Problemas Clássicos da Computação

Redução de Dimensionalidade

Felipe Augusto Lima Reis felipe.reis@ifmg.edu.br



000000



- 1 Introdução
- 2 Conceitos Estatística
- 3 Seleção de Features
- 4 Extração de Features

- Trabalhar com conjuntos de múltiplas dimensões oferecem alguns desafios:
 - A medida em que aumentam-se o número de dimensões, os algoritmos necessitam de mais treinamento;
 - Ao analisar, interpretar e plotar um conjunto de dados, estamos limitados a, no máximo, 3 dimensões
 - Muitas vezes, inclusive, optamos por plotar resultados em duas dimensões, para análise mais simples;
- Para diminuir essas desvantagens, existem técnicas de redução de dimensionalidade [Marsland, 2014].





- Trabalhar com conjuntos de múltiplas dimensões oferecem alguns desafios:
 - A medida em que aumentam-se o número de dimensões, os algoritmos necessitam de mais treinamento;
 - Ao analisar, interpretar e plotar um conjunto de dados, estamos limitados a, no máximo, 3 dimensões
 - Muitas vezes, inclusive, optamos por plotar resultados em duas dimensões, para análise mais simples;
- Para diminuir essas desvantagens, existem técnicas de redução de dimensionalidade [Marsland, 2014].

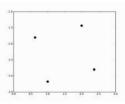


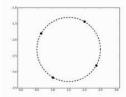


- Redução de dimensionalidade possui as seguintes vantagens:
 - Auxilia na remoção de ruídos;
 - Auxilia a remoção de características irrelevantes ou redundantes;
 - Aumenta o desempenho dos algoritmos de treinamento;
 - Quanto menor o número de dimensões, mais rápido o algoritmo irá treinar;
 - Quanto maior o número de features, maior a quantidade de parâmetros a serem ajustados e maior a possibilidade de overfitting, devido aos ajustes;
 - Facilita o entendimento e uso do conjunto de dados [Marsland, 2014] [Richert and Coelho, 2013].

- O entendimento correto do conjunto de dados permite melhor exploração do problema;
- Melhores decisões podem ser tomadas, com base em uma visualização adequada dos dados.

x	y
2.00	-1.43
2.37	-2.80
1.00	-3.17
0.63	-1.80





Fonte: [Marsland, 2014]

Classificação dos Métodos



- Os métodos de redução de dimensionalidade podem ser subdividos em: [Marsland, 2014] [Richert and Coelho, 2013]
 - Seleção de features: analisa features que são úteis e correlacionadas ao problema
 - Demais features podem ser descartadas;
 - Features dependentes ou sobrepostas também podem ser descartadas;
 - Extração de features¹: deriva features antigas em novas, por meio de transformações na base de dados
 - Podem ser aplicadas mudanças de coordenadas, deslocamento e rotação de eixos cartesianos (da representação);
 - Clusterização: agrupa datapoints similares de modo que uma menor quantidade de características sejam usadas.

7 / 64

¹[Marsland, 2014] denomina essa técnica como Derivação de *features* (*feature derivation*).

Classificação dos Métodos



- Técnicas de seleção e extração de features não são excludentes
 - Em geral, utilizam-se primeiro técnicas seleção de features;
 - Em seguida, são usadas técnicas de extração para transformação e redução extra de dimensionalidade;
- Algoritmos podem ainda serem classificados em:²
 - Construtivos: inicia sem qualquer feature e adiciona-as iterativamente, avaliando o erro à medida em que novas features são adicionadas;
 - Destrutivos: features s\u00e3o removidas e, em seguida, \u00e9 avaliado o comportamento da opera\u00e7\u00e3o [Marsland, 2014].

²Os métodos aqui descritos podem também ser utilizados para a construção de árvores de decisão.

Conceitos Básicos de ESTATÍSTICA

Média, Moda e Mediana



 Média³: soma de todos os valores do conjunto de dados e dividido pelo número de elementos do conjunto

$$Me = \frac{x_1 + x_2 + x_3 + ... + x_n}{n}$$

- Moda: valor mais frequente de um conjunto de dados
 - Seja $X = \{1, 3, 4, 5, 4, 2, 0, 1, 4\}$. A moda Mo = 4, pois 4 é o numeral que mais aparece no conjunto de dados (3 vezes);



Média, Moda e Mediana

- Mediana: representa o valor central de um conjunto
 - Deve-se ordenar o conjunto (ordem crescente ou decrescente);
 - Seja $X = \{1, 3, 4, 5, 4, 2, 0, 1, 4\}$. $X_0 = \{0, 1, 1, 2, 3, 4, 4, 4, 5\}$. A mediana Md = 3, pois 3 é o elemento central do conjunto.
 - Para conjuntos de cardinalidade par, obtém-se a média dos elementos centrais.



 Média Aritmética: soma dos valores do conjunto de dados e dividido pela cardinalidade (visto previamente)

$$\bar{x} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} x_i$$

 Média Ponderada: média aritmética com um coeficiente k_i ponderando os valores

$$MP = \frac{\sum_{i=1}^{n} k_i x_i}{\sum_{i=1}^{n} x_i}$$

A média aritmética é denotada frequentemente pelo símbolo μ .

Tipos de Médias



 Média Geométrica: n-ésima raiz do produto de todos os valores

$$MG = \sqrt[n]{\prod_{i=1}^{n} x_i}$$

- Média Harmônica: quantidade de elementos no conjunto, divida pela soma do inverso dos elementos do conjunto
 - Utilizada para grandezas inversamente proporcionais, cálculo de velocidade média, circuitos e densidade.

$$MH = \frac{1}{\frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} \frac{1}{x_i}}$$



• Para uma variável aleatória discreta x_i , e suas respectivas probabilidades $p(x_i)$, o valor esperado pode ser calculado por:

$$E[X] = \sum_{i=1}^{n} x_i p(x_i)$$

- Se todos os eventos tiverem igual probabilidade, o valor esperado é a média aritmética.
- Exemplo
 - Considere o valor médio de um dado, jogado aleatoriamente infinitas vezes:

$$E[X] = 1 \cdot \frac{1}{6} + 2 \cdot \frac{1}{6} + 3 \cdot \frac{1}{6} + 4 \cdot \frac{1}{6} + 5 \cdot \frac{1}{6} + 6 \cdot \frac{1}{6} \rightarrow E[X] = 3.5$$

Valor Esperado (Esperança Matemática)



• Para uma variável aleatória discreta x_i , e suas respectivas probabilidades $p(x_i)$, o valor esperado pode ser calculado por:

$$E[X] = \sum_{i=1}^{n} x_i p(x_i)$$

- Se todos os eventos tiverem igual probabilidade, o valor esperado é a média aritmética.
- Exemplo:
 - Considere o valor médio de um dado, jogado aleatoriamente infinitas vezes:

$$E[X] = 1 \cdot \frac{1}{6} + 2 \cdot \frac{1}{6} + 3 \cdot \frac{1}{6} + 4 \cdot \frac{1}{6} + 5 \cdot \frac{1}{6} + 6 \cdot \frac{1}{6} \rightarrow E[X] = 3.5$$

Valor Esperado (Esperança Matemática)



- Exemplo: Adaptado de [Marsland, 2014]
 - Considere uma raspadinha de R\$1,00, com prêmio é R\$10.000;
 - Serão vendidas 20.000 unidades e existirá um único ganhador;
 - O valor esperado do bilhete é dado por:

$$E[X] = -1 \times \frac{19999}{20000} + 9999 \times \frac{1}{20000} \rightarrow E[X] = -0.5$$

- Valores:
 - −1: preço pago pela raspadinha;
 - 9999: prêmio, menos o custo da raspadinha;
 - 19999/20000: probabilidade de perder;
 - 1/20000: probabilidade de ganhar;
- \bullet O valor esperado da raspadinha é -0.5, correspondente à perda, independentemente do evento que ocorrer.

Variância



- A variância, σ^2 , de um conjunto é uma medida de quão dispersos estão os valores em relação ao valor esperado;
- É calculada como a soma das distâncias quadradas entre cada elemento e o valor esperado (média aritmética, \bar{x})

$$var(x_i) = \sigma^2(x_i) = E((x_i - \bar{x})^2) = \frac{\sum_{i=1}^{N} (x_i - \bar{x})^2}{N}$$

 Pode ser descrita como "a média do quadrado da distância de cada ponto até a média".

Desvio Padrão



- ullet O desvio padrão, σ , corresponde à raiz quadrada da variância;
- Em estatística, indica uma medida de dispersão dos dados em torno de média amostral;
 - Baixo desvio padrão: indica que os pontos tendem a estar próximos da média ou do valor esperado;
 - Alto desvio padrão: indica que os pontos estão espalhados e/ou longe do valor esperado.

$$\sigma = \sqrt{\frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} (x_i - \bar{x})^2}$$

Covariância



- A covariância mede como duas variáveis variam ao mesmo tempo;
- Pode ser também entendida como o grau de interdependência numérica⁴ entre duas variáveis aleatórias:
- A covariância entre variáveis X e Y, com valores esperados $E[X] = \mu_X$ e $E[Y] = \mu_Y$, é dada por:

$$cov(X, Y) = E[(X - \mu_X)(Y - \mu_Y)]$$

⁴O quão dependente as variáveis são (lembrar do conceito de variáveis dependentes e independentes).

Covariância



- Se duas variáveis forem totalmente independentes, sua covariância é igual a 0 (variáveis não correlacionadas);
- A covariância positiva indica que ambas as variáveis aumentam ou diminuem conjuntamente;
- A covariância negativa indica que a variação ocorre em sentidos opostos [Marsland, 2014].
- A covariância entre todos os pares de variáveis de um conjunto pode ser dado por uma matriz de covariância.

$$\boldsymbol{\Sigma} = \left(\begin{array}{cccc} E[(\mathbf{x}_1 - \boldsymbol{\mu}_1)(\mathbf{x}_1 - \boldsymbol{\mu}_1)] & E[(\mathbf{x}_1 - \boldsymbol{\mu}_1)(\mathbf{x}_2 - \boldsymbol{\mu}_2)] & \dots & E[(\mathbf{x}_1 - \boldsymbol{\mu}_1)(\mathbf{x}_n - \boldsymbol{\mu}_n)] \\ E[(\mathbf{x}_2 - \boldsymbol{\mu}_2)(\mathbf{x}_1 - \boldsymbol{\mu}_1)] & E[(\mathbf{x}_2 - \boldsymbol{\mu}_2)(\mathbf{x}_2 - \boldsymbol{\mu}_2)] & \dots & E[(\mathbf{x}_2 - \boldsymbol{\mu}_2)(\mathbf{x}_n - \boldsymbol{\mu}_n)] \\ & \dots & \dots & \dots \\ E[(\mathbf{x}_n - \boldsymbol{\mu}_n)(\mathbf{x}_1 - \boldsymbol{\mu}_1)] & E[(\mathbf{x}_n - \boldsymbol{\mu}_n)(\mathbf{x}_2 - \boldsymbol{\mu}_2)] & \dots & E[(\mathbf{x}_n - \boldsymbol{\mu}_n)(\mathbf{x}_n - \boldsymbol{\mu}_n)] \end{array} \right)$$

Fonte: [Marsland, 2014]



Distribuição de Probabilidades

- A distribuição de probabilidades descreve as probabilidades de um evento ocorrer em meio a um conjunto de eventos possíveis [Marsland, 2014];
- Podem ser subdividas em:
 - Distribuições Discretas: distribuição quando o conjunto de eventos possíveis é contável⁵;
 - Distribuições Contínuas⁶: distribuição quando o conjunto de eventos possíveis <u>não</u> é contável.

⁵Conjunto finito ou que tem a mesma cardinalidade do conjunto de inteiros positivos (pode ser mapeado no conjunto dos números inteiros positivos) [Rosen, 2019].

⁶Também denominada, por alguns autores, de distribuição absolutamente contínua (neste caso, é definido o conceito de distribuição singular - contínua. mas não absolutamente contínua).

Distribuição Normal

- A distribuição normal ou gaussiana é um tipo de probabilidade contínua para variáveis aleatórias;
- É definida como:

$$p(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma}} \exp\left(\frac{-(x-\mu)^2}{2\sigma^2}\right) = \frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma}} e^{-\frac{1}{2}\left(\frac{x-\mu}{\sigma}\right)^2}$$

onde

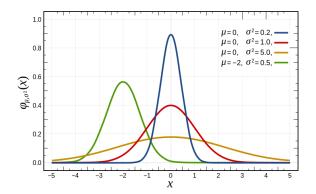
• μ : média ou valor esperado;

σ: desvio padrão.

Distribuição Normal



 A curva da distribuição normal é denominada, informalmente, Curva de Gauss ou Gaussiana.



Fonte: [Wikipedia contributors, 2021]

Distribuição Normal



- Distribuições normais são frequentemente utilizadas em ciências sociais e naturais, para representar valores aleatórios de distribuições desconhecidas;
- A distribuição normal também é utilizada no Teorema Central do Limite
 - O teorema indica que, sob algumas condições, a média de muitas amostras com média e variância finita converge para uma distribuição normal conforme o número de amostras aumenta [Marsland, 2014].

Seleção de Features

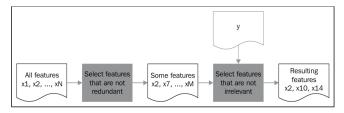
Introdução

000000

Seleção de Features



- O objetivo da seleção de *features* é garantir que:
 - As features sejam independentes umas das outras;
 - As *features* sejam relacionadas ao resultado a ser predito.
- Relações entre features podem ser detectadas usando análise estatística ou gráficos de dispersão (detecção visual) [Richert and Coelho, 2013].



Fonte: [Richert and Coelho, 2013]

Correlação entre Features



- A partir de um par de features é possível identificar a relação entre modelos usando linhas retas;
- Os graus de correlação e a potencial dependência linear podem ser visualizada nos gráficos;
- Frequentemente utiliza-se o coeficiente de correlação de Pearson⁷ para indicar a correlação dois conjuntos
 - Mede a correlação linear entre dois conjuntos de dados;
 - Medida da covariância de duas variáveis, dividido pelo desvio padrão

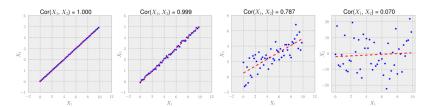
$$\rho_{X,Y} = \frac{cov(X,Y)}{\sigma_X \sigma_Y}$$

⁷ Pearson Correlation Coefficient (PCC) ou r-Pearson.

Correlação entre Features



- Coeficientes altos de correlação indicam que as variáveis convergem em direção a uma informação idêntica ou similar;
- À medida em que a correlação diminui, as variáveis não convergem em direções similares [Richert and Coelho, 2013].

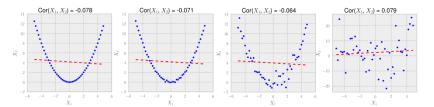


Fonte: Adaptado de [Richert and Coelho, 2013]

Correlação entre Features



- Apesar do bom desempenho para correlações lineares, as seleções de features baseadas em correlações são incapazes de identificar correlações não-lineares [Richert and Coelho, 2013];
- Para esses casos, a observação visual de correlações pode auxiliar na tomada de decisões.



Fonte: Adaptado de [Richert and Coelho, 2013]



- Informação mútua calcula a quantidade de informação que duas *features* possuem em comum;
- Ao contrário da correlação, é dependente da distribuição e não de uma sequência de dados;
- Pode utilizar, por exemplo, uma medida de entropia da informação, definida por: [Richert and Coelho, 2013]

$$H(X) = -\sum_{i=1}^{n} p(X_i) \log_2 p(X_i)$$

• A informação mútua é definida por:

$$I(X,Y) = -\sum_{i=1}^{m} \sum_{j=1}^{n} P(X_i, Y_j) \log_2 \frac{P(X_i, Y_j)}{P(X_i)P(Y_j)}$$

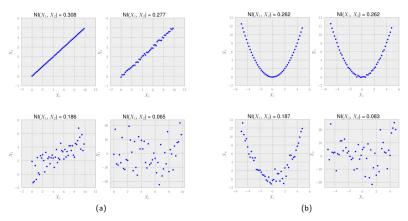
- O cálculo de P é feito pela categorização⁸ de valores de recursos, seguidos pelo cálculo da fração dos valores em cada categoria [Richert and Coelho, 2013].
- No intervalo [0,1], a informação mútua é dada por:

$$NI(X,Y) = \frac{I(X,Y)}{H(X) + H(Y)}$$

⁸Tradução de *binning*, ou divisão em grupos/classes.



 A informação mútua pode ser definida para relações não lineares:

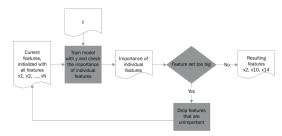




- Para múltiplas relações, é possível calcular a informação mútua normalizada para pares de variáveis;
 - Em pares de variáveis com valores altos, uma delas pode ser descartada;
 - Em alguns cenários, entretanto, múltiplas variáveis juntas tendem a retornar melhores resultados que variáveis separadas, não sendo recomendada a exclusão de uma delas
 - Essa condição pode ocorrer mesmo que as variáveis aparentem ser independentes;
 - Devido à complexidade, o uso da Informação Mútua em cenários de múltiplas variáveis pode ser proibitivo [Richert and Coelho, 2013].



- Apesar da existência de relações claras entre variáveis, algumas relações não possuem dependência evidente
 - Um exemplo simples é a operação XOR
- Uma técnica para seleção de features é o uso de wrappers
 - Modelos de aprendizado de máquina são usados para indicar quais features são importantes.



Fonte: [Richert and Coelho, 2013]

NSTITUTO FEDERAL Minas Gerals

Recursive Feature Elimination (RFE)

- Recursive Feature Elimination (RFE)⁹ é um algoritmo do tipo wrapper para seleção de features;
 - É um algoritmo fácil de configurar e usar;
 - Eficaz na seleção de features mais relevantes na previsão da saída¹⁰;
 - Admite como parâmetro a quantidade de features desejadas, podendo treinar até que um subconjunto com essa cardinalidade seja obtido [Richert and Coelho, 2013].

⁹Tradução literal: Eliminação recursiva de *features* (características, recursos).

¹⁰ À partir de um conjunto de treinamento.

Extração de Features

Introdução

000000

Extração de Features



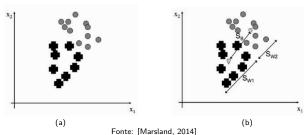
- Após a seleção de features, o número de características restantes ainda pode ser alto;
- A etapa de extração de features é utilizada para redução extra
 - Nela objetiva-se a manutenção das features mais relevantes na previsão da saída [Richert and Coelho, 2013].
- Existem na literatura diversos algoritmos para essa tarefa
 - A maior parte deles são não-supervisionados [Marsland, 2014].



- A Análise de Discriminantes Lineares (LDA)¹¹ é capaz de indicar, a partir da matriz de covariâncias, o quão dispersos estão os dados [Marsland, 2014]
 - A dispersão é dada pela multiplicação da covariância pela probabilidade de classe p_c .
- O LDA é recomendado para conjuntos rotulados de dados.



- Considere um conjunto de dados X com média μ
 - O conjunto pode ser dividido em duas classes x_1 e x_2 , com respectivas médias μ_1 e μ_2 ;
 - A covariância de cada classe é dada por: $\sum_i (x_j \mu)(x_j \mu)^T$;
 - As dispersões internas S_{Wi} das classes e a dispersão entre classes S_B podem ser calculadas [Marsland, 2014].



Na figura (b), a dispersão entre classes é calculada com base na média das classes. Ver slides seguintes.

39 / 64



• Dispersão Interna da classe¹²: soma de todos os valores de todas as classes c [Marsland, 2014]

$$S_W = \sum_c \sum_{j \in c} p_c(x)(x_j - \mu_c)(x_j - \mu_c)^T$$

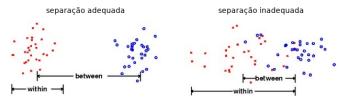
• Dispersão entre Classes¹³: define a distância entre classes, com objetivo que as classes estejam o mais longe possível

$$S_B = \sum_{c} (\mu_c - \mu)(\mu_c - \mu)^T$$

¹²Traducão direta de within-class scatter.

¹³ Traducão direta de between classes scatter.

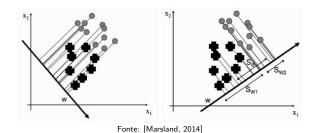
- Conjuntos que podem ser separados de forma adequada são chamados de discrimináveis [Marsland, 2014];
- A razão S_B/S_W deve ser o maior valor possível.



Fonte: Adaptado de [FunnyPR, 2014]



- Podemos fazer uma projeção do conjunto de dados X, utilizado nesta seção
 - Dependendo da forma como a projeção é feita, ela pode, ou não, auxiliar na separação dos conjuntos;





• A partir de arranjos matemáticos e com auxílio de um vetor de pesos w, podemos correlacionar as dispersões internas S_W e entre classes S_B , com a seguinte equação:

$$S_w w = \frac{w^T S_w w}{w^T S_B w} S_B w$$

 Para cálculo matemático, é necessário utilizar um autovalores e autovetores, que podem ser calculados com auxílio de um algoritmo [Marsland, 2014].



O algoritmo a seguir pode ser usado para cálculo do LDA.

```
C = np.cov(np.transpose(data))
# Loop over classes
classes = np.unique(labels)
for i in range(len(classes)):
    # Find relevant datapoints
    indices = np.squeeze(np.where(labels==classes[i]))
    d = np.squeeze(data[indices,:])
    classcov = np.cov(np.transpose(d))
    Sw += np.float(np.shape(indices)[0])/nData * classcov
Sb = C - Sw
# Now solve for W and compute mapped data
# Compute eigenvalues, eigenvectors and sort into order
evals, evecs = la.eig(Sw,Sb)
indices = np.argsort(evals)
indices = indices[::-1]
evecs = evecs[:,indices]
evals = evals[indices]
w = evecs[:,:redDim]
newData = np.dot(data,w)
```

Fonte: [Marsland, 2014]



 A figura a seguir contém o resultado de um conjunto de dados após aplicação do LDA.



Fonte: [Marsland, 2014]

- Análise de Componentes Principais (PCA)¹⁴ é possivelmente a primeira escolha como método de extração de features [Richert and Coelho, 2013];
 - Apesar de limitado a modelos lineares¹⁵, tem alta capacidade de aprendizado;
- O PCA é adequado a conjuntos não rotulados
 - No entanto, nada impede que seja utilizado também em conjuntos rotulados [Marsland, 2014];
- O PCA é adequado tanto a tarefas de classificação quanto regressão [Richert and Coelho, 2013].

¹⁴Em inglês, Principal Component Analysis.

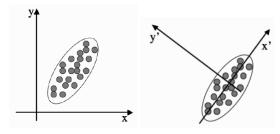
¹⁵Extensões do PCA permitem análise de modelos não lineares.



- A partir do espaço original de *features*, o PCA busca uma projeção linear que atenda às seguintes propriedades:
 - A variância conservada no processo dever ser maximizada;
 - Ao reconstruir as informações (voltar às *features* originais), o erro deve ser minimizado [Richert and Coelho, 2013].



• Considere o conjunto abaixo e a transformação (rotação + translação) realizada nas coordenadas:



Fonte: [Marsland, 2014]

• A partir da transformação realizada, é possível perceber de forma mais clara que o eixo y tem menor variabilidade.



- A ideia principal da Análise de Componentes é identificar a direção dos dados com maior variação;
- Etapas: [Marsland, 2014] [Richert and Coelho, 2013]
 - Centralizar os dados, subtraindo a média;
 - Escolher e criar um eixo na direção com a maior variação 16;
 - Verificar a variação remanescente e encontrar um eixo ortogonal ao primeiro¹⁷;
 - Cobrir o máximo de itens possíveis com a variação restante;
 - Iterar até esgotar todos os eixos possíveis.

¹⁶ A escolha do eixo pode ser realizada a partir do cálculo da matriz de covariância.

¹⁷ São realizados os cálculos do autovetores da matriz de covariância.



- O resultado do algoritmo indica que a variação ocorre ao longo dos eixos do conjunto de coordenadas
 - Em uma situação ideal, a matriz de covariância é diagonal;
 - Nesse cenário, cada nova variável está correlacionada somente a ela mesma [Marsland, 2014].

$$cov(\mathbf{Y}) = cov(\mathbf{P}^T \mathbf{X}) = \begin{pmatrix} \lambda_1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \lambda_2 & 0 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & \lambda_N \end{pmatrix}$$

Fonte: [Marsland, 2014]



 A partir da matriz diagonal de covariância, é possível calcular autovalores e autovetores, gerando: [Marsland, 2014]

$$V^{-1}CV=D$$

onde

- C: matriz de covariância;
- V: autovetores da matriz C;
- V^{-1} : matriz inversa de autovetores de C;
- D: diagonal $M \times M$ da matriz de autovalores.
- As colunas de D são ordenadas de forma decrescente de autovalores, assim como as colunas de V;
- Autovalores inferiores a um limiar η são rejeitados, deixando L dimensões de dados [Marsland, 2014].

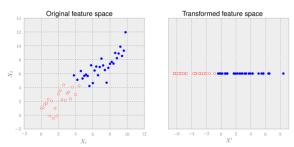


 O processo de cálculo do PCA pode ser resumido no seguinte algoritmo: [Marsland, 2014]

```
def pca(data.nRedDim=0.normalise=1):
    m = np.mean(data,axis=0)
    data -= m
    # Covariance matrix
    C = np.cov(np.transpose(data))
    evals, evecs = np.linalg.eig(C)
    indices = np.argsort(evals)
    indices = indices[::-1]
    evecs = evecs[:.indices]
    evals = evals[indices]
    if nRedDim>0:
        evecs = evecs[:,:nRedDim]
    if normalise:
        for i in range(np.shape(evecs)[1]):
             evecs[:,i] / np.linalg.norm(evecs[:,i]) * np.sqrt(evals[i])
    # Produce the new data matrix
    x = np.dot(np.transpose(evecs),np.transpose(data))
    # Compute the original data again
    v=np.transpose(np.dot(evecs,x))+m
    return x,y,evals,evecs
```

Fonte: [Marsland, 2014]

- A figura a seguir contém o resultado de um conjunto de dados após aplicação do PCA
 - Após a reconstrução do conjunto de dados, foi produzida, para o exemplo, a linha de dados, ao longo de um eixo X'.



Kernel PCA



- O PCA sempre assume que as direções de variação dos conjuntos são linhas retas;
 - Dependendo do conjunto, essa condição não ocorre;
- Uma extensão do PCA, chamada de Kernel PCA, permite transformações não lineares
 - Essa extensão possibilita que o PCA possa assumir direções diferentes de linhas retas [Richert and Coelho, 2013];
 - Utiliza-se uma função não linear $\Phi(\cdot)$ para cada datapoint x;
 - Os dados são transformados no espaço de kernel e o PCA é executado normalmente nesse espaço [Marsland, 2014].

Kernel PCA



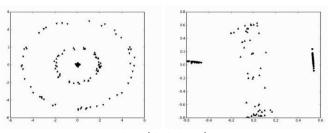
 O algoritmo do Kernel PCA pode ser resumido em: [Marsland, 2014]

```
K = kernelmatrix(data,kernel)
# Compute the transformed data
D = np.sum(K,axis=0)/nData
E = np.sum(D)/nData
J = np.ones((nData,1))*D
K = K - J - np.transpose(J) + E*np.ones((nData.nData))
# Perform the dimensionality reduction
evals, evecs = np.linalg.eig(K)
indices = np.argsort(evals)
indices = indices[::-1]
evecs = evecs[:,indices[:redDim]]
evals = evals[indices[:redDim]]
sqrtE = np.zeros((len(evals), len(evals)))
for i in range(len(evals)):
    sgrtE[i,i] = np.sgrt(evals[i])
newData = np.transpose(np.dot(sqrtE,np.transpose(evecs)))
```

Fonte: [Marsland, 2014]



- A figura a seguir contém o resultado de um conjunto de dados após aplicação do Kernel PCA (Gaussiano)
 - Os dados originais são três conjuntos, representados em círculos concêntricos [Marsland, 2014].



OUTROS ALGORITMOS

Análise Fatorial



- A Análise Fatorial¹⁸ é uma técnica para criação de novas variáveis, a partir das variáveis originais;
- O método busca analisar se é possível explicar os dados por meio de um número menor de fatores não correlacionados ou variáveis latentes¹⁹;
 - As variáveis são modeladas como uma combinalização de linear de fatores em potenciais, somadas a um error (ruído) inerente aos fatores;
- Essa técnica é utilizada comumente na psicologia e ciências sociais, onde os fatores possuem algum significado relevante [Marsland, 2014].

¹⁸Em inglês, Factor Analysis.

¹⁹Variáveis não diretamente observadas, que podem ser inferidas a partir de um modelo matemático.

Análise de Componentes Independentes (ICA)



- A Análise de Componentes Independentes (ICA) é um método que busca analisar componentes estatisticamente independentes
 - Pode ser considerado um tipo especial da método de Separação Cega de Sinais²⁰, correspondente à separação de um conjunto de sinais mistos, sem auxílio de informações sobre os sinais de origem ou processo de mistura.
 - Frequentemente associado ao "Problema da Festa"²¹, no qual um conjunto de pessoas conversam simultaneamente em uma festa barulhenta e um ouvinte deve identificar claramente uma única conversa ("atenção seletiva") [Marsland, 2014].

²⁰Tradução livre de *Blind Source Separation* (BSS).

²¹Tradução livre de "The Cocktail Party Problem".

Multi-Dimensional Scaling (MDS)



- O método Multi-Dimensional Scaling (MDS) busca encontrar uma aproximação linear capaz de reduzir as dimensões e, ao mesmo tempo, preservar as distâncias entre pares de pontos
 - Em espaços Euclidianos, MDS e PCA (que tenta preservar as variâncias) possuem comportamentos idênticos.
- O MDS n\u00e3o se preocupa com os pontos de dados em si, focando nas dissimilaridades²² entre eles
 - As dissimilaridades s\u00e3o interpretandas como dist\u00e1ncias;
 - O MDS funciona bem apenas em *manifolds*²³ planos [Richert and Coelho, 2013] [Marsland, 2014].

²²Quanto maior o valor observado menos parecidos (dissimilares) são os objetos [Müller, 2015].

²³Variação de um espaço topológico parecido a um espaço euclidiano nas vizinhanças de cada ponto.

Introdução





- O Isomap é um algoritmo proposto por Tenenbaum et al., em 2000, como uma variação do MDS;
- Assume que a distância ente pares de pontos são sempre adequadas [Marsland, 2014];
- Processo:
 - Supõe que em uma pequena distância a não linearidade do manifold não importa;
 - Constrói distâncias entre pontos distantes, encontrando caminhos que percorrem pontos próximos (vizinhos);
 - Utiliza, em seguida, o MDS convencional na matriz de distâncias [Marsland, 2014].

Referências I





FunnyPR (2014).

Linear discriminant analysis(Ida) - 2 classes.

[Online]; acessado em 09 de Fevereiro de 2021. Disponível em:

https://funnypr.tistory.com/entry/Linear-Discriminant-AnalysisLDA.



Kopec, D. (2019).

Classic Computer Science Problems in Python.

Manning Publications Co, 1 edition.



Marsland, S. (2014).

Machine Learning: An Algorithm Perspective. CRC Press, 2 edition.

Disponível em: https://homepages.ecs.vuw.ac.nz/marslast/MLbook.html.



Müller, S. (2015).

Análise de agrupamentos (clusters) - notas de aulas.

[Online]; acessado em 10 de Fevereiro de 2021. Disponível em: https://docs.ufpr.br/~soniaisoldi/ce090/8ANALISEAGRUPAMENTOS.pdf.



Richert, W. and Coelho, L. P. (2013).

Building Machine Learning Systems with Python.

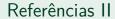
Packt Publishing Ltd., 1 edition.



Rosen, K. H. (2019).

Discrete Mathematics and Its Applications.

McGraw-Hill, 8 edition.







Introdução

000000

Shalev-Shwartz, S. and Ben-David, S. (2014).

Understanding Machine Learning: From Theory to Algorithms.

Cambridge University Press, 1 edition.

Disponível em: http://www.cs.huji.ac.il/ shais/UnderstandingMachineLearning.



Wikipedia contributors (2021).

Normal distribution.

[Online]; acessado em 27 de Janeiro de 2021. Disponível em: https://en.wikipedia.org/wiki/Normal_distribution.