vector

就很像动态数组

头文件: #include<vector>

①构造

```
vector<int> v1; //1.默认构造, 无参构造

for (int i = 0; i < 10; ++i)
{
      v1.push_back(i);
}
Printvector(v1);

//2.利用区间方式构造
vector<int> v2(v1.begin(), v1.end());
Printvector(v2);

//3.n^element方式构造
vector<int> v3(10, 100); //10个100
Printvector(v3);

//4.拷贝构造
vector<int> v4(v3);
Printvector(v4);
```

②赋值操作

赋值的话可以使用assign()函数,也可以使用其他方式

```
//直接赋值
vector<int> v2;
v2 = v1;

//assign赋值
vector<int> v3;
v3.assign(v1.begin(), v1.end());

//n个element赋值
vector<int> v4;
v4.assign(10, 100);
```

③插入和删除

插入主要是使用push_back(),也可使用insert();删除操作主要是pop_back(),也可使用erase()

```
vector<int> v;
//尾插
```

```
v.push_back(10);
v.push_back(20);
v.push_back(30);
v.push_back(40);
v.push_back(50);
PrintVector(v);
//尾删
v.pop_back();
PrintVector(v);
//插入 - 提供迭代器
v.insert(v.begin(), 100);
PrintVector(v);
//重载
v.insert(v.begin(), 2, 100);
PrintVector(v);
//删除 - 提供迭代器
v.erase(v.begin());
PrintVector(v);
//重载
v.erase(v.begin(), v.end()); //相当于清空操作
PrintVector(v);
v.clear();
             //清空容器中所有元素
PrintVector(v);
```

④容量和大小

对于容量用的是capacity(),对于大小是size(),当然你也可以用resize()来改变其大小,不够在此之前都需用empty()这个函数来判断一下容器是否为空;

```
vector<int> v;

for (int i = 0; i < 10; ++i)
{
     v.push_back(i);
}
PrintVector(v);

if (v.empty())
{
     cout << "vector容器为空" << endl;
}
else
{
     cout << "vector容器不为空" << endl;
     cout << "vector容器不为空" << endl;
     cout << "vector容器的容量为: " << v.capacity() << endl;
     cout << "vector容器的大小为: " << v.size()<< endl;
}</pre>
```

```
//重新指定大小 - 变大

// v.resize(15);
v.resize(15,10);
//重载
PrintVector(v);

//重新指定大小 - 变小
v.resize(5);
PrintVector(v);

//超过部分将会删除
```

除此之外还有很多函数,例如at()返回元素,front()返回首元素,back()返回尾元素,clear()清空容器等等

链表

单向静态链表

用 Struct node 定义链表节点上的元素: id表示编号,一般用不上,可以用存储这个节点的nodes[i]的i 来表示节点编号; data表示节点存储的数据, nextid表示next指针,指向下一个节点的编号。

```
struct Node{
    int id;
    int data;
    int nextid;
}nodes[1000];
    nodes[0].nextid = 1;
    for(int i = 1; i <= n; i++) {
        nodes[i].id = i;
        nodes[i].nextid = i + 1;
    }
    nodes[n].nextid = 1;//循环链表
    //删除节点
    nodes[pre].nextid = nodes[now].nextid;
    now = ndoes[pre].nextid;</pre>
```

还有一种直接用指针来实现的双向链表

```
struct Node{
   int data;
   Node* pre;
   Node* next;
   Node(int d) : data(t), pre(nullptr), next(nullptr);
}
```

STL List

```
#include<list>
using namespace std;
list<int> node;
//为链表赋值
for(int i = 1; i <= n; i++){
    node.push_back(i);
}</pre>
```

```
//遍历链表,使用it迭代器遍历链表
list<int>::iterator it = node.begin();
while(it!=node.end()){//node.end()是尾迭代器,在最后一个节点之后一个
        cout << *it << " ";//it就相当于一个指针
        it++;
}
//如果要获取下一个元素的迭代器,可以(it1 = it)++;
//也可以
for(auto x : node) cout << x << " ";
```

函数	说明
front()	返回第一个元素的引用 (左值)
back()	返回最后一个元素的引用(左值)
push_front(g)	把g加到链表首
push_back(g)	把g加到链表尾
pop_front()	删除链表首
pop_back()	删除链表尾
empty()	返回1(empty)或0(not empty)
size()	返回当前容器实际包含的元素个数。
iterator insert(pos,elem)	在迭代器 pos 指定的位置之前插入一个新元素 elem,并返回表示新插入 元素位置的迭代器。
iterator insert(pos,n,elem)	在迭代器 pos 指定的位置之前插入 n 个元素 elem,并返回表示第一个新插入元素位置的迭代器。
iterator insert(pos,first,last)	在迭代器 pos 指定的位置之前,插入其他容器(例如 array、vector、deque 等)中位于 [first,last) 区域的所有元素,并返回表示第一个新插入元素位置的迭代器。
iterator insert(pos,initlist)	在迭代器 pos 指定的位置之前,插入初始化列表(用大括号 { } 括起来的 多个元素,中间有逗号隔开)中所有的元素,并返回表示第一个新插入元 素位置的迭代器。
erase()	该成员函数既可以删除 list 容器中指定位置处的元素,也可以删除容器中某个区域内的多个元素。
iterator erase (iterator position);	
iterator erase (iterator first, iterator last);	
clear()	删除 list 容器存储的所有元素。
remove(val)	删除容器中所有等于 val 的元素。
unique()	删除容器中相邻的重复元素,只保留一份。

函数	说明
swap()	交换两个容器中的元素,必须保证这两个容器中存储的元素类型是相同 的。
sort()	通过更改容器中元素的位置,将它们进行排序。
reverse()	反转容器中元素的顺序。

队列 (FIFO)

队列就是先进先出(FIFO),元素只能从队首离开队列,从队尾进入队列。 队列有两种实现方式:链队列和循环队列。

手写循环队列

循环队列,对于一个大小为n的数组,只能存(n-1)个队列元素,队列相当于 [head, rear) 左开右闭,rear 指向的是最后一个元素的后一个位置。

那么, size = (rear + n - head) % n , 如果 size 等于0 ,则队列为空。

实现代码:

```
struct queue{
   int data[MAXQSIZE];
   int head = 0;
   int rear = 0;
   bool push(int x){
       if((rear+1)%MAXQSIZE==head)return false;
        data[rear] = x;
        rear = (rear+1)%MAXQSIZE;
        return true;
   }
   int pop(){
        int t = data[head];
        head = (head+1)%MAXQSIZE;
        return t;
   }
   int size(){
        return (rear+MAXQSIZE-head)%MAXQSIZE;
   }
   bool empty(){
        if(size()==0)return true;
        else return false;
   }
   int front(){
        return data[head];
```

```
int back(){
    return data[(rear+MAXQSIZE-1)%MAXQSIZE];
}
```

stl queue

头文件: #include<queue>

声明: queue<int> q;

基本操作:

stl优先队列 (priority_queue)

优先队列是最优元素永远位于队首,用堆来实现的,每次插入操作的复杂度是O(logn)。 头文件 #include<queue>

创建priority_queue对象:

模板: priority_queue< 数据类型,容器类型,优先规则> pq;

数据类型:可以是int、double等基本类型,也可以是自定义的结构体。

容器类型:一般为 deque (双端列表)、vector (向量容器),可省略,省略时以 vector 为默认容

器。

pq:优先队列名。

声明代码如下:

默认声明:

```
priority_queue<int> pq;
```

手动声明:

```
priority_queue<int,vector<int>,less<int> > pq; //以less为排列规则(默认,大顶堆,表示顶堆元素比其他都大)
priority_queue<int,vector<int>,greater<int> > pq; //以greater为排列规则(小顶堆,表示顶堆元素比其他都小)
```

自定义排序:

```
struct lei
{
    int n;
    double m;
}a,b;
struct mop
{
    bool operator ()(lei a,lei b)
    {
       return a.n>b.n;//相当于greater(小顶堆)
    }
};
```

引用方式:

```
priority_queue<lei,vector<lei>,mop> pq;
```

栈 (LIFO)

栈是后进先出,它的基本操作为:

• empty(): 返回栈是否为空

size(): 查询栈的长度top(): 查看栈顶元素push(): 向栈顶添加元素pop(): 删除栈顶元素

手写栈较为简单,这里就不给出代码了

stl stack

头文件: #include<stack>

二叉树

定义

二叉树的第1层是一个节点,称为根,它最多由两个子节点,分别是左子节点和右子节点,以它们为根的 子树称为左子树和右子树。

每个节点不必都有左右子节点,可以只有一个子节点或没有子节点,没有子节点的节点被称为叶子节点。

二叉树节点的编号是从上到下, 从左到右的。

显然,第1层有 2^0 个节点,第1层有 2^1 个节点,则第n层有 2^{n-1} 个节点。

根据等比数列求和公式,前n层有 $2^n - 1$ 个节点。

- (1) 满二叉树:每一层的节点数都是满的。
- (2) 完全二叉树:如果满二叉树只在最后一层缺失节点,且缺失的节点编号都在最后,则称它为完全二叉树

满二叉树和完全二叉树都是平衡二叉树,平衡二叉树是每个节点的左右子树的数量都差不多。

完全二叉树的性质

- 一颗节点总数量为k的完全二叉树,设1号节点为根节点。
 - 1.i > 1的节点,其父节点是i/2

```
证明如下:设节点i在第m层,则i=2^{m-1}-1+2j+(1,2),i/2=2^{m-2}-1+j+[(1,2)+1]/2=2^{m-2}-1+j+1,证毕
```

2. 如果节点i有子节点,那么它的左子节点是 $2 \times i$,右子节点是 $2 \times i + 1$ 。

证明如下:设节点i在第m层,则 $i=2^{m-1}-1+j$,则左子节点为 $2^m-1+2j-1=2\times i$,右子节点在左子节点右边一个,证毕。

3. 如果 $2 \times i > k$,那么节点i就没有子节点;如果 $2 \times i + 1 > k$,那么节点i没有右子节点。证明可以由2得出。

一般来说,如果用数组 tree [N] 来储存由m个元素的二叉树,则N=4m

二叉树的遍历

宽度优先搜索 (BFS)

按层遍历,可以用队列,先把根节点入队,然后根节点出队,把根节点的子节点入队,再出队一个元素m,把元素m的子节点入队,以此类推。

深度优先搜索 (DFS)

分为先序遍历,中序遍历和后序遍历三种顺序,分别就是(父节点、左子节点、右子节点), (左子节点、父节点、右子节点), (左子节点、右子节点、父节点)。

用递归最方便,下面给出先序遍历的伪代码。

```
void preorder(node* root){
   cout << root->value;
   preorder(root->lson);
   preorder(root->rson);
}
```

只要知道中序遍历和任意另一种遍历的结果,就能把这颗二叉树构造出来。

例题

```
/*
把由01组成的字符串分为3类,全0串称为B串,全1串称为I串,既含0又含1的串称为F串。FBI树是一种二叉树,它的节点类型包括F节点,B节点和I节点3种。用长度为2^N的01串可以构造出一颗FBI树T,其递归构造方法如下:
1. T的根节点为R,其类型与串S的类型相同。
2. 若串S的长度大于1,则二分为等长的左右子串S1和S2,用左子串S1构造R的左子树T1,用右子串S2构造R的右子树T2。现给定一长度为2^N的01串,请用上述构造方法构造出一颗FBI树,并输出它的后序遍历序列。
*/
#include<iostream>
#include<string>
using namespace std;
```

```
int N;
string s;
enum NodeType{F,B,I};
struct Node{
    NodeType type;
    Node* left;
    Node* right;
    Node(NodeType t) : type(t), left(nullptr), right(nullptr){}
};
//构造FBI树,返回父节点
Node* buildTree(int left, int right){
   if(left == right) return new Node(s[left]=='0'?B:I);
   int mid = (left+right) / 2;
   Node* root = new Node(F);
    root->left = buildTree(left,mid);
    root->right = buildTree(mid+1, right);
   if(root->left->type == root->right->type) root->type = root->left->type;
    return root;
}
//后序遍历
void postOrder(Node *node){
    if(node->left!=nullptr)postOrder(node->left);
    if(node->right!=nullptr)postOrder(node->right);
    switch (node->type)
    {
    case F:
        cout<<'F';</pre>
        break;
    case B:
        cout<<'B';</pre>
        break;
    case I:
        cout<<'I';</pre>
        break;
    default:
        break;
    }
}
int main(){
   cin >> N;
    cin >> s;
   Node* root = buildTree(0,s.length()-1);
    postOrder(root);
}
```