**Piano d’azione**

1. Prelevare i dati riguardanti mappe online;
   1. Presi dati da <https://extract.bbbike.org/> per il momento solo riguardanti zone comprese tra Salerno e Napoli;
   2. Trasformare i dati ottenuti in un grafo esplorabile: Il grafo dovrebbe essere in formato A\*, con i nodi ed il costo degli spostamenti lungo gli stessi per ottenere tutti i percorsi validi che abbiano un costo minore o uguale a tot,
      1. Nodi: Sono i posti
      2. Archi: Strade che connettono posti, assegnare un costo tramite calcolo della distanza utilizzando le coordinate.
2. Elaborare possibili percorsi sulla base della mappa
   1. Usare A\* per individuare tutti i percorsi dal punto a al punto b
3. Operare funzione di utilità
4. Individuare il miglior percorso tenendo conto dell’energia, del percorso più breve, della necessità di altri droni e altri parametri;
5. Inviare il drone sulla zona individuata;
6. Arrivati sulla zona scansionare la rete, inviare i dati ad un terminale;
7. Arrivati i dati bisogna elaborare tramite tecniche di machine learning i segnali ricevuti per individuare eventuali interferenze o guasti;
8. Individuare anche visivamente dopo aver individuato il posto il guasto/interferenza.