Motivatior Compilation traditionnelle Approche polyhédrale Parallélisation automatique État actue Conclusion

Compilation polyhédrale

Félix-Antoine Ouellet

Université de Sherbrooke

4 décembre 2014

Motivation Compilation traditionnelle Approche polyhédrale Parallélisation automatique État actuel Conclusion

- Motivation
- 2 Compilation traditionnelle
- 3 Approche polyhédrale
- Parallélisation automatique
- État actuel
- 6 Conclusion

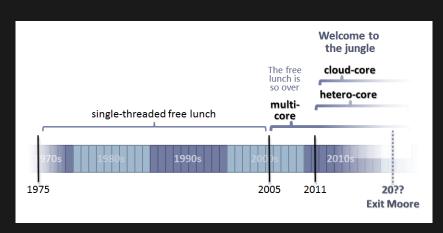
Motivation Compilation traditionnelle Approche polyhédrale Parallélisation automatique État actuel

Plan

- 1 Motivation
- 2 Compilation traditionnelle
- 3 Approche polyhédrale
- 4 Parallélisation automatique
- 5 État actue
- 6 Conclusion

Motivation Compilation traditionnelle Approche polyhédrale Parallélisation automatique État actuel Conclusion

L'ère du parallélisme



Motivation

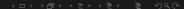
Compilation traditionnelle Approche polyhédrale Parallélisation automatique État actue Conclusior

Problèmes courants

Rendre le parallélisme accessible

On cherche toujours les meilleures abstractions pour le calcul parallèle

- Threads
- Tâches
- Langages dédiés
- Parallélisme implicite



Motivation
Compilation traditionnelle
Approche polyhédrale
Parallélisation automatique
État actuel

Problèmes courants

Parallélisation d'applications existantes

Comment améliorer la performance de legacy code?

- Mettre tout à terre et recommencer
- Payer des développeurs pour améliorer des sections critiques
- Espérer qu'un outil améliore magiquement la situation

Motivation

Problèmes courants Compilateurs

Les compilateurs modernes ont beaucoup de difficulté à extraire du parallélisme d'applications écrites de façon séquentielles

- Problèmes théoriques très difficile à résoudre
- Aucun succès majeur jusqu'à maintenant
- Les compilateurs modernes manquent d'outils pour la tâche

Bases de la compilation Processus de compilation Représentation intermédiaire

Plan

- 1 Motivation
- Compilation traditionnelle
 - Bases de la compilation
 - Processus de compilation
 - Représentation intermédiaire
- 3 Approche polyhédrale
- 4 Parallélisation automatique
- 5 État actue
- 6 Conclusion

Notions importantes

- Transforme un programme écrit dans un langage (de haut niveau) en un programme écrit dans un autre langage (de bas niveau).
- Maintient la sémantique du programme original.

Motivation
Compilation traditionnelle
Approche polyhédrale
Parallélisation automatique
État actuel

Bases de la compilation Processus de compilation

Architecture usuelle

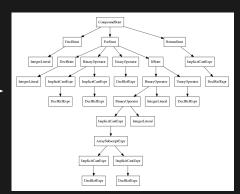
 $\mathsf{Code} \; \mathsf{source} \to \overline{\;\; \mathsf{Frontend} \;\; \mathsf{Optimizer} \;\; \mathsf{\textit{Backend}} \;\; \to \mathsf{Code} \; \mathsf{machine}$

Bases de la compilation Processus de compilation Représentation intermédiaire

Étape 1 - Frontend

- Lexing
- Parsing
- Analyse sémantique
- Travaille sur le code et sur un AST

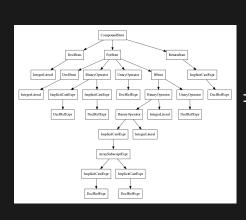
Étape 1 - Frontend

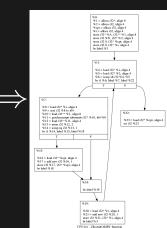


Étape 2 - Optimisateur

- Analyse le flot des données
- Optimisations indépendantes de la machine
- Travaille sur un CFG

Étape 2 - Optimisateur





Étape 3 - Backend

- Optimisations spécifiques à la machine
- Génére le code machine
- Travaille sur un CFG

Représentation intermédiaire Illustration

```
%0:
%1 = alloca i32*, align 8
%2 = alloca i32, align 4
%cpt = alloca i32, align 4
%i = alloca i32, align 4
store i32* %A, i32** %1, align 8
store i32 %N, i32* %2, align 4
store i32 0, i32* %cpt, align 4
store i32 0, i32* %i, align 4
br label %3
```

Représentation intermédiaire Forme SSA

- Chaque variable est affectée une seule fois
- Chaque variable est définie avant d'être utilisée
- Une variable dans un programme est représentée par plusieurs variables en forme SSA

Bases de la compilation Processus de compilation Représentation intermédiaire

Représentation intermédiaire Avantages

- Simplifie et améliore les analyses de flot de données
- Simplifie et améliore les optimisations indépendantes de la machine
- Permet de vérifier plus facilement les transformations effectuées

Représentation intermédiaire Limitations

- Requiert des extensions pour bien optimiser les boucles
- Ne permet pas d'effectuer plusieurs transformations de boucles simultanément
- Requiert des extensions pour gérer le parallélisme

Plan

- 1 Motivation
- 2 Compilation traditionnelle
- 3 Approche polyhédrale
 - Représentation
 - Transformations
 - Limitations
- 4 Parallélisation automatique
- 5 État actue
- 6 Conclusion

Motivation
Compilation traditionnelle
Approche polyhédrale
Parallélisation automatique
État actuel
Conclusion

Représentation Transformations Limitations

Cible

L'optimisation polyhédrale touche les parties à controle statique (SCoP) d'un programme

SCoP Définition

- Ensemble d'énoncés dans une boucle
- Boucle dont les bornes sont des fonctions affines des itérateurs et paramètres avoisinants
- Accès mémoire doivent être des fonctions affines des itérateurs et paramètres avoisinants

SCoP Exemple

```
for (int i = 0; i < 32; ++i)
  for (int j = 0; j < 1000; ++j)
   A[i][j] += 10;</pre>
```

Représentation polyhédrale Composantes

Une représentation polyhédrale doit pouvoir encapsuler toutes les informations concernant:

- Le domaine de chaque énoncé
- L'ordre d'exécution de chaque instances de chaque énoncé
- Les accès mémoire effectuées par chaque énoncé

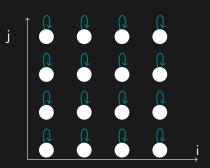
for (int i = 0; i < 32; ++i)

Représentation polyhédrale Exemple

```
for (int j = 0; j < 1000; ++j)
A[i][j] += 10; // Stmt1
D_{Stmt1} = \{Stmt1[i,j] : 0 \le i < 32 \land 0 \le j < 1000\}
S_{Stmt1} = \{Stmt1[i,j] \rightarrow [i,j]\}
A_{Stmt1} = \{Stmt1[i,j] \rightarrow A[i,j]\}
```

Représentation polyhédrale Illustration

```
for (int i = 0; i < 32; ++i)
  for (int j = 0; j < 1000; ++j)
    A[i][j] += 10; // Stmt1</pre>
```



Transformations

- Une transformation consiste à appliquer une opération algébrique sur l'ordre d'exécution du *SCoP* traité
- Plusieurs transformations peuvent être effectuée en un seul calcul

Exemple - Partie 1

```
T_{Interchange} = \{[i, j] \rightarrow [j, i]\}
D_{Stmt1} = \{Stmt1[i, j] : 0 \le i < 32 \land 0 \le j < 1000\}
S'_{Stmt1} = S \circ T_{Interchange}
A_{Stmt1} = \{Stmt1[i, j] \rightarrow A[i, j]\}
for (int j = 0; j < 1000; ++ j)
   for (int i = 0; i < 32; ++i)
      A[i][j] += 10; // Stmt1
```

Exemple - Partie 2

```
T_{Interchange} = \{[i,j] \rightarrow [j,i]\}
\overline{T_{StripMine}} = \{[i,j] \rightarrow [i,jj,j] : jj \mod 4 = 0 \land jj \le j \le jj + 4\}
D_{Stmt1} = \{Stmt1[i, j] : 0 \le i < 32 \land 0 \le j < 1000\}
S'_{Stmt1} = S \circ T_{Interchange} \circ T_{StripMine}
A_{Stmt1} = \{Stmt1[i, j] \rightarrow A[i, j]\}
for (int j = 0; j < 1000; ++j)
   for (int ii = 0; ii < 32; ii += 4)
       for (int i = ii; i < ii+4; ++i)
          A[i][j] += 10; // Stmt1
```

Limitations

- Accès non affines
- Boucles irrégulières
- Pointeurs

Plan

- 1 Motivation
- 2 Compilation traditionnelle
- 3 Approche polyhédrale
- 4 Parallélisation automatique
 - Intuition
 - Pratique
- 5 État actue
- 6 Conclusion

Intuition

• Le modèle polyhédral travaille sur les instances des énoncés

Intuition

- Le modèle polyhédral travaille sur les instances des énoncés
- Chaque instance peut être considéré comme une tâche

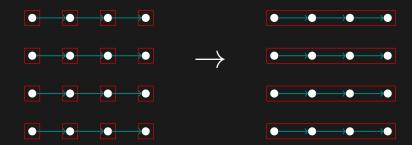
Intuition

- Le modèle polyhédral travaille sur les instances des énoncés
- Chaque instance peut être considéré comme une tâche
- Il suffit donc de trouver un plan d'exécution de ces tâches

Motivation
Compilation traditionnelle
Approche polyhédrale
Parallélisation automatique
État actuel
Conclusion

Intuition Pratique

Intuition Illustration



Rappel

Une boucle peut être parallélisée si elle ne contient pas de dépendences mémoire portées par la boucle

Rappel

```
for (int i = 0; i < N; ++i) {
    A[i] = B[i] + C[i];
    D[i] = A[i] + 10;
}

for (int i = 0; i < N; ++i) {
    A[i+1] = A[i] + B[i];
}</pre>
```

Pour obtenir les dépendences dans une boucle, il faut:

- Séparer les accès en écriture des accès en lecture
- Trouver l'intersection de ces ensembles d'accès
- Obtenir la distance entre ces accès

Séparer les accès en écriture des accès en lecture

```
for (int i = 0; i < 100; ++i) {
    A[i] = B[i] + C[i]; // Stmt1
    D[i] = A[i] + 10; // Stmt2
}

A_{Stmt1_W} = \{Stmt1[i] \rightarrow A[i]\}
A_{Stmt1_R} = \{Stmt1[i] \rightarrow \emptyset\}
A_{Stmt2_W} = \{Stmt2[i] \rightarrow \emptyset\}
A_{Stmt2_R} = \{Stmt2[i] \rightarrow A[i]\}
```

Trouver l'intersection de ces ensembles d'accès

```
for (int i = 0; i < 100; ++i) {
   A[i] = B[i] + C[i]; // Stmt1
   D[i] = A[i] + 10: // Stmt2
A_{Stmt1_W} \cap A_{Stmt1_P} = \emptyset
A_{Stmt1_W} \cap A_{Stmt2_R} = A[i]
A_{Stmt2_W} \cap A_{Stmt1_R} = \emptyset
A_{Stmt2_W} \cap A_{Stmt2_R} = \emptyset
```

Obtenir la distance entre ces accès

```
for (int i = 0; i < 100; ++i) {
    A[i] = B[i] + C[i]; // Stmt1
    D[i] = A[i] + 10; // Stmt2
}

A_{Stmt1_W} = \{Stmt1[i] \rightarrow A[i]\}
A_{Stmt2_R} = \{Stmt2[i] \rightarrow A[i]\}
O
```

Génération de code parallèle

```
#pragma omp parallel
for (int i = 0; i < 100; ++i) {
   A[i] = B[i] + C[i]; // Stmt1
   D[i] = A[i] + 10; // Stmt2
}</pre>
```

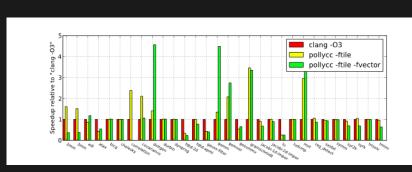
Plan

- 1 Motivation
- 2 Compilation traditionnelle
- 3 Approche polyhédrale
- 4 Parallélisation automatique
- 5 État actuel
- 6 Conclusion

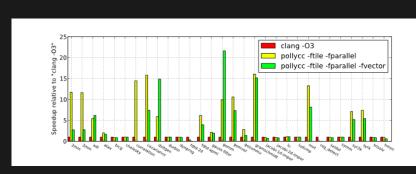
Résultats obtenus

- PolyBench
- Clang -O3
- Polly
- Valeurs en virgule flottante avec double précision
- Intel Xeon X5670 @ 2.93 GHz (12 coeurs, 24 threads)

Résultats obtenus Séquentiel



Résultats obtenus



Support présent

- LLVM (Polly)
- GCC (Graphite)
- Langages expérimentaux (X10)
- Plateformes expérimentales (PLUTO)

Plan

- 1 Motivation
- 2 Compilation traditionnelle
- 3 Approche polyhédrale
- 4 Parallélisation automatique
- 5 État actue
- 6 Conclusion

Conclusion

- Offre une façon différente de raisonner sur l'optimisation de boucles et la parallélisation automatique
- Représente possiblement la meilleure chance de produire du parallélisme implicite