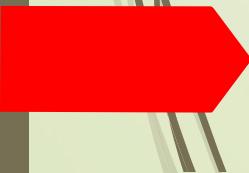


سیگنال ها و سیستم ها

درس چهارم



موضوعات این جلسه

- ▶ نمایی‌های مختلط به عنوان توابع ویژه سیستم‌های LTI
- ▶ بیان سری فوریه برای سیگنال‌های پریودیک CT
- ▶ چگونه ضرایب فوریه را محاسبه کنیم؟
- ▶ همگرایی و پدیده‌ی گیبس (Gibbs)

مقدمه



Jean B. Joseph Fourier
(1768-1830)

▶ جین باتیس جوزف فوریه در سال ۱۷۶۸ در فرانسه بدنیا آمد.

▶ فوریه در کتاب خود که بعدها توسط فریمن به انگلیسی ترجمه شد، نشان داد که هر تابع متناوبی می‌تواند با استفاده از مجموع توابع سینوسوئید بیان شود.

▶ برای توابع غیرپریودیک نیز در حالت خاص می‌توان از سینوسوئیدها برای بیان آن استفاده کرد

ویژگی های مناسب یک مجموعه تابع پایه

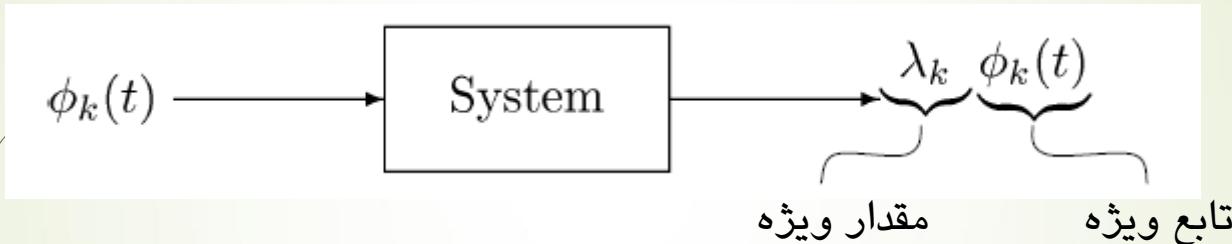
- ▶ تعداد زیادی از سیگنال های مفید بتوانند توسط این توابع پایه بیان شوند
- ▶ پاسخ سیستم های LTI به این توابع پایه نسبتا ساده، مفید و قابل فهم باشد

تمرکز قبلی: توابع نمونه و خربه واحد

تمرکز فعلی: توابع ویژه سیستم های LTI

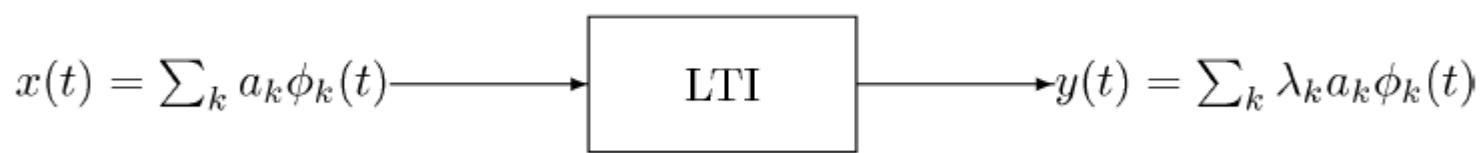
توابع ویژه $\phi_k(t)$ و خواص آن

▶ ابتدا تمرکز خود را بر روی سیستم‌های CT قرار می‌دهیم، اما نتایج قابل اعمال به سیستم‌های DT نیز هست



خروجی همان تابع ولی با یک گین
ورودی تابع ویژه \rightarrow

▶ بر اساس خاصیت جمع آثار سیستم‌های LTI



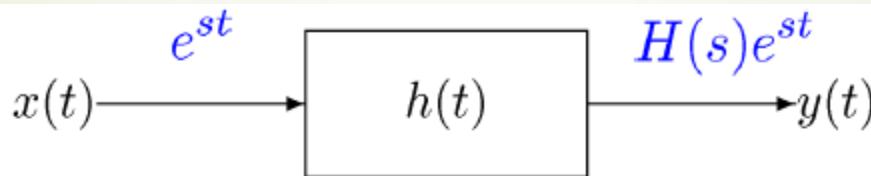
▶ بدین ترتیب، مساله‌ی یافتن پاسخ سیستم LTI، تعیین مقادیر λ_k است

نمایی های مختلط به عنوان توابع پایه هر سیستم LTI

$$x(t) = e^{st} \rightarrow h(t) \rightarrow y(t) = \int_{-\infty}^{\infty} h(\tau) e^{s(t-\tau)} d\tau$$
$$= \left[\int_{-\infty}^{\infty} h(\tau) e^{-s\tau} d\tau \right] e^{st}$$
$$= \underbrace{H(s)}_{\text{تابع ویژه}} \underbrace{e^{st}}_{\text{مقدار ویژه}}$$

$$x[n] = z^n \rightarrow h[n] \rightarrow y[n] = \sum_{m=-\infty}^{\infty} h[m] z^{n-m}$$
$$= \left[\sum_{m=-\infty}^{\infty} h[m] z^{-m} \right] z^n$$
$$= \underbrace{H(z)}_{\text{تابع ویژه}} \underbrace{z^n}_{\text{مقدار ویژه}}$$

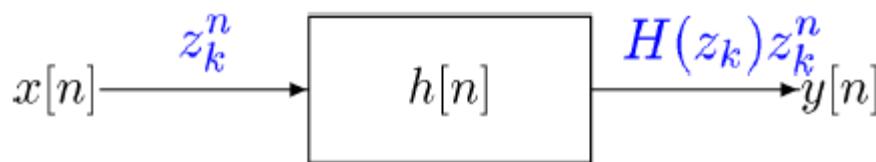
نمایی های مختلط به عنوان توابع پایه هر سیستم LTI



:CT ➔

$$H(s) = \int_{-\infty}^{\infty} h(t)e^{-st} dt$$

$$x(t) = \sum_k a_k e^{s_k t} \longrightarrow y(t) = \sum_k H(s_k) a_k e^{s_k t}$$



:DT ➔

$$H(z) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} h[n] z^{-n}$$

$$x[n] = \sum_k a_k z_k^n \longrightarrow y[n] = \sum_k H(z_k) a_k z_k^n$$

نمایی های مختلط به عنوان توابع پایه هر سیستم LTI

چه نوع سیگنال هایی می تواند با استفاده از **مجموع** نمایی های مختلط بیان شود

فعلاً تمرکز خود را بر روی مجموعه محدودی از نمایی های مختلط قرار می دهیم

CT:

$s = jw$ – purely imaginary,
i.e., signals of the form $e^{j\omega t}$

DT:

$z = e^{jw}$,
i.e., signals of the form $e^{j\omega n}$

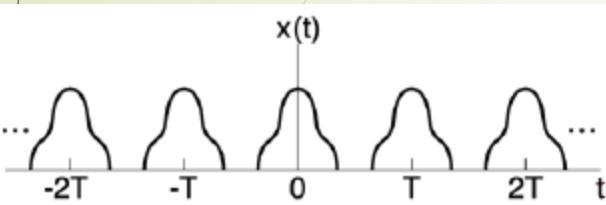
دامنه‌ی یک



سری و تبدیل فوریه‌ی DT و CT

سیگنال‌های پریودیک

بیان سیگنال های پریودیک CT با استفاده از سری فوریه



$$x(t) = x(t + T) \quad \text{for all } t$$

کمترین مقدار T ، مقدار پریود سیگنال است

$\omega_0 = \frac{2\pi}{T}$ برابر با فرکانس زاویه‌ای سیگنال است

$e^{j\omega t}$ تابعی پریودیک با پریود T



$$x(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} a_k e^{jk\omega_0 t} = \sum_{k=-\infty}^{\infty} a_k e^{jk2\pi t/T}$$

پریودیک با پریود T

$\{a_k\}$ ضرایب (سری) فوریه هستند

مقدار DC $k=0$

$k=\pm 1$ هارمونیک اول است

$k=\pm 2$ هارمونیک دوم است

بیان سیگنال های پریودیک CT با استفاده از سری فوریه

سوال ۱: چگونه می توان ضرایب فوریه را بدست آورد؟

ابتدا، برای سیگنال پریودیک ساده‌ی شامل چند سینوسوئید

$$\begin{aligned} \text{Ex: } x(t) &= \cos 4\pi t + 2 \sin 8\pi t \\ &= \frac{1}{2} [e^{j4\pi t} + e^{-j4\pi t}] + \frac{2}{2j} [e^{j8\pi t} - e^{-j8\pi t}] \quad \text{با استفاده از رابطه اول} \\ &\qquad \omega_0 = 4\pi \quad T = \frac{2\pi}{\omega_0} = \frac{2\pi}{4\pi} = \frac{1}{2} \end{aligned}$$

$$a_0 = 0 - \text{no dc component}$$

$$a_1 = \frac{1}{2}$$

$$a_{-1} = \frac{1}{2}$$

$$a_2 = \frac{1}{j}$$

$$a_{-2} = -\frac{1}{j}$$

$$a_3 = 0$$

$$a_{-3} = 0$$

⋮

بیان سیگنال های پریودیک CT با استفاده از سری فوریه

برای سیگنال های پریودیک حقیقی، دو شکل رایج دیگر برای سری فوریه CT وجود دارد:

$$x(t) = a_0 + \sum_{k=1}^{\infty} [\alpha_k \cos k\omega_0 t + \beta_k \sin k\omega_0 t]$$

$$x(t) = a_0 + \sum_{k=1}^{\infty} [\gamma_k \cos(k\omega_0 t + \theta_k)]$$

دقت کنید که در استفاده از نمایی مختلط، با فرکانس های مثبت و منفی سروکار داریم:

$$e^{jk\omega_0 t}, e^{-jk\omega_0 t}$$

$$\cos(k\omega_0 t) = \frac{1}{2}(e^{jk\omega_0 t} + e^{-jk\omega_0 t})$$

$$\sin(k\omega_0 t) = \frac{1}{2j}(e^{jk\omega_0 t} - e^{-jk\omega_0 t})$$

با خاطر آورید که:

و

بیان سیگنال های پریودیک CT با استفاده از سری فوریه

حال، پاسخ کامل سوال ۱: با داشتن $X(t)$ چگونه آنها را بدست آوریم؟

$$x(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} a_k e^{j k \omega_0 t}$$

فرض

۱- ضرب در $e^{-jn\omega_0 t}$

۲- انتگرال گیری روی یک پریود

$$\begin{aligned} \int_T x(t) e^{-jn\omega_0 t} dt &= \int_T \left(\sum_{k=-\infty}^{\infty} a_k e^{j k \omega_0 t} \right) e^{-jn\omega_0 t} dt \\ &= \sum_{k=-\infty}^{\infty} a_k \left(\int_T e^{j(k-n)\omega_0 t} dt \right) \end{aligned}$$

(در اینجا \int_T بیانگر انتگرال بر روی یک دوره به طول T ، یعنی یک پریود است)

$$\begin{aligned} \int_T e^{j(k-n)\omega_0 t} dt &= \begin{cases} T, & k = n \\ 0, & k \neq n \end{cases} \\ &= T \delta[k - n] \quad \text{Orthogonality} \end{aligned}$$

توجه داشته باشید که:



بیان سیگنال های پریودیک CT با استفاده از سری فوریه

$$\int_T x(t)e^{-jn\omega_0 t} dt = \sum_{k=-\infty}^{\infty} a_k \left(\int_T e^{j(k-n)\omega_0 t} dt \right) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} a_k \cdot T \delta[k - n]$$

$$\int_T x(t)e^{-jn\omega_0 t} dt = a_n T$$

↓

($\omega_0 = 2\pi/T$) سری فوریه

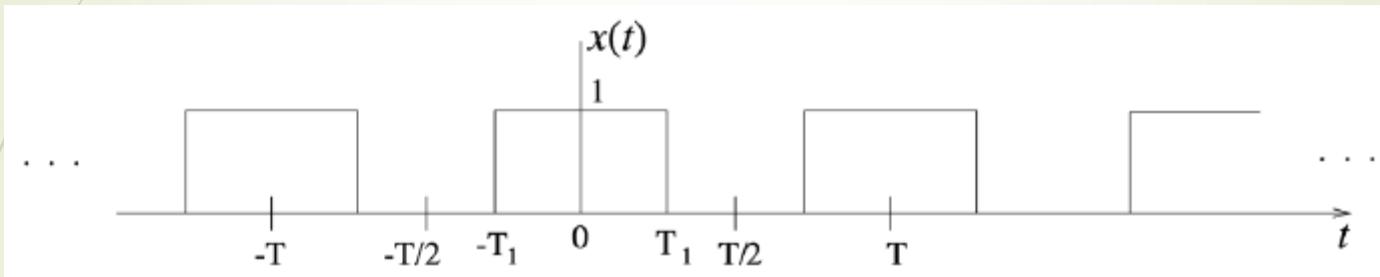
$$x(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} a_k e^{jk\omega_0 t} \quad (\text{Synthesis equation})$$

$$a_k = \frac{1}{T} \int_T x(t) e^{-jk\omega_0 t} dt \quad (\text{Analysis equation})$$

↓

بیان سیگنال های پریودیک CT با استفاده از سری فوریه

مثال ۱: موج مربعی پریودیک ➔



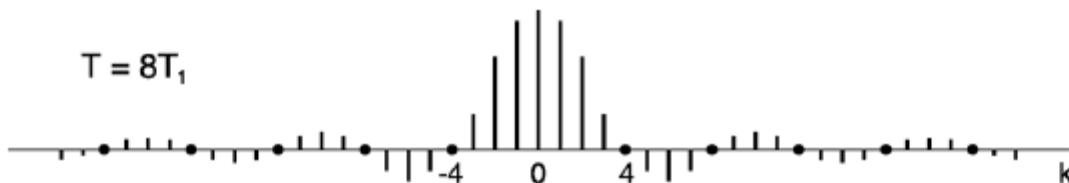
For $k = 0$

$$a_0 = \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} x(t) dt = \frac{2T_1}{T}$$

جزء DC همان مقدار
متوسط است

For $k \neq 0$

$$\begin{aligned} a_k &= \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} x(t) e^{-jk\omega_0 t} dt = \frac{1}{T} \int_{-T_1}^{T_1} e^{-jk\omega_0 t} dt \\ &= -\frac{1}{jk\omega_0 T} e^{-jk\omega_0 t} \Big|_{-T_1}^{T_1} = \frac{\sin k\omega_0 T_1}{k\pi} \quad \left(\omega_0 = \frac{2\pi}{T} \right) \end{aligned}$$



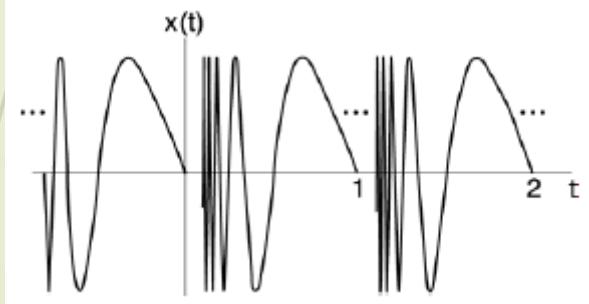
همگرایی سری فوریه CT

▶ تحت شرایطی متفاوت اما معقول (شرایط دیریکله)

▶ وضعیت ۱: باید $\int_{-\infty}^{\infty} |x(t)| dt < \infty$

$$\int_T |x(t)| dt < \infty$$

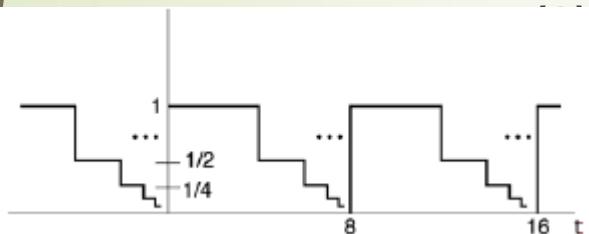
▶ وضعیت ۲: بایستی در یک بازه زمانی محدود، $\int_{-\infty}^{\infty} x(t) dt$ ماقزیم و مینیمم‌های محدود داشته باشد



▶ مثلا: مثالی که از وضعیت ۲ تخطی کند

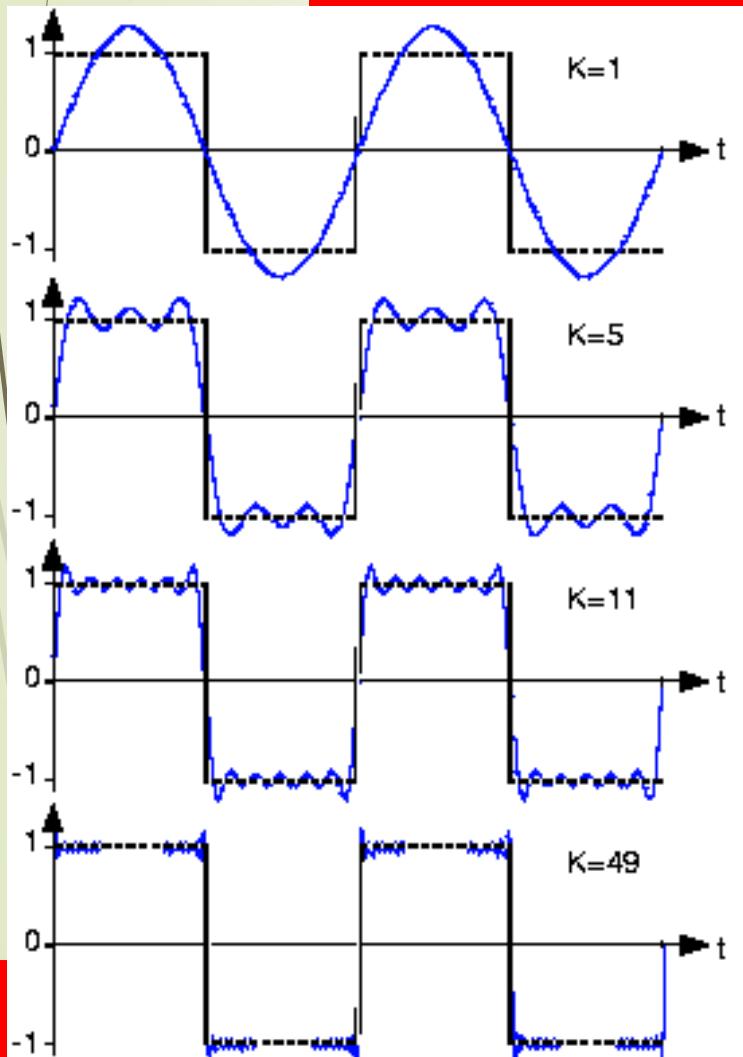
$$x(t) = \sin\left(\frac{2\pi}{t}\right) \quad 0 < t \leq 1$$

▶ وضعیت ۳: بایستی در یک بازه زمانی محدود، محدود باشد



▶ مثلا: مثالی که از وضعیت ۳ تخطی کند

همگرایی سری فوریه CT



اما هنوز همگرایی ویژگی‌های جالب دیگری دارد:

همچنانکه $N \rightarrow \infty$ ، $x_N(t)$ پدیده‌ی گیبس را در نقاط
گستته به نمایش می‌گذارد

Reconstruction of the periodic square waveform with 1, 3, 5, 7, 9 sinusoids

