

Elaborato SIS – Laboratorio Architettura degli Elaboratori

UniVR - Dipartimento di Informatica

Titolo del progetto

**Mattia Arganetto - VR502412
Fabio Irimie - VR501504**

1° Semestre 2023/2024

Indice

1	Specifiche	2
2	Architettura generale	3
3	Diagramma degli stati del controllore	4
4	Architettura del datapath	6
5	Simulazioni	10
6	Statistiche del circuito	11
6.1	Prima della minimizzazione	11
6.2	Dopo la minimizzazione	11
6.2.1	Minimizzazione degli stati	11
6.2.2	Minimizzazione per area	12
7	Numero di gate e ritardo	12
7.1	Prima della minimizzazione	12
7.2	Dopo la minimizzazione per area	13
8	Scelte progettuali	14
8.1	FSM	14
8.2	Datapath	14
8.2.1	Concatenatori	14
8.2.2	Componenti riutilizzati	14
8.3	Warning	15

1 Specifiche

Si progetti un dispositivo per la gestione di partite di **Morra Cinese**, conosciuta anche come "sasso-carta-forbici". Il dispositivo dovrà essere modellato come un circuito sequenziale FSM (Finite State Machine + Datapath) in Sis e Verilog. Si considerino due giocatori che inseriscono una mossa che può essere sasso, carta o forbici. Ad ogni manche, il giocatore vincente è decretato dalle seguenti regole:

- Sasso batte Forbici
- Forbici batte Carta
- Carta batte Sasso

Nell'eventualità che i due giocatori scelgano la stessa mossa verrà decretato un pareggio. In aggiunta, ogni partita di **Morra Cinese** si articola su più manche, con le seguenti regole:

1. Si devono giocare un **minimo** di **quattro manche**;
2. Si possono giocare un **massimio** di **diciannove manche**. Il numero delle stesse viene settato al ciclo di clock in cui viene iniziata la partita;
3. Vince il primo giocatore che riesce a **vincere due manche in più del proprio avversario** (avendo giocato le quattro manche **minime**);
4. Ad ogni manche, il giocatore **vincente della manche precedente** è tenuto a non ripetere l'ultima mossa utilizzata. Nel caso lo facesse (indipendentemente dal risultato della manche attuale) la manche non sarebbe valida (non sarebbe conteggiata nel **mancheIdx**) e andrebbe quindi ripetuta;
5. Ad ogni manche, in caso di pareggio essa **viene conteggiata**. Alla manche successiva entrambi i giocatori possono usare **tutte le mosse**;

Il circuito ha **tre ingressi**:

- **PRIMO [2 bit]**: mossa selezionata dal primo giocatore. Le mosse hanno i seguenti codici:
 - **00**: Nessuna mossa utilizzata;
 - **01**: Sasso;
 - **10**: Carta;
 - **11**: Forbici;
- **SECONDO [2 bit]**: mossa selezionata dal secondo giocatore. Le mosse hanno codici identici a quelli del primo giocatore.
- **INIZIA [1 bit]**: quando il valore è uguale ad 1, riporta il sistema alla configurazione iniziale. Inoltre, la concatenazione degli ingressi **PRIMO** e **SECONDO** viene utilizzata per stabilire il numero massimo di manche (le **quattro manche** obbligatorie sommate al **valore concatenato di PRIMO e SECONDO**). Per fare un esempio inserendo i valori **PRIMO**

= **01** e **SECONDO** = **10** si dovrà sommare il numero **quattro** (in base due) al numero **0110** ottenendo un massimo di **dieci manche** per tale partita.

Il circuito ha **due uscite**:

- **MANCHE** [2 bit]: fornisce in output il risultato dell'ultima manche giocata con la seguente codifica:
 - **00**: manche non valida;
 - **01**: manche vinta dal giocatore 1;
 - **10**: manche vinta dal giocatore 2;
 - **11**: manche pareggiata;
- **PARTITA** [2 bit]: fornisce in output il risultato della partita con la seguente codifica:
 - **00**: la partita non è ancora terminata;
 - **01**: la partita è terminata, vittoria del **giocatore 1**;
 - **10**: la partita è terminata, vittoria del giocatore 2;
 - **11**: la partita è terminata in pareggio;

2 Architettura generale

Il circuito è costituito da FSM (Controllore) e Datapath (elaboratore). I due file che racchiudono la rappresentazione di tali componenti sono presenti nella cartella *sis*. I due componenti sono collegati tra di loro in un unico circuito sequenziale chiamato *FSMD.blif*.

Nella figura 1 è rappresentata l'architettura generale del circuito che prende in input i segnali **primo**, **secondo** e **inizia** condivisi tra FSM e Datapath e restituisce in output i segnali **manche** (dalla FSM) e **partita** (dal Datapath). Il segnale di clock è lo stesso per entrambi i componenti.

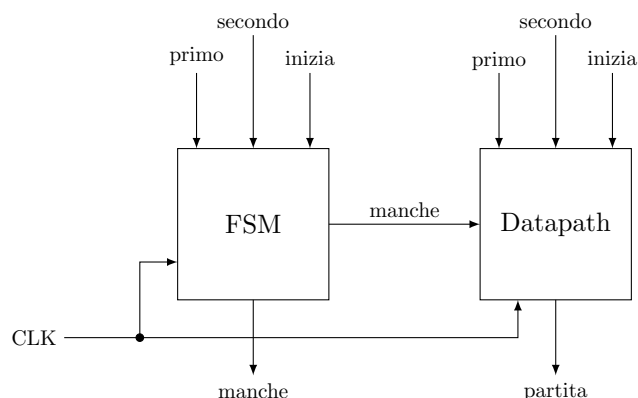


Figura 1: Architettura generale della FSMD

3 Diagramma degli stati del controllore

È riportata nella tabella 1 la State Transition Table del controllore con la rappresentazione di Mealy. Gli ingressi sono codificati nel seguente modo per agevolare la lettura della tabella:

- **Nessuna scelta:** $N = 00$
- **Sasso:** $S = 01$
- **Carta:** $C = 10$
- **Forbice:** $F = 11$

e gli stati codificati nel seguente modo:

- **Par:** Pareggio
- **PrS:** Primo giocatore vince con sasso
- **PrC:** Primo giocatore vince con carta
- **PrF:** Primo giocatore vince con forbice
- **SeS:** Secondo giocatore vince con sasso
- **SeC:** Secondo giocatore vince con carta
- **SeF:** Secondo giocatore vince con forbice

Dato l'elevato numero di ingressi nella seguente tabella è stato deciso di mettere in riga gli stati e in colonna gli ingressi per una migliore leggibilità.

	Par	PrS	PrC	PrF	SeS	SeC	SeF
- - 1	Par/00	Par/00	Par/00	Par/00	Par/00	Par/00	Par/00
N-0	Par/00	PrS/00	PrC/00	PrF/00	SeS/00	SeC/00	SeF/00
-N0	Par/00	PrS/00	PrC/00	PrF/00	SeS/00	SeC/00	SeF/00
SS0	Par/11	PrS/00	Par/11	Par/11	SeS/00	Par/11	Par/11
SC0	SeC/10	PrS/00	SeC/10	SeC/10	SeC/10	SeC/00	SeC/10
SF0	PrS/01	PrS/00	PrS/01	PrS/01	PrS/01	Prs/01	SeF/00
CS0	PrC/01	PrC/01	PrC/00	PrC/01	SeS/00	PrC/01	PrC/01
CC0	Par/11	Par/11	PrC/00	Par/11	Par/11	SeC/00	Par/11
CF0	SeF/10	SeF/10	PrC/00	SeF/10	SeF/10	SeF/10	SeF/00
FS0	SeS/10	SeS/10	SeS/10	PrF/00	SeS/00	SeS/10	SeS/10
FC0	PrF/01	PrF/01	PrF/01	PrF/00	PrF/01	SeC/00	PrF/01
FF0	Par/11	Par/11	Par/11	PrF/00	Par/11	Par/11	SeF/00

Tabella 1: State Transition Table del controllore (Mealy)

Nella figura 2 è rappresentato il State Transition Graph del controllore. Per una migliore leggibilità sono stati omessi gli archi che portano da uno stato in cui vince uno dei due giocatori a tutti gli altri stati in cui avrebbe vinto un giocatore, si è deciso invece di riportare il nome dello stato prossimo una seconda volta.

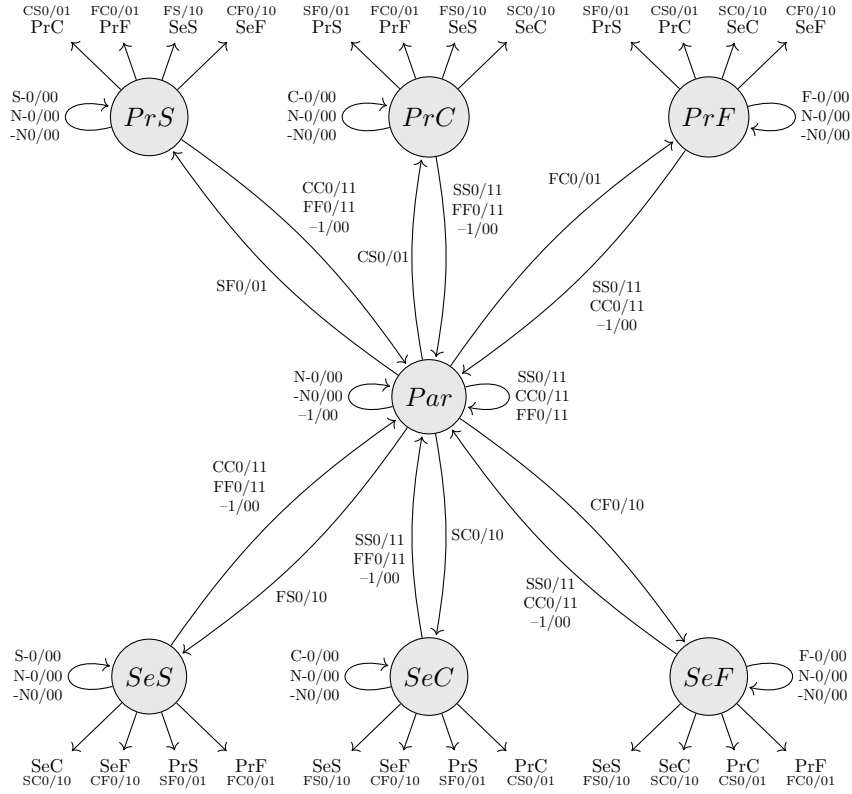


Figura 2: State Transition Graph del controllore

4 Architettura del datapath

I componenti che sono stati utilizzati per l'elaborazione del circuito sono i seguenti, presentati sottoforma di **Nome Componente** e **Numero di Occorrenze**.

- **Registro a 5 bit: 2**

Utilizzati per salvare in memoria i valori di:

- **mancheIdx**: Indice della manche corrente;
- **maxManche**: Numero massimo di manche che possono essere giocate in una singola partita;

- **Registro a 4 bit: 1**

Utilizzato per salvare in memoria il valore di **vantaggio**. Il vantaggio è codificato in complemento a 2 in modo da poter calcolare il vantaggio di entrambi i giocatori con un singolo registro. Quando il vantaggio assume valori positivi è il giocatore 1 ad avere il vantaggio, quando assume valori negativi è il giocatore 2 ad avercelo.

- **Mux a 4 Ingressi da 5 bit: 1**

Utilizzato per incrementare il **mancheIdx** durante la partita solo nel caso la manche risulti valida. Il Mux dà in output 00001 se la manche è valida, 00000 altrimenti.

- **Mux a 4 Ingressi da 4 bit: 1**

Utilizzato per incrementare o decrementare il valore di **vantaggio**. Il Mux dà in output 0001 se il giocatore 1 ha vinto la manche, 1111 se il giocatore 2 ha vinto la manche, 0000 altrimenti. Visto che vantaggio è codificato in complemento a 2, il valore 1111 equivale a -1_{10} .

- **Mux a 2 Ingressi da 5 bit: 2**

Utilizzati per decidere quale valore inserire all'interno dei registri di **mancheIdx** e **maxManche**. Il Mux inizializza i registri con il valore 00000 se il valore di **inizia** è uguale a 1, altrimenti inserisce il nuovo valore di **mancheIdx** e **maxManche** in input.

- **Mux a 2 Ingressi da 4 bit: 1**

Utilizzato per decidere quale valore inserire all'interno del registro di **vantaggio**. Il Mux inizializza il registro con il valore 0000 se il valore di **inizia** è uguale a 1, altrimenti inserisce il nuovo valore di **vantaggio** in input.

- **Mux a 2 Ingressi da 2 bit: 2**

Utilizzati nel componente **Partita**. I due Mux insieme determinano quale valore di **partita** dovrà essere stampato in **output**.

- **Sommatore a 5 bit: 3**

Utilizzati per sommare 2 numeri e fornire in output un numero a 5 bit. Il loro scopo è determinare e modificare il valore di **maxManche** e **mancheIdx**.

- **Sommatore a 4 bit: 1**

Utilizzato per sommare 2 numeri e fornire in output un numero a 4 bit. La sua funzione è modificare il valore di **vantaggio**.

- **And: 2**

Utilizzati per verificare se due condizioni sono vere allo stesso tempo. Si trovano nel componente **partita** del Datapath.

- **Maggiore uguale da 5 bit: 2**

Utilizzati rispettivamente per confrontare il valore di **mancheIdx** e **maxManche**, e per controllare se il valore di **mancheIdx** è maggiore o uguale a 4.

- **Maggiore uguale da 4 bit: 4**

Utilizzati per comparare il valore di **vantaggio** con alcune **Costanti**. Questo componente è stato progettato per tenere in considerazione la codifica in complemento a 2 di **vantaggio**.

- **Concatenatore a 2 ingressi da 2 bit con uscita a 5 bit: 1**

Utilizzato per concatenare il valore di **primo** e **secondo** in modo da poter avere un unico valore a 5 bit per poter calcolare **maxManche**.

- Concatenatore a 2 ingressi da 1 bit con uscita a 2 bit: 2

Utilizzati per concatenare i valori di controllo per determinare il vincitore della partita.

Nella figura 3 è rappresentato il Datapath del circuito.

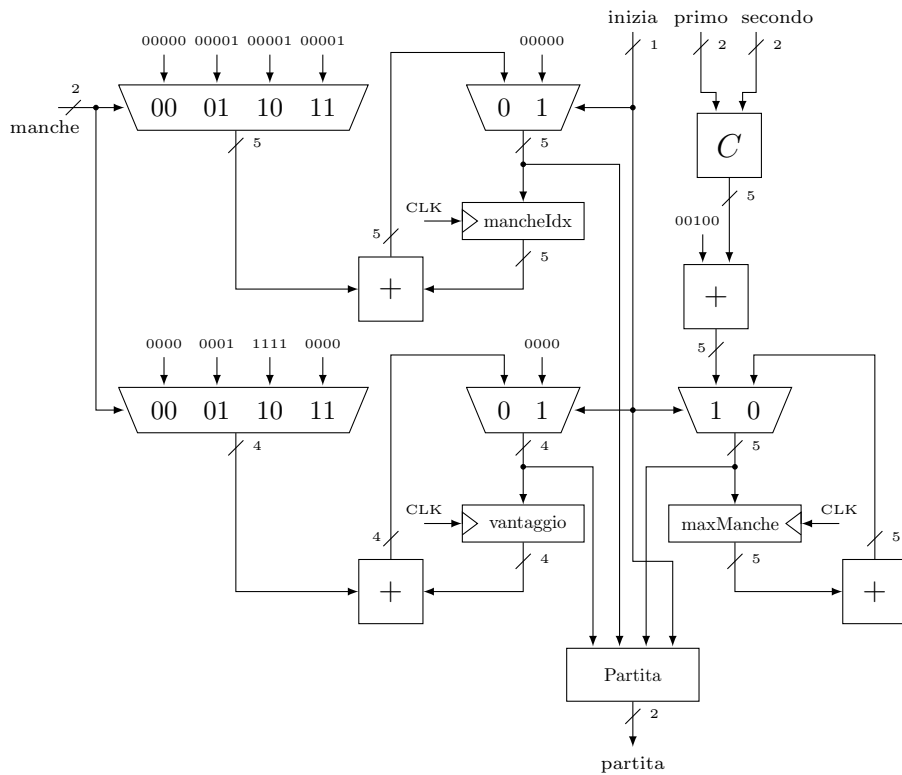


Figura 3: Architettura del datapath

Per una maggiore leggibilità del circuito è stata modellata una parte all'interno del componente **Partita** che riceve in input:

- vantaggio;
- mancheIdx;
- maxManche;
- inizia;

e fornisce in output:

- partita.

Nella figura 4 è rappresentato il componente **Partita**.

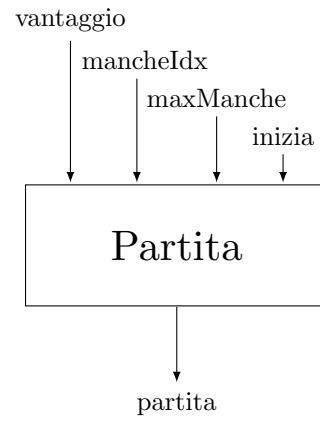


Figura 4: Componente Partita

Nella figura 5 è rappresentato il datapath del componente **Partita**.

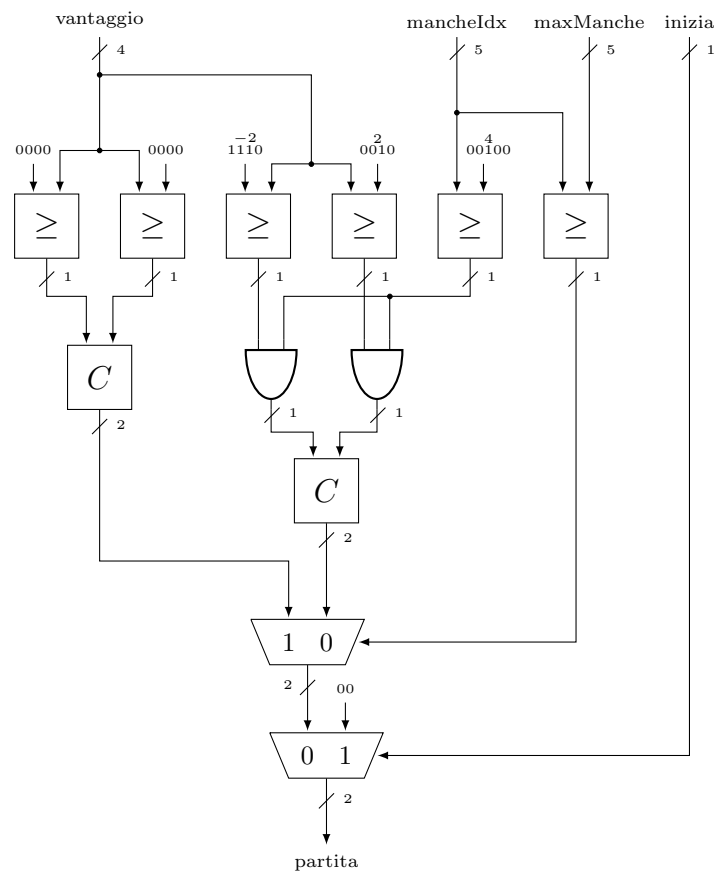


Figura 5: Architettura del componente Partita

5 Simulazioni

Gli ingressi sono: **primo[1]**, **primo[0]**, **secondo[1]**, **secondo[0]**, **inizia**.

Le uscite sono: **manche[1]**, **manche[0]**, **partita[1]**, **partita[0]**.

Abbiamo svolto una singola simulazione prendendo in considerazione **Quattro Partite**, ognuna con un diverso numero di **Manche massime** e di svolgimento delle manche stesse. Questa simulazione è stata generata dal testbench in verilog in modo da verificare che gli output fossero identici tra il modello in verilog e quello in sis.

testbench.script:

```
read_blif FSMD.blif
simulate 0 0 1 0 1
simulate 0 1 1 0 0
simulate 1 1 1 0 0
simulate 0 1 1 1 0
simulate 1 1 1 1 0
simulate 1 1 1 0 0
simulate 0 1 1 0 0
simulate 1 1 1 1 0
simulate 0 0 0 1 1
simulate 0 1 1 1 0
simulate 1 0 0 1 0
simulate 0 1 1 0 0
simulate 1 0 1 1 0
simulate 1 1 0 1 0
simulate 1 1 1 1 1
simulate 0 1 1 1 0
simulate 1 0 0 1 0
simulate 1 1 1 0 0
simulate 1 1 0 1 0
simulate 0 1 1 0 0
simulate 0 1 0 1 1
simulate 0 1 1 1 0
simulate 1 0 0 1 0
simulate 1 1 0 1 0
simulate 1 0 1 0 0
simulate 1 1 0 1 0
simulate 0 1 1 1 0
simulate 0 1 1 0 0
simulate 0 0 1 1 0
simulate 0 1 1 1 0
simulate 1 1 1 1 0
simulate 1 0 0 1 0
quit
```

output_sis.txt:

```
Outputs: 0 0 0 0
Outputs: 1 0 0 0
Outputs: 0 0 0 0
Outputs: 0 1 0 0
Outputs: 1 1 0 0
Outputs: 0 1 0 0
Outputs: 1 0 0 0
Outputs: 1 1 1 1
Outputs: 0 0 0 0
Outputs: 0 1 0 0
Outputs: 0 1 0 0
Outputs: 1 0 0 0
Outputs: 1 0 0 0
Outputs: 1 0 1 0
Outputs: 0 0 0 0
Outputs: 0 1 0 0
Outputs: 0 1 0 0
Outputs: 0 1 0 0
Outputs: 0 1 0 0
Outputs: 0 0 0 0
Outputs: 1 0 0 1
Outputs: 0 0 0 0
Outputs: 0 1 0 0
Outputs: 0 1 0 0
Outputs: 1 0 0 0
Outputs: 1 1 0 0
Outputs: 1 0 0 0
Outputs: 0 1 0 0
Outputs: 0 0 0 0
Outputs: 0 0 0 0
Outputs: 0 0 0 0
Outputs: 1 1 0 0
Outputs: 0 1 0 1
```

Sono state simulate 4 partite con le seguenti caratteristiche:

1. Partita da 6 manche finita in pareggio;

2. Partita da 5 manche vinta dal giocatore 2 con vantaggio -1 ;
3. Partita da 19 manche vinta dal giocatore 1 con vantaggio $+2$;
4. Partita da 9 manche vinta dal giocatore 1 con vantaggio $+2$;

6 Statistiche del circuito

Di seguito sono riportate le statistiche del circuito implementato in sis.

6.1 Prima della minimizzazione

Le statistiche della FSM prima della minimizzazione sono le seguenti:

```
sis> print_stats
controllo      pi= 5   po= 2   nodes= 2       latches= 0
lits(sop)= 0   #states(STG)= 7
sis> state_assign jedi
Running jedi, written by Bill Lin, UC Berkeley
sis> print_stats
controllo      pi= 5   po= 2   nodes= 5       latches= 3
lits(sop)= 379 #states(STG)= 7
```

Le statistiche del Datapath prima della minimizzazione sono le seguenti:

```
sis> print_stats
elaborazione   pi= 7   po= 2   nodes=150      latches=14
lits(sop)= 606
```

Le statistiche della FSMMD prima della minimizzazione sono le seguenti:

```
sis> print_stats
MorraCinese    pi= 5   po= 4   nodes=155      latches=17
lits(sop)= 985
```

6.2 Dopo la minimizzazione

6.2.1 Minimizzazione degli stati

```
sis> read_blif controllo.blif
sis> state_minimize stamina
Running stamina, written by June Rho, University of Colorado at Boulder
Number of states in original machine : 7
Number of states in minimized machine : 7
sis> state_assign jedi
Running jedi, written by Bill Lin, UC Berkeley
sis> stg_to_network
sis> print_stats
controllo      pi= 5   po= 2   nodes= 5       latches= 3
lits(sop)= 379 #states(STG)= 7
sis> full_simplify
sis> print_stats
```

```

controllo      pi= 5   po= 2   nodes= 5       latches= 3
lits(sop)= 152 #states(STG)= 7
sis> source script.rugged
sis> print_stats
controllo      pi= 5   po= 2   nodes= 11      latches= 3
lits(sop)= 109 #states(STG)= 7
sis> write_blif controlloMinimizzato.blif

```

6.2.2 Minimizzazione per area

Dopo aver minimizzato gli stati della FSM, abbiamo minimizzato il circuito dell'elaborazione eseguendo le seguenti operazioni:

```

sis> print_stats
elaborazione   pi= 7   po= 2   nodes=150      latches=14
lits(sop)= 606
sis> full_simplify
sis> print_stats
elaborazione   pi= 7   po= 2   nodes=150      latches=14
lits(sop)= 231
sis> source script.rugged
sis> print_stats
elaborazione   pi= 7   po= 2   nodes= 33      latches=14
lits(sop)= 188
sis> write_blif elaborazioneMinimizzato.blif

```

Dopo aver minimizzato sia la FSM che il Datapath, abbiamo minimizzato il circuito finale eseguendo le seguenti operazioni:

```

sis> print_stats
MorraCinese    pi= 5   po= 4   nodes= 44      latches=17
lits(sop)= 297
sis> full_simplify
sis> print_stats
MorraCinese    pi= 5   po= 4   nodes= 44      latches=17
lits(sop)= 285

```

Non abbiamo eseguito lo script *script.rugged* in quanto avremmo ottenuto un letterale e un nodo in più rispetto alla sola *full_simplify*.

7 Numero di gate e ritardo

Di seguito sono riportate le statistiche del circuito implementato in sis riguardanti il numero di gate e il ritardo.

7.1 Prima della minimizzazione

Le statistiche di numero di gate e ritardo della FSMD prima della minimizzazione sono le seguenti:

```

sis> read_library synch.genlib
sis> map -s
warning: unknown latch type at node '{[12]}' (RISING_EDGE assumed)
warning: unknown latch type at node '{[13]}' (RISING_EDGE assumed)
warning: unknown latch type at node '{[14]}' (RISING_EDGE assumed)
WARNING: uses as primary input drive the value (0.20,0.20)
WARNING: uses as primary input arrival the value (0.00,0.00)
WARNING: uses as primary input max load limit the value (999.00)
WARNING: uses as primary output required the value (0.00,0.00)
WARNING: uses as primary output load the value 1.00
>>> before removing serial inverters <<<
# of outputs:          21
total gate area:       7268.00
maximum arrival time: (39.80,39.80)
maximum po slack:     (-3.40,-3.40)
minimum po slack:     (-39.80,-39.80)
total neg slack:      (-455.40,-455.40)
# of failing outputs:  21
>>> before removing parallel inverters <<<
# of outputs:          21
total gate area:       7268.00
maximum arrival time: (39.80,39.80)
maximum po slack:     (-3.40,-3.40)
minimum po slack:     (-39.80,-39.80)
total neg slack:      (-455.40,-455.40)
# of failing outputs:  21
# of outputs:          21
total gate area:       7044.00
maximum arrival time: (39.80,39.80)
maximum po slack:     (-3.40,-3.40)
minimum po slack:     (-39.80,-39.80)
total neg slack:      (-457.40,-457.40)
# of failing outputs:  21

```

7.2 Dopo la minimizzazione per area

Le statistiche di numero di gate e ritardo della FSMMD dopo la minimizzazione per area sono le seguenti:

```

sis> read_library synch.genlib
sis> map -s
warning: unknown latch type at node '{[3521]}' (RISING_EDGE assumed)
warning: unknown latch type at node '{[3522]}' (RISING_EDGE assumed)
warning: unknown latch type at node '{[3523]}' (RISING_EDGE assumed)
WARNING: uses as primary input drive the value (0.20,0.20)
WARNING: uses as primary input arrival the value (0.00,0.00)
WARNING: uses as primary input max load limit the value (999.00)
WARNING: uses as primary output required the value (0.00,0.00)
WARNING: uses as primary output load the value 1.00
>>> before removing serial inverters <<<
# of outputs:          21
total gate area:       5828.00

```

```

maximum arrival time: (48.60,48.60)
maximum po slack:      (-3.20,-3.20)
minimum po slack:      (-48.60,-48.60)
total neg slack:        (-563.20,-563.20)
# of failing outputs:   21
>>> before removing parallel inverters <<<
# of outputs:           21
total gate area:        5796.00
maximum arrival time: (48.60,48.60)
maximum po slack:      (-3.20,-3.20)
minimum po slack:      (-48.60,-48.60)
total neg slack:        (-563.20,-563.20)
# of failing outputs:   21
# of outputs:           21
total gate area:        5396.00
maximum arrival time: (45.80,45.80)
maximum po slack:      (-3.20,-3.20)
minimum po slack:      (-45.80,-45.80)
total neg slack:        (-527.00,-527.00)
# of failing outputs:   21

```

8 Scelte progettuali

8.1 FSM

Nello sviluppo di questo circuito abbiamo pensato di implementare il calcolo della manche all'interno della FSM in modo da avere un circuito più semplice e con meno componenti, risparmiandoci così di memorizzare il vincitore della manche precedente e la mossa che ha usato per vincere.

8.2 Datapath

8.2.1 Concatenatori

I componenti dei concatenatori sono stati inseriti nel datapath a scopo puramente illustrativo, in quanto non sono stati utilizzati per la realizzazione del circuito siccome in sis è possibile gestire i bit singolarmente e quindi inserirli direttamente nei componenti che li utilizzano nell'ordine desiderato. In verilog, invece, è possibile utilizzare l'operatore di concatenazione.

8.2.2 Componenti riutilizzati

Per la realizzazione del datapath abbiamo cercato di riutilizzare i componenti già realizzati per il circuito evitando di crearne di nuovi, ad esempio abbiamo utilizzato solo il componente **Maggiore Uguale** per tutti i controlli necessari all'interno del componente **Partita**.

Per quanto riguarda il resto dei componenti abbiamo dovuto crearne di nuovi in quanto il numero di bit del registro **vantaggio** e il numero di bit dei registri **mancheIdx** e **maxManche** sono diversi. Avremmo potuto considerare **vantaggio** da 5 bit per poter riutilizzare componenti già presenti, ma abbiamo

preferito ottimizzare il circuito scegliendo il minor numero di bit necessari per ogni componente.

8.3 Warning

Simulando il circuito in sis vengono generati dei warning riguardanti a uscite che non vengono utilizzate, come ad esempio i riporti dei sommatore. Questi warning possono essere ignorati in quanto non influiscono sul funzionamento.