# Bab 6

# Deadlock

# **POKOK BAHASAN:**

- ✓ Model Sistem
- ✓ Karakteristik Deadlock
- ✓ Metode untuk Menangani Deadlock
- ✓ Mencegah Deadlock
- ✓ Menghindari Deadlock
- ✓ Mendeteksi Deadlock
- ✓ Perbaikan dari Deadlock
- ✓ Kombinasi Penanganan Deadlock

# **TUJUAN BELAJAR:**

Setelah mempelajari materi dalam bab ini, mahasiswa diharapkan mampu:

- ✓ Memahami latar belakang terjadinya deadlock pada sistem.
- ✓ Memahami karakteristik bagaimana deadlock bisa terjadi.
- ✓ Memahami metode untuk menangani deadlock yang meliputi mencegah deadlock, menghindari deadlock, mendeteksi deadlock dan perbaikan dari deadlock

Permasalahan deadlock terjadi karena sekumpulan proses-proses yang di-blok dimana setiap proses membawa sebuah sumber daya dan menunggu mendapatkan sumber daya yang dibawa oleh proses lain.

Misalnya sistem mempunyai 2 tape drive dan terdapat dua proses  $P_1$  dan  $P_2$  yang masing membawa satu tape drive dan masing-masing memerlukan tape drive yang dibawa proses lain sehingga terjadi keadaan saling menunggu resource dan sistem di-blok.

Contoh lain, misalnya terdapat semaphore A dan B yang diinisialisasi 1 dan terdapat dua proses  $P_0$  dan  $P_1$  masing-masing membawa semaphore A dan B. Kemudian  $P_0$  dan  $P_1$  meminta semaphore B dan A dengan menjalankan operasi wait. Hal ini mengakibatkan proses di-blok dan terjadi deadlock.

 $P_0$   $P_1$  wait(A); wait(B); wait(A);

# 6.1 MODEL SISTEM

Pada sistem terdapat beberapa sumber daya (resource) yang digunakan untuk proses-proses untuk menyelesaikan task. Sumber daya yang pada sistem terdiri dari tipe resource CPU cycle, ruang memori, perangkat I/O yang disebut dengan tipe sumber daya  $R_1, R_2, \ldots, R_m$ . Setiap tipe sumber daya  $R_i$  mempunyai beberapa anggota  $W_i$ . Setiap proses yang menggunakan sumber daya menjalankan urutan operasi sebagai berikut:

meminta (request) : meminta sumber daya
 memakai (use) : memakai sumber daya
 melepaskan (release) : melepaskan sumber daya

#### 6.2 KARAKTERISTIK DEADLOCK

#### 6.2.1 Kondisi yang Diperlukan

Deadlock terjadi bila terdapat empat kondisi berikut ini secara simultan.

- a. Mutual Exclusion: hanya satu proses pada satu waktu yang dapat menggunakan sumber daya.
- b. Genggam dan Tunggu (Hold and Wait): suatu proses membawa sedikitnya satu sumber daya menunggu mendapatkan tambahan sumber daya baru yang dibawa oleh proses

c. **Non-Preemption**: sebuah sumber daya dapat dibebaskan dengan sukarela oleh proses yang memegangnya setelah proses menyelesaikan task.

d. **Menunggu Secara Sirkuler** (*Circular Wait*): Terdapat sekumpulan proses  $\{P_0, P_1, ..., P_0\}$  yang menunggu sumber daya dimana  $P_0$  menunggu sumber daya yang dibawa  $P_1$ ,  $P_1$  menunggu sumber daya yang dibawa  $P_2$ , dan seterusnya,  $P_{n-1}$  menunggu sumber daya yang dibawa oleh  $P_n$ , dan  $P_n$  menunggu sumber daya yang dibawa  $P_0$ .

Ketiga syarat pertama merupakan syarat perlu (necessary conditions) bagi terjadinya deadlock. Keberadaan deadlock selalu berarti terpenuhi kondisi-kondisi diatas, tak mungkin terjadi deadlock bila tidak ada ketiga kondisi itu. Deadlock terjadi berarti terdapat ketiga kondisi itu, tetapi adanya ketiga kondisi itu belum berarti terjadi deadlock.

*Deadlock* baru benar-benar terjadi bila syarat keempat terpenuhi. Kondisi keempat merupakan keharusan bagi terjadinya peristiwa *deadlock*. Bila salah satu saja dari kondisi tidak terpenuhi maka *deadlock* tidak terjadi.

#### **6.2.2** Resource Allocation Graph

Deadlock dapat digambarkan lebih presisi dengan menggunakan graph berarah yang disebut *resource allocation graph*. Graph terdiri dari himpunan titik V dan garis E. Himpunan titik (vertex) V dibagi menjadi dua tipe yaitu himpunan proses yang aktif pada sistem  $P = \{P_1, P_2, ..., P_n\}$  dan tipe sumber daya pada sistem  $R = \{R_1, R_2, ..., R_m\}$ 

Garis berarah dari proses  $P_i$  ke tipe sumber daya  $R_j$  dinotasikan dengan  $P_i \to R_j$  artinya proses  $P_i$  meminta satu anggota dari tipe sumber daya  $R_j$  dan sedang menunggu sumber daya tersebut. Garis berarah dari tipe sumber daya  $R_j$  ke proses  $P_i$  dinotasikan dengan  $R_j \to P_i$  artinya satu anggota tipe sumber daya  $R_j$  dialokasikan ke proses  $P_i$ . Garis berarah  $P_i \to R_j$  disebut request edge dan garis berarah  $R_j \to P_i$  disebut assignment edge.

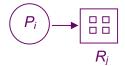
Notasi-notasi yang digunakan pada resource allocation graph adalah:

Proses

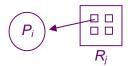
• Tipe sumber daya dengan 4 anggota



P<sub>i</sub> meminta anggota dari R<sub>i</sub>



•  $P_i$  membawa satu anggota  $R_i$ 



Contoh *resource allocation graph* dapat dilihat pada Gambar 6-1 dimana keadaan sistem adalah sebagai berikut :

• Himpunan P, R dan E:

o 
$$P = \{P_1, P_2, P_3\}$$

o 
$$R = \{R_1, R_2, R_3, R_4\}$$

o 
$$E = \{P_1 \rightarrow R_1, P_2 \rightarrow R_3, R_1 \rightarrow P_2, R_2 \rightarrow P_2, R_2 \rightarrow P_1, R_3 \rightarrow P_3\}$$

• Anggota sumber daya :

- o Satu anggota dari tipe sumber daya  $R_1$ .
- O Dua anggota dari tipe sumber daya  $R_2$ .
- o Satu anggota dari tipe sumber daya  $R_3$ .
- o Tiga anggota dari tipe sumber daya  $R_4$ .

#### • Status proses:

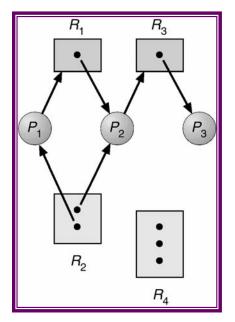
- o Proses  $P_1$  membawa satu anggota tipe sumber daya  $R_2$  dan menunggu satu anggota tipe sumber daya  $R_1$ .
- o Proses  $P_2$  membawa satu anggota  $R_1$  dan  $R_2$  dan menunggu satu anggota tipe sumber daya  $R_3$ .
- o Proses  $P_3$  membawa satu anggota  $R_3$ .

Fakta dasar dari resource allocation graph menunjukkan bahwa:

 Apabila pada graph tidak terdapat siklus maka tidak ada proses dalam sistem yang deadlock

• Apabila pada graph terdapat siklus sistem kemungkinan deadlock dengan ketentuan:

- Jika pada setiap tipe sumber daya hanya terdapat satu anggota maka terjadi deadlock
- Jika pada setiap tipe sumber daya terdapat beberapa anggota maka kemungkinan terjadi deadlock

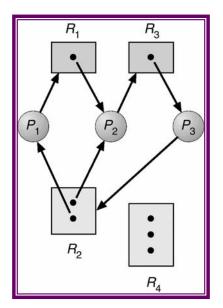


Gambar 6-1: Contoh Resource Allocation Graph

Untuk ilustrasi konsep diatas kita lihat kembali *resource allocation graph* pada Gambar 6-1. Pada Gambar 6-1 tidak terdapat siklus, jadi tidak terjadi deadlock pada sistem. Misalnya proses  $P_3$  meminta satu anggota dari tipe sumber daya  $R_2$ . Karena tidak tersedia anggota tipe sumber daya tersebut, *request edge*  $P_3 \rightarrow R_2$  ditambahkan ke graph seperti pada Gambar 6-2. Pada kasus ini, terdapat dua siklus pada sistem, yaitu:

$$P_1 \rightarrow R_1 \rightarrow P_2 \rightarrow R_3 \rightarrow P_3 \rightarrow R_2 \rightarrow P_1$$
  
 $P_2 \rightarrow R_3 \rightarrow P_3 \rightarrow R_2 \rightarrow P_2$ 

Proses  $P_1$ ,  $P_2$  dan  $P_3$  terjadi deadlock. Proses  $P_2$  menunggu sumber daya  $R_3$  yang dibawa proses  $P_3$ . Proses  $P_3$  sebaliknya menunggu proses  $P_1$  atau  $P_2$  melepas sumber daya  $R_2$ . Proses  $P_1$  menunggu proses  $P_2$  melepas sumber daya  $R_1$ .

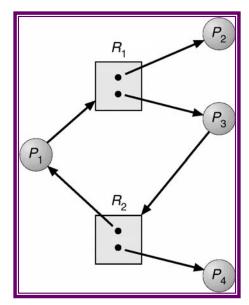


Gambar 6-2: Resource allocation graph yang terjadi deadlock

Pada contoh resource allocation graph Gambar 6-3 terdapat siklus :

$$P_1 \rightarrow R_1 \rightarrow P_3 \rightarrow R_3 \rightarrow P_1$$

Akan tetapi pada sistem tidak terjadi deadlock. Terlihat bahwa proses  $P_4$  kemungkinan melepas tipe sumber daya  $R_2$ . Sumber daya tersebut kemudian dapat dialokasikan untuk  $P_3$  dan akan menghapus siklus.



Gambar 6-3: Resource allocation graph yang tidak terjadi deadlock

#### 6.3 METODE MENANGANI DEADLOCK

Terdapat tiga metode untuk menangani permasalahan deadlock yaitu :

 Menggunakan protocol untuk menjamin bahwa sistem tidak pernah memasuki status deadlock

- Mengijinkan sistem memasuki status deadlock dan kemudian memperbaikinya.
- Mengabaikan permasalahan dan seakan-akan deadlock tidak pernah terjadi pada sistem. Model ini yang banyak digunakan pada sistem operasi termasuk UNIX.

# 6.4 MENCEGAH DEADLOCK

Metode ini berkaitan dengan pengkondisian sistem agar menghilangkan kemungkinan terjadinya *deadlock*. Pencegahan merupakan solusi yang bersih dipandang dari sudut tercegahnya *deadlock*. Metode ini sering menghasilkan utilisasi sumber daya yang buruk. Pencegahan *deadlock* merupakan metode yang banyak dipakai.

Untuk mencegah deadlock dilakukan dengan meniadakan salah satu dari syarat perlu sebagai berikut :

#### Mencegah Mutual Exclusion

*Mutual exclusion* benar-benar tak dapat dihindari. Hal ini dikarenakan tidak ada sumber daya yang dapat digunakan bersama-sama, jadi sistem harus membawa sumber daya yang tidak dapat digunakan bersama-sama.

#### Mencegah Hold and Wait

Untuk mencegah hold and wait, sistem harus menjamin bila suatu proses meminta sumber daya, maka proses tersebut tidak sedang memegang sumber daya yang lain. Proses harus meminta dan dialokasikan semua sumber daya yang diperlukan sebelum proses memulai eksekusi atau mengijinkan proses meminta sumber daya hanya jika proses tidak membawa sumber daya lain. Model ini mempunyai utilitas sumber daya yang rendah dan kemungkinan terjadi *starvation* jika proses membutuhkan sumber daya yang popular sehingga terjadi keadaan menunggu yang

tidak terbatas karena setidaknya satu dari sumber daya yang dibutuhkannya dialokasikan untuk proses yang lain.

#### • Mencegah Non Preemption

Peniadaan *non preemption* mencegah proses-proses lain harus menunggu. Seluruh proses menjadi *preemption*, sehingga tidak ada tunggu menunggu. Cara mencegah kondisi *non preemption*:

- O Jika suatu proses yang membawa beberapa sumber daya meminta sumber daya lain yang tidak dapat segera dipenuhi untuk dialokasikan pada proses tersebut, maka semua sumber daya yang sedang dibawa proses tersebut harus dibebaskan.
- Proses yang sedang dalam keadaan menunggu, sumber daya yang dibawanya ditunda dan ditambahkan pada daftar sumber daya.
- Proses akan di restart hanya jika dapat memperoleh sumber daya yang lama dan sumber daya baru yang diminta.

#### • Mencegah Kondisi Menunggu Sirkular

Sistem mempunyai total permintaan global untuk semua tipe sumber daya. Proses dapat meminta proses kapanpun menginginkan, tapi permintaan harus dibuat terurut secara numerik. Setiap proses yang membutuhkan sumber daya dan memintanya maka nomor urut akan dinaikkan. Cara ini tidak akan menimbulkan siklus. Masalah yang timbul adalah tidak ada cara pengurutan nomor sumber daya yang memuaskan semua pihak.

#### 6.5 MENGHINDARI DEADLOCK

Metode alternatif untuk menghindari deadlock adalah digunakan informasi tambahan tentang bagaimana sumber daya diminta. Misalnya pada sistem dengan satu tape drive dan satu printer, proses P pertama meminta tape drive dan kemudian printer sebelum melepaskan kedua sumber daya tersebut. Sebaliknya proses Q pertama meminta printer kemudian tape drive. Dengan mengetahui urutan permintaan dan

pelepasan sumber daya untuk setiap proses, dapat diputuskan bahwa untuk setiap permintaan apakah proses harus menunggu atau tidak. Setiap permintaan ke sistem harus dipertimbangkan apakah sumber daya tersedia, sumber daya sedang dialokasikan untuk proses dan permintaan kemudian serta pelepasan oleh proses untuk menentukan apakah permintaan dapat dipenuhi atau harus menunggu untuk menghindari deadlock.

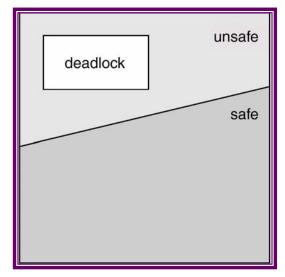
Model yang sederhana dan sangat penting dibutuhkan adalah setiap proses menentukan jumlah maksimum sumber daya dari setiap tipe yang mungkin diperlukan. Algoritma *deadlock avoidance* secara dinamis memeriksa status sumber daya yang dialokasikan untuk menjamin tidak pernah terjadi kondisi menunggu sirkular. Status alokasi sumber daya ditentukan oleh jumlah sumber daya yang tersedia dan yang dialokasikan dan maksimum permintaan oleh proses-proses.

Untuk penghindaran *deadlock* diperlukan pengertian mengenai state selamat (*safe state*) dan state tak selamat (*unsafe state*).

#### **6.5.1** State Selamat (*Safe State*)

Ketika suatu proses meminta sumber daya yang tersedia, sistem harus menentukan apakah alokasi sumber daya pada proses mengakibatkan sistem dalam state selamat. Sistem dikatakan dalam state selamat jika sistem dapat mengalokasikan sumber daya untuk setiap proses secara berurutan dan menghindari deadlock. Urutan proses  $\langle P_1, P_2, ..., P_n \rangle$  selamat jika untuk setiap  $P_i$ , sumber daya yang masih diminta  $P_i$  masih memenuhi sumber daya yang tersedia dan sumber daya yang dibawa oleh setiap  $P_j$ , dimana j < i. Jika sumber daya yang diperlukan  $P_i$  tidak dapat segera disediakan, maka  $P_i$  dapat menunggu sampai semua  $P_j$  selesai. Ketika  $P_j$  selesai,  $P_i$  dapan memperoleh sumber daya yang diperlukan, mengeksekusi, mengembalikan sumber daya yang dialokasikan dan terminasi. Ketika  $P_i$  selesai,  $P_{i+1}$  dapat memperoleh sumber daya yang diperlukan dan seterusnya.

Jika sistem dalam state selamat maka tidak terjadi deadlock, sedangkan jika sistem dalam state tidak selamat (*unsafe state*) maka kemungkinan terjadi deadlock seperti Gambar 6-4. Metode menghindari deadlock menjamin bahwa sistem tidak pernah memasuki state tidak selamat.



Gambar 6-4: Ruang state selamat, tak selamat dan deadlock

Untuk menggambarkan sistem dapat berpindah dari state selamat ke state tidak selamat dapat dilihat ilustrasi berikut ini. Misalnya sistem mempunyai 12 magnetic tape drive dan 3 proses  $P_0$ ,  $P_1$  dan  $P_2$ . Proses  $P_0$  membutuhkan 10 tape drive, proses  $P_1$  membutuhkan 4 dan proses  $P_2$  membutuhkan 9 tape drive. Misalnya pada waktu  $t_0$ , proses  $P_0$  membawa 5 tape drive,  $P_1$  membawa 2 dan  $P_2$  membawa 2 tape drive sehingga terdapat 3 tape drive yang tidak digunakan.

	Kebutuhan Maksimum	Kebutuhan Sekarang
$P_0$	10	5
$P_1$	4	2
$P_2$	9	2

Pada waktu  $t_0$ , sistem dalam state selamat. Urutan  $\langle P_1, P_0, P_2 \rangle$  memenuhi kondisi selamat karena  $P_1$  dapat segera dialokasikan semua tape drive dan kemudian mengembalikan semua tape drive sehingga sistem tersedia 5 tape drive. Kemudian  $P_0$  dapat memperoleh semua tape drive dan mengembalikan semua sehingga sistem tersedia 10 tape drive dan terakhir proses  $P_2$  dapat memperoleh semua tape drive dan mengembalikan semua tape drive sehingga system tersedia 12 tape drive.

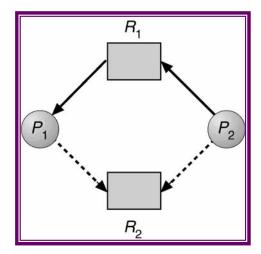
Sistem dapat berubah dari state selamat ke state tidak selamat. Misalnya pada waktu  $t_1$ , proses  $P_2$  meminta tambahan alokasi 1 tape drive. Sistem menjadi tidak selamat. Pada saat ini, hanya proses  $P_1$  yang mendapatkan semua tape drive dan

kemudian mengembalikan semua tape drive sehingga hanya tersedia 4 tape drive. Karena proses  $P_0$  sudah dialokasikan 5 tape drive tetapi membutuhkan maksimum 10 tape drive sehingga meminta 5 tape drive lagi. Karena tidak tersedia, proses  $P_0$  harus menunggu demikian juga  $P_2$  sehingga system menjadi deadlock.

#### 6.5.2 Algoritma Resource Allocation Graph

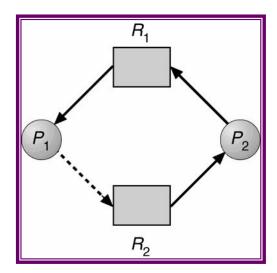
Untuk menghindari deadlock pada sistem yang hanya mempunyai satu anggota untuk setiap tipe sumber daya, dapat digunakan algoritma resource allocation graph. Claim edge  $P_i \rightarrow R_j$  menandakan bahwa proses  $P_i$  mungkin meminta sumber daya  $R_j$  yang direpresentasikan dengan garis putus-putus. Claim edge akan berubah ke request edge bila proses meminta sumber daya. Bila sumber daya dibebaskan oleh proses, assignme. Gambar 6-4: Ruang state selamat, tak selamat dan deadlock im pada sistem. Sehingga sebelum proses  $P_i$  mulai dieksekusi, semua claim edge harus muncul pada resource allocation graph.

Misalnya proses Pi meminta sumber daya Rj. Permintaan dapat dipenuhi hanya jika mengubah request edge  $P_i \rightarrow R_j$  ke assignment edge  $R_j \rightarrow P_i$  tidak menyebabkan siklus pada graph. Jika tidak terdapat siklus, maka alokasi sumber daya menyebabkan sistem dalam state selamat. Jika terjadi siklus, maka alokasi akan membawa sistem pada state tak selamat. Sehingga proses  $P_i$  harus menunggu permintaan dipenuhi.



Gambar 6-5 : Menghindari deadlock dengan algoritma resouce allocation graph

Untuk menggambarkan algoritma ini, perhatikan *resource allocation graph* Gambar 6-5. Misalnya  $P_2$  meminta  $R_2$ . Meskipun  $R_2$  bebas, tetapi tidak dapat dialokasikan untuk  $P_2$ , karena akan menyebabkan siklus pada graph (Gambar 6-6). Siklus menandakan sistem dalam state tak selamat. Jika  $P_1$  meminta  $R_2$  dan  $P_2$  meminta  $R_1$ , maka terjadi deadlock.



Gambar 6-6: State tak selamat pada resouce allocation graph

#### 6.5.3 Algoritma Banker

Algoritma resource allocation graph tidak dapat diaplikasikan pada sistem yang mempunyai beberapa anggota pada setiap tipe sumber daya. Setiap proses sebelum dieksekusi harus menentukan jumlah sumber daya maksimum yang dibutuhkan. Jika suatu proses meminta sumber daya kemungkinan proses harus menunggu. Jika suatu proses mendapatkan semua sumber daya maka proses harus mengembalikan semua sumber daya dalam jangka waktu tertentu.

Struktur data yang digunakan untuk mengimplementasikan algoritma Banker akan menentukan state dari sumber daya yang dialokasikan oleh sistem. Misalnya n = jumlah proses dan m = jumlah tipe resource. Struktur data yang diperlukan :

- Available: Vektor panjang m. Jika Available[j] = k, terdapat k anggota tipe sumber daya  $R_i$  yang tersedia.
- Max: matrik  $n \times m$ . Jika Max[i, j] = k, maka proses  $P_i$  meminta paling banyak k anggota tipe resource  $R_j$ .

• Allocation: matrik  $n \times m$ . Jika Allocation[i, j] = k maka  $P_i$  sedang dialokasikan k anggota tipe resource  $R_i$ .

• *Need*: matrik  $n \times m$ . Jika Need[i, j] = k, maka  $P_i$  membutuhkan k anggota tipe resource  $R_i$  untuk menyelesaikan task. Need[i, j] = Max[i, j] - Allocation[i, j].

Beberapa notasi yang perlu diketahui adalah misalnya X dan Y adalah vektor dengan panjang n.  $X \le Y$  jika dan hanya jika  $X[i] \le Y[i]$  untuksemua i = 1, 2, ..., n. Sebagai contoh jika X = (1, 7, 3, 2) dan Y = (0, 3, 2, 1) maka  $Y \le X$ .

#### 6.5.3.1 Algoritma Safety

Algoritma ini untuk menentukan apakah sistem berada dalam state selamat atau tidak.

- 1. Work dan Finish adalah vector dengan panjang m dan n. Inisialisasi : Work = Available dan Finish[i] = false untuk i = 1, 3, ..., n.
- 2. Cari *i* yang memenuhi kondisi berikut :
  - (a) Finish[i] = false
  - (b)  $Need_i \leq Work$

Jika tidak terdapat *i* ke langkah 4.

3.  $Work = Work + Allocation_i$ 

Finish[i] = true

Kembali ke langkah 2.

4. Jika Finish [i] == true untuk semua i, maka sistem dalam state selamat.

#### 6.5.3.2 Algoritma Resouce Request

 $Request_i$  adalah vector permintaan untuk proses  $P_i$ . Jika  $Request_i[j] = k$ , maka proses  $P_i$  menginginkan k anggota tipe sumber daya  $R_j$ . Jika permintaan untuk sumber daya dilakukan oleh proses  $P_i$  berikut ini algoritmanya.

Request = request vector for process Pi. If Requesti [j] = k then process Pi wants k instances of resource type Rj.

1. Jika  $Request_i \leq Need_i$  ke langkah 2. Selain itu, terjadi kondisi error karena proses melebihi maksimum klaim.

2. Jika  $Request_i \le Available$ , ke langkah 3. Selain itu  $P_i$  harus menunggu karena sumber daya tidak tersedia.

3. Alokasikan sumber daya untuk  $P_i$  dengan modifikasi state berikut :

$$Available = Available - Request_i;$$
  
 $Allocation_i = Allocation_i + Request_i;$   
 $Need_i = Need_i - Request_i;$ 

Jika hasil state alokasi sumber daya adalah selamat, maka sumber daya dialokasikan ke  $P_{\rm i}$ , sebaliknya jika tidak selamat,  $P_{\rm i}$  harus menunggu dan state alokasi sumber daya yang lama disimpan kembali.

# 6.5.3.3 Contoh Penggunaan Algoritma Banker

Diketahui sistem terdapat 5 proses yaitu  $P_0$  sampai  $P_4$ , 3 tipe sumber daya yaitu A (10 anggota), B (5 anggota) dan C (7 anggota). Perhatikan gambaran sistem pada waktu  $T_0$ .

	<u>Allocation</u>	<u>Max</u>	<u>Available</u>
	ABC	ABC	ABC
$P_0$	0 1 0	753	3 3 2
$P_1$	200	3 2 2	
$P_2$	302	902	
$P_3$	2 1 1	222	
$P_4$	002	433	

Isi matrik *Need* didefinisikan dengan *Max – Allocation*.

	<u>Need</u>
	ABC
$P_0$	7 4 3
$P_1$	1 2 2
$P_2$	600
$P_3$	0 1 1
$P_4$	4 3 1

Sistem dalam keadaan state selamat dengan urutan  $< P_1, P_3, P_4, P_2, P_0>$  yang memenuhi kriteria algoritma safety.

Misalnya proses  $P_1$  meminta tambahan anggota tipe sumber daya A dan dua anggota tipe sumber daya C sehingga  $Request_1 = (1, 0, 2)$ . Untuk menentukan apakah permintaan dapat segera dipenuhi, pertama harus diperiksa apakah  $Request_1 \le Available$   $((1, 0, 2) \le (3, 3, 2))$  ternyata benar. Maka akan diperoleh state baru berikut :

	<u>Allocation</u>	<u>Need</u>	<u>Available</u>
	ABC	ABC	ABC
$P_0$	010	7 4 3	230
$P_1$	302	020	
$P_2$	3 0 1	600	
$P_3$	2 1 1	0 1 1	
$P_4$	002	4 3 1	

Kemudian harus ditentukan apakah sistem berada dalam state selamat. Setelah mengeksekusi algoritma safety ternyata urutan  $\langle P_1, P_3, P_4, P_0, P_2 \rangle$  memenuhi criteria safety.

Setelah sistem berada pada state doatas, permintaan (3, 3, 0) oleh  $P_4$  tidak dapat dipenuhi karena sumber daya tidak tersedia. Permintaan (0, 2, 0) oleh  $P_1$  juga tidak dapat dipenuhi karena meskipun sumber daya tersedia, state hasil tak selamat.

#### 6.6 MENDETEKSI DEADLOCK

Jika sistem tidak menyediakan algoritma mencegah deadlock dan menghindari deadlock, maka terjadi deadlock. Pada lingkungan ini sistem harus menyediakan :

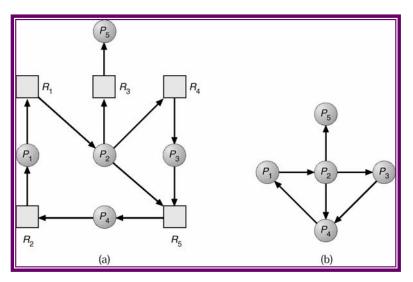
- Algoritma yang menguji state sistem untuk menentukan apakah deadlock telah terjadi.
- Algoritma untuk memperbaiki dari deadlock.

### 6.6.1 Satu Anggota untuk Setiap Tipe Sumber Daya

Jika semua sumber daya hanya mempunyai satu anggota, kita dapat menentukan algoritma mendeteksi deadlock menggunakan bentuk *resource allocation graph* yang disebut *wait-for graph*.

Garis dari  $P_i \to P_j$  pada *wait-for graph* menandakan bahwa proses  $P_i$  menunggu  $P_j$  melepaskan sumber daya yang dibutuhkan  $P_i$ . Garis  $P_i \to P_j$  terdapat pada *wait-for graph* jika dan anya jika *resource allocation graph* berisi dua garis  $P_i \to R_q$  dan  $R_q \to P_j$  untuk beberapa sumber daya  $R_q$  seperti Gambar 6-7.

Secara periodik sistem menggunakan algoritma yang mencari siklus pada graph. Algoritma untuk mendeteksi siklus pada graph membutuhkan operasi  $n^2$  dimana n adalah jumlah titik pada graph.



Gambar 6-7: (a) Resource allocation graph (b) Wait-for graph

# 6.6.2 Beberapa Anggota untuk Setiap Tipe Sumber Daya

Untuk Tipe sumber daya yang mempunyai beberapa anggota digunakan algoritma yang sejenis dengan algoritma Banker dengan struktur daya seperti di bawah ini :

- Available: vector panjang m menandakan jumlah sumber daya yang tersedia untuk setiap tipe sumber daya.
- *Allocation*: matrik *n* x *m* yang mendefinisikan jumlah sumber daya untuk setiap tipe sumber daya yang sedang dialokasikan untuk setiap proses.
- Request: matrik  $n \times m$  yang mendefinisikan permintaan setiap proses. Jika Request [I, j] = k, maka proses  $P_i$  meminta k anggota tipe sumber daya  $R_i$ .

Algoritma mendeteksi deadlock mempunyai urutan berikut :

1. Work dan Finish adalah vektor panjang m dan n. Inisialisasi Work = Available. Untuk i = 1, 2, ..., n, jika Allocation $_i \neq 0$ , maka Finish[i] = false; sebaliknya Finish[i] = true.

- 2. Cari indeks *i* yang memenuhi kondisi berikut :
  - (a) Finish[i] == false
  - (b)  $Request_i \leq Work$

Jika tidak terdapat *i* ke langkah 4.

3. Work = Work + Allocation<sub>i</sub>
Finish[i] = true

Ke langkah 2.

4. Jika Finish[i] == false, untuk beberapa i,  $1 \le i \le n$ , maka sistem berada pada state deadlock state. Jika Finish[i] == false, maka  $P_i$  deadlock

Algoritma ini memerlukan operasi  $O(m \times n^2)$  untuk mendeteksi apakah sistem berada pada state deadlock.

Untuk menggambarkan algoritma deteksi, misalnya sistem terdapat 5 proses  $P_0$  sampai  $P_4$  dan 3 tipe sumber daya A, B dan C. Tipe sumber daya A mempunyai 7 anggota, tipe sumber daya B mempunyai 2 anggota dan tipe sumber daya C mempunyai 6 anggota. Pada waktu  $T_0$ , state sumber daya yang dialokasikan adalah:

	<u>Allocation</u>	<u>Request</u>	<u>Available</u>
	ABC	ABC	ABC
$P_0$	0 1 0	000	000
$P_1$	200	202	
$P_2$	3 0 3	000	
$P_3$	2 1 1	100	
$P_4$	002	002	

Sistem tidak berada pada state deadlock karena urutan  $\langle P_0, P_2, P_3, P_1, P_4 \rangle$  menghasilkan Finish[i] = true untuk semua i.

Misalnya saat ini proses  $P_2$  membutuhkan tambahan satu anggota tipe sumber daya C. Matrik *Request* dimodifikasi sebagai berikut :

	<u>Request</u>
	ABC
$P_0$	000
$P_1$	202
$P_2$	0 0 1
$P_3$	100
$P_4$	002

Sistem sekarang berada pada state deadlock. Meskipun proses  $P_0$  dapat membawa sumber daya, jumlah sumber daya yang tersedia tidak dapat memenuhi permintaan proses lain. Sehingga terjadi deadlock pada proses  $P_1$ ,  $P_2$ ,  $P_3$  dan  $P_4$ .

# 6.6.3 Penggunaan Algoritma Deteksi

Untuk menjawab kapan dan berapa sering menggunakan algoritma deteksi, hal ini tergantung pada :

- Seberapa sering terjadi deadlock.
- Berapa proses yang perlu dilakukan *roll back*.

Jika algoritma deteksi digunakan, terdapat beberapa siklus pada graph, hal ini tidak dapat mengetahui berapa proses yang deadlock yang menyebabkan deadlock.

# 6.7 PERBAIKAN DARI DEADLOCK

Terdapat dua pilihan untuk membebaskan deadlock. Satu solusi sederhana adalah dengan menghentikan satu atau beberapa proses untuk membebaskan kondisi menunggu sirkular. Pilihan kedua adalah menunda beberapa sumber daya dari satu atau lebih proses yang deadlock.

#### 6.7.1 Terminasi Proses

Untuk memperbaiki deadlock dengan terminasi proses, dapat diguankan salah satu dari dua metode di bawah ini :

- Menghentikan (*abort*) semua proses yang deadlock
- Menghentikan satu proses setiap waktu sampai siklus deadlock hilang.

Untuk menentukan urutan proses yang harus dihentikan ada beberapa faktor yang harus diperhatikan :

- Prioritas proses.
- Berapa lama proses dijalankan dan berapa lama lagi selesai.
- Sumber daya yang digunakan proses.
- Sumber daya proses yang diperlukan untuk menyelesaikan task.
- Berapa proses yang perlu diterminasi.
- Apakah proses interaktif atau batch.

# 6.7.2 Menunda Sumber Daya

Untuk menghilangkan deadlock dengan menunda sumber daya, sumber daya dari proses harus ditunda dan memberikan sumber daya tersebut ke proses lain sampai siklus deadlock hilang.

Jika penundaan dibutuhkan untuk menghilangkan deadlock, terdapat tiga hal yang perlu diperhatikan :

- Pilihlah korban (sumber daya) yang mempunyai biaya minimal.
- Lakukan rollback yaitu memulai kembali (restart) proses pada state yang selamat.
- Harus dijamin starvation tidak akan terjadi karena kemungkinan beberapa proses selalu terpilih sebagai korban termasuk jumlah rollback sebagai faktor biaya.

#### 6.8 METODE KOMBINASI MENANGANI DEADLOCK

Untuk menangani deadlock dilakukan kombinasi dari tiga algoritma dasar yaitu mencegah deadlock, menghindari deadlock dan mendeteksi deadlock. Kombinasi ketiga algoritma ini memungkinkan penggunaan yang optimal untuk setiap sumber daya pada sistem.

#### RINGKASAN:

#### LATIHAN SOAL:

1. Apa yang dimaksud dengan sumber daya? Berikan contohnya.

- 2. Apa yang dimaksud deadlock?
- 3. Sebutkan 4 kondisi yang menyebabkan *deadlock*.
- 4. Sebutkan cara mencegah deadlock dari 4 kondisi tersebut pada soal 3.
- 5. Diketahui snapshot dari suatu sistem:

	<u>Allocation</u>	<u>Max</u>	<u>Available</u>
	ABCD	ABCD	ABCD
$P_0$	0 0 1 2	0 0 1 2	1 5 2 0
$P_1$	1 0 0 0	1 7 5 0	
$P_2$	1 3 5 4	2 3 5 6	
$P_3$	1 6 3 2	1 6 5 2	
$P_4$	0 0 1 4	0 6 5 6	

Jawablah pertanyaan berikut:

- a. Bagaimana isi matrik Need?
- b. Apakah sistem dalam state selamat?
- c. Jika proses  $P_1$  meminta (0,4,2,0) dapatkah permintaan dipenuhi segera?