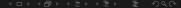
Motivation Arrivé-avant Ensemble de verrous Comparaison Conclusion

Détection dynamique de conditions de course

Félix-Antoine Ouellet

Université de Sherbrooke

6 novembre 2014



Motivation Arrivé-avant Ensemble de verrous Comparaison Conclusion

- Motivation
- 2 Arrivé-avant
- 3 Ensemble de verrous
- 4 Comparaison
- 5 Conclusion

Plan

- Motivation
- 2 Arrivé-avant
- 3 Ensemble de verrous
- 4 Comparaisor
- 5 Conclusion

Motivation Arrivé-avant Ensemble de verrous Comparaison Conclusion

Condition de course

Situation se produisant quand 2 *threads* accèdent à la même structure partagée sans contraintes d'ordonnancement et qu'un de ces accès est une écriture.

Condition de course

Example - Trivial

```
int main() {
  int X = 0;
  std::thread T([&](){ X = 42; });
  X = 43;
  T.join();
}
```

Que vaut X à la fin du programme?

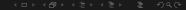
Condition de course

Example - Moins trivial

```
Singleton* Singleton::getInstance() {
  if (m_Instance == nullptr) {
    std::lock_guard<std::mutex> Lock(m_Mutex);
    {
      if (m_Instance == nullptr) {
        m_Instance = new Singleton;
  return m_Instance;
```

Plan

- 1 Motivation
- 2 Arrivé-avant
 - Idée
 - Concepts de base
 - Algorithme
- 3 Ensemble de verrous
- 4 Comparaisor
- 5 Conclusion



ldée

Un programme parallèle sans condition de course ne comporte que des accès ordonnancés à des structures partagées

Opérations de synchronisation Théorie

- Publication: Rend publique de l'information produite par le thread
- Réception: Lecture d'une information publique

Opérations de synchronisation Pratique

Réception Publication Réception Publication

Idée Concepts de base Algorithme

Segments Théorie

Suite d'opérations effectuées par un *thread* se terminant par une opération de synchronisation

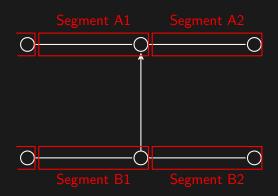
Segments Pratique



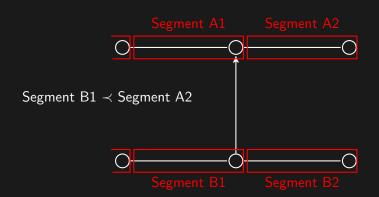
Ordonnancement des segments

- Un ordre partiel peut être établi en fonction des opérations de synchronisation
- Dénoté par l'opérateur ≺

Ordonnancement des segments Pratique



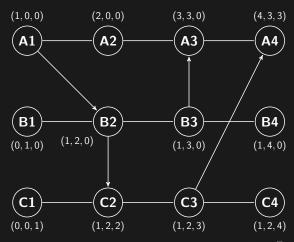
Ordonnancement des segments Pratique



Horloge vectorielle

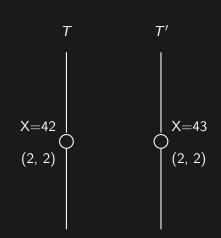
Structure permettant d'effectuer un ordonnancement partiel des événements dans un système parallèle

Horloge vectorielle



Conditions de course

Deux accès mémoire dont au moins un est une écriture et qui pourraient être exécutées simultanément sans connaissance des manipulations effectuées par l'autre thread

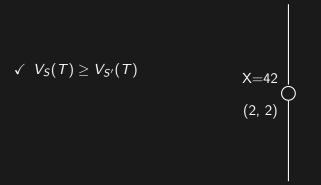


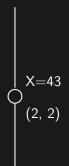
Algorithme Équations

Il y a une condition de course entre un segment S et un segment S' si:

- 1. $V_S(T) \ge V_{S'}(T)$ et $V_{S'}(T') \ge V_S(T')$
- 2. $[R_S \cup W_S] \cap W_{S'} \neq \emptyset$ ou $[R_{S'} \cup W_{S'}] \cap W_S \neq \emptyset$

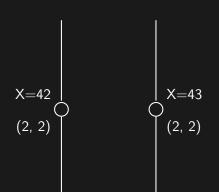
Algorithme Pratique





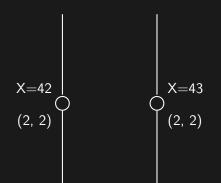
Algorithme Pratique

$$\checkmark V_S(T) \ge V_{S'}(T)$$
 $\checkmark V_{S'}(T') \ge V_S(T')$



Algorithme Pratique

$$egin{array}{ll} \checkmark & V_S(T) \geq V_{S'}(T) \ \checkmark & V_{S'}(T') \geq V_S(T') \ \checkmark & [R_{S'} \cup W_{S'}] \cap W_S
eq \emptyset \end{array}$$



Plan

- 1 Motivation
- 2 Arrivé-avant
- 3 Ensemble de verrous
 - Idée
 - Algorithme
- 4 Comparaisor
- 5 Conclusion

ldée

Un programme parallèle sans condition de course respecte toujours une saine discipline de verrouillage des structures partagées

But: S'assurer que toute structure partagée soit protégée par un verrou

```
Verrous(T) = Ensemble de verrous acquis par un thread T;
C(v) = verrous possibles pour une variable v;
for Toute variable partagé v do
   C(v) = tous les verrous présents dans l'application
end
for Tout accès à une variable partagé v do
   C(v) = C(v) \cap Verrous(T);
   <u>if C(v) == {}</u> then
    Condition de course détectée
   end
end
```

```
Mutex1.lock();
v = v + 1;
Mutex1.unlock();
Mutex2.lock();
v = v + 1;
Mutex2.unlock();
```

Verrous	C(<i>v</i>)
{}	{Mutex1, Mutex2}

Verrous	C(<i>v</i>)
{}	{Mutex1, Mutex2}
$\{Mutex1\}$	{Mutex1, Mutex2}

```
Mutex1.lock();
v = v + 1;
Mutex1.unlock();
Mutex2.lock();
v = v + 1;
Mutex2.unlock();
```

Verrous	C(<i>v</i>)
{}	{Mutex1, Mutex2}
$\{Mutex1\}$	{Mutex1, Mutex2}
${Mutex1}$	${Mutex1}$

```
Mutex1.lock();
v = v + 1;
Mutex1.unlock();
Mutex2.lock();
v = v + 1;
Mutex2.unlock();
```

Verrous	C(v)
{}	{Mutex1, Mutex2}
$\{Mutex1\}$	{Mutex1, Mutex2}
$\{Mutex1\}$	${\mathsf {Mutex1}}$
{}	${\mathsf {Mutex1}}$

```
Mutex1.lock();
v = v + 1;
Mutex1.unlock();
Mutex2.lock();
v = v + 1;
Mutex2.unlock();
```

Verrous	C(<i>v</i>)
{}	{Mutex1, Mutex2}
$\{Mutex1\}$	{Mutex1, Mutex2}
$\{Mutex1\}$	${Mutex1}$
{}	${Mutex1}$
${Mutex2}$	${\mathsf {Mutex1}}$

```
Mutex1.lock();
v = v + 1;
Mutex1.unlock();
Mutex2.lock();
v = v + 1;
Mutex2.unlock();
```

Verrous	C(<i>v</i>)
{}	${\mathsf Mutex1},{\mathsf Mutex2}$
${Mutex1}$	{Mutex1, Mutex2}
$\{Mutex1\}$	$\{Mutex1\}$
{}	${Mutex1}$
${Mutex2}$	${\mathsf {Mutex1}}$
${Mutex2}$	${Mutex1}$

Verrous	C(v)
{}	{Mutex1, Mutex2}
$\{Mutex1\}$	{Mutex1, Mutex2}
$\{Mutex1\}$	$\{Mutex1\}$
{}	$\{Mutex1\}$
${Mutex2}$	$\{Mutex1\}$
${Mutex2}$	${Mutex1}$
{}	{}

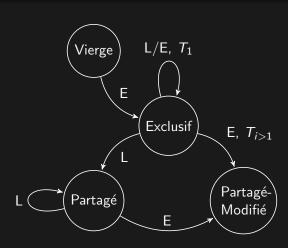
Trois problèmes de l'algorithme précédent

- Initialisation
- Structure seulement en lecture
- Verrou lecture-écriture

Raffinement

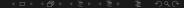
```
Verrous(T) = Ensemble de verrous acquis pa<u>r un thread T;</u>
Verrous_E(T) = Ensemble de verrous en mode écriture acquis par un thread T;
C(v) = verrous possibles pour une variable v;
for Toute variable partagé v do
   C(v) = tous les verrous présents dans l'application
end
for Toute lecture d'une variable partagé v do
   C(v) = C(v) \cap Verrous(T);
   if C(v) == \{\} then
       Condition de course détectée
   end
end
for Toute écriture d'une variable partagé v do
   C(v) = C(v) \cap Verrous_{\dot{E}}(T);
   if C(v) == \{\} then
Condition de course détectée
   end
end
```

Algorithme Raffinement



Plan

- 1 Motivation
- 2 Arrivé-avant
- 3 Ensemble de verrous
- 4 Comparaison
 - Implémentation
 - Conditions de course détectées
- 5 Conclusion



Implémentation Instrumentation

- Recompilation dynamique de binaires
- Fait souvent appel à de la shadow memory
- Ne diffère que dans les instructions visés

Implémentation Conditions de course détectées

Implémentation

Pour aider le processus de détections, les outils offrent souvent la possibilité d'annoter un programe. Par exemple:

ThreadSanitizer

Eraser

ANNOTATE_IGNORE_WRITES_BEGIN
ANNOTATE_IGNORE_WRITES_END
ANNOTATE_CONDVAR_LOCK_WAIT(cv, mu)
ANNOTATE_BENIGN_RACE(ptr)

EraserReadLock(lock)
EraserReadUnLock(lock)
EraserWriteLock(lock)
EraserWriteUnLock(lock)

Cas non détecté par arrivé-avant

```
Thread 1
```

```
Y += 1;
Mutex.lock();
V += 1;
Mutex.unlock();
```

Thread 2

```
Mutex.lock();
V += 1;
Mutex.unlock();
Y += 1;
```

Cas non détecté par ensemble de verrous

```
int main() {
  int X = 0;
  std::thread T([&](){ X++; });
  X += 42;
  T.join();
}
```

Résumé

Les faits importants à retenir:

- Arrivé-avant détecte moins de conditions de course que l'ensemble de verrous
- L'ensemble de verrou peut produire des faux positifs contrairement à arrivé-avant
- Les deux algorithmes peuvent produire des faux négatifs

Plan

- Motivation
- 2 Arrivé-avant
- 3 Ensemble de verrous
- 4 Comparaisor
- 5 Conclusion

Motivation Arrivé-avant Ensemble de verrous Comparaison Conclusion

Conclusion

La plupart des outils de détection de condition de courses implémentent une variation ou une combinaison des algorithmes présentés.