



دانشگاه صنعتی امیرکبیر
(پلی تکنیک تهران)

تمرین سری **چهار-تشریحی**

درس بهینه‌سازی

فرهاد دلیرانی

۹۶۱۳۱۱۲۵

dalirani@aut.ac.ir

dalirani.1373@gmail.com

ابزارهای استفاده شده ۱

تمرین ۱ ۲

تمرین ۲ ۴

ابزارهای استفاده شده

زبان برنامه نویسی: -

محیط توسعه: -

سیستم عامل: -

$$\begin{aligned} \min & f(x) \\ \text{s.t.} & Ax = b \end{aligned}$$

①

$$\text{newton method} \Rightarrow \begin{bmatrix} \nabla^2 f(x) & A^T \\ A & \emptyset \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \Delta x_{nt} \\ \omega \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\nabla f(x) \\ \emptyset \end{bmatrix}$$

$$\begin{aligned} \min & f(x) + (Ax - b)^T Q (Ax - b) \\ \text{s.t.} & Ax = b \end{aligned}$$

$$y(x) = f(x) + (Ax - b)^T Q (Ax - b) = f(x) + x^T A^T Q A x - x^T A^T Q b - b^T Q A x + b^T Q b$$

$$\rightarrow \nabla y(x) = \nabla f(x) + 2A^T Q (Ax - b)$$

$$\rightarrow \nabla^2 y(x) = \nabla^2 f(x) + 2A^T Q A$$

$$\begin{bmatrix} \nabla^2 y(x) & A^T \\ A & \emptyset \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \Delta x_{nt} \\ \omega \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\nabla y(x) \\ \emptyset \end{bmatrix} \rightarrow$$

$$\begin{bmatrix} \nabla^2 f(x) + 2A^T Q A & A^T \\ A & \emptyset \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \Delta x_{nt} \\ \omega \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\nabla f(x) - 2A^T Q (Ax - b) \\ \emptyset \end{bmatrix}$$

$$\left(\nabla^2 f(x) + 2A^T Q A \right) \Delta x_{nt} + A^T \omega = -\nabla f(x) - 2A^T Q (Ax - b)$$

$$A \Delta x_{nt} = \emptyset$$

$$\nabla^2 f(x) \Delta x_{nt} + 2A^T Q A \Delta x_{nt} + A^T \omega = -\nabla f(x) - 2A^T Q (Ax - b)$$

$$A \Delta x_{nt} = 0$$

$$\rightarrow \begin{cases} \nabla^2 f(n) \Delta x_{nt} + A^T \omega = -\nabla f(n) - 2A^T Q (Ax - b) \\ A \Delta x_{nt} = \phi \end{cases}$$

$$\rightarrow \begin{cases} \nabla^2 f(n) \Delta x_{nt} + A^T (\underbrace{\omega + 2Q(Ax - b)}_{\omega'}) = -\nabla f(n) \\ A \Delta x_{nt} = \phi \end{cases}$$

$$\rightarrow \begin{cases} \nabla^2 f(n) \Delta x_{nt} + A^T \omega' = -\nabla f(n) \\ A \Delta x_{nt} = \phi \end{cases}$$

$$\Rightarrow \begin{bmatrix} \nabla^2 f(n) & A^T \\ A & \phi \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \Delta x_{nt} \\ \omega' \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\nabla f(n) \\ \phi \end{bmatrix}$$

همان طور که دیده می شود با اضافه شدن آن عبارت *Quadratic* تغییر در گام نیوتون ایجاد نشده.

مسکن گیری

2

$$\phi = t \nabla f_0(x^*(t)) + \nabla \phi(x^*(t)) + A^T \hat{p} \xrightarrow{dt}$$

$$\phi = \nabla f_0(x^*(t)) + t \nabla^2 f_0(x^*(t)) \frac{dx^*(t)}{dt} + \nabla^2 \phi(x^*(t)) \frac{dx^*(t)}{dt}$$

$$\rightarrow \phi = \nabla f_0(x^*(t)) + \left(t \nabla^2 f_0(x^*(t)) + \nabla^2 \phi(x^*(t)) \right) \frac{dx^*(t)}{dt}$$

$$\rightarrow \frac{dx^*(t)}{dt} = - \left(t \nabla^2 f_0(x^*(t)) + \nabla^2 \phi(x^*(t)) \right)^{-1} \nabla f_0(x^*(t))$$

$$\frac{df_0(x^*(t))}{dt} = \nabla f_0(x^*(t))^T \frac{dx^*(t)}{dt}$$

$$= - \nabla f_0(x^*(t))^T \underbrace{\left(t \nabla^2 f_0(x^*(t)) + \nabla^2 \phi(x^*(t)) \right)^{-1}}_{\text{positive definite}} \nabla f_0(x^*(t))$$

$$\Rightarrow \left(\text{مقداری مثبت} \right) \rightarrow \frac{df_0(x^*(t))}{dt} < 0$$

در نتیجه با زیاد شدن t مقدار $f_0(x^*(t))$ کاهش می یابد.