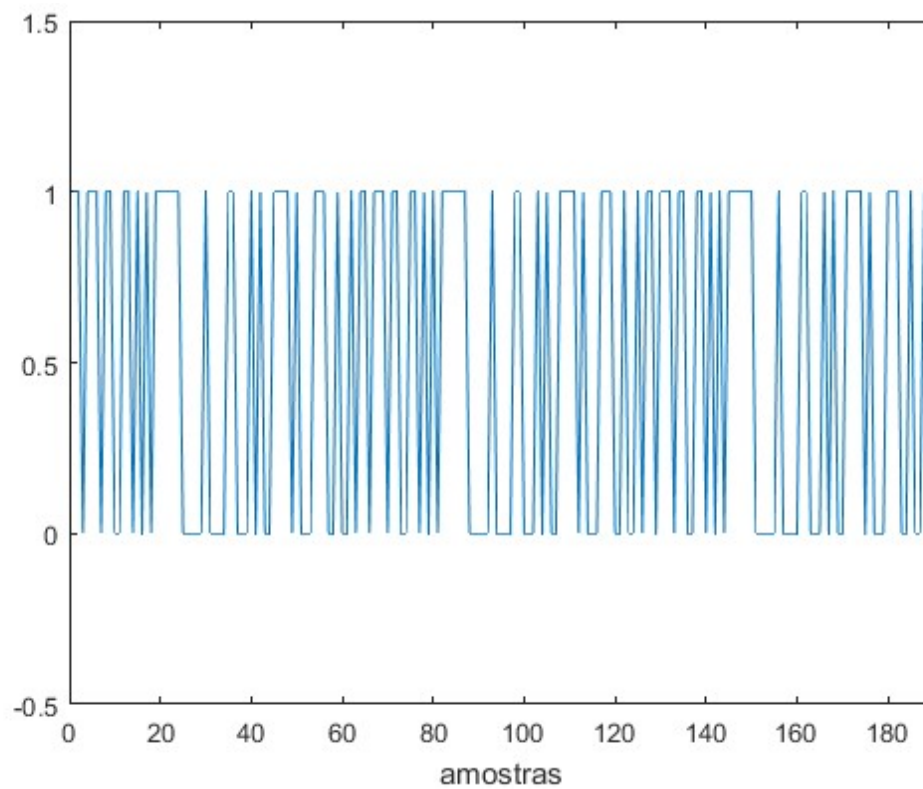
impulse(H)
```

Fiz as funções mas não sei como achar o $h(k)$
Não sei fazer pelas as matrizes, pois são matrizes infinitas (4.12)
Não consigo achar a correlação entre o sinal do 4.8 e a saída, pois não tenho saída

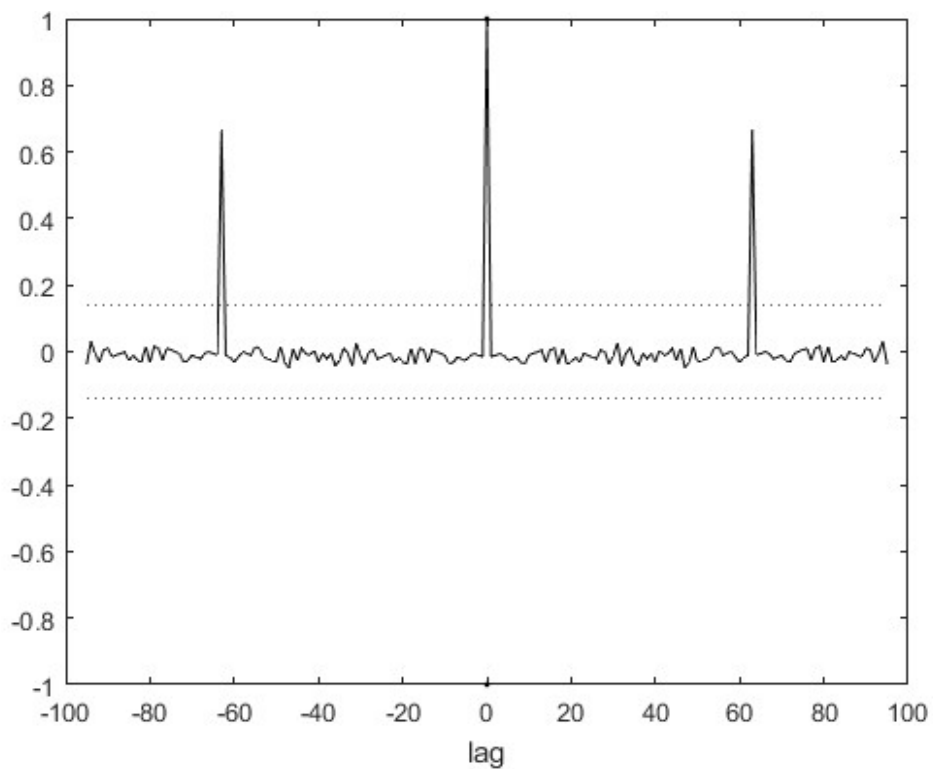
Com é $H(z)$, pensei em fazer no domínio da frequência, pois assim a convolução se transforma em produto, porém, se eu tirar a fft do $r_{uy}(z)$, seria mais fácil eu tirar a fft de $H(z)$ e ter $h(k)$

4.15

Utilizando a função PRBS.m, com a sequência de m de 1 bit, 190 amostras e com periodicidade de n=6 bits, temos:



Usando a função de correlação cruzada MYCCF.m, para fazer a auto correlação, e o lag= 190, temos:



A Simulação foi realizada através do código no Matlab abaixo:

```
clear all
clc

%Usando a função PRBS conforme a figura 4.10 do Livro
%Sequencia m com n=6
n=6;
%Sequencia m com nível lógico 0 e 1
m=1;
Sinal=PRBS(190,n,m);

plot(Sinal)
xlabel('amostras');
axis([0 190 -0.5 1.5])

%Usando a função de correlação cruzada para auto correlação
%Criando as duas colunas do mesmo sinal
c=[Sinal' Sinal'];
lag=190;
AutoCorrelacao = MYCCF(c,lag,1,1,'k');
```

4.16

No exercício anterior, qual o valor de T_b que o texto nas páginas 198 e 199 não cita?
O T_b altera qual parâmetro na função PRBS.m?

4.17

A partir de

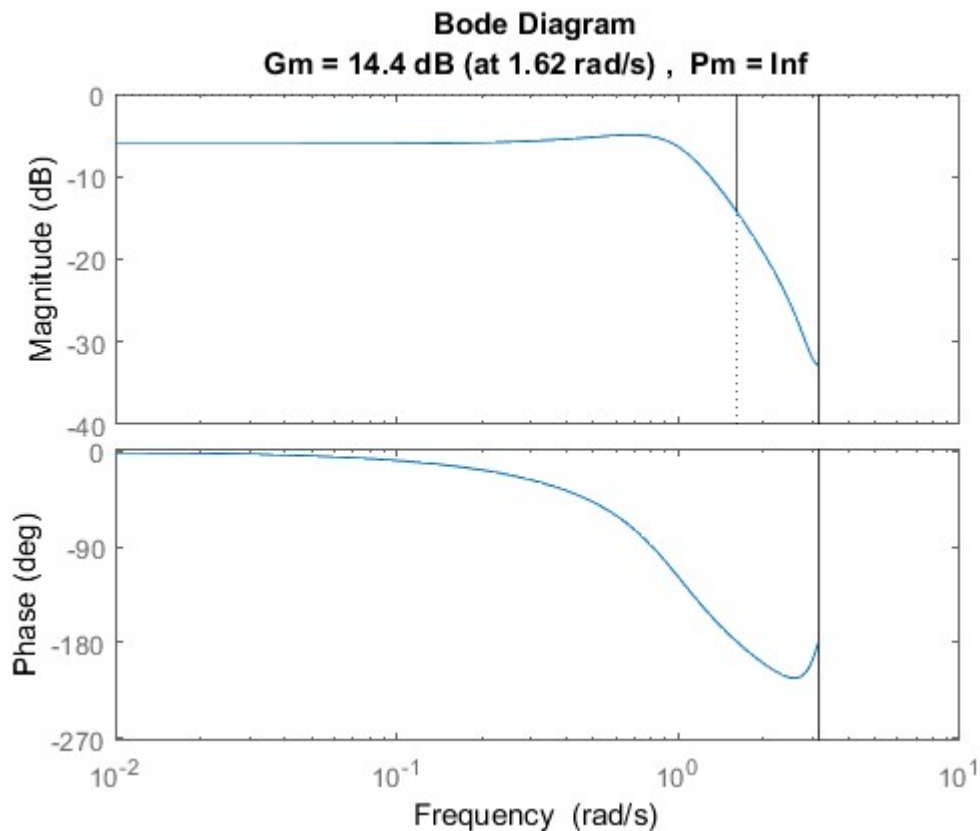
$$H(z) = \frac{0,1701 z + 0,1208}{z^2 - 0,7859 z + 0,3679}$$

Encontra-se o diagrama de bode por

Qual entrada eu insiro para realizar a fft() e achar o diagrama de bode? Como que funciona esse código?

No livro, ele não cita qual formula ele utiliza para encontrar o modulo e ângulo dos pontos para realizar o diagrama. Assim, qual é o método que ele cita nessa seção 4.4? Ele simplesmente usou transformada de Fourier para fazer a convolução virar produto, ou tem algo mais?

Usando a função do matlab Margin(), obteve-se o diagrama de bode abaixo:



A Simulação foi realizada através do código no Matlab abaixo:

```
clear all
clc

%Fazendo a função de transferencia do sistema
z = tf('z');
H = (0.1701*z+0.1208)/(z^2-0.7859*z+0.3679)

%Faz o diagrama de bode
margin(H)
```


4.19

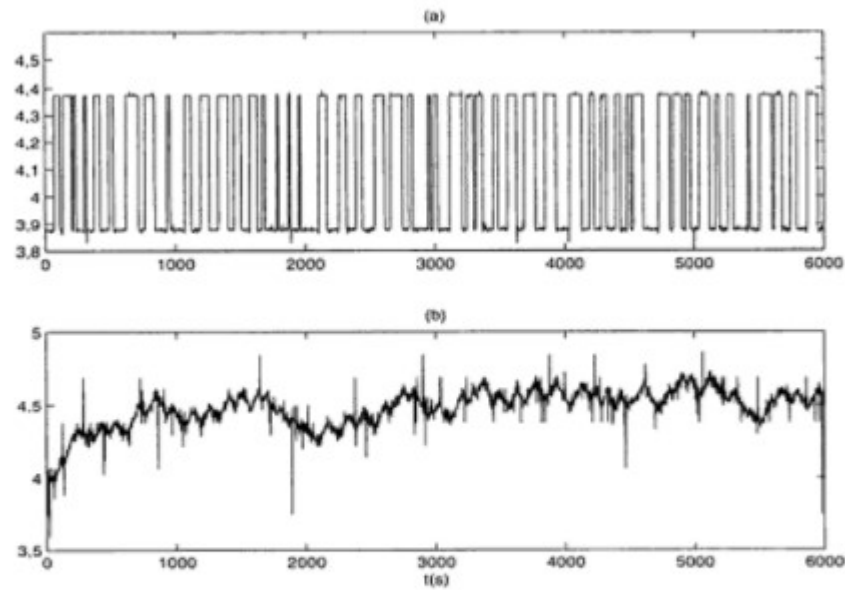
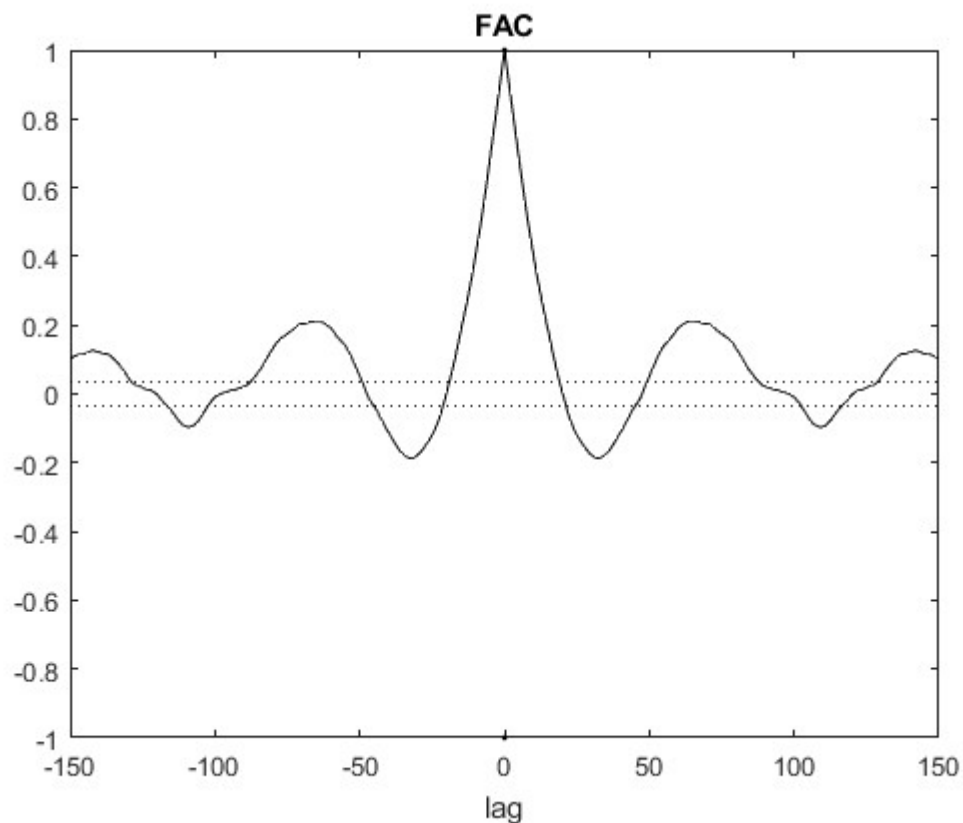


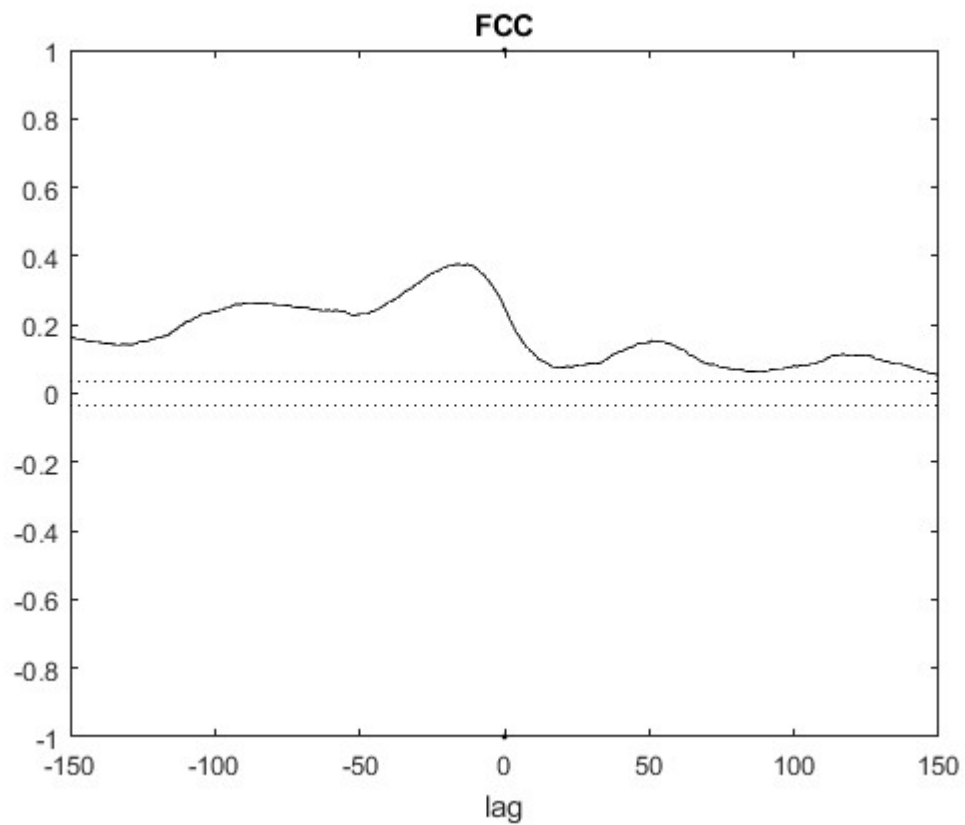
FIGURA 4.16: Resposta de uma planta a um sinal pseudo-aleatório

Dados do arquivo `prbsa02 @`, (a) sinal binário pseudo-aleatório, entrada para a planta piloto de bombeamento de água descrita na Seção 1.4, (b) sinal de saída (vazão).

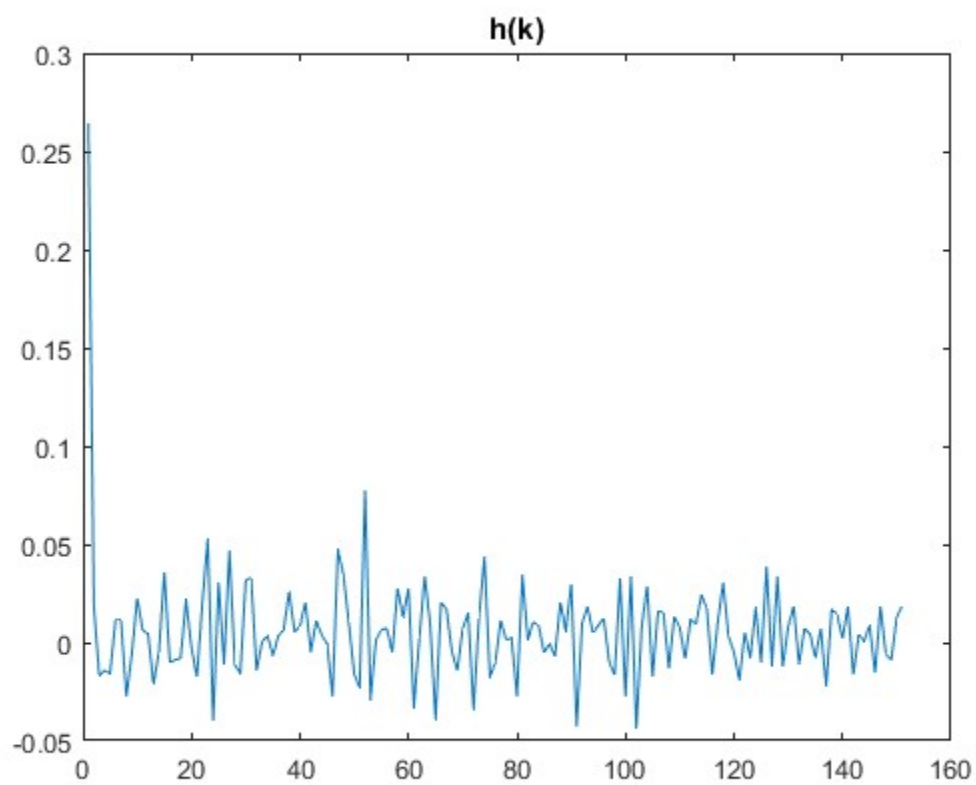
Usando a função de correlação cruzada MYCCF.m, para fazer a auto correlação, e o lag= 300, temos:



Usando a função de correlação cruzada MYCCF.m, para fazer a correlação entre entrada e saída, e o lag= 300, temos:



Montando as matrizes da equação 4.12 e realizando o calculo, temos:



Tenho o $h(k)$ e o que tenho que fazer agora que eu não entendi

A Simulação foi realizada através do código no Matlab abaixo:

```
clear all
clc

%Carregando os dados ensaio6mw.dat
Data = load ('PRBSA02.DAT');

%Separando os Sinais
SinalPRBS = Data(:,2);
SinalVazao = Data(:,3);

%Usando a função de correlação cruzada para auto correlação
%Criando as duas colunas do mesmo sinal
FAC=[SinalPRBS SinalPRBS];
lag=300;
[AutoCorrelacaoX,AutoCorrelacaoY] = MYCCF(FAC,lag,1,1,'k');
title('FAC')

figure
%Usando a função de correlação cruzada
FCC=[SinalPRBS SinalVazao];
lag=300;
[CorrelacaoX,CorrelacaoY] = MYCCF(FCC,lag,1,1,'k');
title('FCC')

%Montando a matriz de autocorrelação
Ru= zeros(lag/2+1);

%Achando o meio do FAC, ou seja, o Ru(0)
IndiceFAC=lag/2+1;
while IndiceFAC>0
    for i=0:lag/2
        Ru(i+1,lag/2+2-IndiceFAC)= AutoCorrelacaoY(IndiceFAC+i);
    end
    IndiceFAC=IndiceFAC-1;
end

%Montando o vetor da correlação
Ruy= zeros(lag/2+1,1);

%Achando o meio do FCC, ou seja, o Ruy(0)
IndiceFCC=lag/2+1;

for i=0:lag/2
    Ruy(i+1)=CorrelacaoY(i+IndiceFCC);
end

H=Ru^(-1)*Ruy;

figure()
plot(H)
```

4.20

$$H(s) = \frac{1}{1000s + 1}$$

Qual o valor de T_b que o texto nas páginas 198 e 199 não cita?
O T_b altera qual parâmetro na função PRBS.m?

4.21

Para que $A(q)r_y(k) = 0$, um dos termos tem que ser 0, porém $A(q) \neq 0$, então, $r_y(k) = 0$.
Porém, como a autocorrelação de um sinal pode ser 0??