

A Simple Local Path Planning Algorithm for Autonomous Mobile Robots

Fábio Demo da Rosa

Universidade Federal de Santa Maria Pós-Graduação em Ciência da Computação Disciplina de Robótica Móvel

faberdemo@gmail.com

20 de novembro de 2023



Visão Geral

Introdução

2 Correção de Erros Translacionais

Introdução I

• INTERNAL (s.d.)

Correção de Erros Translacionais I

• É



CRUZ, Lord Flaubert Steve Ataucuri. A Simple Local Path Planning Algorithm for Autonomous Mobile Robots.



A Simple Local Path Planning Algorithm for Autonomous Mobile Robots

Fábio Demo da Rosa

Universidade Federal de Santa Maria Pós-Graduação em Ciência da Computação Disciplina de Robótica Móvel

faberdemo@gmail.com

20 de novembro de 2023

