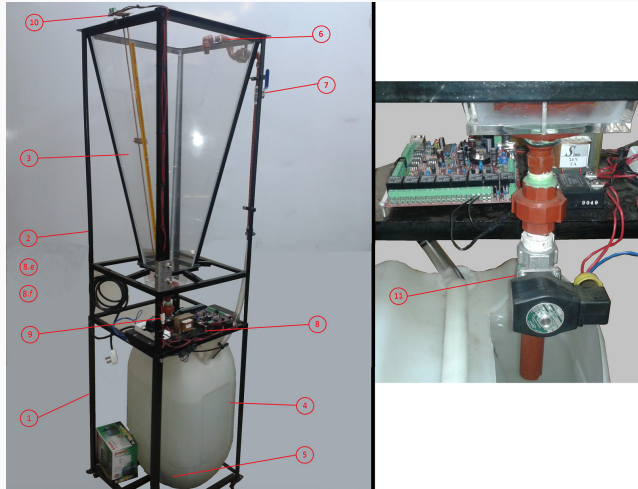


Práctica 5 - HIL

Facultad de Ingeniería, Universidad de Buenos Aires
Laboratorio de Control Automático (86.22)
Dr. Ing. Claudio D. Pose



Implementación de un HIL



Implementación de un HIL

Tareas:

1. Implementar todos los controladores del tanque en el Arduino e interconectarlo con el modelo simulado en Simulink.
2. Comparar las respuestas del HIL con las obtenidas por simulación y discutir cuál implementación del controlador es la opción más adecuada.