编译原理

第九章 目标代码生成

方徽星

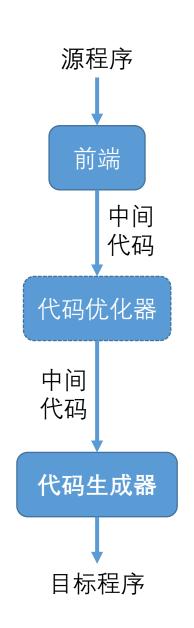
扬州大学信息工程学院(505)

fanghuixing@yzu.edu.cn

2018年春季学期

本章主要内容

- 1. 代码生成器设计中的问题
- 2. 目标语言
- 3. 目标代码中的地址
- 4. 基本块和流图(Flow Graph)
- 5. 基本块的优化
- 6. 一个简单的代码生成器
- 7. 窥孔优化(Peephole Optimization)



第一节 代码生成器设计中的问题

- 代码生成器的输入
 - 由前端生成的源程序的中间表示形式 + 符号表信息
 - 用来确定数据对象的运行时刻地址

IR: Intermediate Representation

- 目标程序
 - 构造代码生成器会受目标机器的指令集体系结构影响

RISC	CISC	基于堆栈的结构
大量的通用寄存器 三地址指令 寻址方式简单 指令集体系结构简单	较少的寄存器 两地址指令 寻址方式复杂多样 寄存器种类多 可变长度的指令 具有副作用的指令	运算通过运算分量压栈 再对栈顶运算分量进行 运算来完成 栈顶元素常在寄存器中 操作限制多

- 目标程序
 - 构造代码生成器会受目标机器的指令集体系结构影响

使用绝对地址:程序在内存中某个固定位置,可快速编译执行

机器语言 程序

可重定位:

可将各个子程序分别编译,使用链接加载器; 灵活;

如果目标机没有自动处理重定位,编译器需要向加载器提供重定位信息

输出汇编程序可以简化代码生成过程 生成符号指令,使用宏机制帮助生成代码

- 指令选择
 - 从IR程序到目标机代码序列的映射复杂性由如下因素 决定
 - ·IR的层次
 - 指令集体系结构本身特性
 - 期望代码质量

IR是高层次的	IR是低层次的
使用代码模板把每个IR语句翻译成机器指令序列,会产生质量不佳的代码	代码生成器可以使用低层次信 息来生成更加高效的代码序列

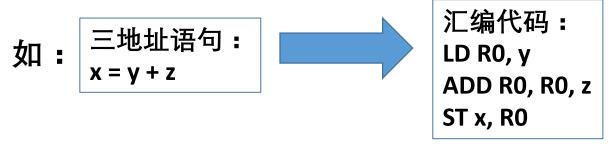
- 指令选择
 - 从IR程序到目标机代码序列的映射复杂性由如下因素 决定
 - IR的层次
 - 指令集体系结构本身特性
 - 期望代码质量

如果目标机没有统一方式来支持每种数据类型

则总体规则的每个例外都需要进行特别处理

- 指令选择
 - 从IR程序到目标机代码序列的映射复杂性由如下因素 决定
 - IR的层次
 - 指令集体系结构本身特性
 - 期望代码质量

如果不考虑目标程序的效率,则指令选择是简单的对于每一种三地址语句,可以生成一个代码骨架



但常常会产生冗余的加载和存储运算

• 指令选择

```
LD RO, b // RO = b
ADD RO, RO, c // RO = RO + c
ST a, RO // a = RO
LD RO, a // RO = a
ADD RO, RO, e // RO = RO + e
ST d, RO // d = RO
```

- ✓ 第四个语句是冗余的
- ✓ 如果a以后不再被使用,则第三个与语句也是冗余的

- 指令选择
 - 一个给定的IR程序可以用**多种不同的目标代码**序列来 实现,不同的实现代码**差异可能显著**
 - 如果目标机有"加一"指令(INC), 三地址语句a = a + 1

• 寄存器分配

- 资源有限:通常没有足够的寄存器来存放所有的值
- 有效利用很重要
 - 寄存器分配:选择一组变量,待存放入寄存器
 - 寄存器指派:选择一个寄存器安放某个变量

• 求值顺序

- 计算执行的顺序会影响目标代码的效率
- 某些计算顺序对用于存放中间结果的寄存器需求更少
- 一般情况下,找到最好的顺序是一个NP完全问题

第二节 目标语言

- 三地址机器目标机模型
 - 内存按照字节寻址
 - 具有n个通用寄存器R0,...,Rn-1
- 可用指令
 - 加载操作:指令LD dst, addr把位置addr上的值加载到位置dst,
 - 该指令表示赋值 dst = addr
 - LD r, x把位置x中的值加载到寄存器r中
 - LD r_1, r_2 把寄存器 r_2 的内容复制到寄存器 r_1
 - 保存操作:指令STx,r把寄存器r中的值保存到位置x
 - 该指令表示赋值 x = r

- 可用指令
 - 计算操作:形如OP dst, src1, src2, 其中
 - OP是运算符. 如:ADD、SUB
 - dst、src₁和 src₂是位置
 - 把运算作用在位置 src_1 和 src_2 中的值上,然后把 结果放在位置dst中
 - SUB r_1, r_2, r_3 计算了 $r_1 = r_2 r_3$
 - 单目运算没有 src_2

- 可用指令
 - 无条件跳转:
 - 指令BR L使得控制流转向标号为L的机器指令
 - 条件跳转: Bcond *r, L*, 其中
 - *r*是一个寄存器,
 - L是一个标号
 - cond代表了对寄存器r中的值所做的测试
 - 如:当寄存器r中的值小于0时,BLTZ r, L使得控制流跳转到标号L;否则,控制流传递到下一个机器指令

- 寻址模式, 指令中的位置可以是:
 - 变量名x, 指向分配给x的内存位置, 即x的左值
 - 带有下标的形如a(r)的地址,其中
 - a是一个变量,
 - *r*是一个寄存器
 - a(r)所表示的内存地址 = a的左值 + r中的值
 - LD R1, a(R2)的效果是

R1 = contents(a + contents(R2)),

contents(x)表示x所代表的寄存器或内存位置中存放的内容

- 寻址模式, 指令中的位置可以是:
 - 以寄存器为下标的整数
 - LD R1, **100(R2)**的效果是

R1 = contents(100 + contents(R2))

- ✓首先计算寄存器R2中的值加上100得到的和,
- ✓然后把这个和所指向的位置中的值加载到R1中
- 直接常数寻址
 - LD R1, #100 把整数100 加载到R1中,
 - ADD R1, R1, #100 把100 加到寄存器R1中去

- 寻址模式, 指令中的位置可以是:
 - *r表示在寄存器r的内容所表示的位置上存放的内存位置
 - *100(r)表示r中内容加上100的和所代表的位置上的内容所代表的位置
 - LD R1, *100(R2)的效果是把R1设置为 contents(contents(100 + contents(R2)))

• 三地址代码x = y - z可以使用下面的机器指令 序列实现:

```
LD R1, y //R1 = y
LD R2, z //R2 = z
SUB R1, R1, R2 //R1 = R1 - R2
ST x, R1 //x = R1
```

可能的优化:

- ➤ 如果y或z已经存放在寄存器中,则可以避免相应的LD步骤
- ▶ 如果x的值被使用时都存放在寄存器中,且之后不会再被用到,则不需要把值保存回x

• 假设a是数组,下标从0开始,每个元素占8字节 如下指令序列实现三地址语句**b** = a[i]:

• 三地址指令 a[j] = c可以实现为:

• 三地址指令 x = *p可以实现为:

• 三地址指令 *p = y可以实现为:

• 带条件跳转的三地址指令 if x < y goto L可以实现为:

M是从标号为L的三地址指令所产生的机器指 令序列中的第一个指令的标号

• 指令的代价

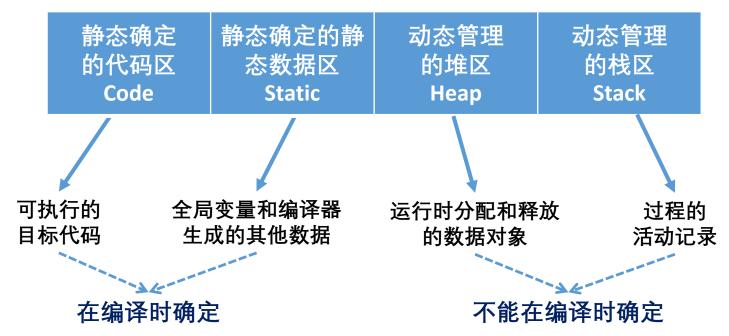
- 指令的代价 = 1 + 运算分量寻址模式相关代价
- 寄存器寻址模式具有附件代价为0
- 内存位置或常数的寻址方式的附件代价为1
- LD RO, R1把寄存器R1中的内容复制到寄存器R0中,指令代价为1
- LD RO, M把内存位置M中的内容加载到寄存器RO中, 指令**代价为2**
- LD R1, *100(R2)把值 contents(contents(100+contents(R2))) 加载到寄存器R1中,**代价为3**

第三节 目标代码中的地址

3目标代码中的地址

如何使用静态和栈式内存分配为简单的过程调用 和返回生成代码?

程序的逻辑地址空间



3.1 静态分配

- 假设活动记录的开始位置存放返回地址
- 关注如下三地址语句
 - call callee、return 、halt 和 action

ST callee.staticArea, #here+20

BR callee.codeArea

- ✓ ST把返回地址保存在callee的活动记录开始处
- ✓ BR把控制传递到被调用过程*callee*的目标代码上
- ✓ staticArea是活动记录的开始地址
- ✓ codeArea是指向callee的第一个指令的地址

3.1 静态分配

- 假设活动记录的第一位置存放返回地址
- 关注如下三地址语句
 - call callee、return 、halt 和 action

BR *callee.staticArea

把控制流转到保存在calle的活动记录开始地址上

3.1 静态分配

• 例:三地址代码及静态分配的目标代码

```
//过程c的代码
action<sub>1</sub>
call p
action<sub>2</sub>
halt
//过程p的代码
action<sub>3</sub>
return
```

```
// code for c
100:
       ACTION<sub>1</sub>
                           // code for action1
120:
       ST 364, #140
                            // save return address 140 in location 364
       BR 200
132:
                            // \text{ call } p
140:
       ACTION<sub>2</sub>
160:
       HALT
                            // return to operating system
                            // code for p
200:
       ACTION3
220:
       BR *364
                           // return to address saved in location 364
                           // 300-363 hold activation record for c
300:
                           // return address
304:
                           // local data for c
                           // 364-451 hold activation record for p
364:
                           // return address
368:
                           // local data for p
```

- 在保存活动记录时使用相对地址
- 在寄存器SP中维护一个指向栈顶的活动记录的开始处的指针,偏移量为正数
 - 发生**过程调用**时,**增加SP的值**,并把控制传递到被调 用过程
 - 控制**返回**到调用者时,**减少SP的值**,释放被调用过程 的活动记录

- 第一个过程的代码把寄存器SP设置为内存中栈区的开始位置,完成对栈的初始化
 - 1. LD SP, #stackStart //初始化栈
 - 2. Code for the first procedure
 - 3. HALT //结束执行

- 一个过程调用指令序列增加SP的值,保存返回地址,并把控制传递到被调用过程
 - 1. ADD SP, SP, #caller.recordSize //增加栈指针
 - 2. ST 0(SP), #here+16 //保存返回地址
 - 3. BR callee.codeArea //转移到被调用过程
 - ▶运算分量#caller.recordSize表示一个活动记录的大小
 - ▶运算分量#here+16是跟随在BR之后的指令的地址

- 返回指令序列
 - 被调用过程使用如下指令把控制流传递到返回地址

```
BR *0(SP) //控制返回给调用者
```

- ▶0(SP)是活动记录的第一个字所在的位置
- ▶*0(SP)是存放在该位置上的返回地址
- ·调用者恢复SP

SUB SP, SP, #caller.recordSize

➢ 该指令指向后,SP指向调用者活动记录开始处

• 例:假设过程m、p和q的活动记录大小已经确定,分别是msize、psize和qsize

```
// code for m
action<sub>1</sub>
call q
action<sub>2</sub>
halt
                        // code for p
action3
return
                        // code for q
action<sub>4</sub>
call p
action<sub>5</sub>
call q
action<sub>6</sub>
call q
return
```

```
100:LD SP,#600 //初始化栈
108:ACTION1 //action₁的代码
128 : ADD SP, SP, #msize
136:ST 0(SP), #152 //返回地址入栈
144 : BR 300
                  //调用q
152:SUB SP、SP、#msize //恢复SP
160 : ACTION2
180 : HALT
. . . . . . .
200 : ACTION3
220 : BR *0(SP)
300 : ACTION4
```

• 例:假设过程m、p和q的活动记录大小已经确定,分别是msize、psize和qsize

```
// code for m
action<sub>1</sub>
call q
action<sub>2</sub>
halt
                        // code for p
action3
return
                        // code for q
action<sub>4</sub>
call p
action<sub>5</sub>
call q
action<sub>6</sub>
call q
return
```

```
300 : ACTION4
320 : ADD SP, SP, #qsize
328:ST 0(SP),#344  //返回地址入栈
336: BR 200 //调用p
344 : SUB SP. SP. #qsize
352 : ACTION5
372 : ADD SP. SP. #qsize
380:ST 0(SP), #396 //返回地址入栈
388:BR 300 //调用q
432:ST O(SP), #448 //返回地址入栈
440:BR 300 //调用q
448 : SUB SP, SP, #qsize
456:BR *0(SP) //返回
600:
                  //栈区的开始处
```

第四节 基本块和流图

4基本块和流图

- 用图表示中间代码:
 - 把中间代码划分为**基本块(basic block)**,每个基本块 满足如下条件的**最大的连续三地址指令序列**:
 - 控制流**只能从**基本块中的**第一个指令**进入
 - 除了基本块的最后一个指令,控制流在离开基本块之前不 会停机或跳转
 - 基本块形成**流图(flow graph)**的结点,结点之间的**边** 指明可能的执行次序

4.1 基本块

- 把三地址指令序列划分为基本块(算法):
 - 输入: 一个三地址指令序列
 - **输出** : 输入序列对应的一个基本块列表,其中每个指令恰好被分配给一个基本块
 - 方法:
 - 首先, 确定首指令:某个基本块的第一个指令;
 - 然后,确定基本块:从首指令开始,直到下一个 首指令(不含)或者中间程序的结尾指令之间的所 有指令

4.1 基本块

- 选择首指令的规则:
 - 中间代码的第一个三地址指令是一个首指令
 - 任意一个条件或无条件**转移**指令的**目标指令**是一个首 指令
 - 紧跟在一个条件或无条件转移指令之后的指令是一个 首指令

4.1 基本块

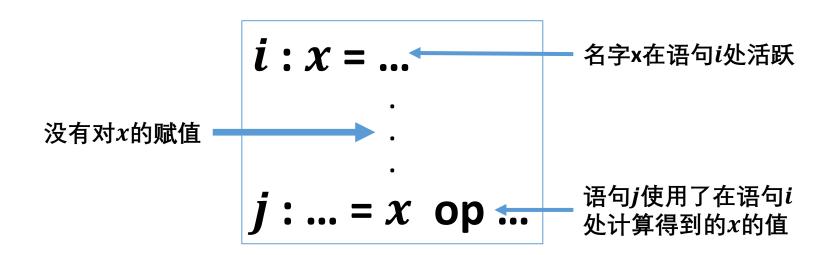
```
1) i = 1
2) \quad j = 1
3) t1 = 10 * i
4) t2 = t1 + j
5) t3 = 8 * t2
6) t4 = t3 - 88
7) a[t4] = 0.0
8)
   j = j + 1
9)
  if j <= 10 goto (3)
10) i = i + 1
11) if i <= 10 goto (2)
12) i = 1
13) t5 = i - 1
14) t6 = 88 * t5
15) a[t6] = 1.0
16) i = i + 1
17) if i <= 10 goto (13)
```

确定首指令:

- 第一个三地址指令:
 - 指令1
- 转移目标指令:
 - ・指令3
 - 指令2
 - 指令13
- 转移指令的下一条指令:
 - ・指令10
 - · 指令12

4.2 后续使用信息

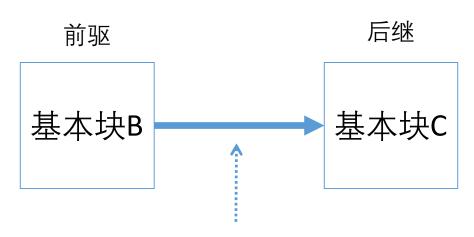
- 名字的后续使用信息可用于优化
- 三地址语句中对名字的使用:



如果名字x的值在某点之后还要被引用,则x在该点是活跃的

4.2 后续使用信息

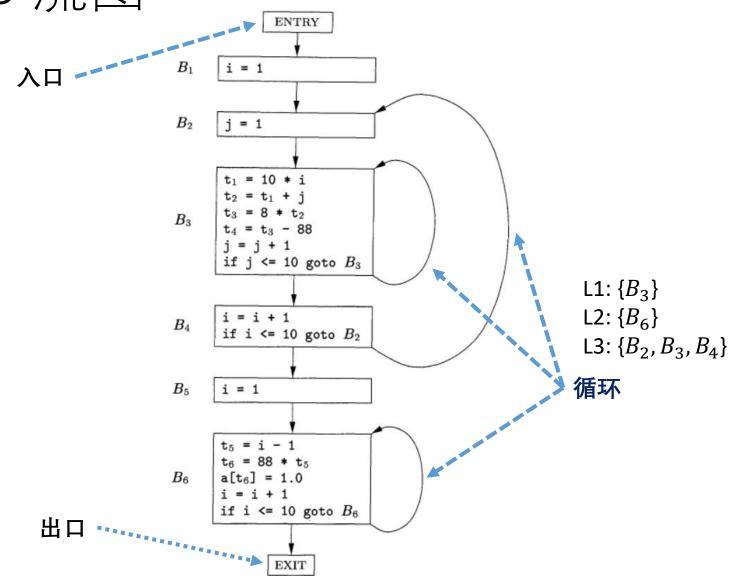
- 确定基本块中活跃与后续使用信息(算法)
 - **输入**:基本块B,假设在开始的时候符号表显示B中的所有非临时变量都是活跃的
 - **输出:**对于B的每个语句i: x = y + z,将x、y及z的 活跃性信息及后续使用信息关联到i
 - **方法** : 从B的最后一个语句开始,反向扫描到B的开始处,对于每个语句i: x = y + z:
 - 1. 把符号表中x、y及z的当前后续使用和活跃性信息与语句i关联起来
 - 2. 在符号表中,设置x为"不活跃"和"无后续使用"
 - 3. 在符号表中,设置y和z为"活跃",把把它们的下一次使用设置为语句i



C的第一个指令可能紧跟在B的最后一个指令之后执行,两种情况:

- ✓ 有一个**从B的结尾跳转到C的开头**的条件或无条件**跳转 语句**吗,或者
- ✓ C紧跟在B之后,且B的结尾不存在无条件跳转语句

- 流图入口结点
 - 从入口到第一个可执行结点有一条边
- 流图出口结点
 - 从任何包含了可能是程序的最后执行指令的基本块到 出口有一条边
 - 如果程序的最后指令不是无条件转移指令,则相应的基本块是出口结点的一个前驱
 - 任何包含跳转到程序之外的跳转指令的基本块是出口 结点的前驱



- 循环L的入口结点E
 - 是唯一的, 前驱可能在L之外的结点
 - 从流图入口到L中任何结点必经E
 - E不是流图入口结点
 - L中每个结点都能够到达E, 且路径全部在L中

第五节 基本块的优化

5.1 基本块的DAG表示

- · 为基本块构造DAG(有向无环图):
 - 块中每个变量v有结点,代表初始值 v_0
 - 每个语句s有一个结点N, 其标号是s的运算符
 - N的子结点i对应于其他语句 t_i ,语句 t_i 在s之前对s的某个运算分量 p_i 进行定值,且是最晚的
 - N关联一组变量 x_i ,表示语句s是在此基本块内最晚对 x_i 定值的语句
 - 输出结点:相关变量在基本块出口处活跃

5.2 寻址局部公共子表达式

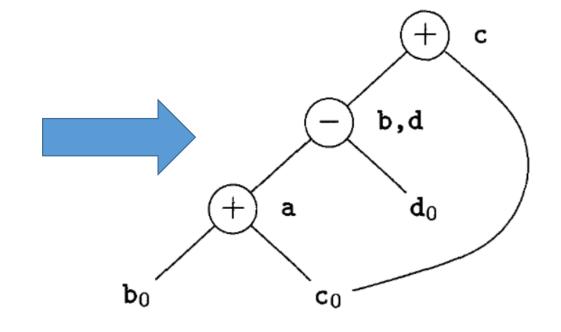
- 建立某个结点M之前,首先检查是否存在一个结点N, 它和M具有相同的运算符和子结点(顺序也相同)
- 如果存在,则不需要生成新的结点,用N代表

1.
$$a = b + c$$

2.
$$b = a - d$$

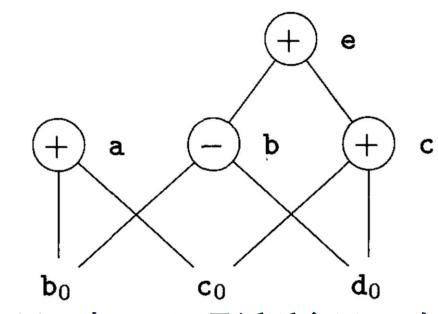
3.
$$c = b + c$$

4.
$$d = a - d$$



5.3 消除死代码

• 在DAG上消除没有附加活跃变量的根结点



如果图中c、e不是活跃变量,则 可以删除标号为e、c的结点

5.4 使用代数恒等式

• 代数恒等式表示基本块的另一类重要的优化方法

消除
计算

$$x + 0 = 0 + x = x$$
 $x - 0 = x$
 $x \times 1 = 1 \times x = x$ $x/1 = x$
强度
消减
 $x \times 2 = x \times x$
 $2 \times x = x + x$
 $x/2 = x \times 0.5$
常量
合并
 $2 \times 3.14 = 6.28$

其他:条件表达式和算术表达式、结合律、交换律

• 考虑三地址指令序列

1.
$$x = a[i]$$

2.
$$a[j] = y$$

3.
$$z = a[i]$$

如果把a[i]看作一个公共子表达式,可能会把

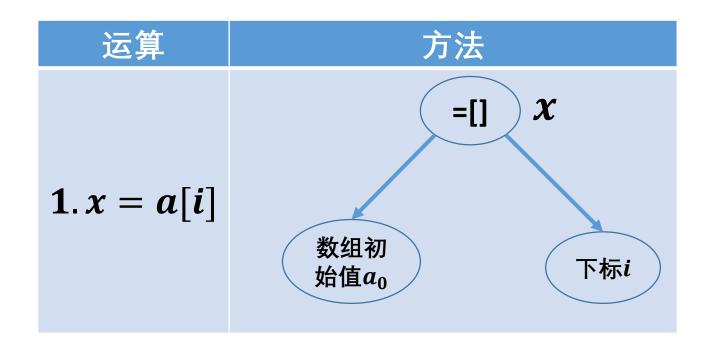
$$z = a[i]$$

优化为

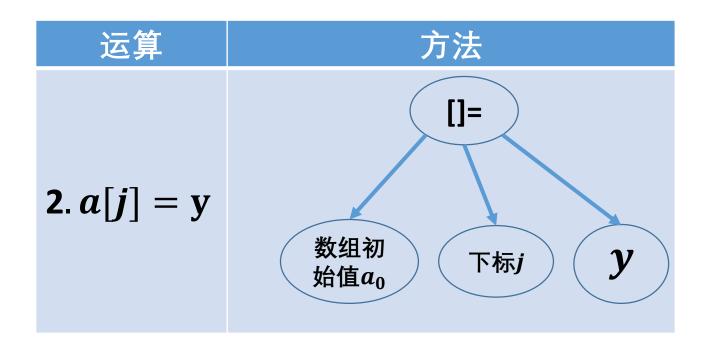
$$z = x$$

但是, a[j] = y可能会改变a[i]的值, 因此优化不合法

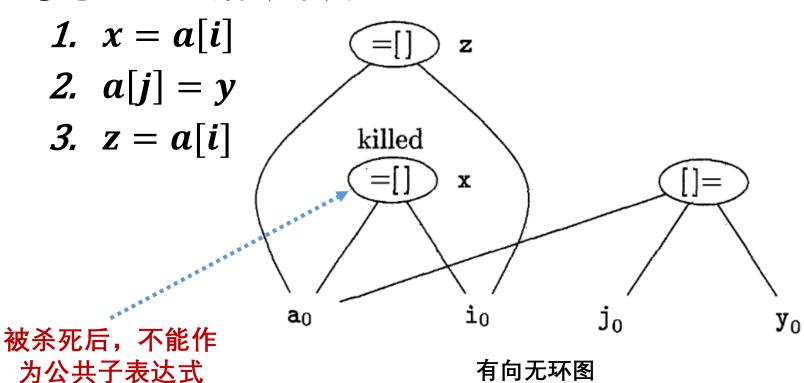
• 在有向无环图中,表示数组访问的正确方法如下:



• 在有向无环图中,表示数组访问的正确方法如下:



• 考虑三地址指令序列

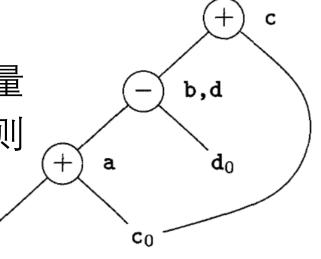


5.6 从DAG到基本块的重组

• 每个结点构造一个三地址语句, 计算对应的值

• 结果应该尽量赋给一个活跃变量

如果结点有多个关联的变量, 需要用复制语句进行赋值



1.
$$a = b + c$$

2.
$$b = a - d$$

3.
$$c = b + c$$

4.
$$d = a - d$$

如果b在基本块出口不活跃

b∩

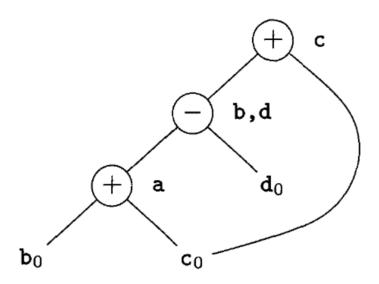
1.
$$a = b + c$$

2.
$$d = a - d$$

3.
$$c = d + c$$

5.6 从DAG到基本块的重组

• 如果b和d都在基本块出 口处活跃



1.
$$a = b + c$$

2.
$$b = a - d$$

3.
$$c = b + c$$

4.
$$d = a - d$$

如果b在基本块出口不活跃

1.
$$a = b + c$$

2.
$$d = a - d$$

3.
$$b = d$$

4.
$$c = d + c$$

5.6 从DAG到基本块的重组

- 重组时应该注意求值的顺序
 - 指令顺序必须遵守DAG中结点的顺序
 - 数组**赋值**必须跟在所有**原来**在它之前的**赋值/求值**操 作之后
 - 数组元素**求值**必须跟在所有**原来**在它之前的**赋值**指令 之后
 - **变量使用**必须跟在所有**原来**在它之前的**过程调用**和指 针**间接赋值**之后
 - **过程调用**或者指针**间接赋值**必须跟在**原来**在它之前的 任何**变量求值**之后

第六节 一个简单的代码生成器

- 如何最大限度地利用寄存器资源?
- 寄存器的四种主要使用方法
 - 执行运算时,运算分量必须放在寄存器中
 - 用于存放临时变量
 - 用于存放全局的值, 值被跨块使用时
 - 用于运行时存储管理

- 尽可能把值存入寄存器,减少寄存器/内存之间 的数据交换
- 为三地址指令生成机器指令时
 - 仅当运算分量不在寄存器中时,才从内存载入
 - 仅当寄存器中的值没用时,才覆盖它

- 有必要维护值与位置之间的联系信息
 - **寄存器描述符**: 跟踪各个寄存器都存放了哪些变量的 当前值
 - 地址描述符:某个变量的当前值存放在哪个或哪些位置(包括内存位置和寄存器)



- 代码生成算法框架
 - 遍历三地址指令
 - 利用getReg(I)函数选择合适的寄存器
 - 根据可用寄存器资源生成机器指令
- 函数getReg(I)
 - 根据寄存器描述符和地址描述符、数据流信息,为指令/选择最佳的寄存器
 - 机器指令质量依赖于寄存器的选取算法

•运算的机器指令

考虑三地址指令:x=y+z

- ▶调用getReg(x=y+z),选择寄存器Rx, Ry, Rz
- ➤检查Ry的寄存器描述符,如果y不在Ry中则生成指令 LD Ry y' (y'表示存放y值的当前位置)
- ▶类似地,确定是否生成: LD Rz, z'
- ▶最后, 生成指令: ADD Rx, Ry, Rz

• 复制语句的机器指令

考虑三地址指令: x=y

- ▶getReg(x=y)总是为x和y选择相同的寄存器
- ▶如果y不在Ry中,生成机器指令LD Ry, y
- ▶修改Ry的寄存器描述符,表明Ry中也存放了x的值
- 基本块的收尾
 - →如果变量x在出口处活跃,且x现在不在内存,那么生成指令ST x, Rx

• 修改寄存器和地址描述符的规则

规则1:指令LDRx

- ➤ R的寄存器描述符只包含x
- ➤ x的地址描述符:R作为新位置加入到x的位置集合中
- ➤ 从其他变量的地址描述符中删除R

• 修改寄存器和地址描述符的规则

规则2: ST x, R

➤ 修改x的地址描述符,包含自己的内存位置

规则3: ADD Rx, Ry, Rz

- ➤ Rx的寄存器描述符只包含x
- ➤ x的地址描述符只包含Rx(不含x的内存位置)
- ➤ 从其他变量的地址描述符中删除Rx

• 修改寄存器和地址描述符的规则

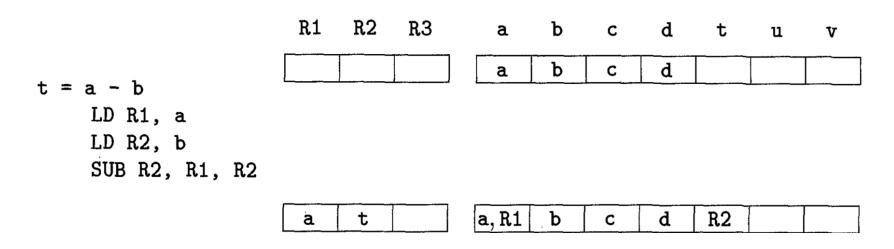
规则4:处理x=y时

- ➤ 如果生成LD Ry y,按照规则1处理,然后
- ➤ 把x加入到Ry的寄存器描述符中(Ry存放了x和y的当前值)
- ▶ 修改x的地址描述符,使它只包含Ry

- 把如下基本块翻译成机器代码
 - 1. t = a b
 - 2. u = a c
 - 3. v = t + u
 - 4. a = d
 - 5. d = v + u

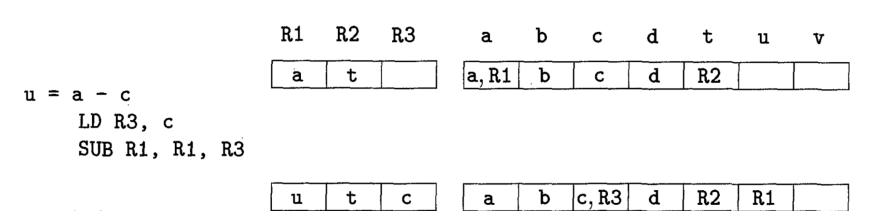
其中a、b、c、d在出口处活跃,t、u、v是局部临时变量

处理第一条三地址指令



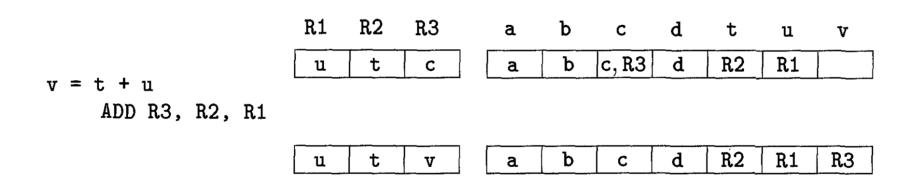
b的值在基本块内不再使用,所以可以使用R2来存放t的值

处理第二条三地址指令



a的值在基本块内不再使用,所以可以使用R1来存放u的值a的地址描述符被修改了,a不在R1中,但仍在内存中

处理第三条三地址指令

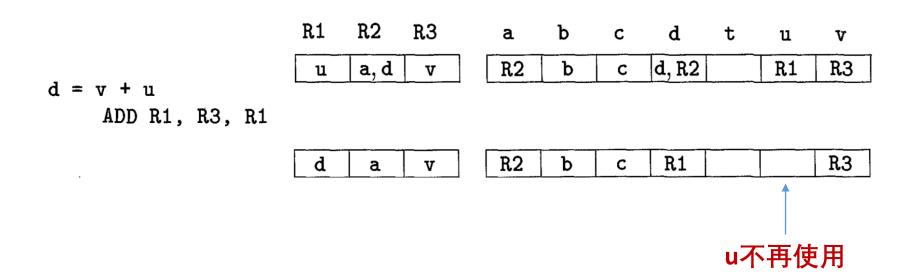


c的值在基本块内不再使用,所以可以使用R3来存放v的值

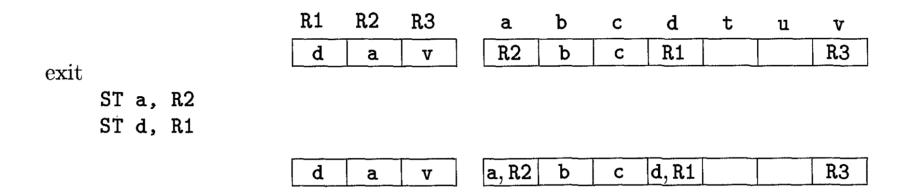
处理第四条三地址指令



处理第五条三地址指令



收尾



将在出口处活跃的变量a和d的值保存回它们的内存位置

a、b、c、d在出口处活跃

第七节 窥孔优化

- 使用一个滑动窗口(窥孔)来检查**指令**,在窥孔内 实现优化
 - 冗余指令消除
 - 控制流优化
 - 代数简化
 - 机器特有指令的使用

- 同一个基本块内多余的LD/ST指令
 - LD RO, a
 - ST a, R0

可以删除其中的保存指令

- 级联跳转代码
 - 1. if debug==1 goto L1
 - 2. goto L2



1. if debug!=1 goto L2

如果已知debug一定是0,那么替换成为goto L2

• 控制流优化

goto L1 ... L1: goto L2



goto L2

L1: goto L2

if a<b goto L1

•••

L1: goto L2



if a<b goto L2

•••

L1: goto L2

goto L1

•••

L1: if a < b goto L2

L3:



if a<b goto L2 goto L3

•••

L3:

- 应用代数恒等式进行优化
 - 消除x = x + 0、x = x * 1等
 - 使用x * x替换 x^2
- 使用机器特有指令:INC, DEC等

小结

- 目标机器指令、寻址方式
- 基本块和流图的概念
- 基本块的局部优化
- 代码生成,维护寄存器和地址描述符
- 窥孔优化