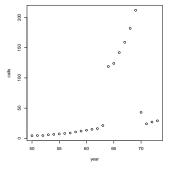
MAT-266: Métodos para regresión robusta, M-estimadores

Felipe Osorio

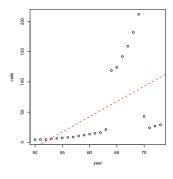
fosorios.mat.utfsm.cl

Departamento de Matemática, UTFSM





(a) llamadas telefónicas



(b) recta ajustada



Para introducir ideas considere X_1,\dots,X_n variables aleatorias IID. Sabemos que la media muestral \overline{X} es solución del problema,

$$\min_{\theta} \sum_{i=1}^{n} (x_i - \theta)^2,$$

o análogamente,

$$\sum_{i=1}^{n} (x_i - \theta) = 0.$$

Mientras que, la mediana $\operatorname{me}(x)$ que es robusta contra outliers, es solución del problema

$$\min_{\theta} \sum_{i=1}^{n} |x_i - \theta|,$$

es decir $\operatorname{me}(\boldsymbol{x})$ es solución de la ecuación

$$\sum_{i=1}^{n} \left\{ (-1)I_{(-\infty,0)}(x_i - \theta) + I_{(0,\infty)}(x_i - \theta) \right\} = 0.$$



El MLE $\widehat{\theta}_{\rm ML}$ en un modelo paramétrico es el minimizador del negativo de la log-verosimilitud

$$\min_{\theta} \left\{ -\sum_{i=1}^{n} \log f(x_i; \theta) \right\},\,$$

y en el caso de que $\ell(\theta) = \sum_{i=1}^n \log f(x_i;\theta)$ sea diferenciable, $\widehat{\theta}_{\rm ML}$ es solución de

$$\sum_{i=1}^{n} \frac{\partial \log f(x_i; \theta)}{\partial \theta} = 0,$$

lo que lleva a la siguiente definición

Definición 1 (M-estimador):

Para X_1,\ldots,X_n variables aleatorias IID. El M-estimador $\widehat{\theta}_{\mathsf{M}}$ con respecto a la función $\psi:\mathbb{R}\times\Theta\to\mathbb{R}$ se define como la solución de

$$\sum_{i=1}^{n} \psi(X_i; \widehat{\theta}_{\mathsf{M}}) = 0. \tag{1}$$



Usualmente (1) corresponde a la solución del problema

$$\min_{\theta} \sum_{i=1}^{n} \rho(x_i; \theta),$$

si ρ es diferenciable, entonces

$$\psi(x;\theta) = c \frac{\partial \rho(x;\theta)}{\partial \theta},$$

para alguna constante c.

Observación:

Para simplificar la notación podemos hacer

$$\rho(x;\theta) = \widetilde{\rho}(x-\theta), \qquad \psi(x;\theta) = \widetilde{\psi}(x-\theta).$$

Ejemplo (Estimador LS)¹:

Sea $z=x-\theta.$ Las funciones $\widetilde{\rho}(z)=z^2$ y $\widetilde{\psi}(z)=z$ llevan a la media muestral.



 $^{^{1}}$ O bien, estimadores L_{2} .

Ejemplo (Estimador LAD)²:

La mediana es un M-estimador con $\widetilde{\rho}(z)=|z|$, y

$$\widetilde{\psi}(z) = \begin{cases} -1, & z < 0, \\ 0, & z = 0, \\ 1, & z > 0. \end{cases}$$

Ejemplo (Media recortada):

La primera propuesta de Huber (1981) para reducir la influencia de outliers es

$$\widetilde{\rho}(z) = \begin{cases} z^2, & |z| \le k, \\ k^2, & |z| > k, \end{cases}$$

donde k es una constante de tuning, y

$$\widetilde{\psi}(z) = \begin{cases} z, & |z| \le k, \\ 0, & |z| > k. \end{cases}$$

EX UMBRA EN SOLEM

 $^{^2}$ Estimadores mínimo desvío absoluto (LAD) corresponden a estimadores L_1 .

Ejemplo (Media Winsorizada)³:

Huber (1981) propuso un compromiso entre la media y la mediana, como:

$$\widetilde{\rho}(z) = \begin{cases} \frac{1}{2}z^2, & |z| \le k, \\ k|z| - \frac{1}{2}k^2, & |z| > k. \end{cases}$$

El estimador $\widehat{\theta}_{\mathsf{M}}$ es solución de:

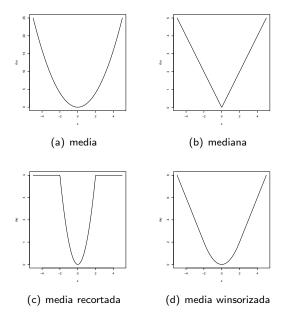
$$\sum_{i=1}^{n} \widetilde{\psi}(x_i - \theta) = 0,$$

donde

$$\widetilde{\psi}(z) = \begin{cases} -k, & z < -k, \\ z, & |z| \le k, \\ k, & z > k. \end{cases}$$

³Para $k \to 0$ obtenemos la mediana, cuando $k \to \infty$ lleva a la media, mientras que k=1.345 tiene 95% de eficiencia bajo normalidad.







Sabemos que el estimador LS es solución del problema de estimación

$$\min_{\beta} \sum_{i=1}^{n} (Y_i - \boldsymbol{x}_i^{\top} \boldsymbol{\beta})^2.$$
 (2)

Bajo normalidad, el MLE de β minimiza la función

$$-\sum_{i=1}^{n} \log f(Y_i; \boldsymbol{\beta}) = \frac{n}{2} \log 2\pi \sigma^2 + \frac{1}{2\sigma^2} \sum_{i=1}^{n} (Y_i - \boldsymbol{x}_i^{\top} \boldsymbol{\beta})^2.$$
 (3)

Para obtener estimadores robustos Huber (1981) sugirió substituir el negativo de la función de log-verosimilitud en (3) por una función que permita disminuir el efecto de outliers.



De este modo Huber (1981) propone obtener estimadores tipo-ML, conocidos como M-estimadores resolviendo el problema

$$\min_{\beta} \sum_{i=1}^{n} \rho(Y_i - \boldsymbol{x}_i^{\top} \boldsymbol{\beta}). \tag{4}$$

Es usual incorporar el parámetro de escala σ^2 definiendo,

$$z_i = rac{Y_i - oldsymbol{x}_i^{ op} oldsymbol{eta}}{\sigma}, \qquad i = 1, \dots, n,$$

y considere la función objetivo

$$Q_{\rho}(\boldsymbol{\beta}) = \sum_{i=1}^{n} \rho(z_i).$$

De este modo,

$$\frac{\partial Q_{\rho}(\beta)}{\partial \beta_{j}} = \sum_{i=1}^{n} \frac{\partial \rho(z_{i})}{\partial z_{i}} \frac{\partial z_{i}}{\partial \beta_{j}} = \sum_{i=1}^{n} W(z_{i}) z_{i} \frac{\partial z_{i}}{\partial \beta_{j}}, \qquad W(z_{i}) = \frac{1}{z_{i}} \frac{\partial \rho(z_{i})}{\partial z_{i}}.$$



Por tanto el M-estimador de β es solución del sistema de ecuaciones

$$\sum_{i=1}^{n} \psi\left(\frac{Y_i - \boldsymbol{x}_i^{\top} \boldsymbol{\beta}}{\sigma}\right) \frac{x_{ij}}{\sigma} = 0, \quad j = 1, \dots, p,$$

que puede ser escrito en forma compacta como

$$\frac{1}{\sigma^2} \sum_{i=1}^n W_i (Y_i - \boldsymbol{x}_i^\top \boldsymbol{\beta}) \boldsymbol{x}_i = \mathbf{0}$$
 (5)

Sea $W = diag(W_1, ..., W_n)$ de este modo podemos escribir (5) como:

$$\boldsymbol{X}^{\top}\boldsymbol{W}(\boldsymbol{Y}-\boldsymbol{X}\boldsymbol{\beta})=\boldsymbol{0}.$$

Sin embargo, debemos resaltar que los pesos W_i dependen de z_i , los que a su vez dependen de β y por tanto se requiere métodos iterativos para obtener $\widehat{\beta}_{\mathsf{M}}$.



Usando una estimación inicial $oldsymbol{eta}^{(0)}$ podemos usar la iteración

$$\boldsymbol{\beta}^{(r+1)} = (\boldsymbol{X}^{\top} \boldsymbol{W}^{(r)} \boldsymbol{X})^{-1} \boldsymbol{X}^{\top} \boldsymbol{W}^{(r)} \boldsymbol{Y}, \tag{6}$$

con

$$\mathbf{W}^{(r)} = \operatorname{diag}(W_1^{(r)}, \dots, W_n^{(r)}), \qquad W_i^{(r)} = \psi(e_i^{(r)}/\sigma)/(e_i^{(r)}/\sigma),$$

У

$$e^{(r)} = Y - X\beta^{(r)}.$$

Desde el punto de vista computacional es preferible usar

$$\boldsymbol{\beta}^{(r+1)} = \boldsymbol{\beta}^{(r)} + \boldsymbol{p}_r,$$

con

$$\boldsymbol{p}_r = (\boldsymbol{X}^\top \boldsymbol{W}^{(r)} \boldsymbol{X})^{-1} \boldsymbol{X}^\top \boldsymbol{W}^{(r)} \boldsymbol{e}^{(r)}.$$

Observación:

El procedimiento delineado en (6) es conocido como mínimos cuadrados iterativamente ponderados (IRLS).

La convergencia de la iteración en (6) sólo es garantizada para funciones ρ convexas y para funciones de redescenso.

Existe una gran variedad de funciones ρ o ψ para definir M-estimadores, por ejemplo:

► Tukey's biweight

$$\psi(z) = z[1 - (t/k)]_{+}^{2}, \qquad k = 4.685.$$

ightharpoonup Hampel's ψ

$$\psi(z) = \operatorname{sgn}(z) \begin{cases} |z|, & 0 < |z| \le a, \\ a, & a < |z| \le b, \\ a(c - |z|)/(c - b), & b < |z| \le c, \\ 0, & c < |z|, \end{cases}$$

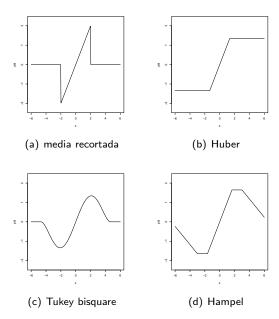
con a = 1.645, b = 3 y c = 6.5.

Función seno de Andrews

$$\psi(z) = \begin{cases} \sin(z/a), & |z| \le \pi a, \\ 0, & |z| > \pi a, \end{cases}$$

donde a = 1.339.







Se ha sugerido usar el siguiente estimador para σ ,

$$\widehat{\sigma}_{\mathsf{rob}} = \frac{\mathsf{MAD}(\boldsymbol{e})}{0.6745},$$

con

$$\mathsf{MAD}(\boldsymbol{e}) = \mathrm{me}(|\boldsymbol{e} - \mathrm{me}(\boldsymbol{e})|),$$

que es conocido como desviación mediana absoluta de los residuos minimos cuadrados $e=Y-X\hat{eta}_{\text{LS}}.$

Análogamente a $oldsymbol{eta}$ es posible obtener un M-estimador para σ resolviendo

$$\frac{1}{n-p} \sum_{i=1}^{n} \chi \left(\frac{Y_i - \boldsymbol{x}_i^{\top} \boldsymbol{\beta}}{\sigma} \right) = \delta,$$

para δ una constante positiva.



Sea

$$\kappa = 1 + \frac{p}{n} \frac{\operatorname{var}(\psi')}{\{\mathsf{E}(\psi')\}^2},$$

que es evaluado en la distribución de los errores ϵ (en la práctica deben ser estimados desde los residuos). Entonces la matriz de covarianza asintótica de $\widehat{\boldsymbol{\beta}}_{\mathrm{M}}$ es dada por (ver Huber, 1981)

$$\kappa^2 \frac{\sum_i \psi^2(e_i)/(n-p)}{[\sum_i \psi'(e_i)/n]^2} (\boldsymbol{X}^\top \boldsymbol{X})^{-1}.$$



Estimación norma- L_p

Podemos considerar la estimación norma- $L_{\it p}$ en la clase de los $\it M$ -estimadores, como la solución del problema

$$\min_{\beta} \left(\sum_{i=1}^{n} |Y_i - \boldsymbol{x}_i^{\top} \boldsymbol{\beta}|^p \right)^{1/p}, \qquad p \ge 1.$$
 (7)

En efecto, basta considerar

$$\rho(z) = |z|^p, \qquad \psi(z) = |z|^{p-2}, \qquad W(z) = |z|^{p-2}.$$

Observación:

Considere Y_1,\dots,Y_n variables aleatorias provenientes de la función de densidad

$$f(y) = c \exp(-|y|^p), \qquad p \ge 1,$$

con c una constante de normalización. La distribución Laplace es obtenida para p=1, mientras que la distribución normal es recuperada para p=2.



Estimación norma- L_p

Para $1 podemos usar IRLS como un método para aproximar la solución del problema en (7). En efecto, Osborne <math>(1985)^4$ reestableció el problema de estimación norma- L_p como:

$$\min_{\beta} Q_p(\beta), \qquad Q_p(\beta) = \sum_{i=1}^n |e_i|^p = \sum_{i=1}^n |e_i|^{p-2} e_i^2,$$

que puede ser interpretado como un problema de mínimos cuadrados ponderados,

$$\min_{\beta} \| \boldsymbol{W}^{(p-2)/2} (\boldsymbol{Y} - \boldsymbol{X} \boldsymbol{\beta}) \|_{2}^{2}, \qquad \boldsymbol{W} = \operatorname{diag}(|e_{1}|, \dots, |e_{n}|).$$

Esto lleva al siguiente algoritmo.



⁴Finite Algorithms in Optimization and Data Analysis. Wiley, New York.

Estimación norma- L_p

```
Algoritmo 1: IRLS para estimación L_p.
    Entrada: Datos X, y, p \in (1,2) y estimación inicial \beta^{(0)}.
    Salida: Aproximación del estimador L_n, \hat{\beta}.
 1 begin
          for r = 0, 1, 2, ... do
            e^{(r)} = Y - X\beta^{(r)}
 3
               \mathbf{W}^{(r)} = \text{diag}(|e_1^{(r)}|^{(p-2)/2}, \dots, |e_n^{(r)}|^{(p-2)/2})
 4
                Resolver p_r desde
 5
                    \min \| \boldsymbol{W}^{(r)} (\boldsymbol{e}^{(r)} - \boldsymbol{X} \boldsymbol{p}_r) \|_2^2
 6
                Hacer
 7
                \boldsymbol{\beta}^{(r+1)} = \boldsymbol{\beta}^{(r)} + \boldsymbol{p}_r
 8
          end
 9
          return \widehat{\boldsymbol{\beta}} = \boldsymbol{\beta}^{(\star)}
10
11 end
```

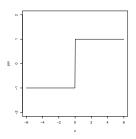


Estimación norma- L_1

Para p=1, tenemos

$$\psi(z)=z/|z|.$$

con



De este modo, el procedimiento de estimación norma- L_1 es robusto, con pesos

$$W_i = 1/|e_i|, \qquad i = 1, \dots, n.$$



Estimación norma- L_1

Schlossmacher $(1973)^5$ propuso usar IRLS para estimación norma- L_1 en regresión basado en la ecuación

$$\sum_{i=1}^{n} \frac{Y_i - \boldsymbol{x}_i^{\top} \boldsymbol{\beta}}{|Y_i - \boldsymbol{x}_i^{\top} \boldsymbol{\beta}|} \, \boldsymbol{x}_i = \boldsymbol{0}.$$

Sin embargo este procedimiento ha sido fuertemente criticado por una gran cantidad de autores (ver discusión en Capítulo 4 de Björk, 1996)⁶.



⁵ Journal of the American Statistical Association 68, 857-859.

⁶Numerical Methods for Least Squares Problems. SIAM, Philadelphia.

Estimación norma- L_1

Charnes, Cooper y Ferguson $(1955)^7$ mostraron que problema de regresión L_1

$$\min_{eta} Q_1(oldsymbol{eta}), \qquad Q_1(oldsymbol{eta}) = \sum_{i=1}^n |Y_i - oldsymbol{x}_i^{ op} oldsymbol{eta}|,$$

es equivalente a resolver el siguiente problema de programación lineal (LP)

$$\begin{aligned} \min \sum_{i=1}^n (\epsilon_i^+ + \epsilon_i^-), \\ \text{sujeto a:} & \ \epsilon_i^+ \geq 0, \ \epsilon_i^- \geq 0, \\ & \ \epsilon_i^+ - \epsilon_i^- = \epsilon_i = Y_i - \boldsymbol{x}_i^\top \boldsymbol{\beta}, \end{aligned}$$

para $i=1,\ldots,n$, con ϵ_i^+ y ϵ_i^- variables no negativas.

Observación:

Barrodale y Roberts $(1973)^8$ presentan un algoritmo de propósito especial para resolver este problema modificando el método simplex y la estructura de datos requerida.



⁷Management Science 1, 138-151

⁸SIAM Journal on Numerical Analysis 10, 839-848.

```
# carga datos de llamadas
> library(MASS)
> data(phones)
# Ajuste mínimos cuadrados
> f0 <- lm(calls ~ year, data = phones, x = TRUE, y = TRUE)
# Salida
> summary(f0)
Call:
lm(formula = calls ~ year, data = phones)
Residuals:
  Min 10 Median 30 Max
-78.97 -33.52 -12.04 23.38 124.20
Coefficients:
           Estimate Std. Error t value Pr(>|t|)
(Intercept) -260.059 102.607 -2.535 0.0189 *
              5.041 1.658 3.041 0.0060 **
vear
Residual standard error: 56.22 on 22 degrees of freedom
Multiple R-squared: 0.2959, Adjusted R-squared: 0.2639
F-statistic: 9.247 on 1 and 22 DF, p-value: 0.005998
```



```
# carga biblioteca L1pack (requiere fastmatrix)
> library(L1pack)

# extrae 'x' e 'y'
> x <- f0$x
> y <- f0$y

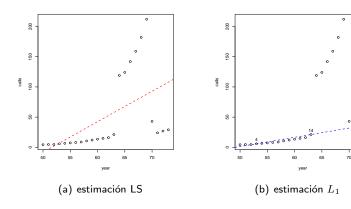
# ajuste usando regresión L1
> f1 <- l1fit(x, y, intercept = FALSE)
Warning message:
In l1fit(x, y, intercept = FALSE) : Non-unique solution possible</pre>
```



\$numIter [1] 2

```
# Salida
> f1
$coefficients
(Intercept)
                 year
    -75.19
                 1.53
$minimum
Γ1] 844
$fitted.values
              3
                    4 5
                                                    10
                                                          11
 1.31 2.84 4.37 5.90 7.43 8.96 10.49 12.02 13.55 15.08 16.61
        13 14
                   15
                        16
                              17
                                   18
                                         19
                                               20
18.14 19.67 21.20 22.73 24.26 25.79 27.32 28.85 30.38 31.91 33.44
  23
        24
34.97 36.50
$residuals
 [1] 3.09 1.86 0.33 0.00 -0.83 -1.66 -2.39 -3.22 -2.95
[10] -3.08 -3.11 -3.24 -3.57 0.00
                                     96.27
                                            99.74 116.21 131.68
[19] 153.15 181.62 11.09 -9.44 -7.97 -7.50
$rank
[1] 2
```

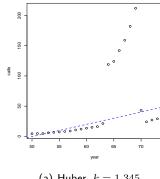




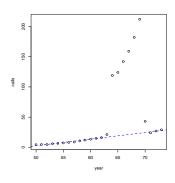


```
# Huber, k = 1.345
> f2 <- rlm(calls ~ year, data = phones, psi = psi.huber, maxit = 50)</pre>
> f2
Call:
rlm(formula = calls ~ year, data = phones, psi = psi.huber. maxit = 50)
Converged in 33 iterations
Coefficients:
(Intercept)
               year
-102.62220 2.04135
Degrees of freedom: 24 total; 22 residual
Scale estimate: 9.03
# Tukey's bisquare, k = 4.685
> f3 <- rlm(calls ~ year, data = phones, psi = psi.bisquare)</pre>
> f3
Call:
rlm(formula = calls ~ year, data = phones, psi = psi.bisquare)
Converged in 10 iterations
Coefficients:
(Intercept) year
 -52.302456 1.098041
Degrees of freedom: 24 total; 22 residual
Scale estimate: 1.65
```

```
# Salida
> summary(f3)
Call: rlm(formula = calls ~ year, data = phones, psi = psi.bisquare)
Residuals:
    Min
          10 Median 30 Max
 -1.6585 -0.4143 0.2837 39.0866 188.5376
Coefficients:
           Value Std. Error t value
(Intercept) -52.3025 2.7530 -18.9985
vear
       1.0980 0.0445 24.6846
Residual standard error: 1.654 on 22 degrees of freedom
# 'pesos' estimados
> f3$w
 [1] 0.8948 0.9667 0.9997 0.9999 0.9949 0.9794 0.9610 0.9280 0.9797
[10] 0.9923 0.9998 0.9983 0.9965 0.4739 0.0000 0.0000 0.0000 0.0000
[20] 0.0000 0.0000 0.0000 0.9105 0.9980 0.9568
```



(a) Huber, k = 1.345



(b) bisquare, k = 4.685

