（1）Driver加DS18B20.C文件

（2）MyfirstAppRouterManage.c文件添加头文件

#include "DS18B20.h"

if(events & TMP\_MSG\_EVT\_ID)

{

DS18B20\_SendConvert();

DS18B20\_GetTem();

tmp\_msg[0] = myID;

tmp\_msg[1] = sensor\_data\_value[1];

tmp\_msg[2] = sensor\_data\_value[0];

（3）MyfirstAppCoordManage.c文件添加头文件

unsigned char ch[10];

unsigned char temh,teml;

unsigned char\* getTemStr(void);

switch ( msg->clusterId )

{

case CLUSTER\_1\_ID:

switch(msg->cmd.Data[0])

{

case 1:

tmp\_data1[0]=1;

tmp\_data1[1]=msg->cmd.Data[1];

tmp\_data1[2]=msg->cmd.Data[2];

tmp\_data1[3]=msg->cmd.Data[3];

tmp\_data1[4]=msg->cmd.Data[4];

tmp\_data1[5]=msg->cmd.Data[5];

tmp\_data1[6]=msg->cmd.Data[6];

teml = tmp\_data1[2];

//获取温度高位

temh = tmp\_data1[1];

ch[0] = ' ';

ch[1] = ' ';

if(temh & 0x80) //判断正负温度

{

ch[2]='-'; //最高位为正

}

else ch[2]='+';

if(temh/100==0)

ch[3]=' ';

else

ch[3]=temh/100+0x30; //+0x30 为变 0~9 ASCII码

if((temh/10%10==0)&&(temh/100==0))

ch[4]=' ';

else ch[4]=temh/10%10+0x30;

ch[5]=temh%10+0x30;

ch[6]='.';

ch[7]=teml+0x30;// 小数部分

ch[8]='\0';

HalUARTWrite( 0, ch, 8);

print\_LCDdata(ch);

break;