# Contrôle continu Programmation des Systèmes

### Exercice 1:

- 1. Décrivez ce que qui est représenté sur la figure 1.
- 2. Dites ce qui se passe lorsque le processeur exécute l'instruction MOVS pc, lr.
- 3. Comment est provoqué un changement de mode du processeur en mode interrupt (depuis user)?
- 4. Décrivez les actions exécutées par le processeur lors d'un changement en mode interrupt.

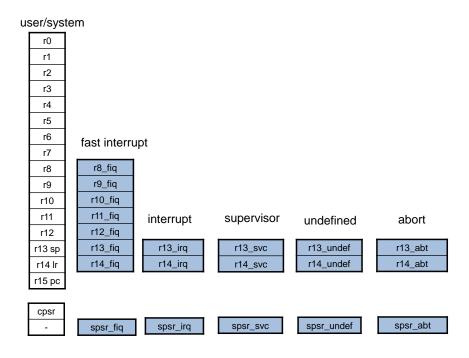


Figure 1:

## Exercice 2:

- 1. Enumérez les 4 types de piles.
- 2. Ecrivez les instructions assembleurs qui implémentent les instructions *push* et *pop* pour chacun des types de pile.
- 3. Pour chacune des instructions du point précédent, dites quel mode d'adressage du processeur convient le mieux pour l'implémenter.

## Exercice 3:

- 1. Décrivez la séquence d'actions exécutés par le processeur pour exécuter l'instruction SWI #123.
- 2. Expliquez comment faire pour que, suite à l'éxécution de l'instruction SWI, le processeur exécute le handler d'interruption ci-dessous.
- 3. Décrivez les actions de chacune des instructions du handler.

## Exercice 4:

- 1. Ecrivez une routine unsdiv: qui prend comme arguments deux nombres non-signés codés sur 32 bits dans les registres  $r_0$  et  $r_1$  et retourne dans  $r_0$  la division entière de  $r_0$  par  $r_1$  ( $r_0/r_1$ ). Implémentez un algorithme simple qui compte le nombre de fois que vous pouvez soustraire  $r_1$  à  $r_0$ . Votre routine ne modifie pas d'autres registres de la procédure appelante que  $r_0$ .
- 2. Ecrivez une routine signdiv: qui calcule la division entière de  $r_0$  par  $r_1$  pour  $r_0$  et  $r_1$  des nombres signés sur 32 bits. Calculez le signe et ensuite appelez la routine unsdiv.
- 3. Ecrivez un programme qui calcule la division entière de deux nombres signés de 16 bits déclarés statiquement par les directives de compilation num1: .hword 0x... et num2: .hword 0x... Votre programme appelle votre routine signdiv:.

Exercice 5: Les drapeaux du cpsr sont placés après l'exécution de l'instruction CMP r0,r1.

- 1. Montrez que la condition Z=1 est bien équivalente à  $r_0 == r_1$ .
- 2. Montrez que la condition C=0 est bien équivalente à  $r_0 < r_1$  non-signé.
- 3. Montrez que la condition N=V est bien équivalente à  $r_0 \ge r_1$  signé.

Exercice 6: Pour chacune des instructions ci-dessous, décrivez l'exécution par le processeur et indiquez le mode d'adressage.

- 1. ldr r0, [ r1 , #4]!
- 2. ldrsb r0, [r1], #1
- 3. movs r0, r1, asr #1