

$$1. \int_{-\infty}^{+\infty} 6e^{-3t} \delta(-3t) dt = \underline{2} \text{ [填空1]}$$

$$\int_{-\infty}^{+\infty} 2e^{-3t} \delta(3t) d3t$$

(请填入整数!!!)

2. 假设系统的激励为 $e(t)$ , 响应为 $r(t) = e(2t - 1)\sin(2t - 1)$ , 下列关于系统的线性、因果性、时不变性的表述中, 正确的是 ( )

$$Y(1) = e(1) \sin(1)$$

$$Y(2) = e(3) \sin(3)$$

$$e(t-t_0) \rightarrow e(2t-t_0-1) \sin(2t-1)$$

A

线性

B

非线性

C

因果

D

非因果

E

时变

F

时不变

3. 信号  $\frac{\sin 2\pi(t-2)}{\pi(t-2)}$  的傅里叶变换为 ( )

2 sawt  $\rightarrow \frac{2\pi}{2\pi} [u(\omega + 2\pi) - u(\omega - 2\pi)]$

- ☒ A  $[u(\omega + 2\pi) - u(\omega - 2\pi)] \cdot e^{-j2\omega}$
- ☐ B  $\frac{1}{2} [u(\omega + 2\pi) - u(\omega - 2\pi)] \cdot e^{-j2\omega}$
- ☐ C  $\frac{1}{2} [u(\omega + 4\pi) - u(\omega - 4\pi)] \cdot e^{j2\omega}$
- ☐ D  $[u(\omega + 2\pi) - u(\omega - 2\pi)] \cdot e^{j2\omega}$

4. 信号 $f(t)$ 的拉普拉斯变换为 $F(s)$ ，则信号

$e^{-\frac{t}{a}}f(\frac{t}{a})$  ( $a > 0$ ) 的拉普拉斯变换为 ( )

☐ A  $aF(as - a)$

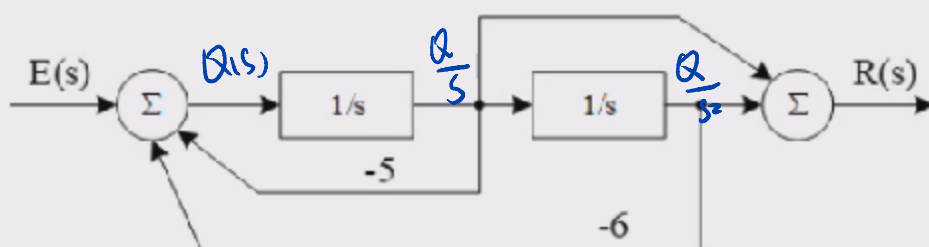
☐ B  $aF(as - 1)$

☒ C  $aF(as + 1)$

☐ D  $aF(as + a)$

$f(t) \rightarrow F(s)$   
 $f(\frac{t}{a}) \rightarrow aF(as)$   
 $e^{-\frac{t}{a}}f(\frac{t}{a}) \rightarrow aF[a(s + \frac{1}{a})]$

5. 某线性时不变系统的s域模拟框图如图所示，则该系统的系统函数为（）



$$Q = E - 6 \frac{Q}{s} - 5 \frac{Q}{s}$$

$$(1 + \frac{6}{s} + \frac{5}{s}) Q = E, Q = \frac{E s^2}{s^2 + 6 + 5s}$$

$$R(s) = \frac{Q}{s} + \frac{Q}{s^2}$$

$$= \frac{s+1}{s^2} \frac{s^2 \cdot E}{(s+2)(s+3)}$$

A  $H(s) = \frac{s^2 + s}{s^2 + 5s + 6}$

B  $H(s) = \frac{s^2 + s}{s^2 - 5s - 6}$

C  $H(s) = \frac{s + 1}{s^2 - 5s - 6}$

D  $H(s) = \frac{s + 1}{s^2 + 5s + 6}$

6. 对某线性时不变系统，在相同初始条件下：

输入为  $e(t)$  时，全响应  $r_1(t) = (2e^{-t} + e^{-2t})u(t)$  ;  $= r_{zi} + r_{zs}$

输入为  $2e(t)$  时，全响应  $r_2(t) = (e^{-t} +$   $= r_{zi} + 2r_{zs}$

$2e^{-2t})u(t)$ ;

$$r_{zs} = e^{-2t} - e^{-t}$$

输入为  $e(t - t_0)$  时，零状态响应为 ( )

☐ A  $(e^{-(t-t_0)} - e^{-2(t-t_0)})u(t - t_0)$

☒ B  $(-e^{-(t-t_0)} + e^{-2(t-t_0)})u(t - t_0)$

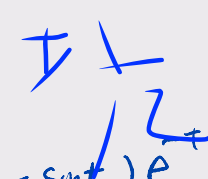
☐ C  $3e^{-(t-t_0)}u(t - t_0)$

☐ D  $3e^{-2(t-t_0)}u(t - t_0)$

7. 已知因果信号 $f(t)$ 的拉普拉斯变换

$$F(s) = \frac{s^2 + 4s + 3}{s^2 + 2s + 2}, \text{ 则 } f(t) \text{ 的表达式为 ( )}$$

$$= 1 + \frac{2(s+1) - 1}{(s+1)^2 + 1}$$



$$\rightarrow \delta(t) + (2\cos t - \sin t)e^{-t}$$

☒ A

$$\delta(t) + e^{-t}(2\cos t - \sin t)u(t)$$

☐ B

$$\delta(t) + e^{-t}(2\cos t + \sin t)u(t)$$

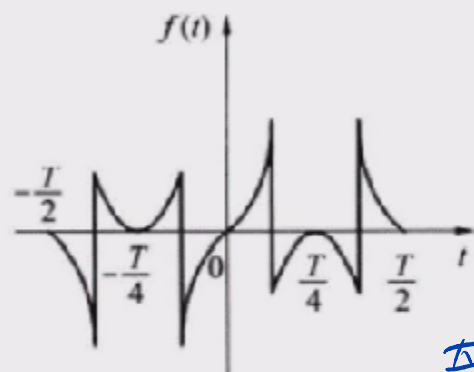
☐ C

$$\delta(t) + e^{-t}(3\cos t + 2\sin t)u(t)$$

☐ D

$$\delta(t) + (2e^{-t} + e^t)u(t)$$

8. 已知周期信号  $f(t)$  的周期为  $T$ ，一个周期内的波形如下图所示，其三角形式的傅里叶级数的各分量有什么特点？（）



奇函数

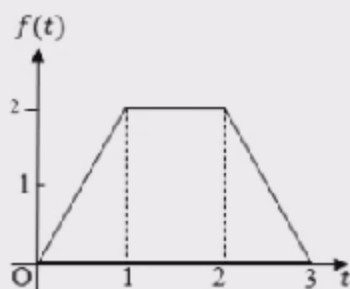
$$a_n = 0$$

奇谐

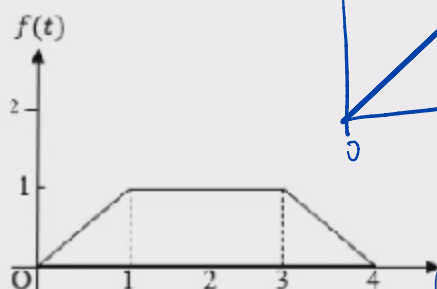
- ☒ A 直流分量为0
- ☐ B 正弦分量为0
- ☒ C 余弦分量为0
- ☒ D 只有奇次谐波
- ☐ E 只有偶次谐波

9. 已知  $f(t) = [u(t) - u(t - 2)] * [u(t) - u(t - 1)]$ ,  
试问  $f(t)$  的波形为 ( )

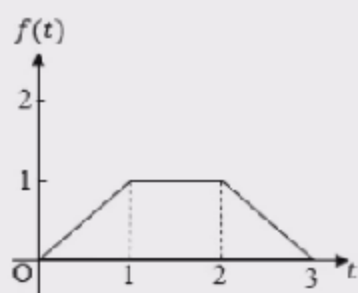
$$+u(t) - (t-1)u(t-1) - (t-2)u(t-2) + (t-3)u(t-3)$$



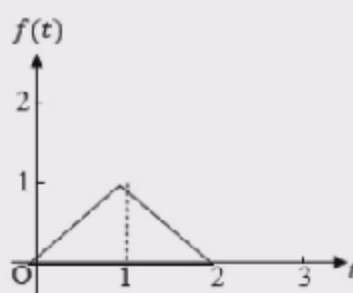
A



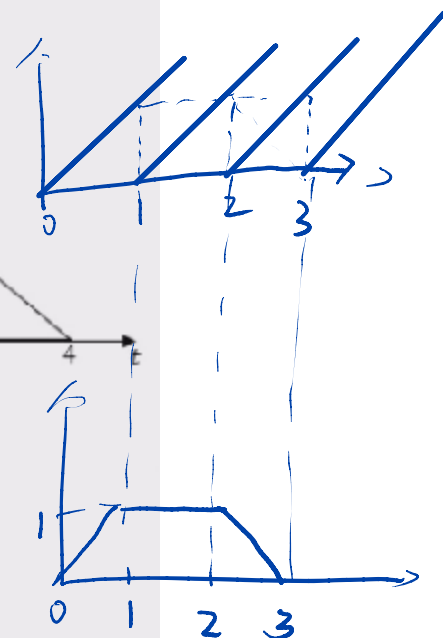
B



C

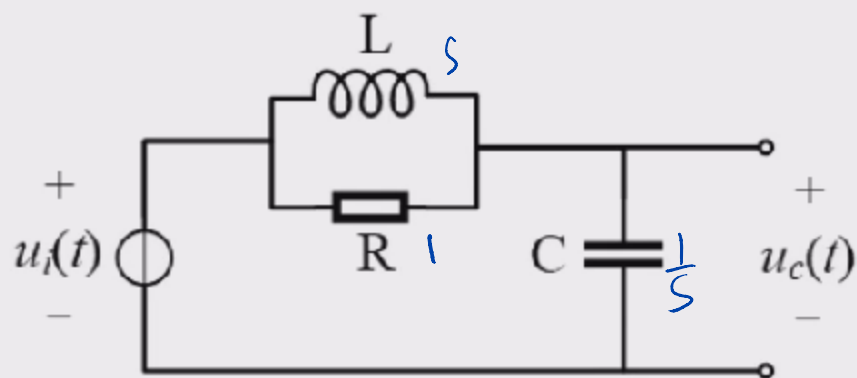


D





10. 下图所示的电路中， $R = 1\ \Omega$ ， $L = 1\ \text{H}$ ， $C = 1\ \text{F}$ 。假设  $u_i(t)$  为激励， $u_c(t)$  为响应，则该电路的系统函数  $H(s)$  的表达式为 ( )



A  $\frac{s^2}{s^2 + s + 1}$

**B  $\frac{s + 1}{s^2 + s + 1}$**

C  $\frac{s}{2s + 1}$

D  $\frac{(s + 1)s}{s^2 + s + 1}$

$$\frac{\frac{1}{s}}{\frac{1}{s} + \frac{s}{s+1}} = \frac{s+1}{s+1+s}$$

11. 设某线性时不变系统的微分方程为：

$$\frac{d^2 r(t)}{dt^2} + 5 \frac{dr(t)}{dt} + 6r(t) = \frac{de(t)}{dt} = -2e^{-2t}u(t) + \delta(t)$$

其中  $e(t)$  为激励， $r(t)$  为响应。已知  $e(t) = e^{-2t}u(t)$ 。  $\frac{d^2 r(t)}{dt^2} = \delta(t)$

系统的初始条件  $r(0_-) = 1$ ， $r'(0_-) = 0$ 。

(1) 利用冲激函数匹配法求  $r(0_+)$  和  $r'(0_+)$ 。(4分)

$$r(0_+) = 1$$

$$r'(0_+) = 1$$

(2) 用时域法求系统的零输入响应和零状态响应。(6分)

(3) 指出系统的自由响应和强迫响应。(2分)

$$r_{zi} \quad r'' + 5r' + 6 = 0$$

$$(r+2)(r+3) = 0$$

$$r(t) = A_1 e^{-2t} + A_2 e^{-3t}$$

$$\begin{cases} A_1 + A_2 = 1 \\ -2A_1 - 3A_2 = 0 \end{cases}$$

$$A_1 = 3$$

$$A_2 = -2$$

$$r_{zi} = (3e^{-2t} - 2e^{-3t})u(t)$$

$$r_{zs}$$

$$B_1 e^{-2t} + B_2 e^{-3t}$$

$$B_3 t e^{-2t}$$

-2是单根

$$B_1 + B_2 = 0$$

$$-2B_1 - 3B_2 + B_3 = 1$$

$$B_1 = 3$$

$$B_2 = -3$$

$$B_3 = -2$$

11. (12分)

(1) (4分)

将  $e(t) = e^{-2t}u(t)$  代入方程右边： $r''(t) + 5r'(t) + 6r(t) = \delta(t) - 2e^{-2t}u(t)$

设  $r''(t) = a\delta(t)$ ，则  $r'(t) = au(t)$ ， $r(t) = atu(t)$

代入原方程使得两边系数平衡： $a\delta(t) = \delta(t)$  得  $a = 1$

则  $r'(t)$  在 0 时刻发生了 1 个单位的跳变， $r'(0_+) = r'(0_-) + 1 = 1$

$r(t)$  在 0 时刻没有变化， $r(0_+) = r(0_-) = 1$

(2) (6分，零输入、零状态响应求解顺序可调换)

(零输入响应)

因系统特征根为 -2，-3，故零输入响应  $r_{zi}(t) = A_1 e^{-2t} + A_2 e^{-3t}$

由初始条件： $\begin{cases} r_{zi}(0_-) = A_1 + A_2 = r(0_-) = 1 \\ r'_{zi}(0_-) = -2A_1 - 3A_2 = r'(0_-) = 0 \end{cases}$

得： $A_1 = 3$ ， $A_2 = -2$ ，故零输入响应  $r_{zi}(t) = 3e^{-2t}u(t) - 2e^{-3t}u(t)$

(零状态响应)

设单位冲激响应： $h(t) = B_1 e^{-2t}u(t) + B_2 e^{-3t}u(t)$

得  $h'(t) = (B_1 + B_2)\delta(t) - 2B_1 e^{-2t}u(t) - 3B_2 e^{-3t}u(t)$

$h''(t) = (B_1 + B_2)\delta'(t) - (2B_1 + 3B_2)\delta(t) + 4B_1 e^{-2t}u(t) + 9B_2 e^{-3t}u(t)$

将  $h'(t)$  和  $h''(t)$  代入微分方程得：

$$(B_1 + B_2)\delta'(t) + (3B_1 + 2B_2)\delta(t) = \delta'(t)$$

两端  $\delta(t)$  平衡得： $B_1 = -2$ ， $B_2 = 3$ ，故  $h(t) = -2e^{-2t}u(t) + 3e^{-3t}u(t)$

零状态响应  $r_{zs}(t) = e(t) * h(t) = -2te^{-2t}u(t) + 3e^{-2t}u(t) - 3e^{-3t}u(t)$

(3) (2分)

自由响应  $r_h(t) = 6e^{-2t}u(t) - 5e^{-3t}u(t)$

强迫响应  $r_p(t) = -2te^{-2t}u(t)$

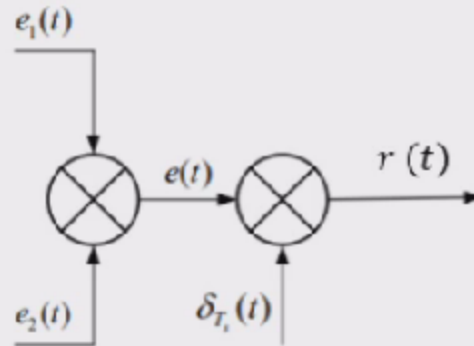
$$-2B_3 e^{-2t} - 2B_3 e^{2t} + (B_3 e^{2t} - 2B_3 t e^{2t}) + 6B_3 t e^{-2t}$$

$$+ 4B_3te^{-2t} = e^{-2t}$$

$$5B_3 - 4B_3 + = -7$$

$$B_3 = -2$$

12. 一个系统的流程图如下图所示，已知  $e_1(t) = 5\text{Sa}(10\pi t)$ ,  $e_2(t) = 10\text{Sa}(20\pi t)$ 。



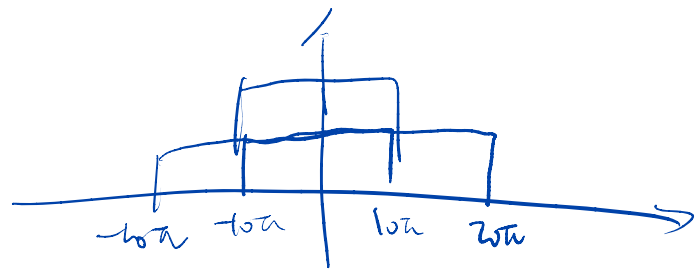
$$e(t) = e_1(t) \times e_2(t)$$

$$E(j\omega) = E_1 * E_2 \cdot \frac{1}{T_s}$$

- (1) 画出  $e(t)$  的幅度谱  $|E(j\omega)|$ ，并标明主要参数。(4分)
- (2) 若用单位冲激序列  $\delta_{T_s}(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t - nT_s)$  对  $e(t)$  进行抽样得到  $r(t)$ ，求使频谱不发生混叠的最低抽样频率  $f_s$ 。(2分)
- (3) 试画出  $r(t)$  的幅度谱  $|R(j\omega)|$ ，并标明主要参数。(4分)

$$\frac{1}{2} (u(\omega + 10\pi) - u(\omega - 10\pi))$$

$$+ u(\omega + 20\pi) - u(\omega - 20\pi)$$



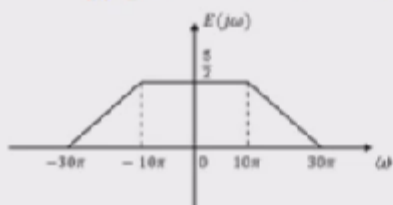
12. (10分)

(1) (4分)

$$e(t) = e_1(t) \cdot e_2(t) = 5\text{Sa}(10\pi t) \cdot 10\text{Sa}(20\pi t)$$

$$E(j\omega) = \frac{1}{2\pi} E_1(j\omega) * E_2(j\omega)$$

$$= \frac{1}{2\pi} \cdot \frac{1}{2} [u(\omega + 10\pi) - u(\omega - 10\pi)] * \frac{1}{2} [u(\omega + 20\pi) - u(\omega - 20\pi)]$$



$$(w + 30\pi) u(w + 10\pi)$$

$$-(w - 10\pi) u(w - 10\pi) - (w + 10\pi) u(w + 10\pi)$$

$$\rightarrow (w - 30\pi) u(w - 30\pi)$$

(2) (2分)

$$r(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} e(t) \delta(t - nT_s)$$

$$R(\omega) = \frac{1}{T_s} \sum_{n=-\infty}^{\infty} E(\omega - n\omega_s)$$

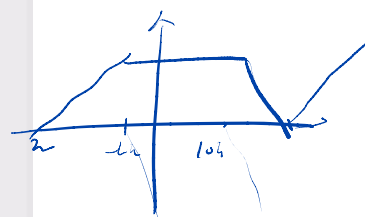
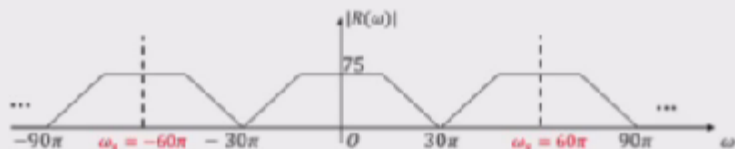
信号的最高角频率 $\omega_m = 30\pi$ , 由奈奎斯特采样定理得知, 采样频率 $\omega_s \geq 2\omega_m$ , 即:

$$f_s \geq 2f_m = 2 \cdot \frac{\omega_m}{2\pi} = 30$$

(3) (4分)

$$r(t) = e(t) \cdot \delta_{T_s}(t)$$

$$R(j\omega) = \frac{1}{T_s} \sum_{n=-\infty}^{\infty} E(\omega - n\omega_s) = 30 \sum_{n=-\infty}^{\infty} E(\omega - n60\pi)$$



13. 已知某线性因果系统的系统函数为：

$$H(s) = \frac{K(s+2)}{(s+1)(s+4)}, \quad \lim_{t \rightarrow 0} h(t) = 3. \quad \text{由 } \lim_{s \rightarrow \infty} sH(s) \cdot K = 3$$

(1) 求K值和单位冲激响应 $h(t)$ 。(4分)

(2) 画出系统函数的零极点分布图，判断系统稳定性，并说明理由。(3分)

$$\frac{3(s+2)}{(s+1)(s+4)}$$

(3) 若激励 $e(t) = e^{-3t}u(t)$ ，求零状态响应 $r_{zs}(t)$ 的表达式。(4分)

$$E(s) = \frac{1}{s+3}$$

$$H(s) = \frac{3(s+2)}{(s+1)(s+4)}$$

$$r_{zs}(s) = H(s) \cdot E(s)$$

(4) 由系统函数的零极点分布图粗略画出幅频和相频特性曲线，并判断是何种滤波网络。(5分)

$$= \frac{3(s+2)}{(s+3)(s+1)(s+4)}$$

$$\frac{-3}{1 \times (-2)}$$

$$\frac{-2}{-3 \times -1}$$

$$\frac{3}{2} \frac{1}{s+3} + \frac{1}{2} \frac{1}{s+1} + \frac{-2}{s+4}$$

13. (16 分)

(1) (4 分)

初值定理  $\lim_{s \rightarrow \infty} sH(s) = 3$ , 解得  $k = 3$

$$H(s) = \frac{3(s+2)}{(s+1)(s+4)} = \frac{k}{s+1} + 2 \cdot \frac{1}{s+4}$$

拉普拉斯反变换得:

$$h(t) = e^{-t}u(t) + 2e^{-4t}u(t)$$

(2) (3 分)



极点在虚轴左侧, 稳定

(3) (4 分)

$$\text{拉普拉斯变换 } E(s) = \mathcal{L}[e(t)] = \frac{1}{s+3}$$

$$\text{频域响应 } R_n(s) = H(s)E(s) = \frac{3(s+2)}{(s+1)(s+3)(s+4)} = \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{s+1} + \frac{3}{2} \cdot \frac{1}{s+3} - 2 \cdot \frac{1}{s+4}$$

$$\text{零状态响应 } r_n(t) = \mathcal{L}^{-1}[R_n(s)] = \frac{1}{2}e^{-t}u(t) + \frac{3}{2}e^{-3t}u(t) - 2e^{-4t}u(t)$$

(4) (5 分)

$$H(j\omega) = \frac{3(j\omega+2)}{(j\omega+1)(j\omega+4)}$$

$$\text{幅频特性 } |H(j\omega)| = 3 \sqrt{\frac{\omega^2+4}{(\omega^2+1)(\omega^2+16)}} \text{ 随 } \omega \text{ 增大单调递减, 为低通滤波网络。}$$

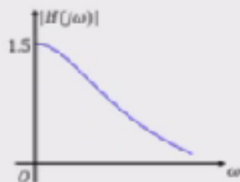
从极零图中可以看出:

当  $\omega = 0$  时, 极点矢量和零点矢量的辐角为 0;

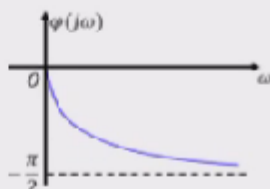
当  $\omega$  增大时, 两个极点矢量的辐角与零点矢量辐角之差逐渐增大;

当  $\omega \rightarrow \infty$  时, 极点矢量辐角和接近  $\pi$ , 零点矢量的辐角接近  $0.5\pi$ , 故辐角之差为  $0.5\pi - \pi = -0.5\pi$ 。

画出幅频特性与相频特性曲线如下图所示:

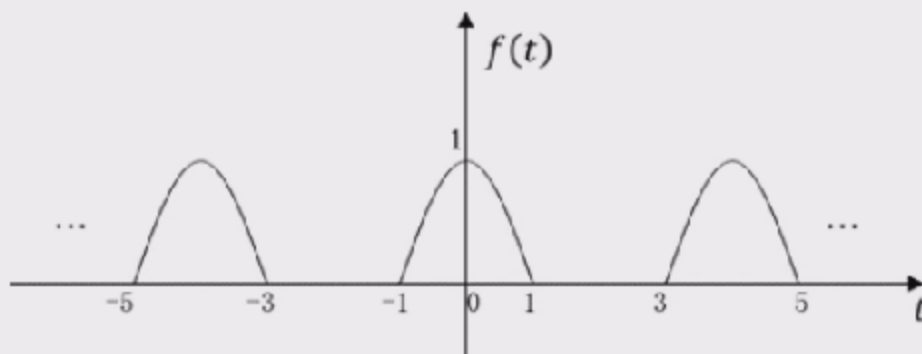


幅频特性



相频特性

14. 已知周期半波余弦脉冲信号  $f(t)$  的波形如图所示。



(1) 求其傅里叶变换  $F(j\omega)$  的表达式；(6分)

(2) 大致画出该信号的幅度谱  $|F(j\omega)|$ ，并标明主要参数。(6分)

$$f(t) = \cos\left(\frac{\pi}{2}t\right)$$

$$\omega = \pi$$

$$F_n = \int_{-1}^1 (\cos\frac{\pi}{2}t) e^{-j\omega t} dt$$

$$= \int_{-1}^1 \frac{e^{j\frac{\pi}{2}t} + e^{-j\frac{\pi}{2}t}}{2} e^{-j\omega t} dt$$

$$= \frac{e^{(j\frac{\pi}{2} - j\omega)} - e^{(j\omega - j\frac{\pi}{2})}}{2(j\frac{\pi}{2} - j\omega)} - \frac{e^{-j\frac{\pi}{2} + j\omega} - e^{j\frac{\pi}{2} - j\omega}}{2(j\frac{\pi}{2} + j\omega)}$$

$$= \frac{\sin(\frac{\pi}{2} - \omega)}{\frac{\pi}{2} - \omega} + \frac{\sin(\frac{\pi}{2} + \omega)}{\frac{\pi}{2} + \omega}$$

14.(12 分)

(1) (6 分)

取主周期为  $f_0(t)$ ,  $f_0(t)$  可看作是矩形脉冲  $g(t) = u(t+1) - u(t-1)$  与无穷长余弦函数  $\cos \frac{\pi t}{2}$  的乘积:

$$f_0(t) = g(t) \cdot \cos \frac{\pi t}{2}$$

$$G(\omega) = 2Sa(\omega)$$

$$F_0(\omega) = \frac{1}{2} \left[ G\left(\omega + \frac{\pi}{2}\right) + G\left(\omega - \frac{\pi}{2}\right) \right] = Sa\left(\omega + \frac{\pi}{2}\right) + Sa\left(\omega - \frac{\pi}{2}\right)$$

$$T_1 = 4, \omega_1 = \frac{\pi}{2}$$

$$F_n = \frac{1}{T_1} F_0(\omega) \Big|_{\omega=n\omega_1} = \frac{1}{4} \left[ Sa\left(\frac{\pi}{2}n + \frac{\pi}{2}\right) + Sa\left(\frac{\pi}{2}n - \frac{\pi}{2}\right) \right]$$

因此  $f(t)$  的傅里叶变换为:

$$\begin{aligned} \mathcal{F}[f(t)] &= 2\pi \sum_{n=-\infty}^{\infty} F_n \delta(\omega - n\omega_1) \\ &= \frac{\pi}{2} \sum_{n=-\infty}^{\infty} \left[ Sa\left(\frac{\pi}{2}n + \frac{\pi}{2}\right) + Sa\left(\frac{\pi}{2}n - \frac{\pi}{2}\right) \right] \cdot \delta\left(\omega - n\frac{\pi}{2}\right) \\ &= \sum_{n=-\infty}^{\infty} \frac{2\cos \frac{n\pi}{2}}{1-n^2} \delta\left(\omega - n\frac{\pi}{2}\right) \end{aligned}$$

(2) (6 分)

