

Datenverarbeitung in der Technik

Sommersemester 2025

Projektbericht

Teammitglieder:	
Fabian Becker	
Jendrik Jürgens	
Nicolas Koch	
Michael Specht	
Jonathan Wohlrab	
Betreuung:	
Dr. Alexander Metzner, Matthias Altman	n
Abgabedatum:	
15.07.2025	

Inhaltsverzeichnis

1	CAD-Konstruktion	2
2	ESP32 Programmierung	3
\mathbf{A}	bbildungsverzeichnis	5
Ta	abellenverzeichnis	6

1. CAD-Konstruktion

2. ESP32 Programmierung

Stundenliste

Name: Michael Specht Gruppe: 1 Himmelwacht

Pos.	Bezeichung	Beschreibung	Stunden in h
1	Einführung	Gruppe, Thema, Herangehensweise	4
2	Einführung	GANTT, Lastenheft, Einteilung, Teileliste	8
3	Flieger	Fliegermodell bauen + Arm für Befestigung	2
	CAD - Setup	Einführung in 3D-Druck, Test verschiedener	5
		Software (onshape, FreeCAD), Arbeitsaufteilung	
4			
	CAD - Geschützarm v1	eigene Konstruktion des Geschützarms für	15
		Anbringen von Ultraschall- und Gyrosensor +	
5		Flywheel-Motoren + Kamera	
	Dokumentation lesen	Dokumentation zu Motor-Control-PWM	5
		(MCPWM), Motortreiber und Motoren suchen und	
6		lesen	
	HW Setup Motortreiber	Widerstände und Kondensatoren laut Datenblatt	2
7	•	angebracht	
	ESP-IDF Motortreiber	Programmierung Low-Level Treiber für 919D51	15
		Gearbox Servomotoren mit Pololu MD31C	
8		Treiberboards	
	ESP-IDF Differential Drive	Logik für Diff-Drive Wrapper erstellt und	10
9		programmiert	
10	Test Motortreiber	Test am Fahrzeug + Debugging	5
11	Test Differential Drive	Test am Fahrzeug + Debugging	10
	Integration Differential Drive	Steuerung mittels PS4-Controller	5
12	G		
	Integrationstest Differential	Deadzones festlegen, Diff-Drive Algorithmus	10
13	Drive	anpassen	
	HW Setup Motortreiber	Anpassungen aufgrund zu geringer Spannung bzw.	2
14	·	Leistung	
	CAD - Geschützarm v2	komplette Überarbeitung aufgrund zu schwacher	10
15		Servomotoren	
16	CAD - Pololu Mounts	Mounts für Motortreiberboards erstellt	1
17	HW Setup Fahrzeug	Diverse Arbeiten für Zusammenbau	3
	HW Setup Fahrzeug	Keilrippenriemen-Trieb zerlegt, gereinigt,	2
18	,	zusammengebaut	
19	Flywheel Motoren	Test Flywheelmotoren	2
	ESP-IDF Differential Drive	Umbau auf Festkommaarithmetik	3
20	Algorithmus		
	ESP-IDF MQTT	Integration WiFi- + MQTT-Stack für KI-Integration	15
21			
22	Integration MQTT	Test an Fahrzeug + Debugging	5
	3D-Druck	Diverse Drucks begleitet (Slicer, Infill entfernen)	5
23			
24	Dokumentation erstellen	Wissenschaftliche Arbeit verfassen	20
	Präsentation erstellen	eigenen Teil (CAD, ESP32 Programmierung)	3
25		hinzufügen	
Gesamt:			167

Abbildungsverzeichnis

Tabellenverzeichnis