# 操作系统使用教程 第三章习题

计创18 181002222 连月菡

## 1.现代操作系统中为什么要引入"进程"的概念? 它与程序有什么区 别?

因为每个程序段都不能与环境隔绝,不能随心所欲地在处理机上运行,只用"程序"不能说明问题的本质,引入"进程"则可以把问题从简单、孤立、静止的描述,转而反映出系统的独立性、并发性、动态性、相互制约性。

进程和程序的区别:

- **a.动态性和静态性**:进程是程序执行的过程,是动态的过程。程序是一组有序静态指令组成的集合,是一种静态概念。
- b.进程包含进程控制块:进程实体都是由程序段和相应的数据段两部分组成的,这一特征和程序相近。

但进程的结构还要包含一个数据结构PCB, 即进程控制块。

**c.一对多关系:**一个进程可以涉及一个或几个程序的执行, 反之, 同一程序可以对应一个或多个进程。即同一程序在某一指定的时刻, 可以是几个不同进程的一部分。

#### 2.试叙述进程的并发性和制约性。

a.并发性是指多道程序中多个进程同时向前推进的过程,每个进程总是与其它进程并发地执行的。 b.制约性是指一个进程的运行受到另一进程的制约。

## 3.进程的含义是什么?如何构成和描述进程?

进程是指程序在一个数据集合上运行的过程,是系统进行资源分配和调度运行的一个独立单位。

构成: 程序、数据、进程控制块

描述:根据应用的需要,对进程的描述会略有不同。最主要的是需要进程控制块PCB来描述进程的外部特性(名称、状态等)以及与其他进程的联系(通信关系)。

# 4.有三个并发进程,R负责从输入设备读入信息并传送给M,M将信息加工并传送给P,P将打印输出,写出下列条件下的并发程序:

a.双缓冲区,每个区大小为KB;

```
13
        while true do
14
         begin
15
             输入data1;
             P(empty1);
16
17
             P(mutex1);
18
                 Buffer1(i):=data1;
19
            i := (i+1) \mod(KB);
20
        V(mutex1);
21
            V(full1);
22
         end
23
    end;
24
25
    procedure M
26
    begin
        while true do
27
        begin
28
29
        P(full1);
30
         P(mutex1);
31
            data2:=Buffer1(j);
32
             j:=(j+1)\mod(KB);
33
        V(mutex1);
34
        V(empty1);
35
        对data2加工;
36
        P(empty2);
37
        P(mutex2);
38
             Buffer2(a):=data2;
39
             a:=(a+1) \mod(KB);
40
        V(mutex2);
41
        V(full2);
42
         end
43
    end;
44
45
    procedure P:
46
    begin
    while true do
48
       begin
49
        P(full2);
50
        P(mutex2)
51
             data3:=Buffer(b);
52
             b:=(b+1)\mod(KB);
53
        V(mutex2);
54
        V(empty2);
55
        打印 data3;
56
         end
57
    end;
```

### b.单缓冲区,其大小为KB;

```
1 初值设定:
2 mutex=1, full=0, empty=KB, s=0, i=0, j=0, a=0, b=0;
3
4 var
5 mutex, full, empty, s: semaphere;
6 i, j, a, b: integer;
7 Buffer: array 0..KB-1 of item;
```

```
8
9
   procedure R:
10
   begin
11 | while true do
12
      begin
13
      读入data1;
14
      P(empty);
     P(mutex);
15
16
       buffer(i):=data1;
17
        i:=(i+1) \mod (KB);
18
      V(mutex);
19
       V(full)
20
       end
21 end;
22
23
    procedure M:
24
   begin
25 while true do
26
      begin
27
           P(full);
28
           P(mutex);
29
          data2:==buffer(j);
30
          j := (j+1) \mod(KB);
31
          V(mutex);
32
           加工信息 data2;
33
          P(mutex);
34
          buffer(a):=data2;
35
           a:=(a+1)\mod(KB);
36
           V(mutex);
37
           V(s);
38
       end
39
    end;
40
41
    procedure P:
    begin
43
     while true do
44
           begin
     P(s);
45
     P(mutex);
46
47
      data3:=buffer(b);
48
      b:=(b+1) \mod(KB);
49
       V(mutex);
50
       V(empty);
51
       打印 data3;
52
       end
53 end;
54
```

# 5.在生产者与消费者问题的算法中,交换两个V操作的次序会有什么结果? 交换两个P操作的次序呢? 试说明理由。

交换两个V操作的次序不会发生死锁。V操作是释放资源,不存在死锁可能。

交换两个P操作的次序可能会发生死锁。例如,当无空缓冲区时,如果此时生产者先做互月操作,即: P(mutex),然后才做同步操作P(empty).由于此时empty=-1造成生产者被阻塞。当消费者行到互斥操作 P(mutex)时,由于生产者已执行过P(mutex)并未作释放,所以此时mutex=-1,造成消费者也被阻塞,生产者等消费者释放空缓冲区,而消费者则等待生产者释放临界资源的使用权,所以两个进程都无法向前推进而造成死锁。

6.设有三个进程A、B、C, 其中A与B构成一对生产者与消费者(A为生产者, B为消费者),共享一个由n个缓冲块组成的缓冲池;B与C也构成一对生产者和消费者(此时B为生产者,C为消费者),共享另一个由m个缓冲快组成的缓冲池。用P/V描述它们之间的同步关系。

```
初值设定:
    mutex1=1, full=0, empty1=n, mutex2=1, full2=0, empty2=m,
 3
    i=0, j=0, a=0, b=0;
4
5
   var
    mutex1,full1,empty1,mutex2,full2,empty2, : semaphere;
7
   i,j,a,b: integer;
8
    Buffer1:array 0..n-1 of item;
9
    Buffe2:array 0..m-1 of item;
10
11
    procedure A;
12 begin
       while true do
13
14
      begin
15
          Produce next product1;
16
            P(empty1);
17
          P(mutex1);
18
            Buffer1(i):=product1;
19
            i:=(i+1) \mod(n);
20
            V(mutex1);
21
            V(full1);
22
        end
23
    end;
24
25
    procedure B
26 begin
27
        while ture do
28
       begin
29
            P(full1);
30
                P(mutex1);
31
                product2:=buffer1(j);
32
            j:=(j+1)\mod(n);
            V(mutex1);
33
34
            V(empty1);
35
            Consume product2;
36
            Produce next product3;
37
            P(empty2);
38
            P(mutex2);
39
            Buffer2(a):=product3;
            a := (a+1) \mod(m);
40
41
            V(mutex2);
            V(full2);
42
```

```
43
    end
44
    end;
45
46
    procedure C;
47
    begin
48
        While ture do
49
        begin
50
             P(full2);
51
             P(mutex2);
52
        product4:=buffer2(b);
53
             b:=(b+1) \mod(m);
54
        V(mutex2);
55
        V(empty2);
56
        Consume product4;
57
        end
58
    end
59
```

### 7.思考题

### 【思考题】

用P. V操作解决司机与售票员的问题

```
初值设定:
1
2
   S1=1, S2=0
3
4
   S1:能否启动车辆 (S1=0表示司机不能启动车辆)
   S2:能否开门(S2=0表示售票员不能开门)
5
6
   procedure Diver:
7
8
   while(true)
9
   {
10
       P(S1)
11
       启动车辆
12
       正常行驶
13
       到站停车
14
       V(S2)
15
   }
16
17
   procedure Seller:
```