

30/03

# TC2

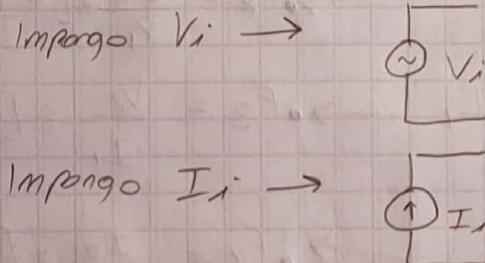
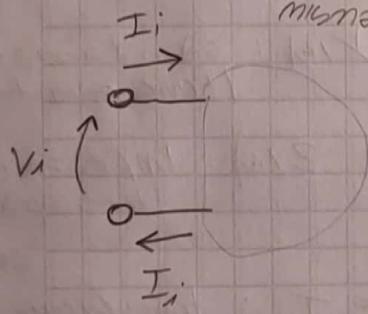
(Teoría de circuitos II)

R4001

Repaso de TC1:

Red eléctrica

- Conjunto de elementos eléctricos interconectados. Circuito cerrado. Puede tener o no una alimentación. Puede haber fuentes activas o pasivas.
- Borne: en nodo aparto de la red eléctrica. Puedo hacer mediciones tmb puede imponer tensiones o corrientes.
- Puerto: dos bornes apartos de una red, impongo tensión o corriente. La corriente que entra al puerto sale con la misma que sale.



Función de excitación | en Laplace) (es un solo puerto)

sólo están definidas  
en un puerto

$$F(s) = \frac{R(s)}{E(s)}$$

Respuesta

excitación.

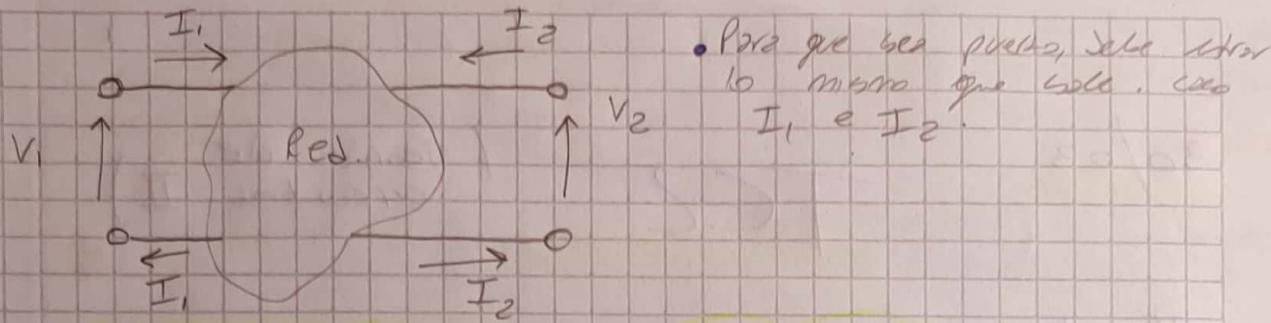
$R(E)$  { Respuesta en función  
de la excitación.

$$\underbrace{\text{Impongo tensión:}}_{\text{en un puerto.}} \quad F = \frac{I}{V} = [S] = Y(s) \quad \text{Admitancia.}$$

$$Z = \frac{V}{I} = [\Omega] \quad \text{Respuesta.}$$

• Impongo corriente:

• Tener cuidado q si bien se puede operar matemáticamente simple, hay q tener quidado con las implicaciones eléctricas q eso entra.



Función transformativa. (2 puertos diferentes)

Tengo 4 variables ( $I_1, V_1, I_2, V_2$ )

$\bullet F = \frac{R}{E}$ , tengo múltiples posibilidades.

Excitación en puerto 1

Respuesta en el puerto 2

$$F = \frac{R}{E}$$

$$\rightarrow V_1 \rightarrow \bullet F_1 = \frac{V_2}{V_1} = [\star] = T(s) : \text{transformativa de tensión}$$

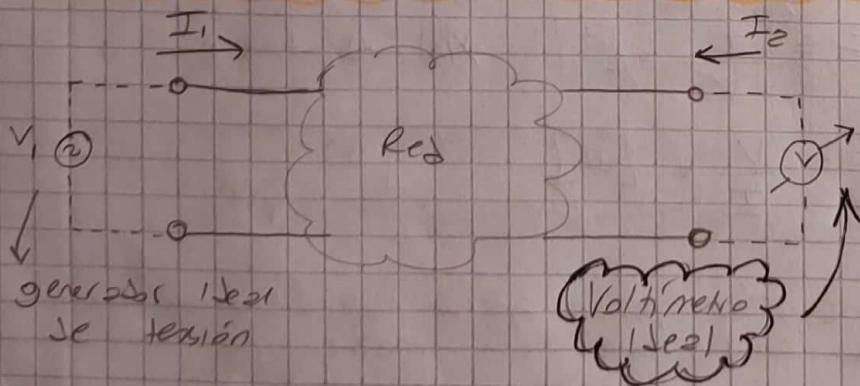
$$\rightarrow F_2 = \frac{I_2}{V_1} = [S] = Y(s) : \text{admitancia? (Transadmitancia)} \rightarrow \text{puerto 2}$$

$$\rightarrow I_1 \rightarrow F_3 = \frac{V_2}{I_1} = [Z] = Z(s) : \text{impedancia. (Transimpedancia)}$$

$$\rightarrow F_4 = \frac{I_2}{I_1} = [\star] = T_I : \text{transformativa de corriente. (Transcorriente)}$$

• Transadmitancia: Prende las trans conductancia 1/600 si tiene el mismo producto ganancia ancho de banda.

Consecuencias eléctricas de las funciones transformativas:



- $I_1$  la impone la red circuital.
- $V_2$  la mide con el voltmetro.
- Esto sería una transformación de tensión en vacío.

• Resistencia interna del voltmetro, tiene que ser infinita. Se puede modelizar como un circuito abierto.

$$\underline{I_2 = 0}$$

No se le pide nada de corriente al ser ideal.

Se impone una condición de medición, la cual es  $I_2 = 0$ .

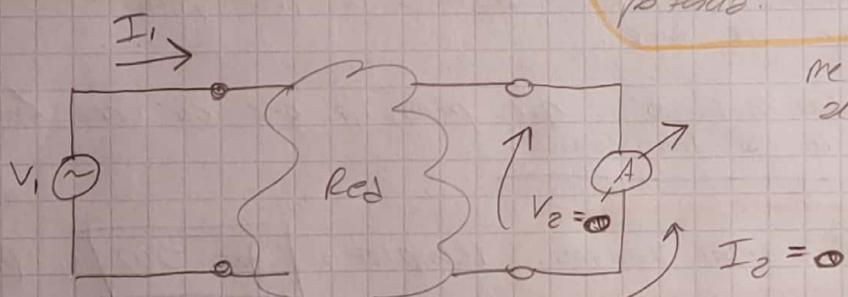
# el amperímetro ideal se modela como un cortocircuito, ya que el tiene que intercalar en serie el circuito para poder efectuar la medición. La resistencia tiene que  $\rightarrow 0$  para así no interferir con la medición.

2

$$\bullet T_V = \frac{V_2}{V_1} \quad \left| \begin{array}{l} I_2 = 0 \\ V_2 = 0 \end{array} \right. \quad \begin{array}{l} \text{Condición extrema de carga en la cual se} \\ \text{efectúa la medición.} \end{array}$$

$$\bullet V_2(s) = \frac{I_2}{V_1} \quad \left| \begin{array}{l} V_1 \neq 0 \\ V_2 = 0 \end{array} \right. \quad \begin{array}{l} \text{Impongo } V_1 \text{ pero mido } I_2. \\ \text{el amperímetro ideal es un cortocircuito,} \\ \text{condición extrema de carga.} \end{array}$$

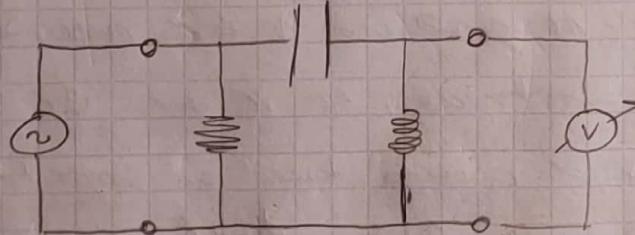
este ejemplo. Condiciones extremas de carga  $\rightarrow$  solo tensión o corriente de este manera no producen potencia.



me queda  $V_2$ .  $V_2 = 0$   
si provocar el  
cortocircuito.  
(no hay dif de  
potencia si están  
los dos bornes  
unidos)

$$\bullet Z(s) = \frac{V_2}{I_1} \quad \left| \begin{array}{l} I_2 = 0 \\ V_2 = 0 \end{array} \right. \quad (*) \quad T_I = \frac{I_2}{I_1} \quad \left| \begin{array}{l} V_2 = 0. \\ I_2 = 0 \end{array} \right.$$

• Ejemplos:



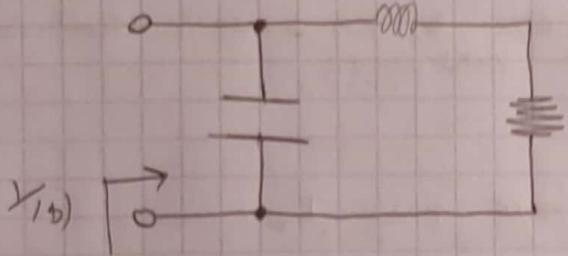
- La resistencia no interviene en la transferencia
- tiene implicancias el que impide / permite en serie / paralelo la red eléctrica. Puede participar o no en la transferencia.
- También aparece la condición de medida.

• Aclaraciones:  $F_{AB} = \frac{\text{Respuesta}(b)}{\text{excitación}(b)}$

$$\bullet T_V = \frac{V_2}{V_1} \quad \left| \begin{array}{l} I_2 = 0 \\ \text{transferencia de tensión, mida la salida } V_2, \text{ por lo que la} \\ \text{condición de medida será } I_2 = 0. \end{array} \right.$$

$$\bullet T_I = \frac{I_2}{I_1} \quad \left| \begin{array}{l} V_2 = 0 \\ \text{transferencia de corriente, mida la salida } I_2, \text{ por lo que la} \\ \text{condición de medida será } V_2 = 0. \end{array} \right.$$

## Ejercitación..



$$\begin{aligned} Y_{1(s)} &= \frac{I}{V} \\ &= \frac{1}{sC} \\ &= \frac{1}{s^2} \end{aligned}$$

• Comportamiento de

Fuente excitación, es solo de entrada, luego

↳ no es una función de variables  $x_0$  es una de excitación. Como se comporta la es lo que me dice.

- Así si puede haber más o's que polos, ya que es una función de excitación, no de transitorios.

• Comportamientos de redes pasivas. Reemplazar  $\phi = j\omega t$  y plantear el límite  $\omega \rightarrow \infty$ , salvar el límite. plantear cociente de polinomios

• Instinto gráfico orden y ver el gráfico.

en este caso gráfico de  $\phi$ . •  $\frac{\phi''LC}{\phi'} = sC \neq 0$  se pone

• Ver gráfico de capacitor, me queda una  $\phi$  en el numerador, gráfico de inductor como es una admittance, se ve que  $sC$  es la admittance de un capacitor, por ende el circuito tendrá un comportamiento

$$\text{Capacitivo. Caso impedancia: } Z(s) = \frac{sL + R}{s^2 LC + sCR + 1} = \frac{1}{Y(s)}$$

•  $Z(j\omega) = \frac{R}{s^2 LC} = \frac{1}{sC}$  también comportamiento capacitivo,

comportamiento con la impedancia de un capacitor.

Electricamente se ve en el capacitor a servir.

en baza frecuencia, sobre continua, se ve que el comportamiento es resistivo ya que el C es un circuito abierto y L es un cortocircuito. Queda entonces como resistencia R en serie con el punto de salida.

## Aclaración II:

En este caso, para obtener el tipo de comportamiento del circuito, plantear el cociente de polinomios  $P(s)/Q(s)$ . Pero lo que hago al plantear  $P(s)/Q(s)$  el límite de  $\omega \rightarrow \infty$  luego de reemplazar  $\phi = j\omega t$  es hacer el cociente entre los términos de mayor grado de los polinomios y simplificar. De esta manera encontraré la expresión de una impedancia o admittance de un R, L o C.

cerca.

mas

cerca.

cerca.</

(ver aplicación más clara  
en las páginas 4-5)

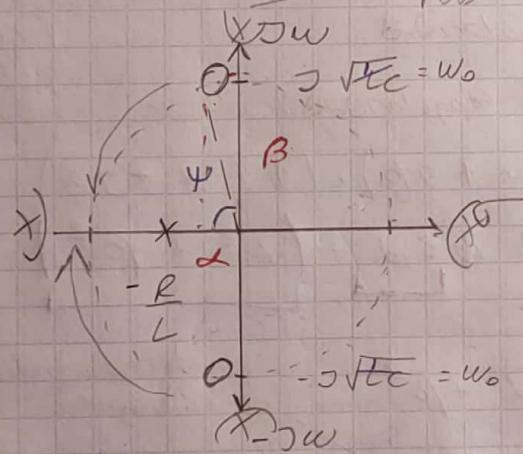
3

$$Y(s) \Big|_{s=\infty} = \lim_{w \rightarrow \infty} = \omega \rightarrow \infty$$

es  $w \rightarrow \infty$ , la función  
asintótica también tiene  
a infinito.

Polo implícito  $\rightarrow$  llegamos por consecuencia del numerador, no  
se determinado. Es un único polo que se ve repetido 4  
veces por el infinito de lo que se "repite". Esto se  
debe a que el orden del numerador importa, se ve bien el punto  
de comportamiento de los ceros en alto frecuencia.

Polo implícito.



$$\begin{aligned} sL + R &= 0 \\ sL &= -R \\ s &= -\frac{R}{L} \end{aligned}$$

$$\omega_0 = \cancel{\sqrt{LC}} \sqrt{\frac{1}{LC}}$$

El circuito coincide con el modelo real de un inductor o capacitor,  
con sus períodos y comportamiento en alta frecuencia.

La relación  $\frac{R}{L}$  me cambia el resultado de los ceros, su valor es  $\Gamma$

Terminos de autoresonancia entre L y C.

B) Parametrización de la función compleja.

polinomios mínimos tienen la forma canónica.

$$Y(s) = \frac{LC \cdot \left( \Gamma^2 + \Gamma \left( \frac{R}{L} \right) + \frac{1}{LC} \right)}{s^2 + \Gamma s + \frac{R}{L}} \frac{\omega_0^2}{Q}$$

$$Y(s) = C \cdot \frac{\Gamma^2 + \Gamma \frac{\omega_0}{Q} + \omega_0^2}{s^2 + \Gamma s + \frac{\omega_0^2}{Q}}$$

Origen de  $\varphi$ , que tan bien rechazo es el componente.

$$Q = \frac{P_{reactiva}}{P_{activa}} = \frac{I^2 \cdot X_L}{I^2 \cdot R} = \frac{X_L}{R} = \frac{\omega L}{R}$$

$Q = \frac{\omega L}{R}$  el  $Q$  claramente varía en función de la frecuencia.

$$\hookrightarrow \frac{Q}{\omega_0} = \frac{R}{L}$$

Relación de que tan bien es el componente. también coincide con la actividad + con la otra parte donde

coincide, no quiere decir que sea lo mismo.

Se mide la actividad con respecto al eje  $-T$ , en el semiplano izquierdo, ya que allí es donde aparecen los singulares.

d: Componente real de los singulares

b: Imaginaria de los singulares.

$$\beta^2 + \beta \frac{\omega_0}{Q} + \omega_0^2 = (\beta + \alpha + j\beta) \cdot (\beta + \alpha - j\beta)$$

$$\beta^2 + \beta \frac{\omega_0}{Q} + \omega_0^2 = \beta^2 + \beta^2 \alpha + (\alpha^2 + \beta^2)$$

es una igualdad miembro a miembro.

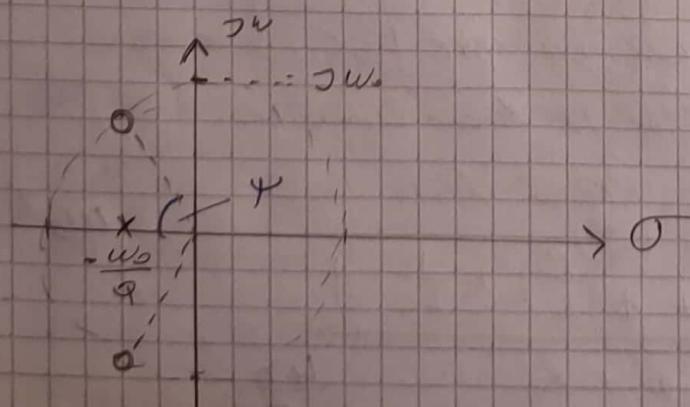
$$\frac{\omega_0}{Q} = 2\alpha \quad |(I)$$

trigonometrica en el diagrama se pone a cero.

$$\cos(\psi) = \frac{\alpha}{\omega_0} \quad |(II)$$

(reemplazo d) en, igualando d en I y II

$$\frac{\omega_0}{Q} = 2\alpha \cdot \cos(\psi); \quad \varphi = \frac{1}{2 \cdot \cos(\psi)}$$



Mutar  $Q$ , mas cercano los singulares de  $jw$ .

Para mover el circuito y el diagrama se puede variar en función de  $\omega_0$  y  $\varphi$ . Usar este parametrización simplifica el circuito.

Repasar valores del  $Q \rightarrow TCI$ .

## Anotaciones de los videos:

- En una red eléctrica para hacer mas de 2 puestos, no necesariamente debe haber uno de entrada y otro de salida.

$$\bullet H(s) = \frac{V_1(s)}{I_1(s)} \rightarrow \text{Función excitación: medidas en el mismo puesto}$$

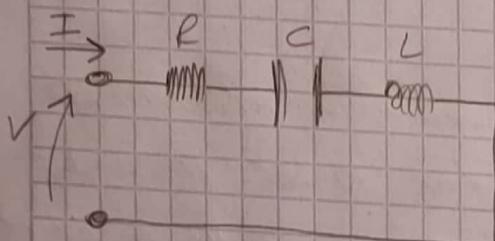
en los mismos magnetores

↓

Función transformadora: medidas en diferentes puestos  
en los magnetores

- Para que ocurre/ haga una transformación, necesita de 2 puestos.

$$Z_1 = \frac{V_1}{I_1} \quad ; \quad Y_1 = \frac{I_1}{V_1} \quad \left\{ \begin{array}{l} \text{ejemplo de funciones excitación en el puesto 1} \\ \text{y transformación en el puesto 2} \end{array} \right.$$

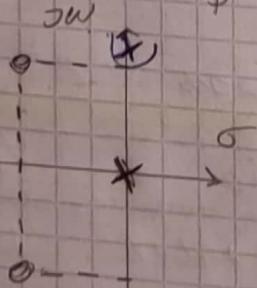


$$Z = R + jL + \frac{1}{jC}$$

$$= jBL + \frac{1}{jLC} + 1$$

$$= \frac{LC(j^2 + R/L + 1/LC)}{jLC}$$

$$Z(s) = \frac{L \cdot (j^2 + R/L + 1/LC)}{jLC}$$



$$\omega_0^2 = 1/LC$$

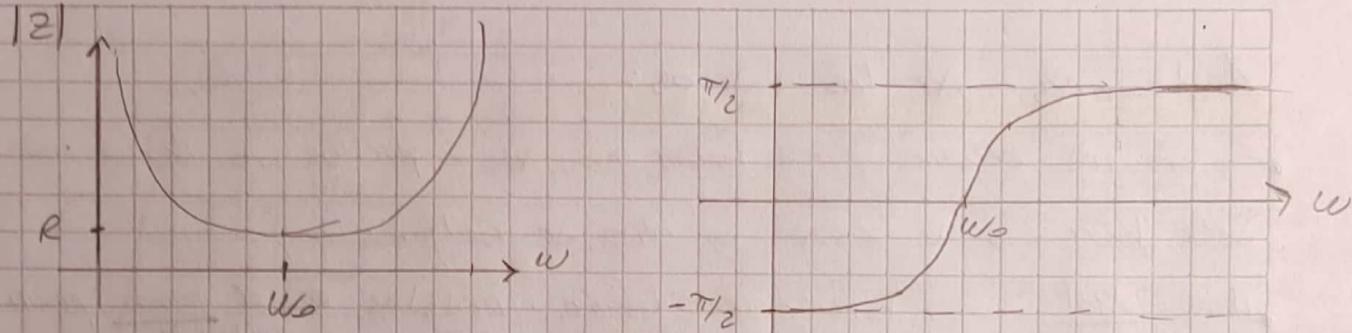
• En este boceto implemento tengo un polo en el origen y dos ceros. no conozco la notación de los ceros que tengo en polinomio de segundo grado, pero como todos sus términos son positivos, puedo suponer que tiene en pztos complejos con signos.

• Por la notación  $\star$  lo llamo polo simple, me aparece tambi un polo "oculto" en el infinito, que no se considera en la función transformadora.

que el polo del numerador es mayor que el del denominador. El resultado  $\lim_{s \rightarrow \infty} V_2$  hace infinito, consecuencia de los ceros  $\star$  tienen este polo aparece si no se toma el signo a cualquier dirección.

$\lim_{s \rightarrow \infty} Z(s) = 1 \rightarrow \infty$

Métodos gráficos para graficar el  $H(s) \rightarrow A_{sys}$ .



•  $\omega_0$  = frec. → resonancia del circuito RLC.

Analisis de fase: cuando  $\omega=0$ , es decir, en frecuencias continuas, el cap. se comporta como un claro objeto, mientras que el inductor se comporta como un cable, por lo que prevalece el efecto del capacitor al doblar el circuito y la fase del circuito será de  $-\pi/2$ .

Luego, en alta ( $\omega=\omega_0$ ), como el circuito se encuentra en resonancia, las fases de  $L$  y  $C$  se anulan y queda la fase de  $R$  del resistor.

Finalmente en  $\omega \rightarrow \infty$ , se impone el carácter de cable del circuito, ya que el capacitor es prácticamente una fuente continua, por lo que el comportamiento del circuito es de carácter reactivo, con fase  $+\pi/2$ .

Ejemplo de función transferencia, filtro pasa bandas de 2º orden

$$T(s) = \frac{V_2}{V_1} = \frac{\frac{1}{sC}}{\frac{1}{sC} + sL + R} = \frac{\frac{1}{sC}}{1 + s^2 LC + \frac{R}{sC}}$$
$$T(s) = \frac{1}{s^2 LC + \frac{R}{sC} + 1} = \frac{\frac{1}{s^2} \frac{1}{LC}}{\frac{1}{s^2} + \frac{R}{sC} + \frac{1}{LC}}$$

Importante: para metter en todos las funciones transferencia.

$$Q = \frac{\text{Pot. Reactiva}}{\text{Pot. Activa}} \quad (\text{por definición}), \quad Q = \frac{I^2 \cdot X_L}{I^2 \cdot R} = \frac{W \cdot L}{R} \quad | \text{el } Q \text{ depende de } W.$$

Podemos particularizar la expresión anterior para el  $Q$  más grande que  $\omega_0$ ,

$$\text{por ende: } Q_0 = \frac{L}{R} \cdot \omega_0 \rightarrow \frac{\omega_0 \cdot R}{Q_0} \parallel \quad \text{mejorar para los parámetros}$$

afines el polinomio cuadrático en función de los parámetros que son más que ver en los demás circuitos.

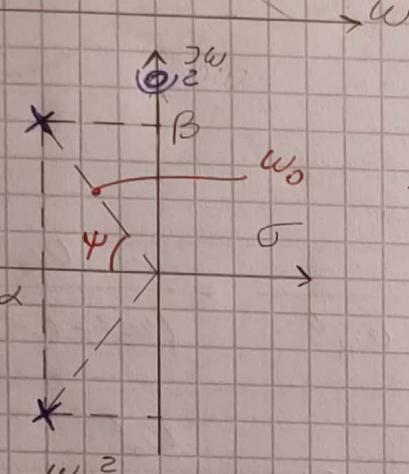
Sigue siendo la pulsación  
de resonancia del circuito.

5

$$T(\omega) = \frac{\omega_0^2}{\beta^2 + \beta \cdot \frac{\omega_0}{\rho_0} + \omega_0^2}$$

$$\lim_{\omega \rightarrow \infty} T(\omega) = \frac{1}{\omega_0^2} \rightarrow 0$$

Esto me provoca un  $\alpha$  (sobré) en el infinito, me atrae la transformada hacia dentro al su en F.P.B.



Ahora factorizo las raíces y separo y lo expreso de esta manera:

$$T(\omega) = \frac{\omega_0^2}{(\omega + \alpha + j\beta)(\omega + \alpha - j\beta)}$$

$\alpha$  es un num negativo, los polos están en U. semiplano izq.

$$T(\omega) = \frac{\omega_0^2}{\beta^2 + \beta\alpha - \beta j\beta + \beta\alpha + \alpha^2 - \alpha j\beta + j\beta\alpha + j\beta\alpha - j^2\beta^2}$$

Comparo miembro a miembro ambas expresiones.

Término independiente:  $\omega_0^2 = \alpha^2 + \beta^2 \rightarrow$  hace punto de pitágoras en el triángulo de polos y ceros.  $\omega_0$  es la hipotenusa,  $\alpha$  y  $\beta$  los catetos y  $\omega_0$  la hipotenusa.

$$\text{Término lineal: } \frac{\omega_0}{\rho_0} = 2\alpha \rightarrow \rho_0 = \frac{\omega_0}{2\alpha}$$

Relación entre  $\alpha$  y  $\omega_0$ :  $\cos(\psi) = \frac{\text{adj}}{\text{hip}} = \frac{\alpha}{\omega_0}, \cos(\psi) = \frac{\alpha}{\omega_0}$

Planteo sustitución con  $\alpha$ :

$$\alpha = \cos(\psi) \cdot \omega_0 \Rightarrow \rho_0 = \frac{\omega_0}{2 \cdot \cos(\psi) \cdot \omega_0}; \rho_0 = \frac{1}{2 \cdot \cos(\psi)}$$

$$\rho_0 = \frac{\omega_0}{2\alpha}$$

$$\rho_0 = \frac{1}{2 \sin(\psi)}$$

• Ambas expresiones me relacionan la circunferencia geométrica de las singularidades con los parámetros de la parametrización.

Importante: la distancia radial de las singularidades depende de  $\omega_0$  (pitágoras).



$\rho = \rho_0$ , antes lo particularicé para el caso en donde este es igual a la frecuencia  $\omega = \omega_0$ .  $\rho_0 = \rho|_{\omega=\omega_0}$ . Lo importante es que  $\omega \neq \omega_0$ .

# Análisis de los resultados.

- Importante: la distorsión de las singularidades en el eje  $\sigma$ , es inversamente proporcional al factor de selectividad  $Q$  del circuito, cuando las singularidades están muy pegadas al eje ( $\omega = \omega_0$  o sea, en  $\sigma$  muy bajo), este decrecerá con  $Q$  muy alto en el circuito.

## Método de la transferencia:

$$|T(s)| = \frac{\omega_0^2}{\sigma^2 + \frac{\omega_0 \cdot \sigma}{Q_0} + \omega_0^2}$$

$$|T(j\omega)| \Big|_{\sigma=j\omega} = \frac{\omega_0^2}{(j\omega)^2 + \frac{\omega_0 \cdot j\omega}{Q_0} + \omega_0^2} = \frac{\omega_0^2}{(\omega_0^2 - \omega^2) + j \frac{\omega_0 \cdot \omega}{Q_0}}$$

$$|T(j\omega)| = \frac{\sqrt{(\omega_0^2)^2}}{\sqrt{(\omega_0^2 - \omega^2)^2 + (\frac{\omega_0 \cdot \omega}{Q_0})^2}} = \frac{\omega_0^2}{\sqrt{(\omega_0^2 - \omega^2)^2 + (\frac{\omega_0 \cdot \omega}{Q_0})^2}}$$

$$|T(j\omega)| \Big|_{\omega=\omega_0} = \frac{\omega_0^2}{\sqrt{(\omega_0^2 - \omega_0^2)^2 + (\frac{\omega_0 \cdot \omega_0}{Q_0})^2}} = \frac{\omega_0^2}{\sqrt{\frac{\omega_0^4}{Q_0^2}}}$$

Evalué la transferencia (en modo)  
para la frecuencia de  
resonancia  $\omega = \omega_0$

Tendré una ganancia de  
 $Q$  veces, en la frec.  
de resonancia.

- Los resultados que se observan  
están en la condición de menor

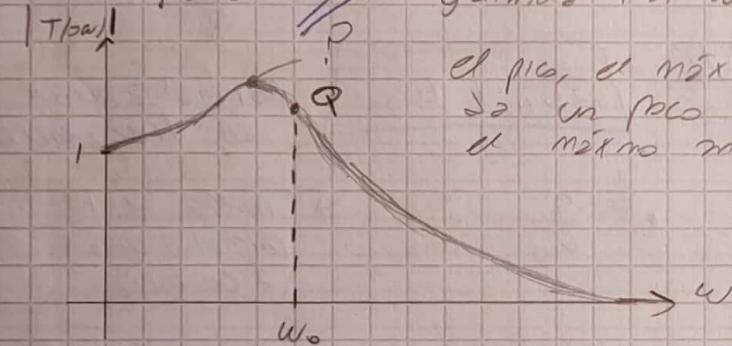
impedancia del circuito (relativa a los componentes  $\Rightarrow X_C = k_L$ ) por lo  
que es la mayor ganancia en el circuito. Tanto la mayor ganancia  
significa que mayores  $\Delta P$ , lo cual se intuye de estos  
también los polos del circuito en la  $\Delta P$  del capacitor.  
Demuestra la transferencia ya que aumenta la relación de la señal  
en comparación con la entrada.

$\Rightarrow$  que evidencias que el gráfico y la transferencia  
depende del  $Q$  del circuito (hay que comprobarlo)

$$\left| T(j\omega) \right|_{\omega=0} = \frac{\omega_0^2}{\sqrt{(\omega_0^2 - \omega)^2 + (\omega_0 \cdot \omega)^2}} = \frac{\omega_0^2}{\sqrt{\omega_0^4}} = \frac{\omega_0^2}{\omega_0^2} = 1$$

$$\left| T(j\omega) \right|_{\omega=0} = 1$$

ganancia 1 en continua.



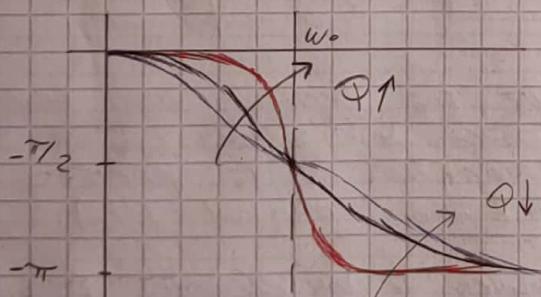
El pico, el máximo no se da en  $\omega = \omega_0$ , se da un poco antes, eso tiene que ver con el mismo motivo de la función.

en  $\omega = \infty$  tiaga la ganancia  $\rightarrow 0$  veces.

$$\lim_{\omega \rightarrow \infty} \left| T(j\omega) \right| = \frac{1}{\omega^2} = (\rightarrow 0) \text{ tiaga } \rightarrow \text{ la función en que se pierde la fuerza transferida.}$$

$$\frac{1}{\omega^2} = -Q_0 \text{ dB/dec}$$

### Grafica de Fase



En el caso de en Q muy cerca de  $j\omega_0$  (en Q muy grande), el resultado es la fase entre el más abrupto

~~la que más Q tiene~~

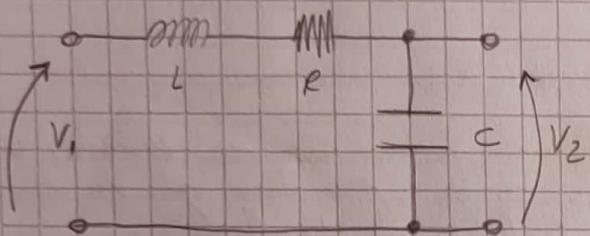
~~la que menos Q tiene~~

Preguntar !

# Normalización de Redes → Frecuencia

## → Impedancia

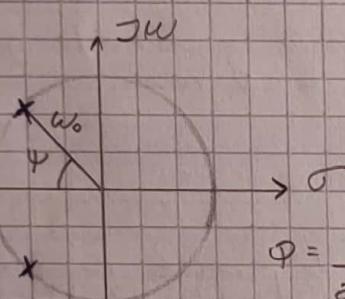
### Normalización de Redes en frecuencia



$$T(s) = \frac{V_2}{V_1} = \frac{\omega^2}{s^2 + s \cdot \omega_0 + \omega_0^2}$$

$$\omega = \omega_0$$

Normalización en Frecuencia



$$\$ = \frac{s}{\omega_0} - \frac{s}{j\omega}$$

"normalización en frecuencia".

Frec. compleja.

redefinimos la variable  $s$  y la vamos a escalar

$s \rightarrow$  nueva variable

$\$ \rightarrow$  nueva variable normalizada.

Transferencia normalizada:

$$s = \omega_0 \cdot \$$$

$$T(\$) = \frac{\omega_0^2}{\omega_0^2 \$^2 + \$ \frac{\omega_0^2}{Q} + \omega_0^2} = \frac{\omega_0^2}{\omega_0^2 \cdot (\$^2 + \frac{1}{Q} + 1)} =$$

$$T(\$) = \frac{1}{\$^2 + \frac{1}{Q} + 1} //$$

Se obtiene una expresión más sencilla y se saca de donde se saca los parámetros de los primeros parámetros original ( $\omega_0$ ).

• Cómo afecta la normalización a los valores de los elementos circuitales:

$$Z_{1(S)} = S \cdot L + R \rightarrow Z_{1(S)} = \frac{1}{\omega_0 L} + R$$

$$Z_2 = \frac{1}{S \cdot C} \rightarrow Z_2(S) = \frac{1}{\omega_0 C} C$$

$$\left. \begin{array}{l} L' = \omega_0 L \\ C' = \omega_0 C \end{array} \right\} \text{ecuaciones de normalización}$$

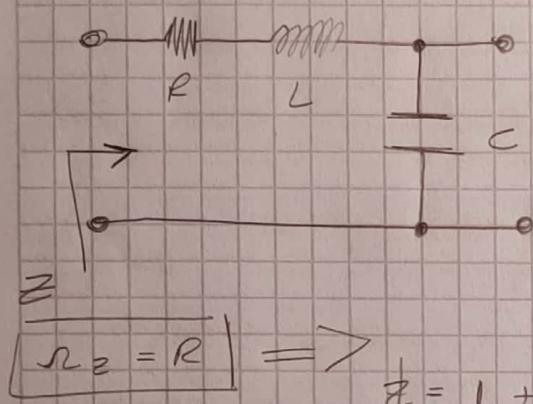
$$L = \frac{L'}{\omega_0}, C = \frac{C'}{\omega_0}$$

ecuaciones de desnormalización

• La red que tenga la transferencia  $T(\$)$ , normalizada, deberá tener una ganancia por un  $C'$  o un  $L'$

• Estos componentes con visiones aumentadas (ya que  $\omega_0 > 0$ ), medianas más grandes que los componentes comunes. Esto es de una facilidad para tratar. Los ej. de desnormalización nos permiten obtener los valores reales de los componentes. Números más fáciles, ya que no saco la raíz cuadrada de números más manejables.

## Normalización de Impedancias:



$$Z = R + sL + \frac{1}{sC}$$

$$\tilde{Z} = \frac{Z}{sL}$$

$$\tilde{Z} = \left( \frac{R}{sL} \right)' + \left( \frac{sL}{sL} \right)'' + \frac{1}{\left( \frac{1}{sC} \right)''}$$

Normalizaciones

cambios de  
normalización

$$\tilde{Z} = 1 + sL'' + \frac{1}{sC''}$$

Desnormalización:

$$\begin{cases} R = R'' \cdot sL \\ L = L'' \cdot sL \\ C = \frac{C''}{sL} \end{cases}$$

me permite simplificar la expresión de las  
impedancias de diseño si se trabaja en  
un factor unitario.

Desnormalizaciones conjunta: (Aplico ambos procesos a la vez)

$$L = \frac{L'' \cdot sL}{sL} ; C = \frac{C''}{sL \cdot sL} ; R = R'' \cdot sL$$

Indica que el componente está normalizado tanto en Amperes como  
en Impedancia.

Estas expresiones con productos de entre los cambios de desnormalización  
y ambos cambios. tiene en cuenta que R no se desnormaliza en  
Amperes, solo en Impedancia.

13/04

## Apuntes clase presencial (Sincrónico)

Normalización: cumplir el rango dinámico

$$\text{Rango dinámico} = \frac{\text{Valor max}}{\text{Valor min}}, \text{ para ir en } \text{dB} \text{ todo.}$$

$$\cdot R_d |_{\text{dB}} = 20 \log \left( \frac{V_{\text{max}}}{V_{\text{min}}} \right), \text{ para estar expresado en bits todo para la parte digital.}$$

 $6 \text{ dB/bit} \rightarrow$  duplicar por cada bit que sigues.linealizadas (diseños que crecen exponencialmente  $\rightarrow$  con el log).

→ amplificacióñ, cumpliendo en valores cumpliendo en la normalización.

- $|T(w)| = Q \Rightarrow$  tomamos como que elícto de paso, al momento de los transferencias. en la redacción esté los falso, pero lo vamos a tener como el mínimo.



gráficas normalizadas en frecuencia.

$$|T(w)|_{w=w_0=1} = \frac{\sqrt{2}}{2}$$

Siempre hace  
esta curva  
antes de hacer.

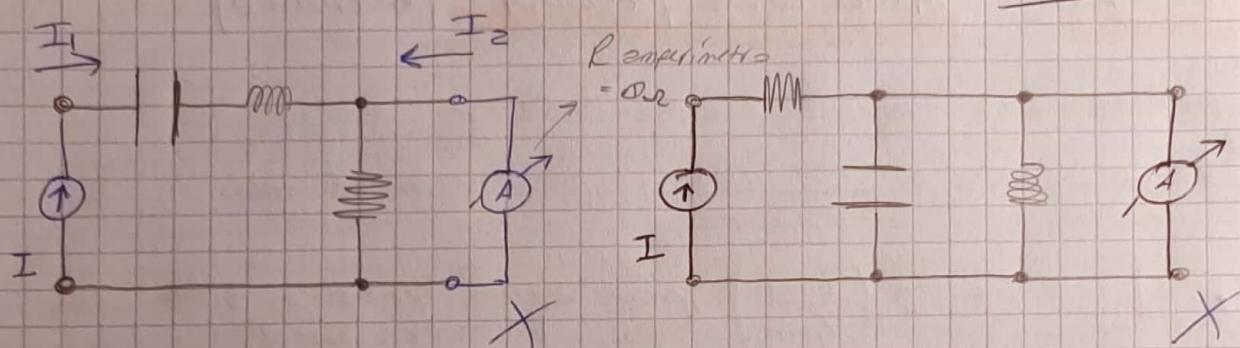
Continuación primera clase . . .

• el  $Q$  implica mayor selectividad en frecuencia igualmente es un filtro pasa banda y no notch, no pase de resto de los filtros.

que ve tanto en la ganancia en el mismo.

Dado que las amplificaciones las trae en con Valores +  $Q$  mayores a 1.

## Filtro pasa banda - Transformación (Pero con bobinante)



- No necesitamos planear la transformación de bobinante, ya que no son circuitos compuestos. No puede terminar en derivación.

Tengo ganancia A, ADB. Circuito TA en cualquier frecuencia (por ej) igual al punto en un zapatero

(Esperando las redes se solucionen el problema: (en este caso))

El siguiente elemento es serie 2 en generador de bobinante, no participa en la transformación. El siguiente ~~siguiente~~ elemento es paralelo 2 en generador de tensión M participa en la transformación.

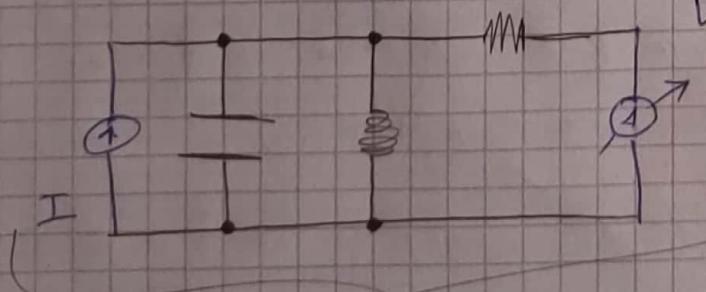
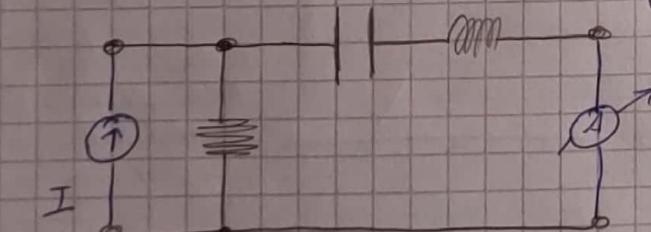
$$T(s) = \frac{(G I_2)}{I_1} \quad V_2 = 0 \quad \text{condición de medida.}$$

(el 1-) hace referencia a que una bobinante es entrada y la otra salida)

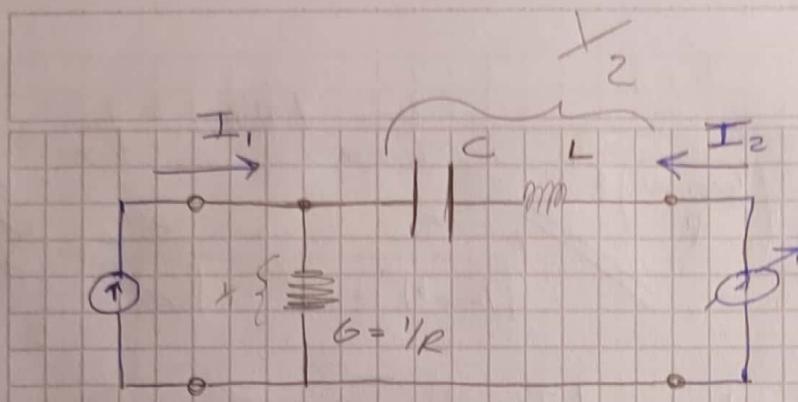
en realidad es q la bobinante  $I_2$  debería ser salida pero en el gráfico está entrante (Por eso es el punto)

• Convén analizar el

comportamiento de los  
componentes en  
 $W \rightarrow 0$  y  $W \rightarrow \infty$ .



Ambos son filtros pasa banda.



- Agarro el primer caso de lazo para banda y lo analizo mas.

- Como tengo un generador de voltaje, el divisor de voltaje para obtener las transformadas tiene la misma operación que el divisor de tensión con un generador de tensión.

divisor de  
transformadas  
admitancias.

$$\frac{V_2}{T(s)} = \frac{(1 - I_2)}{I_1} \Big|_{V_2=0} = \frac{Y_2}{Y_1 + Y_2} = \frac{\frac{1}{sL + \frac{1}{sC}} + G}{\frac{1}{sL + \frac{1}{sC}}} = \frac{1}{1 + sLG + \frac{G}{sC}}$$

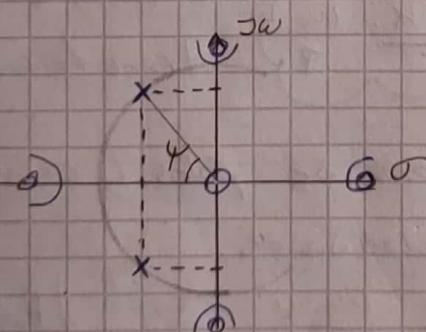
$$T(s) = \frac{sC}{sC + s^2LCG + G} = \frac{sC}{s^2 + s(\frac{1}{LG}) + (\frac{1}{LC}) - \cancel{\frac{w_0^2}{Q}}} \quad \cancel{\frac{w_0}{Q}}$$

Diagrama de polos y ceros

en bien las unidades

•  $Q < 0.5 \rightarrow$  Polos sobre el eje  $\omega$

- en filtros, vamos a trabajar con  $Q$  elevados, usando pares complejos conjugados.



$$Q = \frac{1}{2 \cdot \text{tg}(\pi/4)}$$

- Tengo el cero en el origen de la transformada y otro cero situado en el infinito, presentes en todas las direcciones. (estera)

la transformada se va a cero al infinito justamente por este cero.

$$|T(j\omega)| = |T(s)| \Big|_{s=j\omega}$$

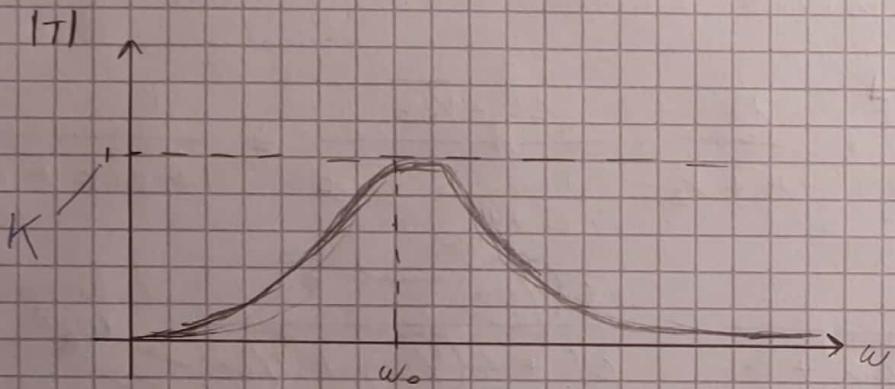
$$|T(j\omega)| = \sqrt{\frac{j\omega}{LG} \left( \frac{j\omega}{LG} + \frac{1}{LC} \right)^2 + \omega^2}$$

$$|T(j\omega)| = \frac{\frac{w_0 \cdot w}{\varphi}}{\sqrt{[w_0^2 - w^2]^2 + \left(\frac{w_0 \cdot w}{\varphi}\right)^2}}$$

$\lim_{w \rightarrow \infty} |T(j\omega)| = \frac{1}{\varphi} = \infty$

$$|T(j\omega)| \Big|_{w=w_0} = \frac{\frac{w_0^2}{\varphi}}{\frac{w_0^2}{\varphi}} = 1$$

$$|T(j\omega)| \Big|_{w=0} = 0$$



Modulo

Cuando activamos el circuito  $\rightarrow$  circuito activo  $\rightarrow$  aparece la constante  $K$  en la ganancia.

Esto fue una transformación pasiva  $\rightarrow$  PdB.

$$T_{\text{Activa}} = \frac{Hs}{s^2 + w_0 s + w_0^2}$$

efecto de la transformación.

• Aparece la ganancia en el diagrama de polos y ceros.

Haciéndolo en un diagrama de singularidades.

$$\Phi_{T(j\omega)} = \underbrace{\arctg\left(\frac{j\omega}{w_0}\right)}_{\text{parte real}} - \underbrace{\arctg\left(\frac{w_0 \cdot w}{w_0^2 - w^2}\right)}_{\text{parte imaginaria}}$$

FASE

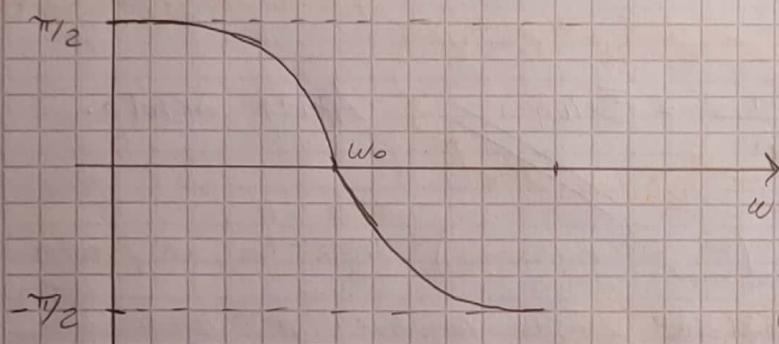
Parte real. Fase a manopla.

• Ahora tengo que ir calculando con valores  $\neq w_0$  la expresión de  $\Phi_{T(j\omega)}$  y los busco a la fase para las distintas frecuencias.

• Valores en  $w=0$ ;  $w=w_0$ ;  $w \rightarrow \infty$ .

$$\Phi_{T(j\omega)} \Big|_{w=0} = \frac{\pi}{2} \cdot \Phi_{T(j\omega)} \Big|_{w=w_0} = 0$$

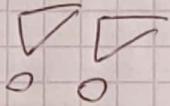
\*  $+\pi$  y  $-\pi$  son lo mismo, pero son coincidentes.



Vu mits

gráficas de la fase.

Pendiente negativa



- Un cero en el origen siempre apunta  $+\pi/2$  de fase.

Propiedades importantes

[• Las líneas simétricas en  $w=w_0$  dividen las mitades de la gráfica en dos que van a sumarse para su total punto de simetría.]

• Ambos polos separan igual la gráfica en dos que se cancelan entre sí.

(desde el punto de encuesta traeas las líneas)

• Recuerda que tengo  $\pi/2 \geq \text{fase} \geq -\pi/2$ , aparte para el cero simple.

en  $w=w_0$  sombra el cuarto y el polo se divide en partes nulas y el bigote separa más.

Como están restando esto me lleva la fase, que va devolviendo hasta  $\pi/2$  hacia 0.

Yo con esto me quedé, despues se termina con Green's.

(falta analisis en  $w \rightarrow \infty$ .)

Voy a calcular para dibuja el arco  $\text{Im } w$ .

Repetir apunte / libro Asys.

# Normalización

- Que la base no sea constante  $\rightarrow$  distorsiones.

$$T(s) = \frac{s \frac{w_0}{Q}}{s^2 + s \frac{w_0}{Q} + w_0^2}$$

~~"la norma"~~

Cambio de variables

$$T(s) = T(s)$$

Luego de reemplazar y simplificar se obtiene:

$$T(s) = \frac{\phi \frac{1}{Q}}{s^2 + \phi \frac{1}{Q} + 1}$$

Red normalizada en trávesas.

• Siempre vamos a trabajar norma 1/2 más.

• Se desnormalizan los componentes, no la función.

En las funciones de excitación es más fácil normalizar e integrar?

$s = \phi \rightarrow$  tomamos como normal trabajar normalizados.

$$T(s) = \frac{s^{1/LG}}{s^2 + s^{1/LG} + 1/LC}$$

termino independiente:

$$\frac{1}{LC} = w_0^2 = 1^2 \quad (\text{normalizada}) \rightarrow L = \frac{1}{C}$$

termino lineal:

$$\frac{w_0}{Q} = \frac{1}{LG} = \frac{R}{L} \quad ; \quad \left( \frac{1}{G} = R \right)$$

$$Q = w_0 \cdot \frac{L}{R}$$

• En las funciones de excitación, normaliza las impedancias sumando directamente.

$$Z = \frac{R + SL}{S^2} + \frac{1}{SC \cdot S^2}$$

(en el caso del video). fuera de contexto función excitación.

• Signo de igualdad de términos entre  $T(s)$  y la nueva  $T(s)$

No tiene que ser con este ejemplo genérico.

Normalizar en impedancia:

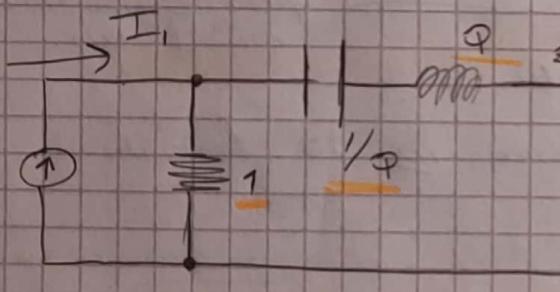
Hago que  $R = 1$ .  $\rightarrow \underline{\sqrt{Lc} = R}$  factor de escalamiento en impedancia.

$$\Rightarrow Q = \omega_0 \cdot \frac{L}{R} = \sqrt{\frac{1}{Lc}} \cdot \frac{L}{R} = \sqrt{\frac{L}{C}} \rightarrow \text{Ac5 luego complejo con la ec: } L = 1/C \rightarrow \text{impedancia } L.$$

# Restricción en impedancia.

Tengo un solo parámetro  $Q$ , ya no tengo los 3 componentes  $R, L, C$  independientes.

Obtengo el siguiente circuito: (la red normalizada)



$$Q = \sqrt{\frac{L}{C}}, \quad L = \frac{1}{C} \rightarrow C = \frac{1}{L}$$

$$Q = \sqrt{\frac{L}{1/L}} = \sqrt{L^2}$$

$$Q = L \quad \checkmark$$

Ejemplo:

Hacer a trazos de circuito a otro largo de trabajo.

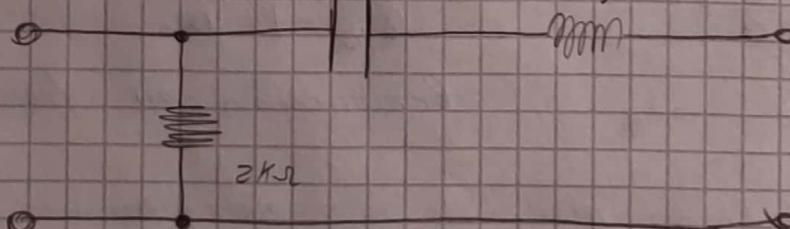
$$\omega_0 = 2\pi \cdot 10^6 \rightarrow \underline{\omega_0} = \omega_0 - \text{normalización}$$

$$\underline{\underline{R}} = 2k\Omega \quad (\underline{R}) \quad \text{en frecuencia, normalizada.}$$

$$\underline{\underline{L}} = \frac{1}{10 \cdot 2k\Omega / 2\pi \cdot 10^6} \quad \text{normalización } 10 \cdot 2k\Omega / 2\pi \cdot 10^6$$

$$\underline{\underline{Q}} = 10 \quad \text{en impedancia}$$

$$\underline{\underline{C}} = \frac{10 \cdot 2k\Omega}{2\pi \cdot 10^6} \quad \underline{\underline{R}}_w$$



Esa sería la red desnormalizada, pero con los valores reales de los componentes.

La norma de Karnaugh siempre escala hacia abajo los componentes reales, o sea,  $L \gg C$

$$* R'' = 1, L'' = Q, C'' = 1/Q \quad \text{conjunto normalizado en frecuencia e impedancia.}$$

Desnormalización conjunta

$$R = R'' \cdot \underline{\underline{R}}_w = 1 \cdot 2k\Omega$$

$$L = L'' \cdot \underline{\underline{L}} = \frac{10 \cdot 2k\Omega}{2\pi \cdot 10^6}$$

$$C = C'' \cdot \underline{\underline{C}} = \frac{1/Q}{2k\Omega \cdot 2\pi \cdot 10^6}$$

- Número como para cambiar la misma  $\Rightarrow$  impedancia para para imponer el valor real de un componente.

$$|PF| = \frac{1}{10 \cdot 2\pi \cdot 10^6 \cdot R_2}$$

despues y obtengo lo mismo de impedancia tal que  $C = 1/PF$ , valor impuesto.

Hijo el valor desnormalizado, el real del circuito. mientras respete las relaciones entre los valores  $\Rightarrow$  impedancia, funciona todo bien.

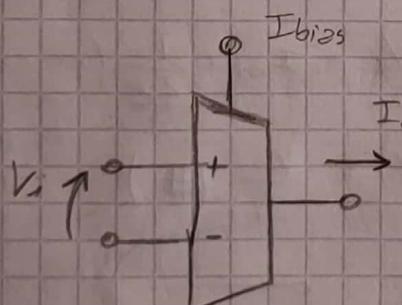
## Dispositivos Activos

- Se utilizan los dispositivos activos para "activar" los circuitos, para para darle una ganancia K a los circuitos.

OTAs  $\rightarrow$  logra ganancia a través de la transconductancia.

$\rightarrow$  misma entrada que en MUX, pero los puertos de salida.

Colgante galvánico de salida, volver a ver explicación lo contrario.



$$\bullet \frac{I_o}{V_i} = \frac{I_o}{V^+ - V^-} = g_m = f(I_b)$$

tiene que ver con el funcionamiento del ZTJI (el opamp)

\* tiene un parámetro de entrada.

• tiene las ventajas del opamp y no tiene sus desventajas.

• Recambio bidireccional con tres conductores.

• se obtiene su colgante de trabajo ( $I_{bias}$ )

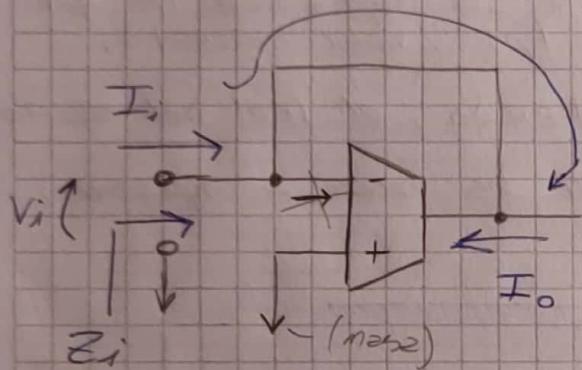
• logrando los niveles con el parámetro de polarización.

## Aplicaciones de OTA's.

• Salida constante es salida de salida, salvo que se especifique lo contrario.

• Corriente entrante  $\rightarrow$  Cambio por tensión entre el circuito,

entre por ( $I_i$ ) (invierte la salida?)



Implementa una resistencia variable por corriente.

Pág anterior

$$Z_i = \frac{V_i}{I_i} = \frac{V_i}{g_m \cdot V_i} = \frac{1}{g_m}$$

$$I_i = I_o = (V^- - V^+) \cdot g_m$$

$$I_i = V_i \cdot g_m$$

lo puedes tunear

$$\frac{V}{I \cdot R}$$

\* La corriente que entra es igual  $\Rightarrow$  la que sale.  $I_i = I_o$  (en este caso).

• Es complicado integrar inductores, por eso lo que generalmente hacen es emular su comportamiento. Los operadores son fáciles + integrar en alta frecuencia.

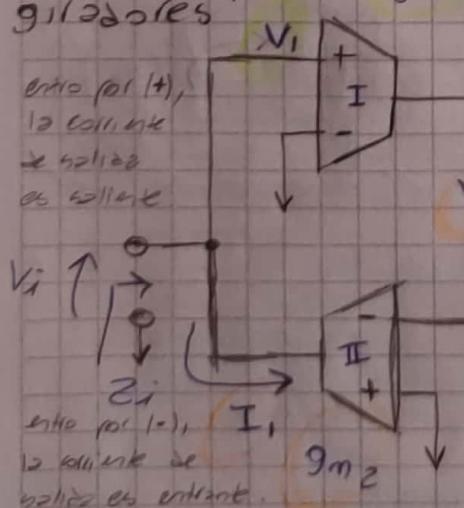
"Circuitos generadores"

$g_m$

esta es la carga de salida

Entrada con  $V_i$  en el OTA 1

corriente de salida al 1º OTA

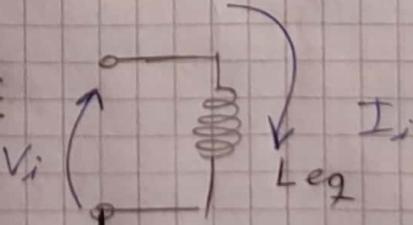


circuito

$I_{o1}$

$$g_m \text{ total. } V_x = I_{o1} \cdot \frac{1}{sc} \text{ (es una JDP con respecto a masa)}$$

$$Z_i = \frac{V_i}{I_i} (\#)$$



Inductor atenuado a masa.

$$\bullet I_i = V_x \cdot g_m 2 \quad \{ \# \}$$

$$Z_i = \frac{V_i}{I_i} = \frac{I_{o1}/g_m 1}{V_i \cdot g_m 2} = \frac{V_x \cdot sc / g_m 1}{V_x \cdot g_m 2} \quad ; \quad I_{o1} = V_x \cdot sc$$

\* Uso la misma expresión; si  $[g_m 1 = g_m 2]$  los OTA's separados pero variando la tensión;

• Se entra al OTA  $Z_i = s \cdot \frac{C}{g_m 2} = g_m$ .  
• Su corriente de salida, con su respectivo  $g_m$ ,;

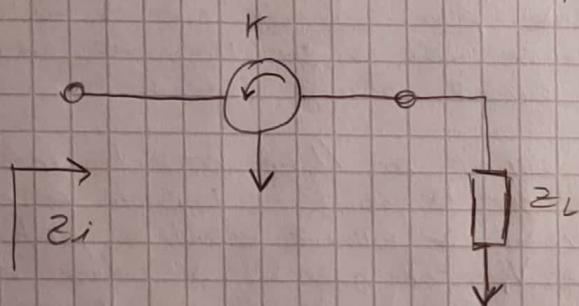
$L_{eq}$  (veo unidades)

### Ecuación de un dispositivo giratorio.

- Cambia la naturaleza física

$$\bullet Z_i = \frac{1}{2} \cdot K^2$$

Constante de giroscopio. (Forma genérica)  
(Importante)



$$\Rightarrow Z_i = \frac{1}{2L} \cdot K^2$$

Esquema del circuito giratorio, con la carga.

- Clase que viene: sensibilidad y tipos de errores.

- Hecho se entrega forma de la tarea semanal.

$$Z_i = \frac{1}{2L_{load}} \cdot K^2$$

$$Z_{load} = 1/sC$$

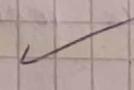
$$\equiv K^2 = \frac{1}{gm^2} \Rightarrow K = \frac{1}{gm} \quad \text{constante de giroscopio.}$$

$$Z_i = \frac{1}{1/sC} \cdot \frac{1}{gm^2} = S \frac{C}{gm^2} \quad \text{Log. chequeo unidades}$$

$$SL = S \frac{C}{gm^2}; \left[ H_x = \frac{V \cdot Seg}{A} \right] \left[ \frac{C}{gm^2} \right] = \left[ \frac{F}{1/s^2} \right] = F \cdot s^2 = \frac{X \cdot Seg}{V} \cdot \frac{V^2}{A^2}$$

Las unidades son correctas

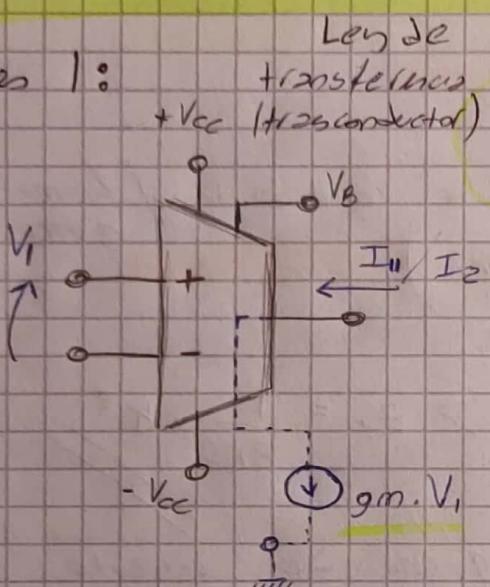
$$\left[ \frac{C}{gm^2} \right] = \left[ \frac{V \cdot Seg}{A} \right]$$



# Dispositivos Activos

Videos sobre amplificador operacional de tres conductores (OTA'S)

Videos I:



$$\frac{I_2}{V_1 - V_2} = g_m$$

Condensador de polarización, que es el tiempo que tarda en colindar.

Este dispositivo presenta dos bobinas de entrada, pero solamente una se colinda. Esto es debido a que tanto como colinda una bobina, no una tensión.

La corriente no fluye hacia la bobina (gnd), sino que la corriente es impuesta por el generador de corriente controlado por tensión  $gm \cdot V_i$ . Este generador de corriente es el responsable de mover el cliente hacia la referencia (gnd).

Modelo completo del OTA: fuente falso cliente, carga externa, entrada

Sistema (Tresas de aplicación 1)

En el borne  $V_B$  para cambiar la polarización de la fuente de corriente, modificando el valor de la corriente  $I_{bias}$ . Al variar la polarización, para variar el valor de  $gm$ , ya que  $gm$  depende del punto de polarización, el cual para modificar cambia la corriente  $I_{bias}$  a través de  $V_B$ .

$V_B$  (tensión de polarización) se permite modificar la corriente y polarización  $I_{bias}$  y en consecuencia, el  $gm$  del dispositivo.

$gm = f(\sqrt{I_{bias}})$  Relación cuadrática. Varía  $gm^2$  cuando modificas  $I_B$ .

Videos II:

Modelo real:



Fuente de corriente controlada por tensión

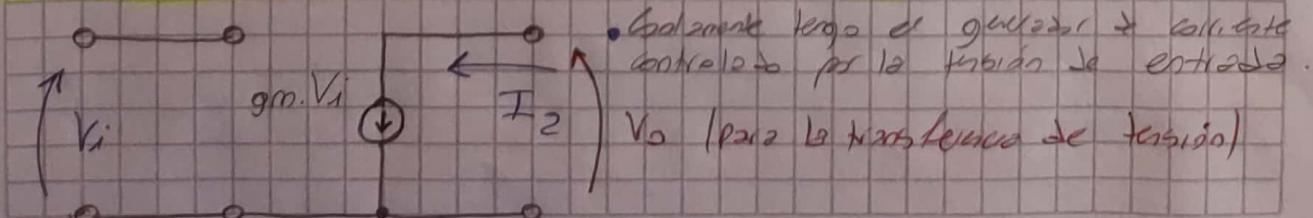
$$Z_i = R_i + j \frac{1}{\omega c_i}$$

Impedancia de entrada.

$$Z_o = R_o + j \frac{1}{\omega c_o}$$

Impedancia parásita.

Modelo ideal (sin los efectos parásitos)



Colectivamente tanto el generador + corriente controlada por la tensión de entrada.

$V_2$  (para la transferencia de tensión)

## Modelo real del Opamp

en baja frecuencia.

$$A(s) = \frac{w_A}{s + w_A} = \frac{V_o}{V_i}; \text{ tengo en polo 1 producto del efecto Miller con el capacitor}$$

## Modelo real de un OTA, transformador de tensión

Signo arbitrario,  
lo pides  
omitir si invierto  
la salida.  
no efecto Miller.

$$V_o = \left[ (-) g_m \cdot V_i \right] \cdot \left[ \frac{1}{G_o + S C_o} \right]; \text{ calculo la admittance de salida y luego la invierto para obtener la impedancia.}$$

$\frac{V_o}{V_i} = \frac{\frac{g_m}{C_o}}{s + \frac{G_o}{C_o} w_A}$  (Polinomio mínimo, coef = 1 en s)

$w_A$  y  $C_o$  son capacidades parásitas, producto de los intercambios entre dispositivos  $\rightarrow$  figura en el producto de multiplicación.

$V = 12$  Variables aproximadas del modelo real:

$$R_o \approx 5M\Omega / (s + 10^6)$$

$$C_o \approx 0.1 \mu F (1 \times 10^{-13} F)$$

$$g_m \approx 200 \mu S (2 \times 10^{-9} S)$$

$w_A \approx 300 \text{ kHz}$ : la ganancia que tengo es de  $10^3$  hasta  $10^4$  se ve a medida hasta el voltaje de tierra aproximadamente. Siempre estando en el Opamp, mejorar su tiempo de respuesta es la función.

$$w_T = 300 \text{ MHz}, \text{ mejorando su ancho de banda.}$$

Ganancia para  $s = 0$  (ganancia de tensión)

$$\frac{V_o}{V_i} = \frac{g_m / C_o}{s + G_o / C_o} = \frac{g_m}{C_o} \cdot \frac{C_o}{G_o} = g_m \cdot \frac{1}{R_o} = g_m \cdot R_o = A_0$$

$$A_0 = 2 \times 10^{-9} \cdot 5 \times 10^6 = 10^3 \equiv 20 \text{ dB}$$

Esta ganancia se obtiene "en vacío", cuando el transductor está cargado solamente con su resistencia parásita  $R_o$ .

Si dejo  $I_C$  fijo o no cargo  $R_o$  en paralelo, lo mato todo, la ganancia, ya que la ganancia queda definida por el voltaje de la CC de  $I_C$  y la  $R_o$ .

$$R_p = R_o \parallel R_{load} = 5M\Omega \parallel R_{load} = 1 \rightarrow \infty \parallel R_{load} \equiv R_{load}$$

✓ No hay que cargar a los OTAs con resistencias, ya que  $I_C$  mata la ganancia en tensión.

OTA - C } Xq no se lo carga con resistencias a estos dispositivos, solamente con capacitores ( $C$ ) o con otros OTAs.

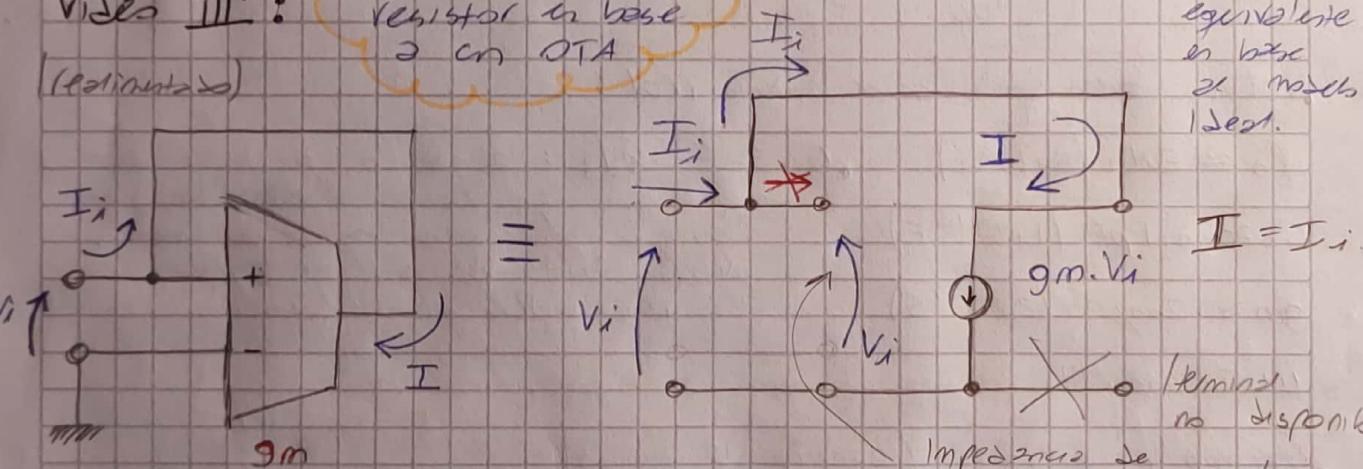
## Observaciones (resumen)

- Ancho de banda BW  $\gg$  BW OTA  $\approx$  opamp
- OTA → OTA } isolante se asocia con estos componentes, nunca con resistencias !!!  
captores } (ni hablar de inductancias)
- tiene (también) integrador con estos componentes. es fácil integrar OTAs y captores, pero no resistencias. Usa pocos transistores también que los opamps.
- gm variable con la polarización ( $I_b$ )
- bajo consumo (baja polarización y potencia)

Videos III:  
(realizadas)

Implementación de un resistor en base a un OTA

Circuito equivalente en base al modelo ideal.



• Obtener función de transferencia  $\frac{Vi}{I} = 2i?$  \*

Impedancia de entrada infinita, (no toma corriente circuito abierto). El parámetro  $V =$

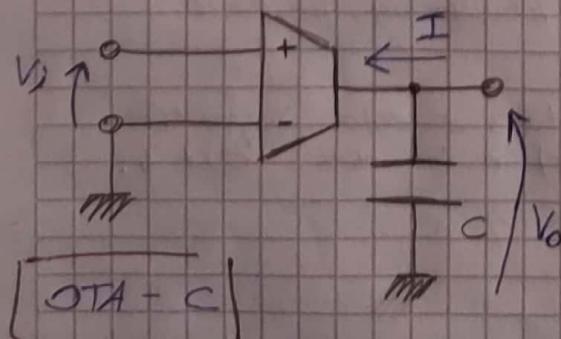
•  $I = gm \cdot Vi$ ,  $I = I_i \Rightarrow I_i = gm \cdot Vi \Rightarrow \frac{Vi}{I_i} = \frac{1}{gm}$

• Implementado en resistor a través o en OTA

$$\left[ \frac{1}{gm} \right] = \frac{1}{1/gm} = [n]$$

$$f(\sqrt{I_b})$$

Implementación de un Integrador en base a un OTA (ideal)  
(bajo objeto)



- Obtener la relación de transferencia de tensiones en el integrador.

$$I = gm \cdot Vi \quad (\text{como blompre})$$

$$V_o = I \cdot \frac{1}{SC} = gm \cdot Vi \cdot \frac{1}{SC}$$

$$\frac{V_o}{Vi} = \frac{gm/C}{S} = \frac{1}{S} \cdot \frac{gm/C}{1} \quad \begin{array}{l} \text{constante} \\ \text{del} \\ \text{integrador} \\ (w+) \end{array}$$

↳ Tercer orden (lo que hace)

cte del Integrador ( $\text{gm}$ ) tiene una respuesta en modo.

### • Integrador con perdidas $\rightarrow$ mediante el modelo real

tenemos considerando las componentes parásiticas de salida

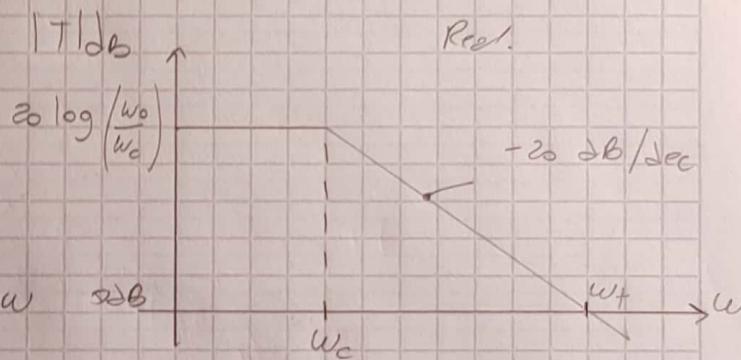
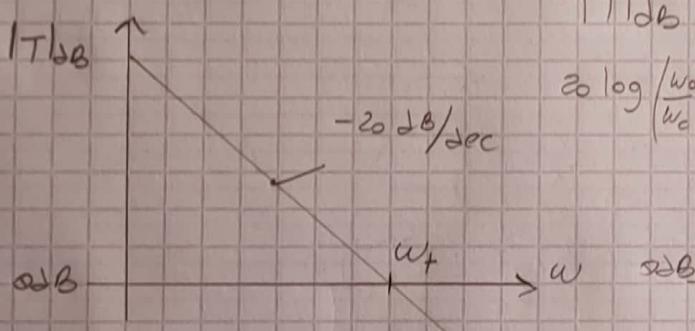
$$V_o = (\text{gm} \cdot V_i) \cdot \frac{1}{s \cdot (C_0 + C) + G_0} \quad |_{Y_{12}}$$

sumo todos los admittancias en paralelo y luego broto.

$$\frac{V_o}{V_i} = \frac{\frac{\text{gm}}{(C + C_0)}}{s + \frac{G_0}{(C + C_0)}} \quad w_t$$

$w_c$ : frecuencia de corte del integrador.

Ideal



• OTA restringido  $\rightarrow$  para simular una función exponencial que se comporta como un resistor.

• OTA ideal abierto  $\rightarrow$  función transmisor integradora.

Integrador inversor  $\rightarrow$  entra  $V_i$  por el otro borne, lo invierte.

(mismo gráfico  $\pm$  modulo, fase  $\pm 180^\circ$ )

luego para manejar para manejar la señal? Puedo tener distorsión

sintética debido a la relación geométrica del gm. Esto es cierto

restringido no sucede, estoy immune a esto. no puedo hacer grandes modulaciones sin distorsión.