

Nama : Muhammad Farrel Ahadi Tama  
NIM : 1103210177  
Kelas : TK-45-01

## Report UTS Robotika

### “Tutorial Install ROS2 Gazebo pada Ubuntu 20.04”

Tutorial ini dilakukan pada Ubuntu 20.04, pastikan versi ubuntu yang digunakan sama, serta pastikan sebelumnya belum mengunduh *packages* yang sama karena dapat membuat instalasi ini gagal.

#### Default installation: one-liner

Tahap pertama untuk memastikan apakah aplikasi gazebo sudah ada pada Ubuntu, kalau sudah tidak perlu diunduh lagi.

Install

```
curl -sSL http://get.gazebosim.org | sh
```

Run

```
gazebo
```

#### Alternative installation: step-by-step

1. Setup your computer to accept software from packages.osrfoundation.org.

```
sudo sh -c 'echo "deb http://packages.osrfoundation.org/gazebo/ubuntu-stable  
`lsb_release -cs` main" > /etc/apt/sources.list.d/gazebo-stable.list'
```

2. Setup keys

```
wget https://packages.osrfoundation.org/gazebo.key -O - | sudo apt-key add -
```

3. Install Gazebo.

Update Debian database dahulu

```
sudo apt-get update
```

Pastikan Semua hit dibawah ini ada saat *install*

```
$ sudo apt-get update
```

```
...
```

```
Hit http://ppa.launchpad.net bionic/main Translation-en
```

```
Ign http://us.archive.ubuntu.com bionic/main Translation-en_US
```

```
Ign http://us.archive.ubuntu.com bionic/multiverse Translation-en_US
```

```
Ign http://us.archive.ubuntu.com bionic/restricted Translation-en_US
```

```
Ign http://us.archive.ubuntu.com bionic/universe Translation-en_US
```

```
Reading package lists... Done
```

4. Next install gazebo-11 by:

```
sudo apt-get install gazebo11  
# For developers that work on top of Gazebo, one extra package  
sudo apt-get install libgazebo11-dev
```

5. Jalankan Gazebo

```
Gazebo
```

Berikut adalah tahapan cara mengunduh gazebo pada Ubuntu 20.04.