# تمرین سری چهار بینایی ماشین

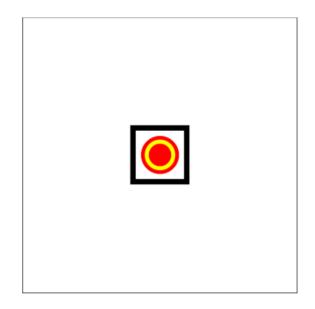
#### ۱ - ساخت تصویر <کدنویسی/>

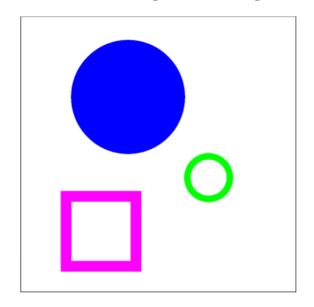
الف) یک تصویر شطرنجی به ابعاد 128×128 بسازید. (خانه ها مانند یک صفحه شطرنج باشد)

ب) تصویری به ابعاد $128 \times 321 \times 3 \times 3$  معادل با یک تصویر RGBبسازید که درایه های آن با اعداد تصادفی دربازه [0,255] پر شوند.

پ ) تابعی بنویسید که با گرفتن مختصات و عرض یا قطر یک دایره یا یک مربع داخل یک تصویر ۲۵۶ در ۲۵۶ رسم کند (تنظیمات رنگ ، نوع دایره یا مربع ، سایز و ابعاد قابل تنظیم باشد)

(خروجی مانند شکل زیر می تواند باشد)





### ۲- هیستوگرام <کدنویسی/>

الف ) هیستوگرام تصاویر داده شده را رسم کنید.

ب ) یک تابع برای نرمال سازی تصویر بین صفر تا یک ارائه بدهید.

پ) با روشهای کلاسیک CLAHE و BBHE ، GHE هیستوگرام تصویر را بهبود ببخشید و نتیجه بگیرید کدام یک دقت بهتری دارد.

#### ۳- فیلترهای پایین گذر <کدنویسی/>

نکته: با توجه به کیفیت بالای از روشهای پیش پردازش تمرین قبل برای کاهش حجم تصویر استفاده کنید.

(سعی کنید همه را در قالب یک تابع بنویسید)

الف ) به تصویر موجود نویز نمک فلفلی و نویز رندوم اضافه کنید.

ب ) فیلتر میانگین با نرخ کرنل ۳ و ۵ و ۷ و با نرخ های پرش ۱ و ۲ و ۴ را به تصویر اعمال نمایید.

 $\psi$ ) فیلتر با نرخ کرنل  $\pi$  و  $\Phi$  و  $\Psi$  و با نرخ های پرش  $\Psi$  و  $\Psi$  و با نرخ کرنل  $\Psi$  و با نرخ های پرش

ت) فیلتر گوسین با نرخ کرنل  $\pi$  و  $\alpha$  و  $\gamma$  را به تصویر اعمال نمایید.

ث ) نتیجه بگیرید کدام یک از فیلترها می تواند در کاهش نویز بهتر عمل کند.

# ۴- فيلترهاي بالاگذر <كدنويسي/>

نکته: با توجه به کیفیت بالای از روشهای پیش پردازش تمرین قبل برای کاهش حجم تصویر استفاده کنید

(iguana را در محور x و y از آن مشتق گرفته و نمایش دهید . (تصویر x الف ) تصویر داده شده را در محور x

پ ) گرادیانت و ترشولد تصویر بخش الف را با رابطه زیر بدست آورد بدست آورد و لبهها را تشخیص دهید.

$$G = \sqrt{G_x^2 + G_y^{\Upsilon}}$$

$$\Theta$$
= arctan  $\left(\frac{G_y}{G_x}\right)$ 

ب) فیلترهای Sobel و Canny Edge Detection را به تصاویر سیارهها اعمال کنید و با یک حدآستانه لبه ها را مشخص کنید.

ت ) روشهای تشخیص لبه را با یکدیگر مقایسه کنید و کاربردهای آنرا مشخص کنید .

## **۵**- تشخیص خط <کدنویسی/>

با استفاده از فیلتر Canny لبه ها را تشخیص دهید و در ادامه با تبدیل هاف (Hough Transform) خطوط را در تصویر road و sudoku را مشخص کنید .