# Aussagelogik und Elementare Mengenlehre

## Aussagelogik

### Aussageverbindungen

#### Wahrheitstabellen

A	B	$A \wedge B$	$A \lor B$	$A \Rightarrow B$	$A \Leftrightarrow B$
0	0	0	0	1	1
0	1	0	1	1	0
1	0	0	1	0	0
1	1	1	1	1	1

### Umformungen

Logische Operationen:

$A \Rightarrow B$	$\Leftrightarrow$	$(\neg A) \lor B$
$\neg(A \Rightarrow B)$	$\Leftrightarrow$	$A \wedge (\neg B)$
$(A \Rightarrow B)$	$\Leftrightarrow$	$(\neg A \Rightarrow \neg B)$
$(A \Rightarrow B) \land A$	$\Leftrightarrow$	В
$(A \Rightarrow B) \land \neg B$	$\Leftrightarrow$	$\neg A$
$(A \Rightarrow B) \land (B \Rightarrow C)$	$\Leftrightarrow$	$(A \Rightarrow C)$
$\neg(A \land B)$	$\Leftrightarrow$	$(\neg A) \lor (\neg B)$
$\neg(A \lor B)$	$\Leftrightarrow$	$(\neg A) \wedge (\neg B)$
$(A \lor B) \land \neg A$	$\Leftrightarrow$	В

Wenn A richtig ist, muss B auch richtig sein Wenn A richtig ist, darf B nicht richtig sein

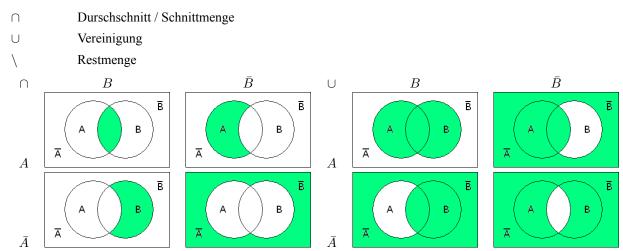
A oder B muss falsch sein, damit das ganze richtig ist A und B müssen falsch sein, damit das ganze richtig ist

#### Zusätzlich:

OR	$(\neg A \implies B)$	$\Leftrightarrow$	$(\neg B \implies A)$	$\Leftrightarrow$	$(A \lor B)$	$\Leftrightarrow$	
XOR	$(A \land \neg B) \lor (\neg A \land B)$	$\Leftrightarrow$	$(A \vee B) \wedge (\neg A \vee \neg B)$	$\Leftrightarrow$	$(A\dot{\lor}B)$	$\Leftrightarrow$	$\neg(A \leftrightarrow B)$
XNOR	$(A \wedge B) \vee (\neg A \wedge \neg B)$	$\Leftrightarrow$	$(A \lor \neg B) \land (\neg A \lor B)$	$\Leftrightarrow$	$(A \Leftrightarrow B)$	$\Leftrightarrow$	$(A \Rightarrow B) \land (B \Rightarrow A)$

## Elementare Mengenlehre

### Mengenoperationen



#### Gesetze

Kommutativgesetz	$A \cup B$	=	$B \cup A$	a+b	=	b+a
Assoziativgesetz	$A \cup (B \cup C)$	=	$(A \cup B) \cup C$	a+(b+c)	=	(a+b)+c
Dristributivgesetzt	$A \cup (B \cap C)$	=	$(A \cup B) \cap (A \cup C)$	a*(b+c)	=	ab + ac
Neutralelement	$\exists x \forall a$ :	=	x + a = a + x = a	,		
Inverses	$\forall x \exists y$ :	=	x + y = 0			
Gruppe	$\exists Neutral element$	$\wedge$	$\exists Inverses$			

### Produktmenge

 $A=\{a,b,c\}$  und  $B=\{1,2\}$ , dann ist die Produkmenge  $AxB=\{a1,a2,b1,b2,c1,c2\}$ .

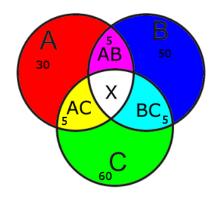
### Potenzmenge

$$A = \{a, b\}$$
, dann ist die Potenzmenge  $P(A) = \{\{\}, \{a\}, \{b\}, \{a, b\}\}$ 

### Bespiel Mengenlehre

Gegeben seien die Mengen A (30 Elemente), B (50 Elemente) und C (60 Elemente).

Wie viele Elemente enhält  $B \setminus (A \cup C)$ , falls  $A \cap B$ ,  $A \cap C$ ,  $B \cap C$  je 5 Elemente und  $A \cup B \cup C$  127 Elemente enhalten?



Gesucht, die Menge  $X(A \cap B \cap C)$ , mit Hilfe derer man alle Teilmengen bestimmen kann.

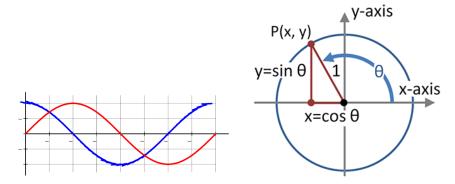
X kann nun wie folgt bestummen werden:

$$\begin{split} A \cup B \cup C &= A + B + C - A \cap B - A \cap C - B \cap C + X \\ \text{Einsetzen:} &\rightarrow 127 = 30 + 50 + 60 - 5 - 5 - 5 + X \\ X &= 2 \\ &\Rightarrow (B \cap C) \setminus X = 3 \\ &\Rightarrow (B \cap C) \setminus X = 3 \\ &\Rightarrow B \setminus (A \cup C) = 42 \end{split}$$

## Funktionen

### Funktionen (Grundlagen)

### Trigonometrische Funktionen



### Polynome

Ein Polynom n-ter Ordnung:  $p(x) = a_n x^n + ... + a_2 x^2 + a_1 x + a_0 x \in \mathbb{R}, a_n \neq 0$ 

Eigenschaften:

- Differenzen und Summen von Polynomen sind wieder Polynome.
- Produkte von Polynomen sind wieder Polynome. Bsp:  $p(2) \times p(3) = p(5)$
- Die Division von Polynomen ergiebt wieder ein Polynom und ev. einen Rest.

Beispiel für Polynomdivision:

#### Hornerschema

Auswertung einer Funktion an einer bestimmten Stelle.

Sei die Funktion 
$$F(x) = x^3 - 3x^2 - 10x + 24 = (x - 2)(x^2 - x - 12)$$

Diese an x = 2 ausgewertet:

x=2	$x^3$	$-3x^2$	-10x	24
	1	-3	-10	24
		2	-2	-24
	1	-1	-12	0
Rest:	$x^2$	-x	-12	

Hier wurde die Nullstelle x=2 abgespalten.

#### Begriffe der Funktionen

#### **Ganz-Rationale Funktion**

Eine Ganz-Rationale Funktion lässt sich so schreiben:  $f(x) = a_n x^n + ... + a_2 x^2 + a_1 x + a_0$ 

#### Gebrochen-Rationale Funktion

Eine Gebrochen-Rationale Funktion:  $f(x) = \frac{a_n x^n + \dots + a_2 x^2 + a_1 x + a_0}{b_n x^n + \dots + b_2 x^2 + b_1 x + b_0} = \frac{p(m)}{p(n)}$ , wobei der Grad der Polynome nicht gleich sein muss.

3

#### Definitionslücken

Sie sind Stellen, an denen die Funktion nicht definiert ist. Z.B.: Nenner der gleich 0 ist. Man unterscheidet 2 Arten von Definitionslücken:

- Polstellen: Nach dem vollständigen Kürzen, besteht immernoch die Nullstelle des Nenners.
- hebbare Definitionslücken: Nach vollständigem Kürzen verschwindet die Nullstelle des Nenners.
- Stopfen der Def. Lücke: Wert der hebbaren Lücke in den gekürzten Bruch einsetzen.

Wichtig: Kommt eine Polstelle mehrmals vor:  $(x-a)^n$ , so ist dies eine n-fache Polstelle. Ist die Vielfachheit gerade, so findet kein Vorzeichenwechsel statt.

#### Nullstellen

Man kann die Nullstellen bestimmen, indem man:

- bei einer ``Ganz-Rationalen Funktion" diese gleich NULL setzt.
- bei einer ``Gebrochen-Rationalen Funktion" den Zähler gleich NULL setzt.

#### Asymptoten

Sind Geraden, denen sich eine Kurve beliebig nahe annähert. Wir unterscheiden 2 Arten:

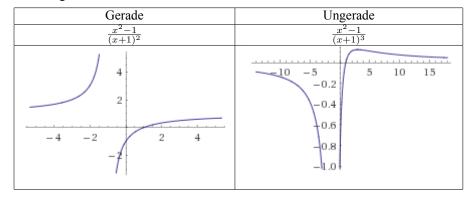
• bei Polstellen: Die Kurve einer gebrochen-rationalen Funktion schmiegt sich der Gerade bei x=Polstelle an. Es bildet sich eine senkrechte Asymptote.

4

- für grosse x:  $f(x) = \frac{g(x)}{h(x)}$  im Falle:
  - grad(g) < grad(h): x-Achse als wagrechte Asymptote
  - grad(g) = grad(h): Gerade mit der Gleichung:  $f(x) = \frac{g(x)}{h(x)}$
  - grad(g) = 1 + grad(h): schiefe Asymptote, durch Polynomdivision

Man beachte beim Zeichnen die Vielfachheit der Polstelle:

- · Gerade Anzahl: Vorzeichenwechsel
- · Ungerade Anzahl: Kein Vorzeichenwechsel



#### Beispiele:

	Funktion	Definitionslücke	Nullstelle	
f(	$(x) = \frac{(x+2)^2}{(x+4)^3 x^2}$	P:-4(x3), 0(x2), H: keine	N:-2(x2)	

Betrachten wir die Funktion:  $f(x) = \frac{2x^2 + x^2 + x}{1 - x^2}$ 

Nullstelle: x = 0

Definitionslücken: x = 1 (Polstelle, 1fach), x = -1 (Polstelle, 1fach) Asymptoten: x = 1, x = -1, x = -2x - 1 (durch Poly.division)

### Umkehrfunktionen

#### Begriffe

injektive Funktion	surjektive Funktion	bijektive funktion
$\begin{array}{c c} X & Y \\ \hline 1 & \rightarrow D \\ 2 & \rightarrow B \\ 3 & \leftarrow A \end{array}$	X $Y$ $D$ $B$ $C$ $A$	$X$ $Y$ $1 \cdot \longrightarrow \cdot D$ $2 \cdot \longrightarrow \cdot B$ $3 \cdot \longrightarrow \cdot C$ $4 \cdot \longrightarrow \cdot A$

#### Monotonie

Die Funktion f(x) ist im Intervall [a, b] injektiv, falls sie:

- streng monoton wachsend: auf  $x_1, x_2 \in [a, b]$ :  $x_1 < x_2 : f(x_1) < f(x_2)$  ist oder
- streng monoton fallend: auf  $x_1, x_2 \in [a, b]$ :  $x_1 < x_2 : f(x_1) > f(x_2)$  ist.

#### Bestimmung der Umkehrung

- Definitionsbereich so festlegen, dass f auf D injektiv ist
- Funktionsgleichung nach x auflösen:  $x = f^{-1}(y)$
- Variabeln x und y vertauschen:  $y = f^{-1}(x)$

Grundsätzlich kann man sagen, dass  $f^{-1}$  die Spiegelung von f an der Geraden x = y ist. Dabei werden auch der Definitionsbereich und Wertebereich getauscht.

## Folgen und Reihen

## Folgen

Eine reelle Zahlenfolge  $a_1, a_2, a_3, ...$ , die nach irgendeiner Vorschrift geordnet sind. Die Folge kann endlich viele Glieder haben (abbrechende Folge) oder unendlich viele Glieder umfassen. Bsp: 1, 4, 9, 16...

5

#### Summenzeichen

$$\sum_{k=m}^n a_k = a_m + a_{m+1} + a_{m+2} + \ldots + a_n = \text{``Summe aller } a_k \text{ von } k = m \text{ bis } k = n \text{''}$$
 Zu jeder Folge  $a_1, a_2, a_3, \ldots$  kann man die Folge  $s_n$ der Teilsummen, die sogenannte **Reihe** der Folge bilden:

- $s_1 = a_1$
- $s_2 = a_1 + a_2$
- $s_3 = a_1 + a_2 + a_3$
- $s_n = a_1 + a_2 + a_3 + \dots + a_n = \sum_{k=1}^n a_k$

### Produktzeichen

$$\prod\limits_{k=m}^n a_k = a_m \cdot a_{m+1} \cdot a_{m+2} \cdot \ldots \cdot a_n$$
 = ``Produkt aller  $a_k$  von  $k=m$  bis  $k=n$  "

### Rechenregeln

c sei konstant:	$\sum_{n=0}^{\infty} c = (n-m+1) \cdot c$	$\prod_{n=0}^{n} c = c^{n-m+1}$
	k=m	k=m
c = Konstanter Faktor:	$\sum_{k=m}^{n} c \cdot a_k = c \cdot \sum_{k=m}^{n} a_k$	$\prod_{k=m}^{n} c \cdot a_k = c^{n-m+1} \cdot \prod_{k=m}^{n} a_k$
Zerlegung:	$\sum_{k=m}^{n} (a_k \pm b_k) = \sum_{k=m}^{n} a_k \pm \sum_{k=m}^{n} b_k$	$\prod_{k=m}^{n} (a_k \cdot b_k) = \prod_{k=m}^{n} a_k \cdot \prod_{k=m}^{n} b_k$

Beispiele:

• 
$$\sum_{k=5}^{25} a_k = \sum_{k=1}^{25} a_k - \sum_{k=1}^4 a_k$$

• 
$$\sum_{k=3}^{5} (i^2 - 3) = \sum_{k=3}^{5} i^2 + \sum_{k=3}^{5} -3$$

## Arithmetische Folgen

Eine Folge bei der die Differenz d zweier aufeinander folgender Glieder konstant ist heisst arithmetische Folge (AF).

$$a_1, a_1 + d, a_1 + 2d, a_1 + 3d, a_1 + 4d, \dots$$

#### **Rekursive Definition**

Jedes Glied  $a_n$  ist durch ein oder mehrere Vorgänger definiert:

$$a_{n+1} = a_n + d$$

### **Explizite Definition**

 $a_n$ ist durch eine Rechnung von n gegeben:

$$a_n = a_1 + (n-1) \cdot d \mid d = \frac{a_i - a_k}{i - k}$$

### Summen von arithmetischen Folgen

Die Summe eine Arithmetischen Folge lässt sich wie folgt berechnen:

$$s_n = \frac{(a_1 + a_n)}{2} \cdot n = \frac{1}{2} \cdot n \cdot (a_1 + a_n) = n \cdot a_1 + \frac{n \cdot (n-1)}{2} \cdot d$$

Speziell:

$$s_n = \sum_{k=1}^n k^2 = \sum_{k=1}^n \sum_{i=k}^n i = \frac{n(n+1)(2n+1)}{6}$$

### Geometrische Folgen

Eine Folge, bei der der Quotient zweier aufeinander folgender Glieder gleich gross ist, heisst geometrische Folge (GF).

6

$$a_1,a_1\cdot q,a_1\cdot q^2,a_1\cdot q^3,\dots$$

#### Rekursive Definition

Jedes Glied  $a_n$  ist durch ein oder mehrere Vorgänger definiert:

$$a_{n+1} = a_n \cdot q$$

#### Explizite Definition

 $a_n$ ist durch eine Rechnung von n gegeben:

$$a_n = a_1 \cdot q^{n-1}$$

### Summen von geometrischen Folgen

Die Summe eine geometrischen Folge lässt sich wie folgt berechnen:

$$s_n = a_1 \cdot \frac{1-q^n}{1-q} = a_1 \cdot \frac{q^n-1}{q-1}$$
$$s_\infty = a_1 \cdot \frac{1}{1-q}$$

### Anwendung in der Finanzmathematik (GF)

#### Zinseszinsrechnung

 $K_0$  =Startkapital; p =Zinssatz (in %); n =Anzahl Jahre;  $K_n$  =Kapital nach n Jahren;

$$K_n = K_0 \cdot (1 + \frac{p}{100})^n = K_0 \cdot q^n$$

Bemerkung: q = Zinsfaktor

$$q=1+\frac{p}{100},$$
 also wenn z.B.  $p=6\% \rightarrow q=1.06$ 

#### Rentenrechnung

r =Rente; q =Zinsfaktor; n =Anzahl Jahre

$$K_n = r \cdot \frac{q^n - 1}{q - 1}$$

Wenn noch ein Startkapital  $K_0$ vorhanden ist:

$$K_n = K_0 \cdot q^n + r \cdot \frac{q^n - 1}{q - 1}$$

#### Ratenzahlungen

 $K_0 = Schuld; q = Zinsfaktor; n = Anzahl Jahre; r = Rate$ 

$$\left[ K_0 \cdot q^n = r \cdot \frac{q^n - 1}{q - 1} \right]$$

Ist nun die höhe der Raten gefragt, so kann der Zinsfaktor und die Schuld eingesetzt werden, und nach r aufgelöst werden.

#### Grenzwerte

#### Monotonie

- Eine Folge  $a_n$ heisst monoton wachsend (streng monoton wachsend), wenn  $a_n \le a_{n+1}(a_n < a_{n+1})$  ist für alle n
- Eine Folge  $a_n$  heisst monoton fallend (streng monoton fallend), wenn  $a_n \ge a_{n+1}(a_n > a_{n+1})$  ist für alle n

#### Beschränktheit

- Eine Folge  $a_n$ heisst nach oben beschränkt, wenn es eine Zahl S gibt, so dass  $a_n \leq S$  für alle n gilt. S heisst obere Schranke der Folge. Eine gegen oben beschränkte Folge hat stets einen Grenzwert. Der Grenzwert ist die kleinste obere Schranke.
- Eine Folge  $a_n$ heisst nach unten beschränkt, wenn es eine Zahl S gibt, so dass  $a_n \ge s$  für alle n gilt. s heisst untere Schranke der Folge. Eine gegen unten beschränkte Folge hat stets einen Grenzwert. Der Grenzwert ist die grösste untere Schranke.
- Hat eine Folge sowohl eine obere als auch eine untere Schranke, so nennt man sie kurz eine beschränkte Folge.

#### Der Grenzwertbegriff

Wird eine Folge beliebig fortgesetzt, so nähert sie sich im unendlichen einem Wert. Dieser Wert wird Grenzwert (Limes) genannt.

7

$$\lim_{n \to \infty} a_n = a$$

Man sagt, die Folge konvergiert gegen a.

Exp. Grad	Beispiel	Grenzwert
Zähler > Nenner	$\lim_{n\to\infty} a_n \frac{n+1}{1}$	$\infty$
	$\lim_{n\to\infty} \frac{2n^2+1}{n}$	$\infty$
Zähler < Nenner	$\lim_{n\to\infty} \frac{2n^2+1}{3n^3}$	0
	$\lim_{n\to\infty} a_n \frac{1}{n}$	0
Zähler = Nenner	$\lim_{n\to\infty} a_n \frac{2n+3}{2n+5}$	1
	$\lim_{n\to\infty} a_n \frac{n+1}{2n+1}$	$\frac{1}{2}$
	$\lim_{n\to\infty} a_n \frac{2n+1}{n+1}$	$\frac{2}{1}$

Beschreibung

(Der Zähler geht gegen ∞, der Nenner nicht)

(Der Zähler geht schneller gegen  $\infty$ , als der Nenner)

(Der Nenner geht schneller gegen ∞, als der Zähler)

(Der Nenner geht gegen ∞, der Zähler nicht)

Der Grenzwert kann anhand der Faktoren von n abgelesen werden

#### Bedingung

Die Zahl a heisst Grenzwert der Folge  $a_n$ , falls gilt:

Zu jedem  $\varepsilon > 0$  gibt es eine Stelle  $n_{\varepsilon}$ so, dass alle  $n > n_{\varepsilon}$ gilt :

$$|a_n - a| < \varepsilon$$

Beispiel: 
$$a_n = \frac{n}{n+1}, \qquad \varepsilon = \frac{1}{100} \qquad \text{Behauptung:} \quad \lim_{n \to \infty} a_n = 1$$
Bedingung:  $|a_n - 1| < \frac{1}{100} \Rightarrow |\frac{n}{n+1} - 1| < \frac{1}{100} |\text{gleichnamig machen}|$ 

$$|\frac{n-(n+1)}{n+1}| < \frac{1}{100} |\text{vereinfachen}|$$

$$|\frac{-1}{n+1} < \frac{1}{100}| |\text{nach n auflösen}|$$

$$99 < n \qquad \text{Nach 99 Gliedern ist man das erste mal um } \frac{1}{100} \text{ am Grenzwert dran.}$$

#### Konvergenz, Divergenz

- Eine Folge heisst konvergent, falls sie einen Grenzwert hat.
- Eine Folge heisst divergent, wenn sie keinen Grenzwert hat.

#### Rechnen mit Grenzen

 $a_n$ und  $b_n$ seien konvergente Folgen mit  $\lim_{n \to \infty} a_n = a$  bzw.  $\lim_{n \to \infty} b = ab$ , dann gilt:

$\lim_{n \to \infty} (a_n \pm b_n) = a \pm b$	$a_n = \frac{2 + \frac{3}{n}}{5 + \frac{6}{n}} + \frac{50}{n^2}$	$\lim_{n \to \infty} a_n = \frac{2}{5} + 0 = \frac{2}{5}$
$\lim_{n \to \infty} (a_n \cdot b_n) = a \cdot b$	$a_n = \frac{6n}{2n} \cdot \frac{2n}{n}$	$\lim_{n \to \infty} a_n = 3 \cdot 2 = 6$
$\lim_{\substack{n\to\infty\\n\to\infty}} \frac{a_n}{b_n} = \frac{a}{b} \text{ (für } b_n, b \neq 0)$	$a_n = \frac{\frac{36n}{n}}{6 + \frac{6}{n}}$	$\lim_{n \to \infty} a_n = \frac{36}{6+0} = \frac{36}{6} = 6$
$\lim_{n \to \infty} (a_n^k) = a^k, k \in \mathbb{R}$	$a_n = \frac{6n}{2n}^3$	$\lim_{n \to \infty} a_n = 3^3 = 27$

### Spezielle Grenzwerte

#### Reihenwerte

Gegeben sei eine unendliche Folge  $a_n$ . Wir betrachten die zu dieser Folge gehörige Reihe  $s_n$ . Konvergiert die Folge  $s_n$ , so definiert man die Summe der unendliche Reihe als:

$$s_{\infty} = a_1 + a_2 + \dots = \sum_{k=1}^{\infty} a_k = \lim_{n \to \infty} s_n$$

 $s_{\infty}$ heisst auch der Reihenwert der Folge  $a_n$ 

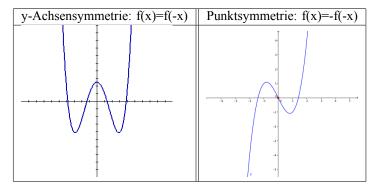
- Geometrische Folgen mit |q| > 1 sind **divergent**.
- Geometrische Folgen mit |q| < 1 sind **konvergent** mit dem Grenzwert 0. Zudem gilt:

$$s_{\infty} = \sum_{k=1}^{\infty} a_k = \frac{a_1}{1-q}$$

## Differentialrechnung

### Grenzwert und Stetigkeit

#### Symmetrien:



#### Grenzwert bei Definitionslücken

Bsp: $f: y = \frac{x^2 - 1}{x - 1}, D = R \setminus \{1\}$	Bsp: $f: y = \frac{\sin(x)}{x}, D = R \setminus \{0\}$
Kürzen möglich: $f: y = x + 1$ ,	Kürzen nicht möglich
Definitionslücke: $x = 1$	Definitionslücke: $x = 0$
Art: hebbar	Art: normale (nicht hebbare)
$\lim_{x \to 1} (x+1) = 2$	$\lim_{x\to 0} \left(\frac{\sin(x)}{x}\right) = 1$

#### Konvergenz

Als  $\lim_{x\to x_0} f(x) = g$  - Aussage: f(x) konvergiert für x gegen  $x_0$  gegen den Grenzwert  $g \in \mathbb{R}$ .  $\forall \varepsilon \exists \delta : \forall x \mid x - x_0 \mid < \delta, \mid f(x) - g \mid < \varepsilon, g$  Grenzwert, dann konvergiert die Funktion gegen g

### Divergenz

- Polstelle  $(lim_{x\to x_0} = ^+_- \infty)$
- Sprung  $(lim_{-\to x_0} \neq lim_{+\to x_0})$
- oszilliert

#### Stetigkeit

Definition:  $\lim_{x\to x_0} f(x) = f(x_0)$ , dann ist die Funktion stetig in  $x_0$ .

- Alle Polynome in R sind stetig
- Alle gebrochen-rationalen Funktionen in R sind stetig (ausser Nullstellen des Nenners)
- Ist f(x) in einem Intervall stetig, so ist auch  $f(x)^n$  und  $e^{f(x)}$  im selben Intervall stetig

## Grundlagen der Diff.rechnung

#### Differenzenquotient

$$Geradensteigung = m = tan(\alpha) = \frac{\Delta f}{\Delta x} = \frac{f(x_0 + \Delta x) - f(x_0)}{\Delta x} = \frac{y - \ddot{A}nderung}{x - \ddot{A}nderung} = \frac{y_1 - y_0}{x_1 - x_0}$$

### Differentialquotient

$$Differential quotien = lim(Differenzen quotient) = lim_{\Delta x \to 0} \frac{\Delta f(x)}{\Delta x} = lim_{\Delta x \to 0} \frac{f(x_0 + \Delta x) - f(x_0)}{\Delta x}$$

Existiert de Differentialquotient so heisst die Funktion f(x) an der Stelle  $x_0$  differenzierbar. Geometrisch bedeutet die Ableitund der Funktion an einer Stelle deren Tangentensteigung.

### Ableitungsfunktion

Beispiel: Finden der abgeleiteten Funktion mit Diff.quot.:

$$f(x) = x^2, Diff.quot = m = \frac{f(x_0 + \Delta x) - f(x_0)}{\Delta x}$$
$$Diff.quot = \frac{(x_0 + \Delta x)^2 - (x_0)^2}{\Delta x} = \frac{2x_0 \Delta x + \Delta x^2}{\Delta x} = 2x_0 + \Delta x$$
$$f'(x) = \lim_{\Delta x \to 0} (2x_0 + \Delta x) = 2x_0$$

Orte, an denen dieser Grenzwert nicht existieren kann:

- Graph hat eine Ecke oder Knick:  $lim(links) \neq lim(rechts)$  deshalb hat f'(x) einen Sprung bei  $x_0$ .
- Der Graph kann eine senkrechte Tangente aufweisen:  $\lim (f(x)) = \infty$ .

#### **Tangente**

$$Tangente(f(x)) = f'(x) = \frac{y-y_0}{x-x_0} = m_t$$

Für Tangentengleichung:

- 1. Gleichung aufstellen:  $\frac{y-y_0}{x-x_0} = f'(x_0)$
- 2.  $y_0, x_0, f'(x_0)$  einsetzen
- 3. Nach y auflösen

#### Normale

$$Normale(f(x)) = \frac{-1}{f'(x)} = \frac{y - y_0}{x - x_0} = m_n$$

Für Normalengleichung:

- 1. Gleichung aufstellen:  $\frac{y-y_0}{x-x_0} = \frac{-1}{f'(x_0)}$
- 2.  $y_0, x_0, f'(x_0)$  einsetzen
- 3. Nach y auflösen

#### Linearisierung

Eine NICHT lineare Funktion y = f(x) lässt sich in der Umgebung eines Kurvenpunktes  $P(x_0, y_0)$  durch die dortige Tangente ersetzen.

$$\frac{y - y_0}{x - x_0} = f'(x) \Rightarrow y - y_0 = f'(x_0)(x - x_0) \Rightarrow y = y_0 + f'(x_0)(x - x_0)$$

$$f(x_0 + \Delta x) \simeq y_0 + f'(x_0) \times \Delta x$$

Bsp:

$$\begin{array}{c|c} f(x) = x^3 & f'(x) = 3x^2 \\ \hline x_0 = 1 & f(1) = y_0 = 1 & f'(1) = 3 & f(1.01) \approx f(1) + f'(1) \times 0.01 = 1.03 \\ \hline f(1.01) = (1.01)^3 = 1.030301 \\ \hline \text{Fehler: } 0.3\% & \text{Fehler: } 0.3\% \end{array}$$

### Ableitungsregeln

(c)' = c	$ln(x)' = \frac{1}{x}$	sin' = cos
$(x^n)' = n \cdot x^{n-1}$	$(e^x)' = e^x$	cos' = -sin
	$(a^x)' = a^x \cdot ln(a)$	$tan' = \frac{1}{cos^2}$
	$(log_a x)' = \frac{1}{x \cdot ln(a)}$	$arctan' = \frac{1}{1+x^2}$
		$arcsin' = \frac{1}{\sqrt{1-x^2}}$
		$arccos' = \frac{-1}{\sqrt{1-x^2}}$

$f(x) = c \cdot g(x)$	$\Longrightarrow$	$f'(x) = c \cdot g'(x)$
f(x) = u(x) + v(x)	$\Longrightarrow$	f'(x) = u'(x) + v'(x)
$f(x) = u(x) \cdot v(x)$	$\Longrightarrow$	$f'(x) = u' \cdot v + u \cdot v'$
$f(x) = \frac{u(x)}{v(x)}$	$\Rightarrow$	$f'(x) = \frac{u' \cdot v - u \cdot v'}{v^2}$
f(x) = g(h(x))	$\Longrightarrow$	$f'(x) = g'(h) \cdot h'(x)$
$(f^{-1})'$	=	$\frac{1}{f'(x_0)}$

### Untersuchung von Funktionen

### Aussagen der 1ten Ableitung

f(x) in Intervall I differenzierbar, dann:

- f'(x) = 0: Extremum (min/max) auf dem Intervall I
- f'(x) > 0: f(x) in I monoton wachsend
- f'(x) < 0: f(x) in I monoton fallend

Das heisst, dass das Vorzeichen der ersten Ableitung uns sagt, ob die Funktion steigt oder fällt.

### Aussagen der 2ten Ableitung

f(x) in Intervall I 2 mal differenzierbar, dann:

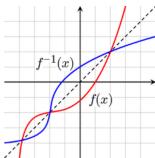
- f''(x) > 0: f'(x) ist (streng) monoton wachsend: f(x) ist **konvex**
- f''(x) < 0: f'(x) ist (streng) monoton fallend: f(x) ist **konkav**

### Extremwerte

Durch die erste Ableitung f'(x) = 0 erhalten wir Kandidatstellen  $x_i$  für Minimum und Maximum.

- Ist in der Umgebung der Stelle  $x_i$  die Funktion f(x) konkav, so liegt ein Maximum vor.
- Ist in der Umgebung der Stelle  $x_i$  die Funktion f(x) konvex, so liegt ein Minimum vor.

### Wendepunkte



f(x) ist im Intervall I 3 mal differenzierbar, dann:

- f'' = 0, f''' < 0: blau : Links- zu Rechtskurve
- f'' = 0, f''' > 0: rot: Rechts- zu Linkskurve

### Newtonverfahren

Newtonsches Tangentenverfahren:

$$x_n = x_{n-1} - \frac{f(x_{n-1})}{f'(x_{n-1})}, n = 1, 2, 3, \dots$$

Kriterium, das für Startwert und während des ganzen Verfahrens gelten soll:

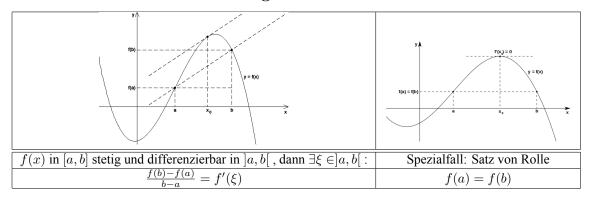
$$\mid \frac{f \cdot \mathbf{f'}}{(f'')^2} \mid < 1$$

11

Startwert: nicht Stellen, an denen die Kurventangente (fast) parallel zur x-Achse verläuft.

### Bernoulli de l'Hopital

### Mittelwertsatz der Diff.rechnung



### Allgemeiner Mittelwertsatz der Diff.rechnung

f(x), g(x) in [a, b] stetig und in [a, b] differenzierbar sowie  $g'(x) \neq 0$  in [a, b], dann  $\exists \xi \in ]a, b[$ :

$$\frac{f(b) - f(a)}{g(b) - g(a)} = \frac{f'(\xi)}{g'(\xi)}$$

### Regel von Bernoulli de l'Hopital

Die Funktionen seien auf einen offenen Intervall stetig: ]a,b[ (wobei das Intervall auch unendlich sein kann). Falls:

$$lim_{x\to b}f(x) = lim_{x\to b}g(x) = 0 \ oder \ lim_{x\to b}f(x) = lim_{x\to b}g(x) = ^+_- \infty \ und \ lim_{x\to b}\frac{f'}{g'} = d$$

so ist:

$$\lim_{x \to b} \frac{f(x)}{g(x)} = \lim_{x \to b} \frac{f'(x)}{g'(x)} = d$$

## Potenzen

#### Gesetze

$a^n \cdot a^m = a^{n+m}$			$\frac{a^n}{b^n} = (\frac{a}{b})^n$	$(a^n)^m = a^{n \cdot m}$
$a^{-n} = \frac{1}{a^n}$	$\sqrt[n]{a} = a^{\frac{1}{n}}$	$\sqrt[n]{a^m} = (\sqrt[n]{a})^m = a^{\frac{m}{n}}$	$-a^n = -(a^n)$	$(-a)^n = (-1)^n \cdot a^n$

## Additionstheoreme

#### Sätze

• 
$$sin(\alpha + \beta) = sin(\alpha) \cdot cos(\beta) + cos(\alpha) \cdot sin(\beta)$$

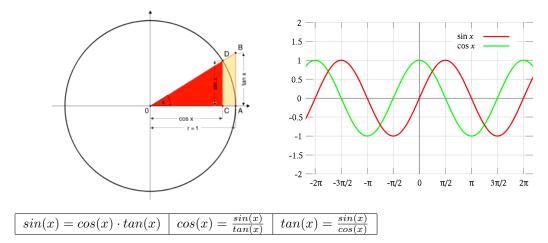
• 
$$sin(\alpha - \beta) = sin(\alpha) \cdot cos(\beta) - cos(\alpha) \cdot sin(\beta)$$

• 
$$cos(\alpha + \beta) = cos(\alpha) \cdot cos(\beta) + sin(\alpha) \cdot sin(\beta)$$

• 
$$sin(\alpha - \beta) = cos(\alpha) \cdot cos(\beta) - sin(\alpha) \cdot sin(\beta)$$

## Trigonometrische Funktionen

### Definition

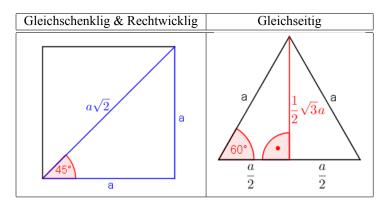


### Bogenmass eines Winkels

Länge des zugehörigen Bogens im Einheitskreis.

$$\alpha = 90^{\circ} \leftrightarrow \alpha = \frac{\Pi}{2}$$

### Dreiecke



## Anwendung in der Schwingungslehre

A = Amplitude w = Kreisfrequenz 
$$\varphi$$
 = Phase der Schwingung Periode p =  $\frac{alte\ Periode}{w}$ , also bei sin/cos z.B.:  $\frac{2\Pi}{w}$   $y = A \cdot sin[w \cdot t + \varphi] = A \cdot sin[w \cdot (t + \frac{\varphi}{w})]$ 

Allgemein:

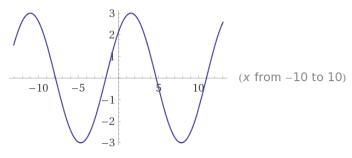
- 1. Streckung in y-Richtung mit Faktor a ⇒ Wertebereich [-a,a]
- 2. Streckung in x-Richtung mit Faktor  $\frac{1}{b}$   $\Rightarrow$ neue Periode  $\frac{alte\ Periode}{b}$ , also bei  $\sin/\cos z$ .B.:  $\frac{2\Pi}{b}$
- 3. Verschiebung in x-Richtung um  $-\frac{\varphi}{b}$

$$y = a \cdot f[b \cdot (x - c)] + d$$

Beispiel:

$$y = 3 \cdot \sin\left[\frac{1}{2} \cdot x + \frac{\Pi}{4}\right] = 3 \cdot \sin\left[\frac{1}{2} \cdot \left(x + \frac{\Pi}{2}\right)\right]$$

Amplitude = 3 Kreisfrequenz =  $\frac{1}{2}$   $\Rightarrow$  Neue Periode =  $\frac{2\Pi}{w} = \frac{2\Pi}{\frac{1}{2}} = 4\Pi$  Verschiebung in x-Richtung =  $-\frac{\Pi}{2}$ 



Computed by Wolfram | Alpha

## Exponetial- und Logarithmusfunktion

Jede Exponentielle Funktion lässt sich mit der Basis e schreiben:

$$y = b^x = (e^{\ln(b)})^x$$

### Wachstums- und Zerfallfunktion

Allgemein:

a=Wert für  $t^0$ , ``Startwert" b=Wachstumsfaktor pro Zeiteinheit t=Zeiteinheit  $\Delta t=$ Zeitdifferenz z.B.  $t^2-t^1$ 

 $y = a \cdot b^t$ 

Wachstumsfunktion: b > 1, Zerfallsfunktion: 0 < b < 1

Umformungen:

$$b^{\Delta t} = \frac{f(t_2)}{f(t_1)} \Rightarrow b = \sqrt[\Delta t]{\frac{f(t_2)}{f(t_1)}}$$

Halbwertszeit:

$$b^{\Delta t} = \frac{1}{2} \Rightarrow \Delta t \cdot ln(b) = ln(\frac{1}{2}) \Rightarrow \Delta t = \frac{ln(\frac{1}{2})}{ln(b)}$$

Verdoppelungszeit:

$$b^{\Delta t} = 2 \Rightarrow \Delta t \cdot ln(b) = ln(2) \Rightarrow \Delta t = \frac{ln(2)}{ln(b)}$$

## Logarithmusfunktion

Rechenregeln:

$$log_a(u \cdot v) = log_a(u) + log_a(v)$$

$$log_a(\frac{u}{v}) = log_a(u) - log_a(v)$$

$$log_a(u^k) = k \cdot log_a(u)$$

$$log_a(\sqrt[n]{u}) = \frac{1}{n} \cdot log_a(u)$$

Allgemein:

$$y = a^x \Rightarrow ln(y) = x \cdot ln(a) \Rightarrow x = \frac{ln(y)}{ln(a)}$$
$$y = a^x \Rightarrow log_a(y) = x \cdot log_a(a) \Rightarrow x = log_a(y)$$

Umkehrfunktion:

$$y = log_a(x)$$

### Basiswechsel:

$$\log_a(x) = \frac{\log_{10}(x)}{\log_{10}(a)} = \frac{\ln(x)}{\ln(a)}$$
 Umformungsbeispiele:

$log_{10}(x) = -4.0404$	$\Rightarrow$	$x = 10^{-4.0404} = \frac{1}{10^{4.0404}}$
ln(x) = -9.0907	$\Rightarrow$	$x = e^{-9.0907} = \frac{1}{e^{9.0907}}$
$log_3(x) = 5$	$\Rightarrow$	$x = 3^5 = 243$