

Algorithmen und Datenstrukturen



Stefan Roth, SS 2025

02 Sortieren

Folien beruhen auf der Veranstaltung von Prof. Marc Fischlin und Christian Janson aus dem SS 2024

Laufzeitanalyse Quicksort: Worst-Case, Average-Case und erwartete Laufzeit



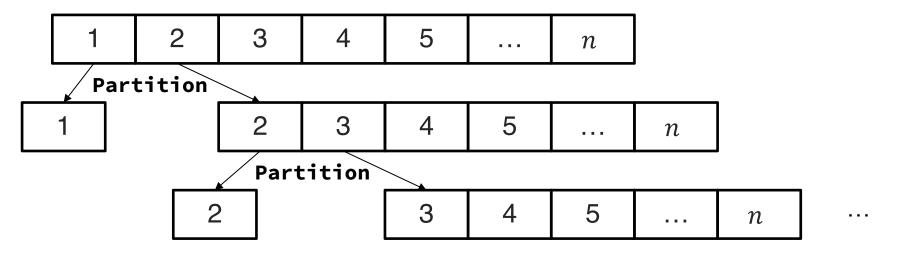
Laufzeit im Worst-Case: Untere Schranke

```
quicksort(A,left,right) //initial left=0,right=A.length-1

1 IF left<right THEN //more than one el
    q=partition(A,left,right); // q pa
    quicksort(A,left,q); // sort
    quicksort(A,q+1,right); // sort right part</pre>
(n-1)-mal Partition
    ergibt Quicksort
    Gesamtlaufzeit Ω(n²)

4 quicksort(A,q+1,right); // sort right part
```

Ungünstiges Array: Partition spaltet immer nur ein Element ab (Bsp #2)







Laufzeit im Worst-Case: Obere Schranke (I)

```
quicksort(A,left,right) //initial left=0,right=A.length-1

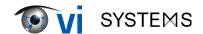
1 IF left<right THEN //more than one element
2 q=partition(A,left,right); // q partition index
3 quicksort(A,left,q); // sort left part
4 quicksort(A,q+1,right); // sort right part</pre>
```

Intuition: nur ein Element abzuspalten ist auch schlechtester Fall und daher

$$T(n) \leq T(n-1) + dn$$
 Aufwand für $T(1)$, **IF** und ggf. **Partition**
$$\leq T(n-2) + d(n-1) + dn$$

$$\vdots$$

$$\leq \sum_{i=1}^{n} di = \mathcal{O}(n^2)$$



Laufzeit im Worst-Case: Obere Schranke (II)

```
quicksort(A,left,right) //initial left=0,right=A.length-1

1 IF left<right THEN //more than one el
2 q=partition(A,left,right); // q pa
3 quicksort(A,left,q); // sort
4 quicksort(A,q+1,right); // sort right part
```

```
Formal per Induktion: Behauptung T(n) \leq dn^2
```

Basisfall: gilt für n = 1, da $T(1) \le dn$

T(n)

$$\leq \max_{i=1,\dots,n-1} (T(n-i) + T(i)) + dn$$

$$\leq \max_{i=1,\dots,n-1} (d(n-i)^2 + di^2) + dn$$

$$\leq d(n-1)^2 + d + dn$$

$$\leq dn^2 - 2dn + d + d + dn$$

$$\leq dn^2 \quad \text{für } n \geq 2$$

i nicht-trivialerPartitionsindex (daher Induktion anwendbar)

maximal für i = 1





Best-Case für Quicksort (I)

Im besten Fall Aufteilung in gleichgroße Arrays wie bei Merge Sort:

$$T(n) = 2T(n/2) + \Theta(n) \implies \text{Laufzeit } \Theta(n \log n)$$

Gilt auch, solange beide Arrays in Größenordnung $\Omega(n)$, z.B. stets 10% der n Elemente links und 90% rechts:

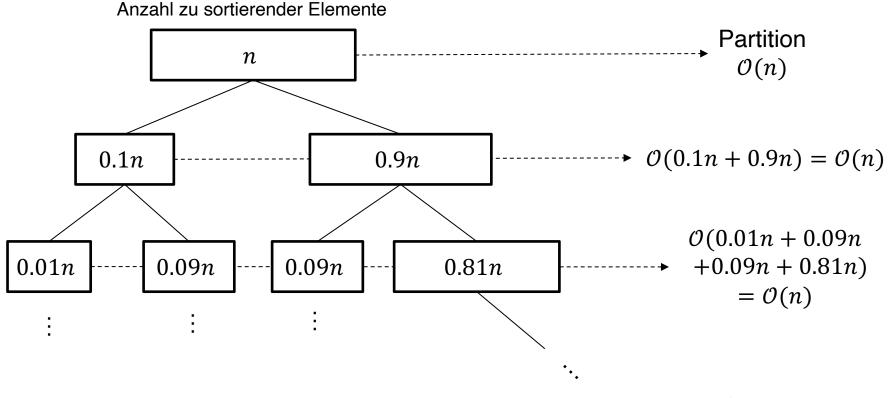
$$T(n) = T(0.1n) + T(0.9n) + \Theta(n) \implies \text{Laufzeit } \Theta(n \log n)$$





Best-Case für Quicksort (II)

"Rekursionsbaum"



längster Pfad bis $n * 0.9^k \le 1$, also $k \le \lceil \log_{1/0.9} n \rceil = \mathcal{O}(\log n)$

auf jeder Ebene Aufwand $\mathcal{O}(n) \Rightarrow$ Gesamtaufwand $\mathcal{O}(n \log n)$





Average-Case-Laufzeiten?

Achtung: übliche Definition ist komplizierter

(Worst-Case-)Laufzeit $T(n) = \max \{ \#Schritte f \ x \}$

Intuitiver Ansatz: $T(n) = E_{D(n)}$ [#Schritte für x]

erwartete Anzahl von Schritten über Verteilung D(n) auf Eingabedaten der Komplexität n

Wie verhält sich Quicksort im Durchschnitt auf "zufälliger" Eingabe?

Für zufällige Permutation D(n) eines fixen Arrays von n Elementen benötigt Quicksort $E_{D(n)}[Anzahl\ Schritte] = \mathcal{O}(n\log n)$

Aber was ist eine realistische Verteilung auf Eingaben???

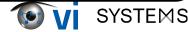




Randomisierte Variante Quicksort

Ansatz: betrachte statt zufälliger Eingabe randomisierte Variante randomizedQuicksort

wählt als Pivot-Element immer uniform eines der Elemente (und tauscht es an Anfang des Arrays, um wie zuvor fortzufahren)



Erwartete Laufzeit

Achtung: manchmal auch als Average-Case-Laufzeit bezeichnet

(Worst-Case-)Laufzeit $T(n) = \max \{ \#Schritte f \ddot{u} x \}$

Erwartete Laufzeit $T(n) = \max \{ E_A [\#Schritte f "u" x] \}$

erwartete Anzahl von Schritten (über zufällige Wahl des Algorithmus A) für "schlechteste" Eingabe der Komplexität n

Erwartete Laufzeit von Randomized-Quicksort ist $O(n \log n)$

Intuition:

zufällige Wahl des Pivot-Elementes teilt Array im Durchschnitt mittig, unabhängig davon, wie Array aussieht





Merge Sort vs. Randomized-Quicksort (I)

Merge Sort

Randomized-Quicksort

"unsortierte Eingabe"





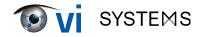
"schlechte Eingabe"





Quelle: https://web.archive.org/web/20150302064244/http://www.sorting-algorithms.com/





Merge Sort vs. Randomized-Quicksort (II)

Merge Sort

Randomized-Quicksort

"unsortierte Eingabe"





"schlechte Eingabe"





Quelle: https://web.archive.org/web/20150302064244/http://www.sorting-algorithms.com/

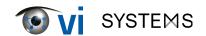




Vergleich: Insertion, Merge, und Quicksort

Insertion Sort	Merge Sort	Quicksort
Laufzeit Θ(n²)	Beste asymptotische Laufzeit $\Theta(n \log n)$	Wort-Case-Laufzeit $\Theta(n^2)$, randomisiert mit erwarteter Laufzeit $\Theta(n \log n)$
einfache Implementierung		in Praxis meist schneller als Merge Sort, da weniger Kopieroperationen
für kleine $n \le 50$ oft beste Wahl		Implementierungen schalten für kleine n meist auf Insertion Sort





Sortieren in Java

sort

public static void sort(byte[] a)

Sorts the specified array into ascending numerical order.

Implementation Note:

The sorting algorithm is a Dual-Pivot Quicksort by Vladimir Yaroslavskiy, Jon Bentley, and Joshua Bloch. This algorithm offers $O(n \log(n))$ performance on all data sets, and is typically faster than traditional (one-pivot) Quicksort implementations.

Parameters:

a - the array to be sorted

Quelle: docs.oracle.com/en/java/javase/22/docs/api/java.base/java/util/Arrays.html

Dual-Pivot-Quicksort: Drittelt Array gemäß zweier Pivot-Elemente







Ist randomizedQuicksort im engeren Sinne überhaupt ein Algorithmus?



Wieviel Schritte braucht randomizedQuicksort im schlechtesten Fall?





Untere Schranke für vergleichsbasiertes Sortieren

(hier nur für deterministische Algorithmen, gilt aber auch für randomisierte Algorithmen im Durchschnitt)





Vergleichsbasiertes Sortieren

```
sortByComp(n)
                                                  kennt nur Größe n
// returns array I with sorted indexes:
                                                 des Eingabe-Arrays A
// A[ I[i] ] <= A[ I[i+1] ] for i=0,...,n-1
   done=false;
   WHILE !done DO
       determine (i,j); // arbitrarily
       comp(i,j); // returns A[i] <= A[j]?</pre>
4
       set done; // true or false
5
                                                Informationen über A nur
   compute I from comp-information only;
6
                                               durch Vergleichsresultate
   return I
                                                 (Ja/Nein) für gewählte
                                                     Indizes i, j
```

Alle Sortieralgorithmen bisher sind vergleichsbasiert





Untere Schranke

```
sortByComp(n)
// returns array I with sorted indexes:
// A[ I[i] ] <= A[ I[i+1] ] for i=0,...,n-1
   done=false;
   WHILE !done DO
      determine (i,j); // arbitrarily
      comp(i,j); // returns A[i] <= A[j]?</pre>
      set done; // true or false
5
   compute I from comp-information only;
   return I
```

Theorem: Jeder (korrekte) vergleichsbasierte Sortieralgorithmus muss mindestens $\Omega(n \cdot \log n)$ viele Vergleiche machen





Untere Schranke: Eingabemenge

Betrachte Ausgangs-Array A mit A[i]=i



und jede Permutation davon, $\pi(A)$, für alle π :



Insgesamt also n! viele mögliche Eingabe-Arrays

Jedes Eingabe-Array erfordert andere Ausgabe $\mathbf{I} = \pi^{-1}$



Mögliche Ausgaben

```
sortByComp(n)
                                                     Annahme:
// returns array I with sorted indexes:
                                                 macht m Vergleiche
// A[ I[i] ] <= A[ I[i+1] ] for i=0,...,n-1
   done=false;
   WHILE !done DO
       determine (i,j); // arbitrarily
                                                      es gibt maximal
                                                        2^m mögliche
       comp(i,j); // returns A[i] <= A[j]?</pre>
4
                                                     Antwortsequenzen
       set done; // true or false
5
                                                          Ja/Nein
   compute I from comp-information only;
6
                                                    einzige Info
   return I
                                                       über A
                                                      (außer n)
```

Algorithmus gibt maximal 2^m verschiedene ◀ Ausgaben **I**

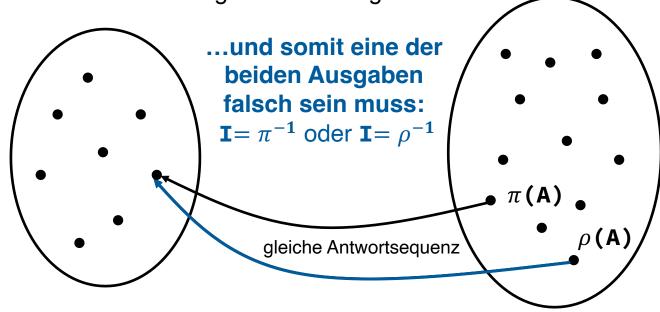
Determiniertheit: gleiche Antwortsequenzen (selbst für verschiedene Arrays) führen zu gleicher Ausgabe





Ein- und Ausgabeverhältnis

Wenn $2^m < n!$, dann gibt es verschiedene Arrays π (A) und ρ (A) für die der Algorithmus gleiches I ausgibt...



Algorithmus gibt maximal 2^m verschiedene Ausgaben **I**

Es gibt n! verschiedene Eingabe-Arrays π (A)





Schranke ausrechnen

Wenn $2^m < n!$, dann gibt es verschiedene Arrays π (A) und ρ (A) für die der Algorithmus gleiches I ausgibt...

Es muss also $2^m \ge n!$ gelten bzw. $m \ge \log_2(n!)$

Stirling-Approximation:
$$n! \geq \left(\frac{n}{e}\right)^n$$
 bzw. $m = \Omega\left(n \cdot \log(n)\right)$

Theorem: Jeder (korrekte) vergleichsbasierte Sortieralgorithmus muss mindestens $\Omega(n \cdot \log n)$ viele Vergleiche machen







Warum ist Quicksort mit seinen Vertauschungen vergleichsbasiert?



Können Sie sich eine Operation in einem Algorithmus vorstellen, die nicht kompatibel mit der Eigenschaft "vergleichsbasiert" ist?



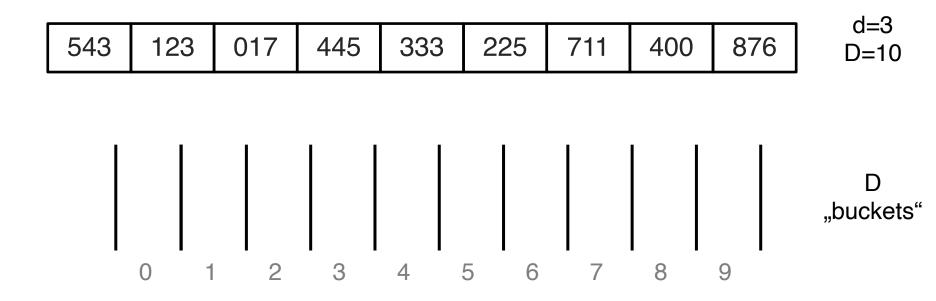


RadixSort: Sortieren in linearer Zeit (?)



Ansatz

Schlüssel sind d-stellige Werte in D-närem Zahlensystem:



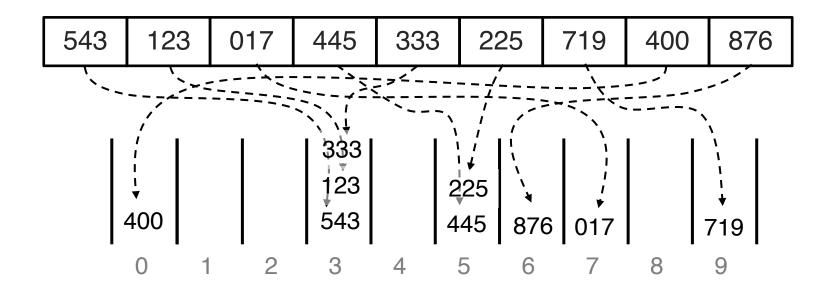
"Buckets" erlauben Einfügen und dann Entnehmen (in eingefügter Reihenfolge)

in konstanter Zeit

Queues (FIFO-Systeme) → Abschnitt 3

Erste Iteration (I)

Gehe Array von links nach rechts durch und füge Werte entsprechend kleinstwertigster Ziffer in Bucket ein:

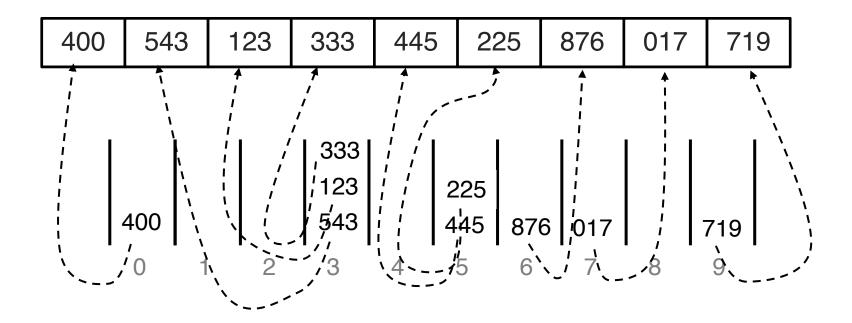




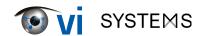


Erste Iteration (II)

Gehe Buckets von links nach rechts durch, entnimm Werte und füge Werte an nächster Stelle im Array ein:

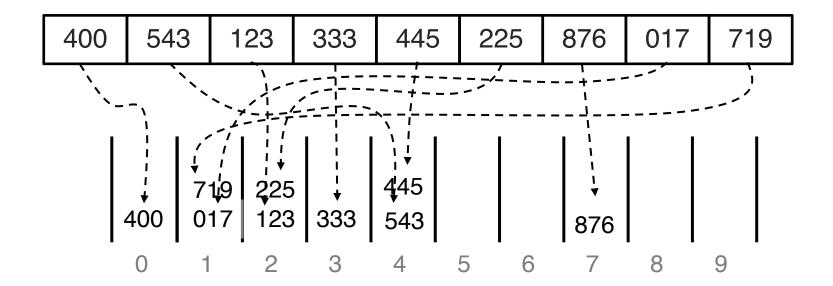




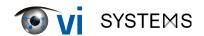


Zweite Iteration (I)

Gehe Array von links nach rechts durch und füge Werte entsprechend zweitkleinstwertigster Ziffer in Bucket ein:

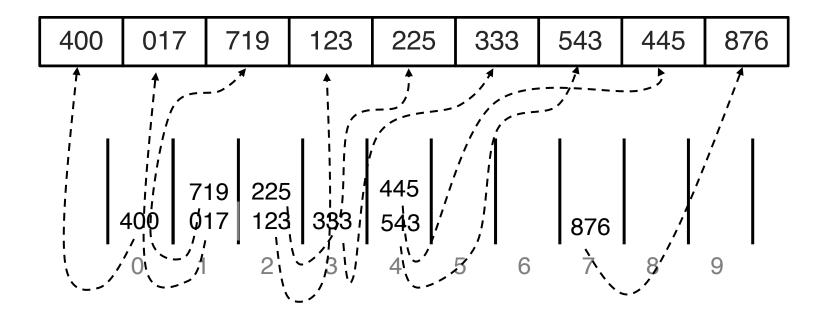






Zweite Iteration (II)

Gehe Buckets von links nach rechts durch, entnimm Werte und füge Werte an nächster Stelle im Array ein:

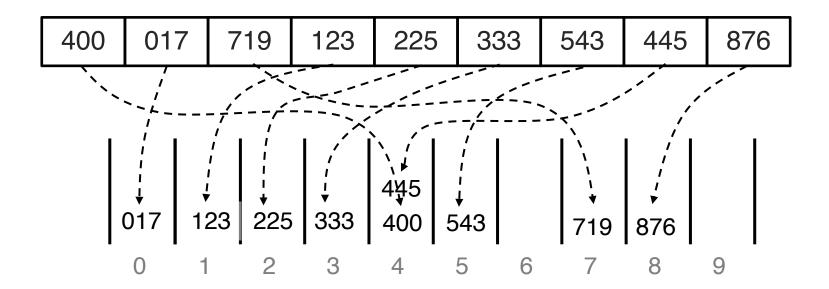






Dritte Iteration (I)

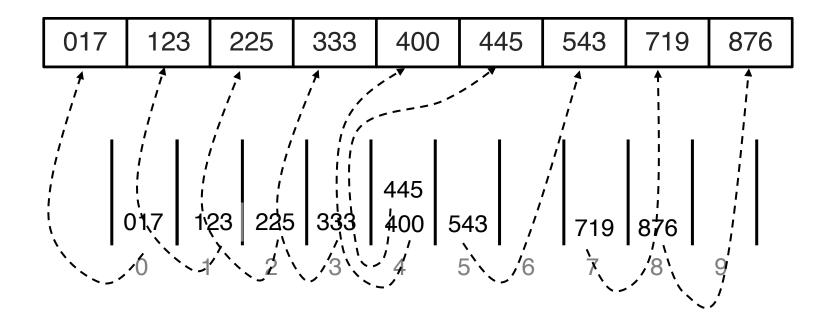
Gehe Array von links nach rechts durch und füge Werte entsprechend **größtwertigster** Ziffer in Bucket ein:





Dritte Iteration (II)

Gehe Buckets von links nach rechts durch, entnimm Werte und füge Werte an nächster Stelle im Array ein:





(Terminierung klar)

```
radixSort(A) // keys: d digits in range [0,D-1]
// B[0][],..., B[D-1][] buckets (init: B[k].size=0)
1
   FOR i=0 TO d-1 DO //0 least, d-1 most sign. digit
      FOR j=0 TO n-1 DO putBucket(A,B,i,j);
3
      a=0;
      FOR k=0 TO D-1 DO //rewrite to array
4
          FOR b=0 TO B[k].size-1 DO
5
              A[a]=B[k][b]; //read out bucket in order
6
              a = a + 1;
          B[k].size=0; //clear bucket again
8
   return A
```

A.size=Anzahl eingetragender Elemente in Array A

```
putBucket(A,B,i,j) // call-by-reference
1  z=A[j].digit[i]; // i-th digit of A[j]
2  b=B[z].size; // next free spot
3  B[z][b]=A[j];
4  B[z].size=B[z].size+1;
```

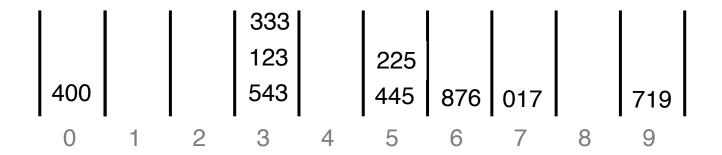
DARMSTADT

Korrektheit (I)

Achtung: erste Iteration (i=1) ist für Schleifenwert i=0

Per Induktion: Nach i-ter Iteration ist Array gemäß letzten i Ziffern sortiert





Induktionsanfang i=1:

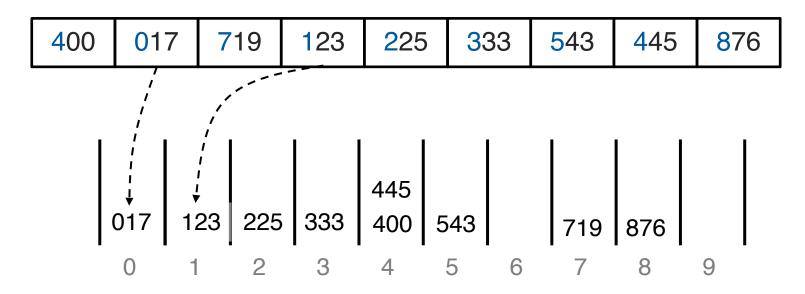
Gilt nach erster Iteration, weil nach letzter Ziffer sortiert wird





Korrektheit (II)

Per Induktion: Nach i-ter Iteration ist Array gemäß letzten i Ziffern sortiert



Induktionsschritt i \rightarrow i+1 (1.Fall):

Wenn (i+1)-te Ziffer zweier beliebiger Werte verschieden, dann wird Wert mit kleinerer (i+1)-ten Ziffer weiter vorne einsortiert, zuerst wieder ausgelesen und steht somit auch im Array vorher

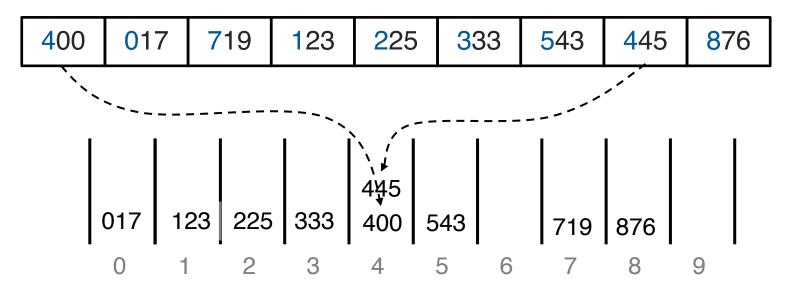




Korrektheit (III)

Per Induktion: Nach i-ter Iteration ist Array gemäß letzten i Ziffern sortiert

(und damit nach d-ter Iteration das Array sortiert)



Induktionsschritt i \rightarrow i+1 (2.Fall):

Wenn (i+1)-te Ziffer gleich, dann steht nach Induktionsvoraussetzung der auf letzten i Ziffern kleinere Wert weiter links, wird zuerst einsortiert und auch zuerst wieder ausgelesen





Laufzeit

Gesamtlaufzeit

```
\mathcal{O}(d \cdot (n+D))
radixSort(A) // keys: d digits in range [0,D-1]
// B[0][],..., B[D-1][] buckets (init: B[k].size=0)
1
    FOR i=0 TO d-1 DO //0 least, d-1 most sign. digit
       FOR j=0 TO n-1 DO putBucket(A,B,i,j);
2
                                                                     \mathcal{O}(n)
3
       a=0;
                                                                     \mathcal{O}(n)
       FOR k=0 TO D-1 DO //rewrite to array
4
                                                                    Schritte
            FOR b=0 TO B[k].size-1 DO
5
                                                                    (alles in A
                A[a]=B[k][b]; //read out bucket in order
6
                                                                    kopieren)
7
                 a = a + 1;
8
            B[k].size=0; //clear bucket again—
                                                                     \mathcal{O}(D)
    return A
                           putBucket(A,B,i,j) // call-by-reference
                               z=A[j].digit[i]; // i-th digit of A[j]
```

b=B[z].size; // next free spot B[z][b]=A[j]; B[z].size=B[z].size+1;

Laufzeit – Interpretation

Gesamtlaufzeit $\mathcal{O}(d \cdot (n+D))$

Größe Zifferbereich D oft als konstant angesehen: Laufzeit O(dn)

Wenn auch d als konstant angesehen: Laufzeit O(n)

linear!

Aber:

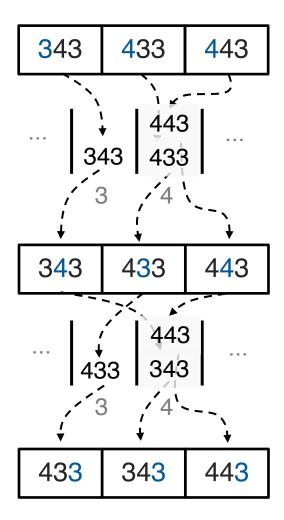
eindeutige Schlüssel für n Elemente benötigen $d = \Theta(\log_D n)$ Ziffern!

Laufzeit $\mathcal{O}(n \cdot \log n)$





Mit höchstwertiger Ziffer beginnen?



...folgende Iteration ändert Reihenfolge nicht mehr







Wo scheitert der Korrektheitsbeweis beim Sortieren beginnend mit der höchstwertigen Ziffer?



Was sind Beispiele von Schlüsselwerten, die sich nicht per RadixSort sortieren lassen?



Ein Sortieralgorithmus ist stabil, wenn es die relative Ordnung von gleichen Werten beibehält. Überlegen Sie sich, dass RadixSort stabil ist.



