

**Lista I**

1. Como a equalização de histograma poderia ser realizada em uma imagem colorida?
2. Compare as características dos filtros da média e da mediana e identifique as situações onde tais filtros podem ser utilizados.
3. Por que filtros Gaussianos são adequados para suavizar imagens?
4. Uma imagem  $8 \times 8$  possui níveis de cinza dados pela equação:

$$f(x, y) = |x - y| \quad x, y = 0, 1, \dots, 7$$

Ache uma imagem de saída através da aplicação de um filtro da mediana  $3 \times 3$  na imagem  $f(x, y)$ , considerando que os pixels da borda permanecem inalterados.

5. Cite características que são desejáveis a um operador de bordas.
6. Qual a diferença entre resolução espacial e profundidade de imagens?
7. Explique o princípio dos operadores baseados no valor de gradiente para detecção de bordas.
8. Demonstre a aplicação da transformada de Hough para detectar os pontos  $(1, 3)$ ,  $(2, 6)$  e  $(4, 12)$  em uma imagem digital.
9. (a) Mostre que a distância  $D_4$  (*city-block*) entre dois pontos  $p$  e  $q$  é igual ao caminho-4 mais curto entre estes pontos; (b) Esse caminho é único?
10. Calcule a transformação linear para alterar a escala de níveis de cinza do intervalo  $[0, 60]$  para  $[10, 210]$ .
11. A distância semi-Euclidiana entre dois pontos bidimensionais  $f_1$  e  $f_2$  é definida como

$$D_{(f_1, f_2)} = \begin{cases} |x_1 - x_2| + (\sqrt{2} - 1)|y_1 - y_2|, & \text{se } |x_1 - x_2| > |y_1 - y_2| \\ (\sqrt{2} - 1)|x_1 - x_2| + |y_1 - y_2|, & \text{caso contrário} \end{cases}$$

Compare a distância semi-Euclidiana com as distâncias Euclidiana, *city-block* e *chessboard*.

12. Descreva o conceito de entropia em imagens de níveis de cinza.
13. Descreva as principais utilizações dos operadores aritméticos de adição e subtração em imagens digitais.
14. Diferencie os conceitos de amostragem e quantização no processo de digitalização de imagens.
15. (a) Dados os dois subconjuntos de imagem  $S_1$  e  $S_2$  abaixo, determinar se  $S_1$  e  $S_2$  estão conectados por meio de (i) vizinhança-4 e (ii) vizinhança-8.  
(b) Considerando a região  $R = S_1 \cup S_2$ , quantos componentes conexos (representados pelo pixel 1) existem em  $R$  com vizinhança-4 e com vizinhança-8?
16. Como a *moda* dos níveis de cinza em uma imagem pode ser calculada a partir do histograma? Escreva um procedimento (pseudocódigo) para realizar este cálculo.

0	1	0	0	0	1	0	0	0	0
1	0	0	1	0	0	0	0	1	0
1	0	1	1	0	1	1	1	0	1
1	0	1	1	1	0	0	0	1	0
0	0	0	1	0	0	1	0	0	0
$S_1$						$S_2$			

17. Considere o trecho de imagem mostrado na figura 1, representado por uma matriz de  $7 \times 7$ , em que cada elemento da matriz corresponde ao nível de cinza do pixel correspondente. Sabe-se que na quantização dessa imagem foram utilizados 8 bits. Seja o pixel central o pixel de referência. Forneça o valor resultante do pixel central caso a imagem seja processada:

- pelo algoritmo da filtragem pela mediana utilizando janela  $3 \times 3$  pixels.
- pelo algoritmo da filtragem da média utilizando janela em forma de cruz, isto é, considerando no cálculo da média apenas os pixels de coordenadas  $(x, y)$  (pixel de referência),  $(x - 1, y)$ ,  $(x + 1, y)$ ,  $(x, y - 1)$  e  $(x, y + 1)$ .

90	100	120	70	60	60	50
40	90	120	100	40	80	90
80	100	5	20	30	60	80
60	20	10	60	40	50	30
10	90	20	30	10	40	40
50	20	50	70	80	30	40
60	10	80	80	30	20	50

Figura 1: Região de imagem com  $7 \times 7$  pixels.

18. Verifique se os filtros  $f_1$  e  $f_2$  a seguir são separáveis.

$$f_1 = \begin{bmatrix} 1/9 & 1/9 & 1/9 \\ 1/9 & 1/9 & 1/9 \\ 1/9 & 1/9 & 1/9 \end{bmatrix} \quad f_2 = \begin{bmatrix} 1/16 & 2/16 & 1/16 \\ 2/16 & 4/16 & 2/16 \\ 1/16 & 2/16 & 1/16 \end{bmatrix}$$

19. Por que o operador Laplaciano não é adequado para detectar bordas em uma imagem?

20. O que é um operador de bordas isotrópico?

21. Diferencie as técnicas de limiarização global e local.