## Esercitazione in classe sulle curve

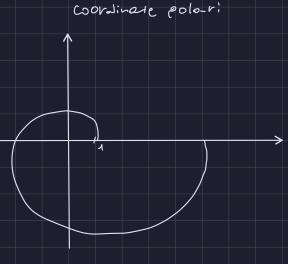
Esercizio 2.1.1. Sia  $\gamma$  la curva piana una cui parametrizzazione in coordinate polari è  $\rho(\vartheta) = \vartheta^2 + 1$ , on  $0 \le \vartheta \le 2\pi$ . Dopo aver disegnato sommariamente il sostegno di  $\gamma$ , determinare i versori tangente e normale al sostegno di  $\gamma$  nel punto  $\gamma(\pi)$  e scrivere un'equazione della retta tangente nello stesso punto.

$$\rho(\theta) = \theta^2 + 1$$
  $\theta \in [0, 2\pi]$ 

In coordinate cartesiane equivale a

$$(x(\theta) = p(\theta)) \cos \theta = (\theta^2 + 1) \cos \theta$$
  
 $(x(\theta) = p(\theta)) \sin \theta = (\theta^2 + 1) \sin \theta$ 

Diamo valori a caso a theta e plottiamo il grafico a grandi linee



Rappresenta la curva

$$\begin{cases}
(0) = (\times(0), \Im(0)) = ((\theta^{2}+1) \cos \theta, (\theta^{2}+1) \sin \theta) \\
(0) = (2\theta \cos \theta - (\theta^{2}+1) \sin \theta, 2\theta \sin \theta + (\theta^{2}+1) \cos \theta) \\
(0) = (4\theta^{2} \cos^{2}\theta - 4\theta (\theta^{2}+1) \cos \theta \sin \theta + (\theta^{2}+1)^{2} \sin \theta + (\theta^{2}+1)^{2} \sin \theta + (\theta^{2}+1)^{2} \sin \theta + (\theta^{2}+1)^{2} \sin \theta
\end{cases}$$

$$+ 4\theta^{2} \sin^{2}\theta + 4\theta(\theta^{2}+1) \cos \theta \sin \theta + (\theta^{2}+1)^{2} \cos^{2}\theta$$

$$=\sqrt{4\Theta^2+(\Theta^2+1)^2}$$

Tangente:

$$T(\Theta) = \frac{\delta'(\Theta)}{||\delta'(\Theta)||} =$$

$$(2\Theta\omega s\Theta - (\Theta^2 + 1)sin\Theta, 2\Theta sin\Theta + (\Theta^2 + 1)\omega s\Theta)$$

$$\sqrt{4\theta^2+(\theta^2+1)^2}$$

$$T(\pi) = \frac{(-2\pi) - (\pi^2 + 1)}{\sqrt{4\pi^2 + (\pi^2 + 1)^2}}$$

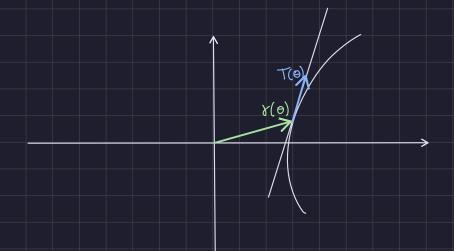
Direzione della tangente in pi

In R<sup>2</sup> il versore normale è il versore tangente ruotato di 90°

$$N(\pi) = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} T(\pi)$$

$$\begin{pmatrix} 65\theta & -5in\theta \\ 5in\theta & 65\theta \end{pmatrix}$$

Per trovare la retta tangente alla curva bisogna trovare quel vettore che sposta lo spazio vettoriale formato dal vettore tangente sopra la curva e quel vettore è proprio  $\gamma(\theta)$ 



Quindi la retta tangente è:

🛎 Esercizio 2.2.4. Calcolare l'integrale (curvilineo) di

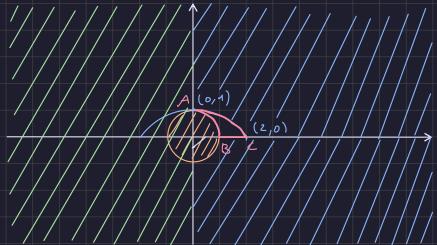
$$f(x,y) = \frac{xy}{\sqrt{4+x^2}}$$

lungo la curva  $\gamma$  il cui sostegno è il bordo  $\partial E$  di

$$E = \left\{ (x, y) : \underbrace{x \ge 0}_{}, \underbrace{x^2 + y^2 \ge 1}_{}, \underbrace{0 \le y \le 1 - \frac{x^2}{4}}_{} \right\}$$

e determinare la retta tangente a  $\gamma$  nel punto  $\left(1, \frac{3}{4}\right)$ .

## Disegnamo l'insieme E



## Consideriamo solo l'area rossa

Integriamo lungo le 3 curve parametrizzate:

$$Y_{BA}(t) = (\cos t, \sin t) \quad t \in [0, \frac{\pi}{2}]$$

$$\delta_{BC}(t) = (t, 0) \ t \in [1, 2]$$

$$\delta_{Ac}(t) = \left(t, 1 - \frac{t^2}{4}\right)$$



Integriamo

$$\begin{cases}
F ds = \int_{2}^{\frac{\pi}{2}} \cos t \sin t & \int_{2}^{\infty} (-\sin t)^{2} + (\cos t)^{2} dt \\
\sqrt{4 + \cos^{2} t} & |\delta|(\theta)|
\end{cases}$$

$$F(x, 5) = \int_{\frac{xy}{4 + x^{2}}}^{\frac{xy}{4 + x^{2}}} dt = \int_{2}^{\infty} (-2 \cos t \sin t) dt$$

$$= \int_{2}^{\infty} (-2 \cos t \sin t) dt$$

$$= -\frac{1}{2} \left( \frac{1}{\sqrt{4 + \omega}} \right)^{\frac{1}{2}}$$

$$= -\sqrt{4 + \omega s^{2} \varepsilon} = -2 + \sqrt{5}$$

Retta tangente a  $\gamma$  in (1,3/4) ( $\gamma$ (1))

$$\delta_{AC}(t) = (t, 1 - \frac{t^2}{4}) \rightarrow t \mid \delta_{AC}(t) = (1, \frac{3}{4}) \Rightarrow t = 1$$

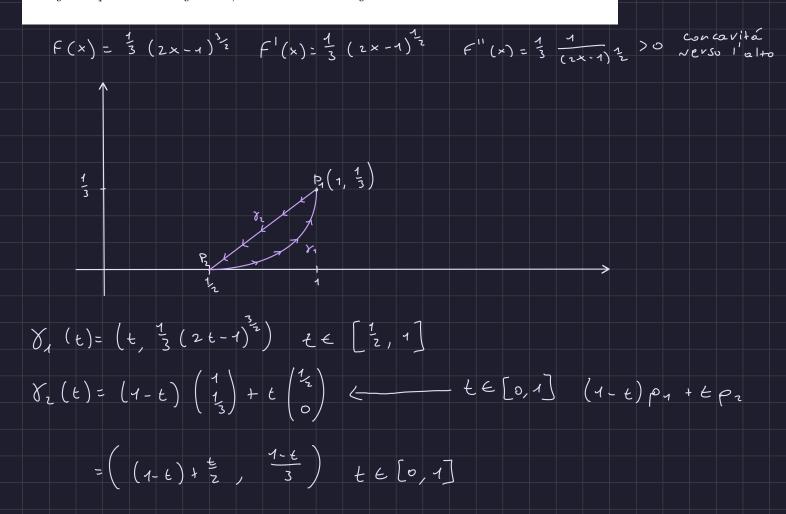
$$\begin{cases} x(t) = 1 \\ y(t) = \frac{3}{4} \end{cases}$$

$$Y_{\text{FAN}}(t) = Y_{\text{AC}}(t) + S Y_{\text{AC}}(t)$$
 SER

$$r_{Tan}(1) = \gamma_{AC}(1) + S\gamma_{AC}(1) = r_{TAN}(S) = \begin{cases} x(s) = 1 + S \\ y(s) = \frac{3}{4} - \frac{5}{2} \end{cases}$$

$$\begin{cases} x(s) = 1 + S \\ y(s) = \frac{3}{4} - \frac{5}{2} \end{cases} \begin{cases} s = x - 4 \\ y = \frac{3}{4} - \frac{x - 4}{2} \end{cases} \rightarrow y = -\frac{x}{2} + \frac{5}{4} \quad \text{vet+a +angenne}$$

Esercizio 2.1.2. Determinare una parametrizzazione della curva chiusa  $\gamma$  che si ottiene percorrendo prima da sinistra verso destra il grafico di  $f(x) = (1/3)(2x-1)^{3/2}$  per  $1/2 \le x \le 1$  e poi da destra a sinistra il segmento congiungente gli estremi del grafico di f stessa. Disegnare quindi il sostegno di  $\gamma$  e calcolarne la lunghezza.



Le due rette sono definite nello stesso intervallo, quindi in t = 1/2 si avrà un valore corrispondente a 2 rette contemporaneamente, e noi non vogliamo questo, ma vogliamo che gamma2 sia collegata a gamma1. Cambiamo di nuovo parametrizzazione

$$\begin{cases}
\lambda_{1}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1 \end{bmatrix} - \sum_{1} \begin{bmatrix} 0, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{1}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1 \end{bmatrix} - \sum_{1} \begin{bmatrix} 0, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{2}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1 \end{bmatrix} - \sum_{1} \begin{bmatrix} 0, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{3}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{4}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) & k \in \begin{bmatrix} 1/2, 1/2 \end{bmatrix} \\
\lambda_{5}(k) &$$

$$= \left(2 - 2 + 4 + \frac{1}{2}, \frac{2(1 - 5)}{3}\right)$$

$$= \left(\frac{3}{2} - 5, \frac{2(1 - 5)}{3}\right) \longrightarrow \left(\frac{5 - \frac{1}{2}}{2} - \frac{1}{3}\right)$$

$$= \left(\frac{3}{2} - 5, \frac{2(1 - 5)}{3}\right) \longrightarrow \left(\frac{1}{2}, 0\right)$$

$$= \left(\frac{1}{2}, \frac{1}{3}\right)$$

$$= \left(\frac{3}{2} - 5, \frac{1}{3}\right)$$

$$= \left(\frac{3}{2}$$

$$8:[a,b] \rightarrow \mathbb{R}^{h}$$

$$[c,d] c', (Mapper monotone)$$

$$t \in [a,b]$$

$$s \in [c,d]$$

$$t = As + B \rightarrow \{b-Ad+B\}$$

$$s \in [a,b]$$

Esercizio 2.2.6. Si calcoli l'integrale curvilineo (rispetto all'ascissa curvilinea)  $\int_{\alpha} z \, ds$ , ove  $\alpha$  è la curva di parametrizzazione  $\alpha(t) = (t \cos t, t \sin t, t), t \in [0, 2\pi]$ . Si determini inoltre il piano normale ad  $\alpha$  nel punto  $(-\pi, 0, \pi)$  (ovvero il piano normale alla retta tangente in quel punto).

$$\int F(x, y, z) ds = \int F(d(e)) |d'(e)| de$$

$$d(e)$$

$$f(x, y, z) = z$$

$$d(t) = (t cost, t sint, e)$$

$$d'(t) = (cost - t sine, sine, t cost, 1)$$

$$\int_{z^{m}}^{z^{m}} F(d(e)) |d'(e)| dt = \int_{z^{m}}^{z^{m}} t \sqrt{(cost - t sine)^{2} + (sint + cost)^{2} + 1} de$$

$$= \int_{0}^{2\pi} t \sqrt{\omega s^{2} t - 2t \cos t} \sin t + t^{2} \sin^{2} t + \sin^{2} t + 2t \sin t \cot t + t^{2} \cos^{2} t + 1 dt$$

$$= \int_{0}^{2\pi} t \sqrt{t^{2} + 2} dt = \left(\frac{1}{2} \cdot \frac{\pi}{3} \left(t^{2} + 2\right)^{2}\right)^{2} = \left(4\pi^{2} + 2\right)^{2} - 2^{\frac{3}{2}}$$
Calcoliamo il piano normale in  $(-\pi, 0, \pi)$ 

$$d(t) = \left(t \cos t, t \sin t, t\right) \Rightarrow \left(-\pi, 0, \pi\right) \leftrightarrow t = \pi$$

$$d'(t) = \left(\cos t - t \sin t, t \sin t, t\right) \Rightarrow \left(-\pi, 0, \pi\right)$$
Cerchiamo una direzione tangente alla curva in  $\pi$ 

L'equazione della retta tangente alla curva nel punto  $(-\pi, \circ, \pi) \rightarrow r = (-\pi, \circ, \pi) + S(-1, -\pi, 1)$ Bisogna trovare il piano perpendicolare alla retta tangente

$$\left\langle \begin{pmatrix} S_{1} \\ S_{2} \\ S_{3} \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ -11 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle = 0$$

 $-5_1 - \pi S_2 + S_3 = 0$   $S_4 = S_3 - \pi S_2$  Teorema rouche capelli  $\kappa$ 

$$\begin{pmatrix} k - \pi E \\ E \\ K \end{pmatrix} \longrightarrow \begin{pmatrix} k \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + E \begin{pmatrix} -\pi \\ 1 \\ 6 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix}
-\Pi \\
0 \\
+ K
\end{pmatrix}
+ k
\begin{pmatrix}
1 \\
0 \\
1
\end{pmatrix}
+ k
\begin{pmatrix}
-\Pi \\
1 \\
0
\end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix}
\times (K, t) = -\Pi \\
y (K, t) = t
\end{pmatrix}$$
Vettore che
$$\begin{pmatrix}
\times (K, t) = -\Pi \\
1 \\
0
\end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix}
\times (K, t) = -\Pi \\
Y (K, t) = T \\
Y (K, t) = T$$

sposta il piano nel punto interessato

Piano perpendicolare alla retta tangente (piano normale)

$$\begin{pmatrix} \times (K,t) = -\Pi + K - \Pi t \\ y(K,t) = t \\ 2(K,t) = \Pi + K \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} X = -\Pi + Z - \Pi - \Pi & y \\ E = y & y \\ K = Z - \Pi \end{cases}$$

Metodo 2:

$$\left\langle \begin{pmatrix} S_1 \\ S_2 \\ S_3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ -11 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle = 0$$

Trasciniamo lo spazio affine nell'origine, così non bisogna calcolare il vettore che trasla lo spazio nel punto della retta tangente

$$\left\langle \begin{pmatrix} x - (-1) \\ y \\ z - \pi \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ -\pi \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle = 0$$