Movimiento curvilíneo – componentes cilíndricos

Posición

Posición – en función a sus componentes cilíndricas

El vector posición \vb{r} del punto P en función a sus componentes cilíndricos está definida por:

Velocidad

Velocidad – en función a sus componentes cilíndricos

El vector velocidad v del punto P en función a sus componentes cilíndricos está definida por:

Ó también podemos expresarla de la siguiente forma:

El modulo del vector velocidad en términos de sus componentes cilíndricos está dada por:

Aceleración

Aceleración – en función a sus componentes cilíndricos

El vector aceleración a del punto P en función a sus componentes cilíndricos está definida por:

Donde:

Ó también podemos expresarla de la siguiente forma:

El módulo del vector aceleración en términos de sus componentes cilíndricos está dada por: