В קורס

גלעד מואב

2020 באוקטובר 2

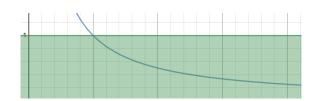
חלק I

חלק א'

1 גבול של סדרה

נגדיר גבול של סדרה באינסוף

$$\lim_{n \to \infty} a_n = L \iff \forall \epsilon > 0. \exists N. \forall n > N. |a_n - L| < \epsilon$$



2 גבול של פונקציה

2.1 גבול הפונקציה באינסוף

בדומה לגבול של סדרה, גבול הפונקציה יהיה

$$\lim_{x_{0}\to\infty} f(x_{0}) = L \iff \forall \epsilon > 0. \exists N. \forall x > N. |f(x) - L| < \epsilon$$

2.2 גבול הפונקציה בנקודה כלשהי

$$\lim_{x \to x_0} f(x) = L \iff \forall \epsilon > 0. \exists \delta > 0. \forall x. (0 < |x - x_0| < \delta) \to |f(x) - L| < \epsilon$$

3 רציפות הפונקציה ומשפט ערך הביניים

3.1 רציפות פונקציה

תהא x_0 בנקודה בניקו רציפה כי גגיד ל, fאמ"מ

$$\lim_{x \to x_0} f(x) = f(x_0)$$

. נגיד כי פונקציה f רציפה בקטע אמ"מ אמ"מ בקטע רציפה בקטע רציפה לגיד כי פונקציה ו

דרך קלה להראות שפונקציה f אינה רציפה בנקודה x_0 היא להוכיח כי הגבולות החד צדדיים שונים, קרי

$$\lim_{x \to x_0^-} f\left(x\right) \neq \lim_{x \to x_0^+} f\left(x\right)$$

משפט ערך הביניים 3.2

תהא [f(a),f(b)] קיים אומר כי לכל ערך הביניים משפט תוב I=[a,b] קיים מקור פונקציה רציפה פונקציה היים משפט ערך משפט ערך משפט אומר ביניים מקור

$$\forall y \in [f(a), f(b)] \to \exists \sigma \in I. f(\sigma) = y$$

4 נגזרת

4.1 הגדרת הנגזרת

נגיד כי f גזירה בקטע I אם כל נקודה בקטע גזירה נגיד כי f גזירה בקטע f אם מ"מ הגבול הגבול f אם כי f נגיד כי f גזירה בקטע f אם היא רציפה בקטע.

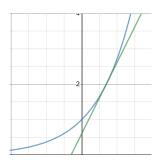
 $t \to 0$ נשים לב כי אם t גזירה בקטע t היא רציפה בקטע. $t \to 0$ נשים לב כי אם $t \to 0$ היא רציפה בקטע. $t \to 0$ היא רציפה בקטע $t \to 0$ היא $t \to 0$ נגדיר את הנגזרת בנקודה $t \to 0$ להיות $t \to 0$ נגדיר את הנגזרת בנקודה $t \to 0$ להיות בנקודה $t \to 0$ נגדיר את הנגזרת בנקודה $t \to 0$

e קבוע אוילר 5

 $.{(e^x)}'=e^x$ קנוסף $.e=\lim\limits_{x\to\infty}\left(1+\frac{1}{x}\right)^x\approx 2.718$ הגבול בתור אוילר אוילר אוילר אוילר הגבול

6 שימושי הנגזרת

בעזרת הנגזרת לפונקציה בנקודה x_0 נוכל למצוא את המשיק לפונקציה בנקודה או ונוכל למצוא קירוב מסדר ראשון לפונקציה בעזרת הנגזרת לפונקציה בנקודה x_0



בנוסף נוכל להעזר בנגזרת בשביל למצוא גבולות מסוימים עם כלל לופיטל.

נוסחאות נפוצות

לינאריות הנגזרת:

$$(\alpha \cdot f \pm \beta \cdot g)' = \alpha \cdot f' \pm \beta \cdot g'$$

כפל בנגזרת:

$$(f \cdot g)' = f' \cdot g + g' \cdot f$$

חלוקה בנגזרת:

$$\left(\frac{f}{g}\right)' = \frac{f' \cdot g - g' \cdot f}{g^2}$$

הרכבת הנגזרת:

$$(f \circ g)' = f'(g) \cdot g'$$

7 חקירת פונקציה

חקירת פונקציה מורכבת מהבאים:

- 1. דומיין
- 2. חיתוכים עם הצירים
 - 3. נקודות קיצון
- 4. תחומי עליה וירידה
- 5. תחומי קעירות וקמירות
- 6. אסימפטוטות משופעות ומאונכות

אסימפטוטה משופעת/אופקית

$$y = mx + b$$

$$m = \lim_{\sigma \to \infty} \frac{f(\sigma)}{\sigma} / \lim_{\sigma \to \infty} f'(\sigma)$$

$$b = \lim_{\sigma \to \infty} f(\sigma) - mx$$

8 כלל לופיטל

יהיו מהבאים , f,g יהיו

$$\lim_{x \to x_0} f(x) = \lim_{x \to x_0} g(x) = 0$$
 .1

$$\lim_{x\to x_0} f(x) = \pm \infty, \lim_{x\to x_0} g(x) \pm \infty .2$$

 $\lim_{x o x_0}rac{f(x)}{g(x)}=L$ קיים אז קיים הגבול בלל לופיטל אומר כי אם הגבול הגבול הגבול

9 פיתוח טיילור והערכת שגיאה

9.1 פיתוח טיילור

 x_0 סביב הנקודה שמתקרב לפונקציה סביב סטור סביב בים טיילור סביב את תהא f עגדיר שמתקרב כטור סביב און סביב הנקודה את הא

$$\sum_{n=0}^{\infty} \frac{f^{(n)}(x_0)}{n!} (x - x_0)^n$$

, אסביב של טור מהדרגה של עד מחלקיים החלקיים סביב מסביב אסביב חלקיים מחלכות מהדרגה של טור החזקות, נגדיר את פולינום טיילור מהדרגה של סביב אונה מסביב מסביב אחלכות מחלכות של מחלכות מחלכות של מחלכות של מחלכות מחלכות מחלכות של מחלכות מחלכות מחלכות מחלכות מחלכות של מחלכות מולכות מולכות

$$\sum_{n=0}^{m} \frac{f^{(n)}(x_0)}{n!} (x - x_0)^n$$

. נקרא לטור טיילור סביב 0 טור מקלורן

פולינום טיילור נותן לנו קירוב טוב לפונקציה, את השגיאה נוכל לחשב בעזרת לגראנז.

9.2 הערכת שגיאה לפי לגראנז

 ${\bf ,}3$ מהדרגה e^x הפונקציה של מקלורן מקלונום נעזר בפולינום, $e^{0.1}$ את למצוא ורצינו נניח נניח

$$f(x) = 1 + (0.1) + \frac{1}{2!}(0.1)^2 + \frac{1}{3!}(0.1)^3 + R_3(0.1)$$

($R_3(0.1)=f(x)-1+(0.1)+rac{1}{2!}(0.1)^2+rac{1}{3!}(0.1)^3$ הוא השארית של הפולינום,(במקרה הזה $R_3(0.1)=rac{f^{(4)}(c)}{4!}(0.1)^4$ כך של הוא השארית לגראנז קיים $c\in(0,0.1)$ כך של כל של האנז קיים לגראנז קיים כל של הוא כל של האנז קיים לאראנז קיים פון של הוא השארית של הוא הפולינום, במקרה הזה האר הוא הפולינום, במקרה הזה האר הפולינום, במקרה הזה הוא הפולינום, במקרה הזה הוא הפולינום, במקרה הוא הפולינום, במקרה הזה הפולינום, במקרה הוא הפולינום, במ

 $R_n(x)$ כ עבור x_0 עבור מדרגה פולינום טיילור מדרגה את באופן כללי נסמן את באופן כללי פולינום טיילור מדרגה t גזירה לבי לגראנז אם פונקציה אחר ביר האור מעמים, קיים אחר ביר אחר לבי לגראנז אם פונקציה אחר ביר אור מעמים, אחר מעמים, אחר ביר מעמים ביר מעמים אחר ביר מעמים ביר מעמי

$$R_n(x) = \frac{f^{(n+1)}(c)}{(n+1)!} (x - x_0)^{n+1}$$

נוכל לחסום את שארית הפולינום($R_n(x)$)באופן הבא

$$|R_n(x)| \le \frac{\max\{f^{(n+1)}(b)|b \in (x,x_0) \cup (x_0,x)\}}{(n+1)!} |x-x_0|^{n+1}$$

10 ניוטון ראפסון

בעזרת ניוטון ראפסון נוכל למצוא קירובים לשורשים של פונקציות תהא פונקציה f בעלת שורש יחיד בקטע I, ניקח נקודה $x_0 \in I$ כלשהי בעלת שורש יחיד בקטע $x_0 \in I$ ומוצאים את החיתוך שלו עם ציר ה־ x_0 , נסמן נקודה זו ב x_0 נמצא את פולינום הטיילור מדרגה ראשונה סביב x_0 ומוצאים את החיתוך שלו עם ציר ה־ x_0 , נסמן נקודה זו ב x_0

$$x_1 = x_0 + \frac{f(x_0)}{f'(x_0)}$$

 $\lim_{n o\infty}f(x_n)=0$ באופן כללי נסמן x_n באופן כלי נסמן x_n כאשר האבר גדל כך גדל כך גדל כך באופן באורש הפונקציה ומתקיים

חלק II

חלק ב'

11 פונקציה קדומה ואינטגרל לא מסוים

F'=f נקרא לF פונקציה קדומה לf אמ"מ ונקציה f נסמן את $\int f(x)dx$ כמשפחת ה

f בהנתן פונקציה f נסמן את בהענטגרל הלא מסוים של הקדומות הקדומות בהנקציות הפונקציות לכמשפחת כמשפחת בהנתן פונקציה בהנתן האינטגרל הלא מסוים של

12 שיטות אינטגרציה ואינטגרלים מוכרים

12.1 שיטות אינטגרציה מוכרות

.. שימוש בשברים חלקיים

$$\int \frac{1}{1-x^2} dx = \int \frac{1}{1-x} \cdot \frac{1}{1+x} dx = \int \left(\frac{A}{1-x} + \frac{B}{1+x}\right) dx \left[A = B = \frac{1}{2}\right] = \frac{\int \frac{1}{1-x} dx + \int \frac{1}{1+x} dx}{2}$$

2. שימוש בהצבה

$$\int \frac{x}{1-x^2} dx \left[\begin{array}{c} u=x^2 \\ dx=\frac{du}{2x} \end{array} \right] = \int \frac{x}{1-u} \cdot \frac{du}{2x} = \int \frac{1}{1-u} du$$

3. אינטגרציה בחלקים

$$\int f \cdot g' = f \cdot g - \int f' \cdot g$$

4. דרך נוספת - שימוש בחלוקת פולינומים

 $(x-3)\overline{x^3-x^2+0x-4}$ ניקח לדוגמא את השאלה ניקח לתילה את האיברים המובילים אחד בשני

$$(x-3)\overline{x^3 - x^2 + 0x - 4}$$

 x^3-x^2 מ $(x-3)x^2$ את נחסר את

$$x-3)\overline{x^{3}-x^{2}+0x-4} \\ \underline{x^{3}-3x^{2} \downarrow} \\ \underline{2x^{2}+0x}$$

ווכן הלאה....

$$\begin{array}{r}
x^{2}+2x+3 \\
x-3)\overline{x^{3}-x^{2}+0x-4} \\
\underline{x^{3}-3x^{2}\downarrow} \\
2x^{2}+0x \\
\underline{2x^{2}-3x} \\
3x-4 \\
3x-9 \\
\underline{5}
\end{array}$$

$$\frac{x^3 - x^2 - 4}{x - 3} = x - 3)\overline{x^3 - x^2 + 0x - 4} = x^2 + 2x + 3 + \frac{5}{x - 3}$$
 לכן

12.2 אינטגרלים מוכרים

$$\int x^{\alpha} dx = \frac{x^{\alpha+1}}{\alpha+1} + C, x > 0; \alpha \neq -1$$

$$\int \frac{1}{x} dx = \ln|x|$$

$$\int \sin x dx = -\cos x + C$$

$$\int \cos x dx = \sin x + C$$

$$\int \sinh x dx = \cosh x + C$$

$$\int \cosh x dx = \sinh x + C$$

$$\int \frac{1}{1+x^2} dx = \arctan x + C$$

$$\int e^x dx = e^x + C$$

$$\int \sec^2 x dx = \tan x + C$$

$$\int \csc^2 x dx = -\cot x + C$$

$$\int \operatorname{sech} x dx = \tanh x + C$$

$$\int \operatorname{csch} x dx = -\coth x + C$$

$$\int \frac{1}{\sqrt{1 - x^2}} dx = \arcsin x + C$$

13 סכומי דרבו ואינטגרל מסוים

13.1 סכומי דרבו

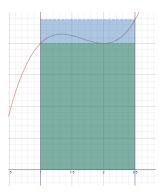
 $a<\{a_i\}_{i=1}^n< b$ י כך על כך ול $I_{\langle a_1,\dots,a_n
angle}$ הקטע הנ הקטע חלוקה ול נסמן נסמן ולישונים וויהי קטע החלוקה הנ דרבו העליונים או העליונים וויהי וויהי היו דרבו העליונים על החלוקה הנ וויהי וויהי וויהי וויהי וויהי היו דרבו העליונים על החלוקה הנ אוים וויהי ווי

$$\sum_{i=0}^{n} (a_{n+1} - a_n) \cdot \max \{ f(x) | x \in [a_{n+1}, a_n] \}$$

והתחתונים

$$\sum_{i=0}^{n} (a_{n+1} - a_n) \cdot \min \{ f(x) | x \in [a_{n+1}, a_n] \}$$

נסמן $D^\pm_{I_{\langle a_1,...,a_n\rangle}}$ כסכומי דרבו התחתונים/עליונים $a_i=a_0+rac{b-a}{n}\cdot i$,i כך שלכל ק $\langle a_1,...,a_n
angle$ כ Π_n נסמן



13.2 פונקציה אינטגרבילית, אינטגרל רימן ואינטגרל מסוים

 $\lim_{n o \infty} D^-_{\Pi_n} = \lim_{n o \infty} D^+_{\Pi_n} = S$ אינטגרבילית רימן בקטע I אמ"מ I אמ"מ אם אמ"מ $f: I o \mathbb{R}$ או לחלופין $f: I o \mathbb{R}$ אינטגרבילית רימן בקטע $\int_a^b f(x) dx = S$ במקרה זה נסמן בקטא לפעולה זו אינטגרל מסוים

כל פונקציה רציפה היא אינטגרבילית ובפרט הפונקציות האלמנטריות(בסיסיות)

14 המשפט היסודי של החדו"א ומשפט ניוטון־לייבניץ

14.1 המשפט היסודי של החדו"א

תהא אונטגרבילית בקטע בקטע גדיר את גדיר (גדיר בקטע בקטע אינטגרבילית השטח האונטגרבילית ל $f:I\to\mathbb{R}$

$$F(x) = \int_{a}^{x} f(t)dt$$

- פונקציה רציפה F .1
- $F'(x_0)=f(x_0)$ אם f רציפה בf אז f גזירה בf אז f אם 2.

הנ"ל הקטע הל קדומה Fאז באופן רציפה בקטע רציפה רציפה לה באופן כללי, אם באופן רציפה ב

14.2 משפט ניוטון־לייבניץ

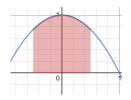
אם , f קדומה של F קדומה (f של העל הכן לככן ונניח או ווניח ווניח ווניח ווניח ווכיח ווכיח

$$\int_{a}^{b} f(x)dx = F(b) - F(a)$$

15 שימושי האינטגרל

15.1 חישוב שטח מתחת לגרף

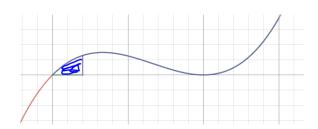
[a,b] בקטע השטח מתחת ל $\int\limits_a^b f(x)dx$,I=[a,b] בקטע אינטגרבילית אינטגרבילית השטח



חישוב אורך עקומה 15.2

ונראה פתגורס ונראה בין bל לa, נעזר העקומה את ונראה למצוא ונרצה ונראה ונראה בקטע ונראה לI=[a,b] אינטגרבילית אינטגרבילית בקטע

$$\int_{a}^{b} \sqrt{dx^2 + dy^2} = \int_{a}^{b} \sqrt{1 + \frac{dy^2}{dx^2}} dx = \int_{a}^{b} \sqrt{1 + (f'(x))^2} dx$$



15.3 נפח גוף סיבוב

xנפח גוף סיבוב סביב ציר ה־15.3.1

$$\pi \int_{a}^{b} f^{2}(x)dx$$

f,g במקרה בין 2 פונקציות שטח סיבוב של סיבוב על נפח גוף במקרה בו

$$\pi \int_{a}^{b} \left| f^{2}(x) - g^{2}(x) \right| dx$$

7

yרה ביב סביב נפח גוף מיבוב סביב נפח ביר ה־15.3.2

$$2\pi \int\limits_{-\infty}^{b} x f(x) dx$$

חלק III

חלק ג'

16 הגדרות בסיסיות בתורת המספרים

16.1 יחס ה

יהיו $m \cdot i = k$ או באופן כללי $m \mid k$ אם קיים $i \in \mathbb{Z}$ אם קיים $m \mid k$ נגיד כי

$$m|k\longleftrightarrow \exists i\in\mathbb{Z}.m\cdot i=k$$

mod **16.2**

 $b=m\cdot n+a$ אמ"מ קיים $m\in\mathbb{Z}$ כך אמ אמ $b\mod n=a$ נגיד כי

$$b \mod n = a \longleftrightarrow \exists m \in \mathbb{Z}.b = m \cdot n + a$$

gcd **16.3**

bו a הוא המחלק המשותף הגדול פיותר של $\gcd\left(a,b\right)$

$$\gcd(a,b) = \max\{m \in \mathbb{Z} | m | a \land m | b\}$$

17 משפט אוקלידס לקיום אינסוף ראשוניים

משפט אוקלידס אומר כי קיימים אינסוף ראשוניים.

 $p=1+\prod\limits_{i=1}^n p_i$ נגדיר מספר נגדיר מספר אינסוף ראשוניים, נניח בשלילה כי קיים מספר סופי n של ראשוניים, נסמן $p_1,p_2,...,p_n$ נגדיר מספר p_i לכן p_i לכן p_i לכן קיימים אינסוף ראשוניים לב כי p_i לכן קיימים אינסוף ראשוניים

18 מחלק משותף מירבי

bו a ימצא לנו את המחלק המשותף הגדול פני $\gcd(a,b)$ ימצא לנו את פני ימצא לנו את ימצול פני ימנו אינצוג לינארי", כלומר קיימים $\gcd(a,b)=c$ עבור

$$t \cdot a + s \cdot b = c$$

מספרים זרים

עבור a כך שו $\gcd(a,b)=1$ נגיד כי a,b עבור עבור

משפט

 $t \cdot a + s \cdot b = 1$ עבור a,b, כך ש
 $s,t \in \mathbb{Z}$ קיימים אמ"מ אמ זרים אם זרים אמ

19 אלגוריתם אוקלידס

19.1 אלגוריתם אוקלידס

יהיו און פיתרון יעיל ופשוט לבעיה אוקלידס אלגוריתם אלגוריתם את נרצה למצוא את אלגוריתם מחלט אלגוריתם משלט אלגוריתם משתמש בעובדה ש $\gcd(a,b)=\gcd(a,b+m\cdot a)$

$$a = m_1 \cdot b + n_1$$

$$b = m_2 \cdot n_1 + n_2$$

•

.

$$n_{i-3} = m_{i-1} \cdot n_{i-2} + c$$

$$n_{i-2} = m_i \cdot c + 0$$

gcd(a,b) = c לכן

 $\gcd(a,b)=\gcd(a\mod b,b)=...=\gcd(c,0)=c$ באופן פשוט יותר נוכל לעבוד באופן הבא

19.2 אלגוריתם אוקלידס המורחב

 $\gcd\left(a,b\right)=c$ האלגוריתם המורחב עוזר לנו למצוא ייצוג לינארי לשיוויון מהסוג המורחב עוזר לנו למצוא עובד כמו האלגורירתם הקודם, **רק אחורה**, כלומר נתחיל מהשלב האחרון ונראה כי

$$n_{i-3} - m_{i-1} \cdot n_{i-2} = c$$

השלב הבא יהיה הצבת הערכים מהשוויונים שראינו מהאלגוריתם הקודם

$$n_{i-3} - m_{i-1} \cdot (n_{i-4} - m_{i-2} \cdot n_{i-3}) = c$$

וכן הלאה

דוגמא

ואת הייצוג הלינארי שלו $\gcd(840,138)$ את למצוא נרצה למצוא נרצה

$$840 = 6 \cdot 138 + 12$$

$$138 = 11 \cdot 12 + 6$$

$$12 = 2 \cdot 6 + 0$$

 $\gcd(840, 138) = 6$ לכן

כעת נמצא את הייצוג הלינארי שלהם

$$6 = 138 - 11 \cdot 12$$

$$6 = 138 - 11 \cdot (840 - 6 \cdot 138)$$

$$6 = 7 \cdot 138 - 11 \cdot 840$$

20 משפט על פריקות יחידה לראשוניים

לכל מספר שלם קיימת פריקות יחידה למספרים ראשוניים

21 משוואות דיאופנטיות לינאריות

 $a \cdot x + b \cdot y = c$ תהא משוואה דיאופנטית

21.1 קיום פתרון למשוואה

נראה כי אם $\gcd(a,b)$ לא קיים פתרון ולחלופין פתרון $\gcd(a,b)$ לא קיים פתרון למשוואה

21.2 מציאת פתרון פרטי

,($\gcd\left(a,b\right)|c$ בהנחה ולמשוואה קיים פתרון

 $e=rac{c}{d}$ נסמן ($d\cdot e=c$ ע קיים d קיים קיים , נכאה כי מכיוון ש, $d=\gcd(a,b)$ נסמן , נכארי $d=\gcd(a,b)$ קיים ייצוג לינארי אר פנוסף מכיוון ש לינארי $d=\gcd(a,b)$ קיים ייצוג לינארי אר פנוסף מכיוון ש

$$e \cdot t \cdot a + e \cdot s \cdot b = e \cdot d \rightarrow (e \cdot t) \cdot a + (e \cdot s) \cdot b = \frac{c}{d} \cdot d = c$$

 $x_0 = e \cdot t, y_0 = e \cdot s$ יהיה $a \cdot x + b \cdot y = c$ לכן הפתרון הפרטי

21.3 מציאת כל הפתרונות

קבוצת כל הפתרונות היא

$$\left\{ \left\langle x_0 + \frac{b}{d} \cdot z, y_0 - \frac{a}{d} \cdot z \right\rangle | z \in \mathbb{Z} \right\}$$

22 הפיכות מודולו, משפט פרמה הקטן ומשפט השארית הסיני

משפט פרמה הקטן 22.1

יתקיים $\gcd\left(a,p
ight)=1$ יתקיים $p\in\mathbb{P}$ יתקיים

$$a^{p-1} = 1 \mod p$$

22.2 הפיכות מודולו

ידוע לנו על פעולות החיבור, חיסור וכפל במודולו, אך מה לגבי חילוק? $m\cdot k\equiv 1\mod n$ או באופן שקול החיב $m\in\mathbb Z$ ייס האם לדעת האם החי $m\cdot k\equiv 1\mod n$ כך ש $m\cdot k\equiv 1\mod n$ או באופן שקול המיכות משפט על הפיכות המודולו אומר כי אם $k\in\mathbb Z$ וח זרים היים המודולו אומר כי אם אות זרים היים החיבות המודולו אומר כי אם אות החיבות החיבות המודולו אומר כי אם אות החיבות החיבות

$$\gcd(k,n) = 1 \longleftrightarrow \exists m \in \mathbb{Z}.m \cdot k \equiv 1 \mod n$$

משפט השאריות הסיני 22.3

22.3.1 דוגמא

נרצה לפתור את מערכת המשוואות הבאה

$$\begin{cases} x \equiv 7 \mod 19 \\ x \equiv 3 \mod 5 \end{cases}$$

באופן שקול נוכל לפתור את

$$\begin{cases} x = 19a + 7 \\ x = 5b + 3 \end{cases}$$

נחסר את המשוואות אחת מהשניה ונקבל

$$0 = 19a - 5b + 4 \rightarrow 4 = 5b - 19a$$

-12 למשל , $\gcd(5,-19)=1$ עראה מכיוון של פתרון למשוואה מכיוון למשל

22.3.2 הכללה

באופן כללי כאשר נרצה לפתור מערכת משוואות מהצורה הבאה

$$\begin{cases} x \equiv a_1 \mod m_1 \\ x \equiv a_2 \mod m_2 \end{cases}$$

$$\cdot$$

$$\cdot$$

$$x \equiv a_n \mod m_n$$

לפי משפט השאריות הסיני, $m_1, m_2, ..., m_n$ זרים בזוגות שקול לקיום פתרון למערכת לפי

22.3.3 פתרון פרטי

 $s_i\cdot n_i+t_i\cdot m_i=1$ נסמן s_i,t_i נסמן ($gcd\left(m_i,n_i
ight)=1$), לכן קיימים m_i,n_i כך שו m_i,n_i נסמן (m_i,n_i), נשים לב כי m_i,n_i זרים (m_i,n_i) לכן $e_i\equiv 1\mod m_i$ לכן $e_i=-t_i\cdot m_i+1$ לכן $e_i+t_i\cdot m_i=1$ ונראה כי $e_i=s_i\cdot n_i$ שלכן באופן כללי אם נקח $m_j=\delta_{i,j}$ יתקיים $m_j=\delta_{i,j}$ מכיוון ש $m_j=1$ לכן כתלות בי ולערכו של $m_j=1$ יתקיים $m_j=1$ מכיוון פו

$$\delta_{i,j} = \begin{cases} 1 & i = j \\ 0 & i \neq j \end{cases}$$

שכן $x_0 = \sum\limits_{k=1}^n \, a_k \cdot e_k$ הפתרון הפרטי של מערכת המשוואות המיט

$$x_0 \mod m_i = \left(\sum_{k=1}^n a_k \cdot e_k\right) \mod m_i = \sum_{k=1}^n \left(a_k \mod m_i\right) \cdot \left(e_k \mod m_i\right) = \sum_{k=1}^n \left(a_k \mod m_i\right) = \sum_{k=1}^$$

$$0 \cdot (a_1 \mod m_i) + \ldots + 1 \cdot (a_i \mod m_i) + \ldots = a_i \mod m_i$$

22.3.4 פתרון כללי

קבוצת הפתרונות למערכת המשוואות הנ"ל תהיה

$$\{x_0 + m \cdot z | z \in \mathbb{Z}\}$$

חלק IV **חלק ד'**

- 23 השערת הרצף
- 24 השערת רימן
- 25 השערת הנאד
 - 26 סודרים

