

VALOR ESPERADO Y VARIANZA DE UNA VARIABLE ALEATORIA

Def: (esperanza) Sea x una variable aleatoria definida sobre el espacio de probabilidad $(\Omega, \mathcal{F}, \mathbb{P})$. La esperanza (valor esperado, media o promedio) de x es definida como

$$E(x) = \int_{\Omega} x d\mathbb{P}(x)$$

que adopta la forma

$$E(x) = \sum_{x \in X} x \cdot P(x=x) = \sum_{x \in X} x \cdot p_x(x)$$

para x v.a. discreta, o bien

$$E(x) = \int_{-\infty}^{\infty} x f_x(x) dx$$

para x v.a. continua. (para $\lambda = x(\Omega)$)

Ni^{en} pre que la integral (caso continuo) o la suma (caso discreto) existe, esto es siempre que

$$\sum_{x \in X} |x| \cdot P(x=x) < \infty,$$

o bien

$$\int_{-\infty}^{\infty} |x| f_x(x) < \infty.$$

OBS: Si $E(|x|) = \infty$ entonces decimos que $E(x)$ no existe.

Ademas, si x es una variable aleatoria que solo toma valores en un numero finito de valores, entonces $E(x)$ siempre existe

DEF: Si $E(x)$ es finita, decimos que x es integrable.

Ejemplo 10
Supongamos que x es v.a. con

distribución

$$f(x) = \lambda e^{-\lambda x}, \quad x \geq 0.$$

En tal caso,

$$E(x) = \int_0^\infty x f_x(x) dx = \int_0^\infty x \lambda e^{-\lambda x} dx.$$

Tomando,

$$u = x, \quad du = \lambda e^{-\lambda x} dx, \quad \text{ahí}$$

$$du = dx, \quad u = -e^{\lambda x}$$

• Integrando por partes, es decir

$$\begin{aligned} \int_0^\infty x \lambda e^{-\lambda x} dx &= \int_0^\infty u du = u^2 \Big|_0^\infty - \int_0^\infty u du \\ &= -x e^{-\lambda x} \Big|_0^\infty + \int_0^\infty e^{-\lambda x} dx \\ &= \int_0^\infty e^{-\lambda x} dx = -\frac{1}{\lambda} e^{-\lambda x} \Big|_0^\infty \\ &= \frac{1}{\lambda} \left(\int e^{\lambda x} dx = \frac{1}{\lambda} e^{\lambda x} \right). \end{aligned}$$

Ejemplo cont'dere

$$f_x(x) = \frac{1}{b-a} I_{[a,b]}(x)$$

entonces

$$E(x) = \int_a^b \cdot \frac{1}{b-a} x dx = \frac{1}{b-a} \int_a^b x dx$$

$$= \frac{1}{b-a} \left. \frac{x^2}{2} \right|_a^b = \frac{1}{b-a} \left(\frac{b^2}{2} - \frac{a^2}{2} \right).$$

$$\doteq \frac{1}{b-a} \left(\frac{b^2 - a^2}{2} \right) = \frac{(b-a)(a+b)}{2(b-a)}$$

$$= \frac{a+b}{2}$$

Ejemplo Suponge τ con función de probabilidad

13

$$P(\tau=x) = \frac{e^{-\mu} \mu^x}{x!}, \quad \mu > 0$$

Si $x \in \{0, 1, 2, \dots\}$. Mismo.

$$\bullet E(\tau) = \sum_{x=0}^{\infty} x P(\tau=x) = \sum_{x=0}^{\infty} x \frac{e^{-\mu} \mu^x}{x!}$$

$$= e^{-\mu} \sum_{x=0}^{\infty} \frac{x \mu^x}{x!} = e^{-\mu} \sum_{x=1}^{\infty} \frac{x \mu^x}{x(x-1)!}$$

$$= e^{-\mu} \sum_{x=1}^{\infty} \frac{\mu \cdot \mu^{x-1}}{(x-1)!} = \mu e^{-\mu} \sum_{x=1}^{\infty} \frac{\mu^{x-1}}{(x-1)!}$$

Sea $z = x - 1$, de ahí que

$$E(\tau) = \mu e^{-\mu} \cdot \sum_{z=0}^{\infty} \frac{\mu^z}{z!} = \mu e^{-\mu} e^{\mu}$$

$$= \mu$$

PROPIEDAD: Sea τ una variable aleatoria continua con densidad f . Si $E(\tau)$ existe, entonces.

$$E(\tau) = \int_0^\infty \{1 - F_\tau(y)\} dy - \int_0^\infty f_\tau(-y) dy.$$

RESULTADO: Sea x una variable aleatoria continua con densidad f y considere $g: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ una función tal que $\tau = g(x)$ es una variable aleatoria. Entonces

$$E(g(\tau)) = \begin{cases} \sum_x g(x) p(x), & \text{si } x \text{ es discreta} \\ \int_{-\infty}^{\infty} g(x) f(x) dx, & \text{si } x \text{ es continua} \end{cases}$$

Siempre que la suma o la integral convergen.

des: (a) Suponge que x es discreta con valores x_1, x_2, \dots en este caso.

$$\varphi(x) = \begin{cases} \varphi(x=x), & \text{si } x = x_1, x_2, \dots \\ 0, & \text{en otro caso.} \end{cases}$$

La varia de la forma $\gamma = g(x)$ tiene valores $g(x_1), g(x_2), \dots$ (además algunas de estos valores pueden ser iguales). Suponge que j_i con $i \geq 1$ representan los diferentes valores de $g(x)$. Luego, agrupando todos los $g(x_i)$ con el mismo valor j_i que

$$\sum_i g(x_i) \varphi(x_i) = \sum_j \sum_{i: g(x_i)=j} g(x_i) \varphi(x_i)$$

$$= \sum_j j \sum_{i: g(x_i)=j} \varphi(x_i) = \sum_j j \varphi(g(x)=j)$$

$$= \sum_j j \varphi(\gamma=j) = E(\gamma)$$

$$= E(g(x))$$

(b) Supongamos que g es función no negativa entonces

$$\begin{aligned}
 E(g(x)) &= \int_0^\infty P(g(x) > j) dj - \int_0^\infty P(g(x) \leq -j) dj \\
 &= \int_0^\infty P(g(x) > j) dj \\
 &= \int_0^\infty \left(\int_B f(x) dx \right) dj
 \end{aligned}$$

dónde $B = \{x : g(x) > j\}$. De este modo

$$\begin{aligned}
 E(g(x)) &= \int_0^\infty \int_0^{g(x)} f(x) dj dx \\
 &= \int_0^\infty g(x) f(x) dx
 \end{aligned}$$

Ejemplo: Sea $A \subseteq \Omega$ y considera

$$I_A(x) = \begin{cases} 1, & x \in A \\ 0, & x \notin A \end{cases}$$

Note que

$$\begin{aligned} \bullet E(I_A(x)) &= \int_{\Omega} I_A(x) f_x(x) dx \\ &= \int_{\{x \in A\}} f_x(x) dx \\ &= P(x \in A) \end{aligned}$$

OBS: Note que $E(M|f) \neq M|E(f)$. En efecto,

$$E\left(\frac{1}{f}\right) = \int_{\Omega} \frac{1}{f(x)} f(x) dx \neq \frac{1}{\int_{\Omega} f(x) dx} = \frac{1}{E(f)}$$

Ejemplo: Sea

$$f(x) = \begin{cases} 2x & , \quad 0 < x < 1 \\ 0 & , \quad \text{en otros casos.} \end{cases}$$

Entonces

$$\begin{aligned} E(x^2) &= \int_{-\infty}^{\infty} x^2 f(x) dx = \int_0^1 2x^4 dx \\ &= 2 \int_0^1 x^4 dx = 2 \frac{x^5}{5} \Big|_0^1 \\ &= \frac{2}{5}. \end{aligned}$$

RESULTADO. Sea x una v.a. real

- (a) Si $P(x \geq 0) = 1$, entonces $E(x) \geq 0$.
- (b) $E(\alpha) = \alpha$ para α una constante.
- (c) Si x es acotada, es decir, existe una constante $N > 0$ tal que $P(|x| \leq N) = 1$, entonces $E(x)$ existe.

dem: para probar (a) considera el caso continuo

$$\begin{aligned} t(x) &= \int_0^\infty [1 - f(x)] dx - \int_0^\infty f(-x) dx \quad \left\{ \begin{array}{l} P(x < -x) \\ P(x > x) \end{array} \right. \\ &= \int_0^\infty [1 - f(x)] dx = \int_0^\infty P(x > x) dx \\ &\geq 0 \end{aligned}$$

• Ahora, (b) sigue del te

$$t(\alpha) = \alpha P(X = \alpha) = \alpha$$

• bien

$$\begin{aligned} t(\alpha) &= \int_{-\infty}^{\alpha} f(x) dx = \alpha \int_{-\infty}^{\alpha} f(x) dx \\ &= \alpha \end{aligned}$$

(c) Suponga X una v.a. discreta tomar do
valores x_1, x_2, \dots en todos los casos

$P(|X| > n) = 0$ en todos los posibles considerar
 $\{x_1, x_2, \dots\} \subseteq [-n, n]$

(d) Sean α y β constantes y $g(x)$, $h(x)$ funciones de variables aleatorias. Entonces el valor esperado

$$E\{\alpha g(x) + \beta h(x)\} = \alpha E(g(x)) + \beta E(h(x)).$$

(es decir la esperanza es lineal).

(e) Si g , g y h son funciones tales que $g(x) \leq h(x)$.
y E y E las esperanzas existen. entonces

$$E(g(x)) \leq E(h(x)).$$

En particular

$$|E(x)| \leq E(|x|)$$

De ahi que

$$\sum_i |x_i| \mathbb{P}(x=x_i) \leq \sum_i n \mathbb{P}(x=x_i) \\ = n \sum_i \mathbb{P}(x=x_i) = n < \infty$$

Para x continuo con $\mathbb{P}(|x|>n)=0$

de ahi que $f(x)=0$ si $x \notin [-n, n]$. luego

$$\int_{-\infty}^{\infty} |x| f(x) dx = \int_{-n}^n |x| f(x) dx \\ \leq \int_{-n}^n n f(x) dx = n \int_{-n}^n f(x) dx \\ = n \mathbb{P}(|x| \leq n) = n < \infty$$

(d) Solo considerante mas el caso continuo

$$\mathbb{E}[\alpha g(x) + \beta h(x)] = \int_{-\infty}^{\infty} [\alpha g(x) + \beta h(x)] f(x) dx \\ = \int_{-\infty}^{\infty} \alpha g(x) f(x) dx + \int_{-\infty}^{\infty} \beta h(x) f(x) dx \\ = \alpha \int_{-\infty}^{\infty} g(x) f(x) dx + \beta \int_{-\infty}^{\infty} h(x) f(x) dx$$

(e) Note que

$$\begin{aligned} \mathbb{E}(g(x)) &= \int_{-\infty}^{\infty} g(x)f(x)dx \leq \int_{-\infty}^{\infty} h(x)f(x)dx \\ &= \mathbb{E}(h(x)) \end{aligned}$$

Además, como

$$-|x| \leq x \leq |x|$$

tiene que

$$\mathbb{E}(-|x|) \leq \mathbb{E}(x) \leq \mathbb{E}(|x|)$$

$$\Rightarrow -\mathbb{E}(|x|) \leq \mathbb{E}(x) \leq \mathbb{E}(|x|)$$

y de ahí que

$$|\mathbb{E}(x)| \leq \mathbb{E}(|x|)$$

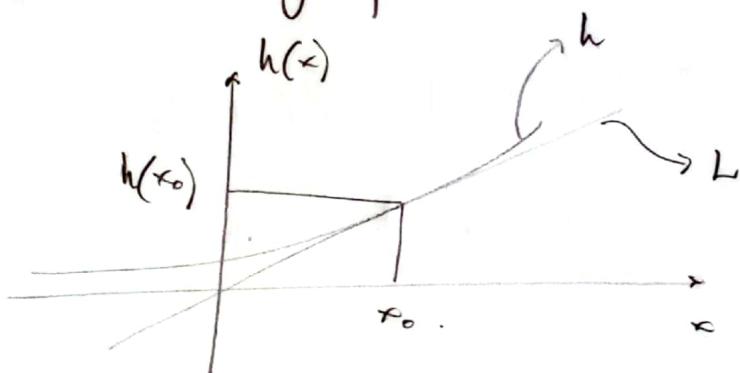
RESULTADO (Desigualdad de Jensen)

Sea h una función convexa definida en \mathbb{R} .
 Si f es integrable, entonces

$$E(h(x)) \geq h(E(x))$$

$$\left\{ \begin{array}{l} h(tx + (1-t)y) \leq th(x) + (1-t)h(y) \\ \text{con } x, y \in \mathbb{R} \quad t \in [0, 1] \end{array} \right.$$

dem. Considera el gráfico.



Todos x_0 y el punto $h(x_0)$ del gráfico de h por la convexidad existe una recta L que pasa por $h(x_0)$ y deja a h arriba de ella.

Será $\lambda \in \mathbb{R}$

$$y - h(x_0) = \lambda(x - x_0)$$

es la ecuación de la recta L . Ah'

$$h(x) \geq L(x) = h(x_0) + \lambda(x - x_0)$$

De este modo,

$$\epsilon(h(x)) \geq \epsilon(L(x))$$

$$= \epsilon\{h(x_0) + \lambda(x - x_0)\}$$

$$= h(x_0) + \lambda(\epsilon(x) - x_0)$$

dando $x_0 = \epsilon(x) + \text{sigue que}$

$$\epsilon(h(x)) \geq h(\epsilon(x)) + \lambda(\epsilon(x) - \epsilon(x))$$

$$\left(\text{pero } L(\epsilon(x)) = h(\epsilon(x)) \right)$$

OBS: Si h es concava entonces

$$\mathbb{E}\{h(x)\} \leq h(\mathbb{E}(x))$$

Propiedad. Considera que deseas minimizar

$$\min_b \mathbb{E}\{(x-b)^2\}$$

una solución es $b = \mathbb{E}(x)$. Para saber si es anterior, escribe

$$\begin{aligned} \mathbb{E}\{(x-b)^2\} &= \mathbb{E}\{(x - \mathbb{E}(x) + \mathbb{E}(x) - b)^2\} \\ &= \mathbb{E}\left[(x - \mathbb{E}(x))^2 + 2(x - \mathbb{E}(x))(\mathbb{E}(x) - b) + (\mathbb{E}(x) - b)^2\right] \end{aligned}$$

Ahora

$$\begin{aligned} \mathbb{E}\left[(x - \mathbb{E}(x))(\mathbb{E}(x) - b)\right] &= (\mathbb{E}(x) - b) \cdot \mathbb{E}\left[(x - \mathbb{E}(x))\right] \\ &= (\mathbb{E}(x) - b) [\mathbb{E}(x) - \mathbb{E}(x)] \\ &= 0 \end{aligned}$$

de este modo

$$\mathbb{E}[(x-b)^2] = \mathbb{E}[(x-\mathbb{E}(x))^2] + (\mathbb{E}(x)-b)^2$$

el primer término no depende de b mientras que el 2º siempre es mayor o igual a cero. Además este es cero (el valor mínimo) si $\mathbb{E} = \mathbb{E}(x)$. De ahí que

$$\min_b \mathbb{E}[(x-b)^2] = \mathbb{E}[(x-\mathbb{E}(x))^2]$$

(Ejercicio: Resolver usando cálculo).

MAT

Ejemplo:

(a) Sea $h(x) = |x|$. Entonces

$$E(|x|) \geq |E(x)|$$

(b) Sea $h(x) = x^2$. Entonces

$$E(x^2) \geq (E(x))^2$$

(c) Sea $h(x) = |x|^p$, $p \geq 1$. Entonces

$$E(|x|^p) \geq |E(x)|^p$$

Obs: Para la validad de la desigualdad de Jensen basta que la función h sea convexa en un intervalo (a, b) tal que $P(a < x < b) = 1$.

Por ejemplo si $P(x > 0) = 1$. entonces podemos considerar $h(x) = 1/x$ con $(a, b) = (0, \infty)$. En este caso

$$E\left(\frac{1}{x}\right) \geq \frac{1}{E(x)}$$

Bajo la misma condición $P(x > 0) = 1$ podemos usar $h(x) = \log x$ (concava) y $E(\log x) \leq \log(E(x))$.

DEF Sea x una variable aleatoria, el r-éxito sucedido de x es definido como

$$y_r^1 = \epsilon(x^r)$$

Siempre que la esperanza existe.

OBS: Note que

$$\mu_1^1 = \epsilon(x) = \mu$$

es la media de x .

DEF Sea x una variable aleatoria con esperanza finita. Entonces el r-éxito sucedido central (en torno de $\mu = \epsilon(x)$) es dado por

$$\begin{aligned} y_r^1 &= \epsilon[(x - \mu)^r] \\ &= \epsilon[(x - \epsilon(x))^r]. \end{aligned}$$

Siempre que la esperanza existe.

Obs: También podemos definir el r-énume
numento en torno de α , como.

$$\mu_r(\alpha) = E[(x-\alpha)^r]$$

Entonces $\mu_r(\alpha) = \mu_r$ para $\alpha = \mu_1$.

Def: La varianza de una variable aleatoria x es su 2º momento central, y entonces

$$\text{Var}(x) = E[(x - E(x))^2]$$

Obs: La raíz cuadrada positiva de $\text{Var}(x)$
es la desviación estándar de x

$$\text{sd}(x) = \sqrt{\text{Var}(x)}$$

RESULTADO Seja x uma v.r. com valor esperado existe β e $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$ são constantes tais que

- (a) $\text{Var}(x) \geq 0$.
- (b) $\text{Var}(\alpha) = 0$
- (c) $\text{Var}(\alpha x) = \alpha^2 \text{Var}(x)$
- (d) $\text{Var}(x + \beta) = \text{Var}(x)$
- (e) $\text{Var}(x) = 0$ se e só se $P(x = E(x)) = 1$

dem: (a) é evidente desde a definição.
Para provar (b)

$$\begin{aligned}\text{Var}(\alpha) &= E[(\alpha - E(\alpha))^2] = E[(\alpha - \alpha)^2] \\ &= E(0) = 0\end{aligned}$$

(c) Note que

$$\begin{aligned}\alpha x - E(\alpha x) &= \alpha x - \alpha E(x) \\ &= \alpha(x - E(x))\end{aligned}$$

de ahí que

$$\begin{aligned}\text{Var}(\alpha x) &= E[(\alpha x - E(\alpha x))^2] \\ &= E[\alpha^2(x - E(x))^2] \\ &= \alpha^2 E[(x - E(x))^2] = \alpha^2 \text{Var}(x).\end{aligned}$$

(d) sigue de usar que

$$\begin{aligned}\text{Var}(x + \beta) &= E[(x + \beta - E(x + \beta))^2] \\ &= E[(x + \beta - E(x) - \beta)^2] \\ &= E[(x - E(x))^2] = \text{Var}(x).\end{aligned}$$

(e) Primero, considera $x = E(x)$ con probabilidad 1. Entonces es claro que $\text{Var}(x) = 0$

Ahora, supongamos que $\text{Var}(x) = 0$ y sea $a := E(x)$. Si $P(x=a) < 1$, entonces existe $c > 0$ tal que

$$P((x-a)^2 > c) > 0.$$

Más, como (por qué?)

$$(x - a)^2 \geq c \mathbb{I}_{\{(x-a)^2 > c\}}$$

entonces

$$E[(x - a)^2] \geq E[c \mathbb{I}_{\{(x-a)^2 > c\}}]$$

$$\Rightarrow \text{var}(x) \geq c E[\mathbb{I}_{\{(x-a)^2 > c\}}]$$

$$\Rightarrow \text{var}(x) \geq c P((x-a)^2 > c) > 0.$$

lo cual es una contradicción. De ahí que $P(x = E(x)) = 1$.

RESULTADO Sea x una var. tal que $E(x^2)$ existe. entonces

$$\text{var}(x) = E(x^2) - (E(x))^2$$

dcm:

$$\begin{aligned}
 \text{Var}(x) &= E[(x - E(x))^2] \\
 &= E[x^2 - 2x E(x) + (E(x))^2] \\
 &= E(x^2) - 2E(x)E(x) + E[(E(x))^2] \\
 &= E(x^2) - 2(E(x))^2 + (E(x))^2 \\
 &= E(x^2) - (E(x))^2
 \end{aligned}$$

DEF Para una variable aleatoria x con 2^o momento finito, sea $\mu = E(x)$ y $\sigma^2 = \text{Var}(x)$. El 3^r y 4^o momentos centrales estandarizados son definidos como

$$\eta = E\left[\left(\frac{x-\mu}{\sigma}\right)^3\right], \quad \kappa = E\left[\left(\frac{x-\mu}{\sigma}\right)^4\right]$$

y se denominan sesgo y curtosis. Además $\kappa - 3$ es conocido como exceso de curtosis.

OBS los coeficientes de sesgo y curtosis
arrojan información sobre la simetría y
grado de rugidez (o tamaño de las colas)
de la distribución de X .

DEF. El quantil α -ésimo de una variable
aleatoria X es el valor más pequeño
 $q \in X$ satisfaciendo $F_X(q) \geq \alpha$, donde
 α es alguna constante $\alpha \in (0, 1)$. En
ocasiones nos faremos f_X para referir la
distribución con α .

Si X variable aleatoria continua, entonces
 $F_X(q) = \alpha$. Si además f es estrictamente
creciente entonces podemos calcular el
quantil usando la función inversa

$$q = f_X^{-1}(\alpha)$$

(OBS: En general, para f no decreciente, la inversa (generalizada) de f , denotada por f^- está definida por

$$\bar{f}_x(u) = \inf_{x \in \mathbb{R}} \{x : f(x) \geq u\}.$$

DEF: Sea x una variable aleatoria continua con densidad $f(x)$. La mediana de x es un punto $c \in \mathbb{R}$ tal que

$$\int_{-\infty}^c f(x) dx = \int_c^{\infty} f(x) dx \quad (= \frac{1}{2}).$$

RESULTADO La mediana de una va. x es el punto c del que

$$F_x(c) = \frac{1}{2}$$

dado: Dado que

$$F_x(x) = \int_{-\infty}^x f_x(u) du$$

Tenemos que

$$\begin{aligned} F_x(c) &= \int_{-\infty}^c f_x(x) dx \\ &= \int_c^{\infty} f_x(x) dx = 1 - F_x(c) \end{aligned}$$

es decir

$$F_x(c) = 1 - F_x(0)$$

$$\Rightarrow 2F_x(c) = 1 \Rightarrow F_x(c) = \frac{1}{2}$$

Obs: En ocasiones se usan los

$$f_{0.5} = ued(x)$$

Ejemplo: Sea x una variable aleatoria
con

$$f_x(x) = \frac{1}{b-a}, \quad a \leq x \leq b.$$

De ahí que

$$F_x(x) = \frac{x-a}{b-a}, \quad a \leq x \leq b.$$

Ahí, la mediana de x es el número $c \in \mathbb{R}$
tal que

$$F_x(c) = \frac{1}{2}.$$

es decir

$$F_x(c) = \frac{c-a}{b-a} = \frac{1}{2}$$

De ahí que

$$c-a = \frac{b-a}{2} \Rightarrow c = \frac{b-a}{2} + a$$

$$\Rightarrow c = \frac{a+b}{2}.$$

Ejemplo: Sea X v.a. con $f_x(x) = \lambda e^{-\lambda x}$, para $x \geq 0$. Entonces.

$$f_x(x) = \lambda - e^{-\lambda x}, \quad x \geq 0$$

La mediana de X es el punto c tal que

$$f_x(c) = \frac{1}{2} \Rightarrow \lambda - e^{-\lambda c} = \frac{1}{2}$$

$$\Rightarrow e^{\lambda c} = \frac{1}{2} \Rightarrow -\lambda c = \log(1/2)$$

$$\Rightarrow -\lambda c = -\log 2 \Rightarrow c = \frac{\log 2}{\lambda}$$

Def: Sea X una v.a. continua. La moda es el punto c tal que $f_x(x)$ alcanza su máximo

$$c = \arg \max_x f_x(x)$$

$$= \arg \max_x \frac{d}{dx} f_x(x).$$

Ejemplo Sea x v.a. con densidad

$$f_x(x) = 6x(1-x), \quad 0 \leq x \leq 1.$$

para obtener el máximo, tomamos la derivada de f_x . Note que

$$\begin{aligned} 0 &= \frac{d}{dx} f_x(x) = \frac{d}{dx} 6x(1-x) \\ &= 6(1-2x). \end{aligned}$$

resolviendo, obtenemos

$$6(1-2x) = 0 \Rightarrow x = \frac{1}{2}.$$

Además

$$\frac{d^2}{dx^2} f_x(x) = \frac{d}{dx} 6(1-2x) = -12 < 0.$$

luego $x = \frac{1}{2}$ es máximo global (único).