## Računarska vizija

Stefan Nožinić (stefan@lugons.org)

## tipovi grafika

#### Generativna grafika

- iz podataka generišemo sliku
- Podaci o verteksima
- podaci o teksturi
- podaci o bojama, osvetljenju itd...
- Projekcija 3D scene na 2D ekran

### Računarska vizija

- iz slike dobijamo podatke
- preprocesiranje slike
- segmentacija
- detekcija oblika
- opis oblika
- kognitivna grafika

#### Kamera i slika

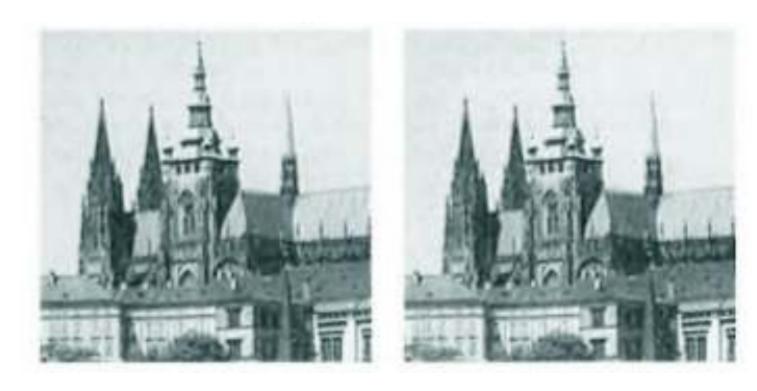
#### foto senzori

- charge-coupled device
- CMOS: većina kamera koristi ovaj tip senzora
- detektujemo količiu svetlosti pristiglu na senzor i to pretvaramo u napon

### obrada signala

- diskretizacija (uzorkovanje)
- kvantovanje

# Kvantovanje



# Kvantovanje





### kako nastaje slika u boji?

- imamo senzor za crvenu, zelenu i plavu boju zasebno
- Matrica slojevitih senzora
- jedan sloj matrice sa različitim tipom senzora u svakoj ćeliji
  - o koristimo interpolaciju za dobijanje količine crvene, zelene i plave za dati piksel

G	В	G	В	G	В	G	В
R	G	R	G	R	G	R	G
G	В	G	В	G	В	G	В
R	G	R	G	R	G	R	G

#### Proces uklanjanja šuma unutar kamere

- senzori često detektuju šum
- radi se filtriranje od strane kamere
- Detekcija kamere

#### Osnovne osobine slike

#### Okolina piksela

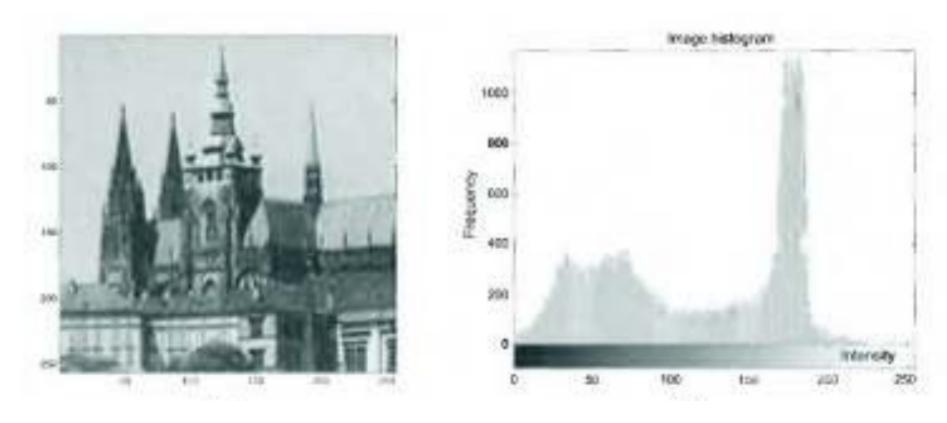
- bitno je kako definišemo okolinu piksela
- 4-okolina
- 8-okolina
- primer dve prave koje se seku u realnosti ali na slici ne zbog diskretizacije

### Grayscale slika

$$s=rac{r+g+b}{3}$$

### Histogram osvetjenosti

- verovatnoča pojave svake osvetljenosti na slici
- prolazak kroz sliku i brojanje pojedinačnih osvetljenosti čiji broj čuvamo u niz



#### Prostori boja

- svaki piksel možemo predstaviti kao vektor
- svaka komponenta vektora je količina određene boje
- sve boje se dobijaju kombinacijom datih vektora
- ovakvom predstavom dobijamo prostor
- da li možemo u svakom prostoru predstaviti svaku boju?

### transformacije nad bojama

I'(x,y) = F(I(x,y))

- RGB to grayscale
- RGB to HSV
- HSV to RGB
- CMYK to RGB
- thresholding

#### **Palete**

• čuvamo najčešće boje u tabeli i referenciramo ih u vrednostima piksela radi kompresije

#### **Thresholding**

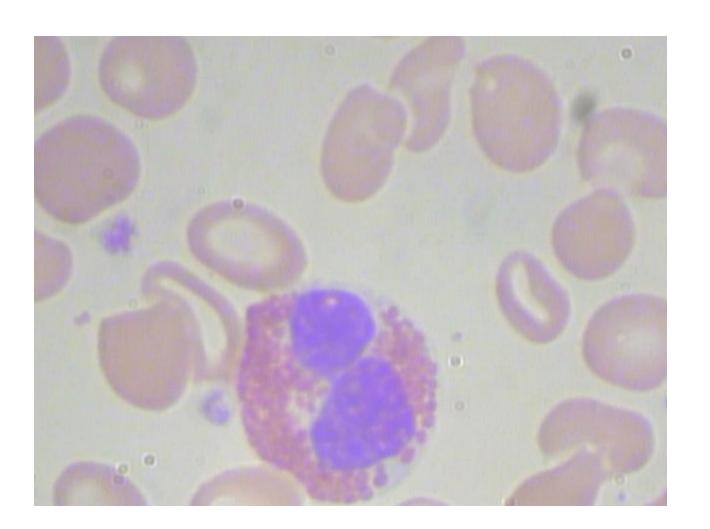
- binarizacija slike
- multi level thresholding
- optimalan thresholding

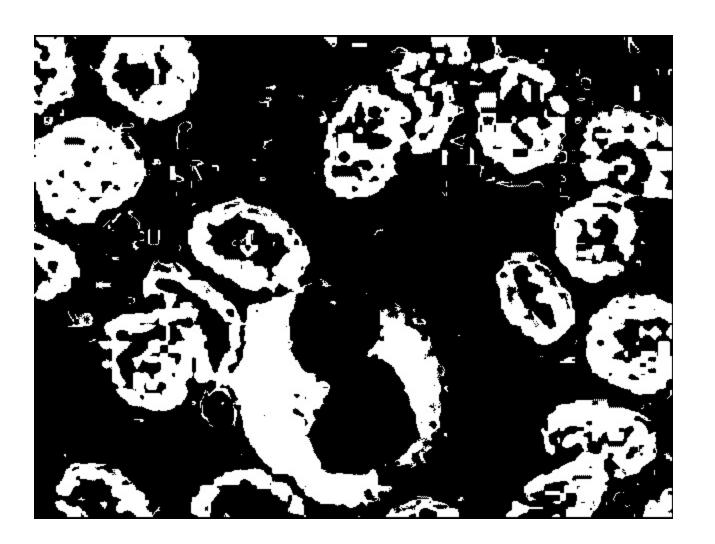
$$I(x,y) = egin{cases} 1 & g(I,x,y) > T \ 0 & otherwise \end{cases}$$

$$g(i,x,y)=I(x,y)$$

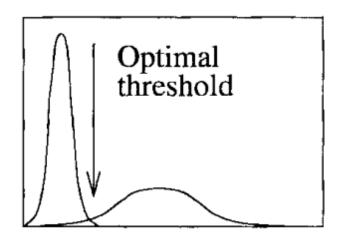
$$g(i,x,y) = I(x,y)e^{-k(x+y)}$$

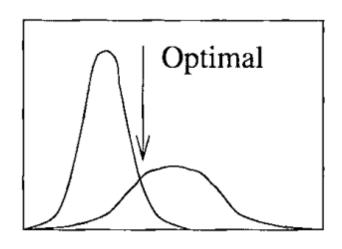
•

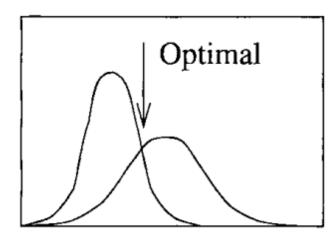




### **Optimalan thresholding**







Distribution of objects
Distribution of background

### Histogram equalization

• izmeniti vrednosti piksela kako bismo dobili ujednačen histogram

### Lokacijske transformacije

### Afine transformacije

- translacija
- rotacija
- skaliranje
- problemi sa deformacijom

### Filtriranje i konvolucija

### konvolucija

$$I'(x,y) = \sum_{(m,n) \in O} I(i-m,j-n)h(m,n)$$

#### Primeri

- Flitriranje slike
- detekcija određenih osobina

### median filtering

$$h(i,j)=\frac{1}{9}$$

### morfološke transformacije

- erozija
- dilatacija
- otvaranje
- zatvaranje

# Detekcija ivica

#### Uvod

- važno je da detektujemo ivice kako bismo videli granice objekata
- jako korisno kasnije tokom segmentacije

#### Gradient

$$G_x(x,y) = I(x+1,y) - I(x,y)$$

$$G_y(x,y) = I(x,y+1) - I(x,y)$$

$$G(x,y)=\sqrt{G_x^2(x,y)+G_y^2(x,y)}$$

### Gradient - bolji način

$$G_x(x,y) = rac{I(x+1,y) - I(x-1,y)}{2} \ G_y(x,y) = rac{I(x,y+1) - I(x,y-1)}{2}$$

### Detekcija pravih i krivih - Hafova transformacija

renemo od jednačine prave

$$y = kx + n$$

- uzmemo sve piksele iz binarizovan slike koji su vrednosti 1
- za svaku kombinaciju (k,n) brojimo koliko piksela zadovoljava jednačinu
- uzmemo (k,n) za koje je broj lokalni maksimum

## Bolji način reprezentacije prave

$$s = x\cos\theta + y\sin\theta$$

# detekcija drugih krivih

- isti metod kao sa pravama
- problemi velikog prostora parametara

# Segmentacija

# Definisanje regiona

- ispunjava dva svojstva:
- homogenost:

$$ullet$$
  $H(R_i)=1$ 

$$ullet$$
  $H(R_i \cup R_j) = 0$ 

## Region merging

- krenemo da je svaki piksel region za sebe
- spajamo 2 regiona sve dok druga osobina nije zadovoljena
- završavamo kada ne postoje više dva regiona koja se mogu spojiti

# Region splitting

- krenemo od jednog regiona koji je cela slika
- razdvajamo delove od regiona sve dok osobine nisu zadovoljene

# Distance transform

0	0	0	0	0	0	1	0
0	0	0	0	0	1	0	0
0	0	0	0	0	1	0	0
0	0	0	0	0	1	0	0
0	1	1	0	0	0	1	0
0	1	0	0	0	0	0	1
0	1	0	0	0	0	0	0
0	1	0	0	0	0	0	0

5	4	4	3		1	0	1
4	3	3	2	1	0	1	2
3	2	2	2	1	0	1	2
2	1	1	2	1	0	1	2
1	0	0	1	2	1	0	1
1	0	1	2	3	2	1	0
1	0	1	2	3	3	2	1
1	0	1	2	3	4	3	2

# Opis objekata

# **Bounding rectangle**

- Oko detektovanog objekta pravimo pravougaonik
- najjednostavniji model opisa projekta
- možemo raditi afine transformacije nad pravougaonikom
- mo\emo ga analizirati kao bilo koju drugu sliku

#### Konveksni omotač



• za nekonveksne objekte, radi se split

### Ivica regiona

• svi pikseli koji pripadaju regionu a za svoju okolinu imaju bar jedan piksel koji ne pripada regionu

### Segmentacija zmijom

- ideja je naći krivu (x(t), y(t)) tako da maksimizujemo fitting funkciju f(x(t), y(t))
- fitting funkcija mož biti:
  - lokalna svojstva piksela na krivi
  - o globalna svojstva slike u odnosu na krivu
  - osobine krive (zakrivljenost)

### Segmentacija klasterovanjem

- uradimo transformaciju nad prostorom boja
- sada za svaki piksel imamo vektor (x,y,A,B,C,...)
- piksele možemo klasterovati algoritmima za klasterizaciju:
  - k-means
  - mean shift clustering
- Primeri transformacija boja
  - RGB to LU
  - RGB to HSV
  - analiza tekstura

# Geometrijski deformirajući objekti

- imamo početni oblik koji donekle segmentira sliku
- na osnovu neke heuristike, menjamo oblik krive
- možemo menjati heuristiku i videti rezultate za svaku od njih

# Integralne transformacije

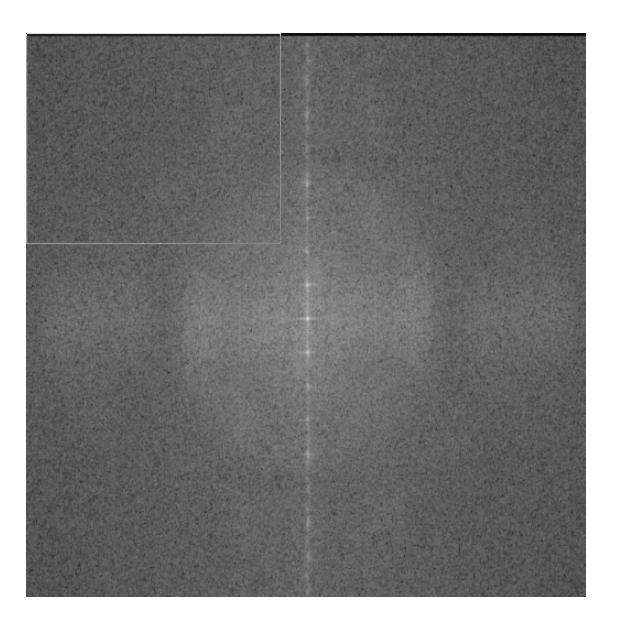
## Furijeva transformacija u 2D

#### Sonnet for Lena

O dear Lens, your heavity is so vast
It is hard sometimes to describe it fast.
I thought the entire world I would impress
If only your portrait I could compress.
Alas! First when I tried to use VQ
I found that your cheeks belong to only you.
Your silky hair contains a thousand lines
Hard to match with sums of discrete cosines.
And for your lips, sensual and tactual
Thicteen Crays found not the proper fractal.
And while these setbacks are all quite severe
I might have fixed them with backs here or there
But when filters took sparkle from your eyes
I said, 'Damn all this. I'll just digitime.'

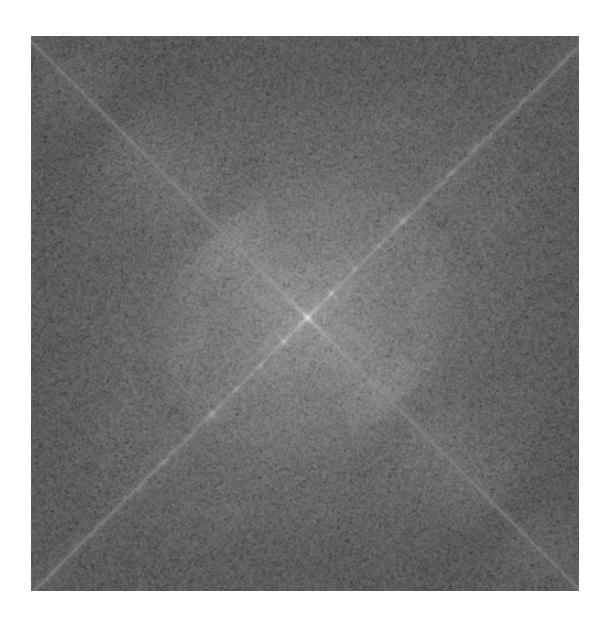
Thomas Collhurst

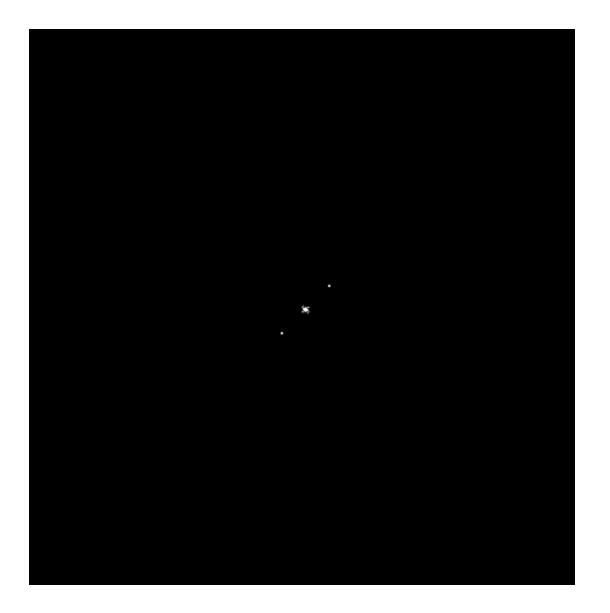












# Wavelet transformacije

# Redukcija dimenzionalnosti

#### **Feature extraction**

## **PCA**

Strukture podataka u računarskoj viziji

## Matrice

#### **Co-occurence** matrix

$$C_{i,j} = p(I(x,y) = i|p(I(x,y)) = j)$$

# Quadtree

# Integralne slike

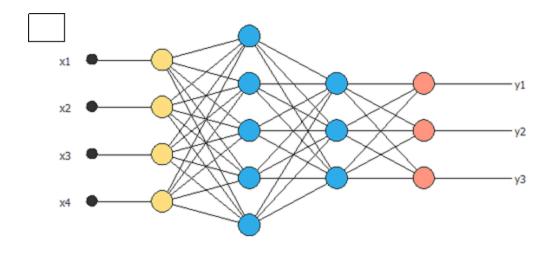
$$F_{i,j}=\sum_{m=0}^i\sum_{n=0}^jI(m,n)$$

# Topološki graf

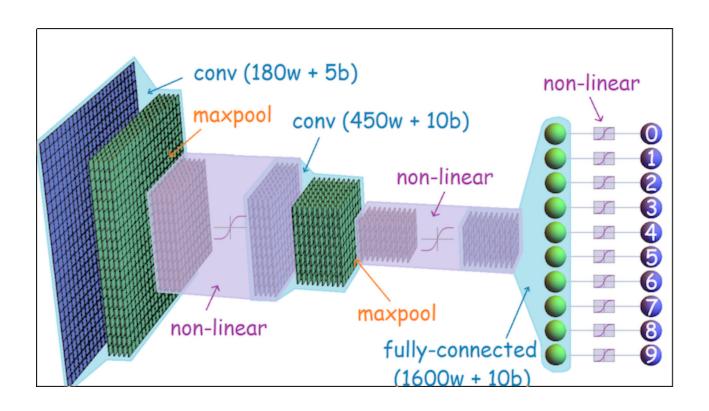
- uradimo segmentaciju slike na regione
- imamo relaciju nd skupom regiona r
- napravimo graf na osnovu date relacije

# Mašinsko učenje

#### Neuronske mreže



#### Konvolucione neuronske mreže



#### Analiza video snimaka

# **Optical flow**

# Primeri projekata

- detekcija brendova piva na snimku
- Docuent layout analysis + paper detection
- Loši rezultati detekcija instrumenata