

Politecnico di Torino  
Corso di Laurea in Architettura

Esame di  
Istituzioni di Matematiche

Data: 14/09/2023

Durata della prova: due ore

Soluzioni

Cognome e nome: \_\_\_\_\_

Numero di matricola: \_\_\_\_\_

.....

☐ Consegna    –    ☐ Si ritira    –    Firma: \_\_\_\_\_

.....

Esito

Problema	Punti	Valutazione
1	3	
2	3	
3	3	
4	7	
5	3	
6	3	
7	3	
8	7	
Totale	32	



## Parte I – Geometria e algebra lineare

### Problema 1 ..... (3 punti)

Sia  $\alpha \in \mathbb{R}$  e si consideri la matrice  $A_\alpha = \begin{pmatrix} 1 & \alpha \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ .

- (i) Mostrare che la matrice  $A_\alpha$  è invertibile per ogni valore di  $\alpha \in \mathbb{R}$  e determinare  $(A_\alpha)^{-1}$ .
- (ii) Calcolare  $(A_\alpha)^n$  con  $n = 2, 3, \dots$  – si ricorda che  $(A_\alpha)^n = A_\alpha(A_\alpha)^{n-1}$ .

### Problema 2 ..... (3 punti)

Si considerino i vettori

$$\vec{u} = \hat{i} + \hat{j}, \quad \vec{v} = \hat{j} + 2\hat{k}.$$

- (i) Determinare un vettore  $\vec{w}$  tale che  $\|\vec{w}\| = 1$  in modo che risulti perpendicolare sia a  $\vec{v}$  che a  $\vec{u}$ .
- (ii) Determinare il volume del parallelepipedo generato da  $\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}$ .

### Problema 3 ..... (3 punti)

Si considerino i piani di equazione

$$\pi_1 : x + y = 0, \quad \pi_2 : x - y + 2z = 0.$$

- (i) Determinare una parametrizzazione della retta  $r = \pi_1 \cap \pi_2$ .
- (ii) Determinare l'equazione della retta  $s$  passante per  $A = (2, -1, -1)$  e parallela a  $s$ .

### Problema 4 ..... (7 punti)

Sia  $h \in \mathbb{R}$  e si consideri il sistema lineare

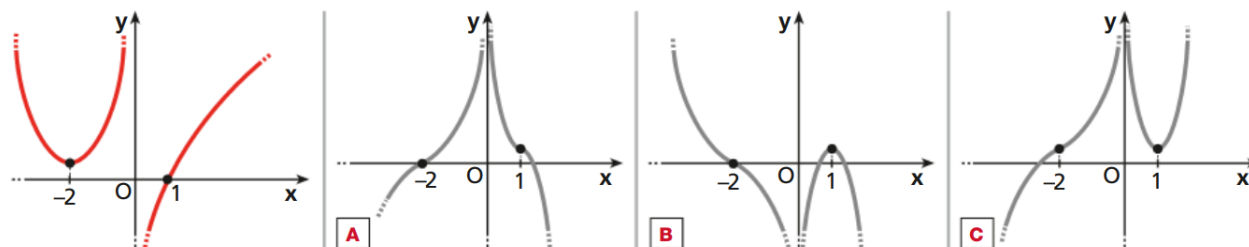
$$\begin{cases} x + y + hz = h^2 \\ x + hy + z = h \\ hx + y + z = 1. \end{cases}$$

- (i) Impiegando il teorema di Rouché-Capelli, mostrare che l'insieme delle soluzioni del sistema nel caso  $h = -2$  è vuoto.
- (ii) Impiegando il teorema di Rouché-Capelli, mostrare che nel caso  $h = 0$  l'insieme delle soluzioni del sistema coincide con un punto  $P$ , quindi determinarne le coordinate.
- (iii) Impiegando il teorema di Rouché-Capelli, mostrare che nel caso  $h = 1$  l'insieme delle soluzioni del sistema coincide con un piano  $\pi$ , quindi determinarne l'equazione cartesiana.
- (iv) Determinare la distanza tra  $P$  e  $\pi$ .

## Parte II – Analisi matematica

**Problema 5** ..... (3 punti)

Si consideri la seguente figura.



- (i) Supponendo che il primo diagramma rappresenti il grafico di una funzione  $f$ , tracciare il grafico di  $-|f(x-1)|$ .
- (ii) Supponendo che il primo diagramma rappresenti il grafico della derivata  $f'$  di una certa funzione  $f$ , spiegare quale tra i diagrammi etichettati come A, B e C è compatibile con la rappresentazione del grafico di  $f$ .

**Problema 6** ..... (3 punti)

Si consideri la funzione  $f(x) = \frac{e^{x-1} - 1}{x^2 - 1}$ .

- (i) Determinare  $\lim_{x \rightarrow 1} f(x)$ .
- (ii) Determinare l'equazione della retta tangente al grafico di  $f$  nel punto di ascissa  $x = 0$ .

**Problema 7** ..... (3 punti)

Si considerino le funzioni  $f(x) = x + 4$  e  $g(x) = -\frac{3}{x}$ .

- (i) Disegnare i grafici delle due funzioni nell'intervallo  $(-\infty, 0)$ .
- (ii) Determinare l'area della regione del piano compresa tra i grafici di  $f$  e  $g$  nell'intervallo  $[-3, -1]$ .

**Problema 8** ..... (7 punti)

Si consideri la funzione  $f(x) = \frac{\log(x^2)}{x^2}$ .

- (i) Determinare il dominio di  $f$  e verificare che si tratta di una funzione pari.
- (ii) Determinare il segno di  $f$  e il comportamento alla frontiera del dominio.
- (iii) Determinare gli intervalli di monotonia di  $f$  e individuare gli eventuali punti di estremo locale.
- (iv) Disegnare un grafico qualitativo di  $f$ .

## Soluzione del Problema 1:

(i)  $A_\alpha$  è invertibile  $\Leftrightarrow \det A_\alpha \neq 0 \Leftrightarrow p(A_\alpha) = 2 \quad \forall \alpha \in \mathbb{R}$ .  
per ogni  $\alpha \in \mathbb{R}$

$A_\alpha$  è già ridotta a scala con due pivot, indipendentemente dal valore di  $\alpha \in \mathbb{R}$ , quindi  $p(A_\alpha) = 2$ . Equivalentemente,  $\det(A_\alpha) = 1 \quad \forall \alpha \in \mathbb{R}$ .

Per il calcolo di  $A_\alpha^{-1}$ , se  $\alpha = 0$  allora  $A_0 = I = A_0^{-1}$ . Se  $\alpha \neq 0$ , si può procedere col metodo di Gauss:

$$\left( \begin{array}{cc|cc} 1 & \alpha & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{R_1 \rightarrow R_1 - \alpha R_2} \left( \begin{array}{cc|cc} 1 & 0 & 1 & -\alpha \\ 0 & 1 & 0 & 1 \end{array} \right) \Rightarrow A_\alpha^{-1} = A_{-\alpha}.$$

(ii) Osserviamo che  $A_\alpha^2 = \begin{pmatrix} 1 & \alpha \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & \alpha \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 2\alpha \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$  e inoltre

$A_\alpha^3 = A_\alpha A_\alpha^2 = \begin{pmatrix} 1 & \alpha \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 2\alpha \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 3\alpha \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ . Ciò sembra suggerire che valga

$A_\alpha^n = \begin{pmatrix} 1 & n\alpha \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \forall n \geq 2$ . In effetti, supponendo ciò, si avrebbe coerentemente  $A_\alpha^n = A_\alpha A_\alpha^{n-1} = \begin{pmatrix} 1 & \alpha \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & (n-1)\alpha \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & n\alpha \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ , come atteso.

## Soluzione del Problema 2:

(i) Il vettore  $\vec{x} = \vec{u} \wedge \vec{v}$  è per definizione perpendicolare sia a  $\vec{u}$  che a  $\vec{v}$ , qualora essi non siano paralleli. Si ha

$$\vec{x} = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 2 \end{vmatrix} = 2\hat{i} - 2\hat{j} + \hat{k} = (2, -2, 1),$$

quindi  $\|\vec{x}\| = \sqrt{2^2 + (-2)^2 + 1^2} = 3$ . Allora  $\vec{u} = \frac{\vec{x}}{\|\vec{x}\|} = \left( \frac{2}{3}, -\frac{2}{3}, \frac{1}{3} \right)$  è un vettore con le proprietà richieste (in particolare,  $\|\vec{u}\| = \frac{1}{\|\vec{x}\|} \|\vec{x}\| = 1$ ).

(ii) Ricordiamo che il modulo del prodotto misto  $|\vec{w} \cdot \vec{u} \wedge \vec{v}|$  rappresenta il volume del parallelepipedo generato da  $\vec{u}, \vec{v}, \vec{w}$ .

Con la scelta  $\vec{w} = \frac{\vec{x}}{\|\vec{x}\|} = \frac{\vec{u} \wedge \vec{v}}{\|\vec{u} \wedge \vec{v}\|}$  del punto precedente si ha subito

$$|\vec{w} \cdot \vec{u} \wedge \vec{v}| = \left| \frac{\vec{x}}{\|\vec{x}\|} \cdot \vec{x} \right| = \frac{|\vec{x} \cdot \vec{x}|}{\|\vec{x}\|} = \frac{\|\vec{x}\|^2}{\|\vec{x}\|} = \|\vec{x}\| = 3.$$

Soluzione del Problema 3:

$$(i) \quad r = \pi_1 \cap \pi_2 : \begin{cases} x+y=0 \\ x-y+2z=0 \end{cases} \longrightarrow \begin{cases} y=-x \\ z = \frac{y-x}{2} = -x \end{cases}$$

$$\Rightarrow r : \begin{cases} x=t \\ y=-t \\ z=-t \end{cases}, t \in \mathbb{R}.$$

(ii)  $r$  ha vettore direzione  $\vec{n} = (1, -1, -1)$ . Se  $s$  è parallela  
 a  $r$  e passa per  $A$ , allora  $P \in s \Leftrightarrow P = A + t\vec{n}$  per qualche  $t \in \mathbb{R}$ .  
 Dunque una parametrizzazione di  $s$  è data da

$$s : \begin{cases} x=2+t \\ y=-1-t \\ z=-1-t \end{cases}, t \in \mathbb{R}.$$

Soluzione del Problema 4:

La matrice completa del sistema in esame è  $M = (A|b) \in \mathbb{R}^{3,4}$ , con

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & h \\ 1 & h & 1 \\ h & 1 & 1 \end{pmatrix}, \quad b = \begin{pmatrix} h^2 \\ h \\ 1 \end{pmatrix}.$$

(i) Se  $h=-2$  allora  $M = \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & -2 & 4 \\ 1 & -2 & 1 & -2 \\ -2 & 1 & 1 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow[R_3 \rightarrow R_3 + 2R_1]{R_2 \rightarrow R_2 - R_1} \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & -2 & 4 \\ 0 & -3 & 3 & -6 \\ 0 & 3 & -3 & 9 \end{array} \right)$   
 $\xrightarrow{R_3 \rightarrow R_3 + R_2} \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & -2 & 4 \\ 0 & -3 & 3 & -6 \\ 0 & 0 & 0 & 3 \end{array} \right)$ . Quindi:  $\rho(A) = 2 \neq 3 = \rho(M)$ , perciò  
 il sistema è impossibile (teo. di R.-C.).

(ii) Se  $h=0$  allora  $M = \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{R_2 \rightarrow R_2 - R_1} \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \end{array} \right)$   
 $\xrightarrow{R_3 \rightarrow R_3 + R_2} \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 1 \end{array} \right)$ . Quindi:  $\rho(A) = \rho(M) = 3$ , perciò il  
 sistema ammette soluzione unica  
 (# incognite = 3).

In particolare: 
$$\begin{cases} x+y=0 \\ -y+z=0 \\ 2z=1 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x=-y=-\frac{1}{2} \\ y=z=\frac{1}{2} \\ z=\frac{1}{2} \end{cases} \Rightarrow P = (-\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2}).$$

(iii) Se  $h=1$  si ha

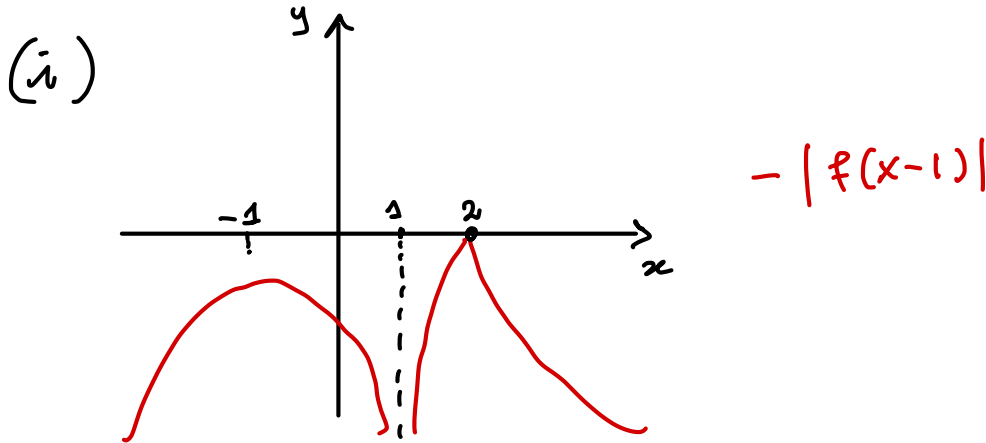
$$M = \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow[\substack{R_2 \rightarrow R_2 - R_1 \\ R_3 \rightarrow R_3 - R_1}]{\quad} \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right), \text{ quindi}$$

$\rho(M) = \rho(A) = 1 < 3$ , perciò il sistema ammette infinite soluzioni dipendenti da  $3-1=2$  parametri ( $\Rightarrow$  piano). Risulta  $\Pi: x+y+z=1.$

(iv) La distanza tra  $\Pi: ax+by+cz=d$  (con  $a=b=c=d=1$ ) e  $P = (x_0, y_0, z_0) = (-\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{1}{2})$  è data da

$$d(P, \Pi) = \frac{|ax_0 + by_0 + cz_0 - d|}{\sqrt{a^2 + b^2 + c^2}} = \frac{|-\frac{1}{2} + \frac{1}{2} + \frac{1}{2} - 1|}{\sqrt{3}} = \frac{1}{2\sqrt{3}}.$$

Soluzione del Problema 5:



- (ii) Il grafico  $[C]$  è l'unico compatibile col grafico di  $f$ , poiché
- $f'(x) > 0 \quad \forall x < 0$ , e  $f$  in  $[A]$  e  $[C]$  è strett. crescente in  $(-\infty, 0)$
  - $f'(-2) = 0$ , e  $f$  in  $[A]$  e  $[C]$  presenta un p.to di flesso esc in  $x = -2$
  - $f'(1) = 0$ ,  $f'(x) < 0$  in  $(0, 1)$ ,  $f'(x) > 0$  in  $(1, +\infty)$ , e  $f$  in  $[C]$  presenta un p.to di minimo relativo in  $x = 1$ .

Soluzione del Problema 6:

(i)  $\lim_{x \rightarrow 1} \frac{e^{x-1} - 1}{x^2 - 1} = \lim_{x \rightarrow 1} \frac{e^{x-1} - 1}{(x+1)(x-1)}$ . Procedendo per

sostituzione, poniamo  $u = x - 1$ , così  $x \rightarrow 1$  allora  $u \rightarrow 0$  e

$$\lim_{x \rightarrow 1} \frac{e^{x-1} - 1}{(x+1)(x-1)} = \lim_{u \rightarrow 0} \frac{e^u - 1}{(u+2)u} \stackrel{(1)}{=} \left( \lim_{u \rightarrow 0} \frac{1}{u+2} \right) \underbrace{\left( \lim_{u \rightarrow 0} \frac{e^u - 1}{u} \right)}_{(2)}.$$

(1): si tratta di una f. continua, quindi  $= \frac{1}{0+2} = \frac{1}{2}$ .

(2): limite notevole, oppure posto  $g(t) = e^t$ , notare che  $(2) = g'(0) = e^0 = 1$ .

$\Rightarrow \lim_{x \rightarrow 1} f(x) = \frac{1}{2} \cdot 1 = \frac{1}{2}$ .

(ii)  $f$  è derivabile in  $x=0$  e risulta  $f'(x) = \frac{e^{x-1}(x^2-1) - (e^{x-1})(2x)}{(x^2-1)^2}$ .

Perché  $f(0) = \frac{e^{0-1} - 1}{0-1} = 1 - \frac{1}{e}$ ,  $f'(0) = -\frac{1}{e}$ ,

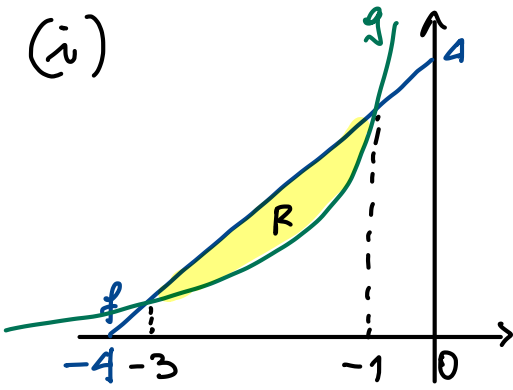
la retta tangente al grafico di  $f$  in  $x=0$  è data da

$$y = f(0) + f'(0)x = 1 - \frac{1}{e} - \frac{1}{e}x = 1 - \frac{1}{e}(1+x).$$



Soluzione del Problema 7:

(i)



$$f(x) = g(x) \Leftrightarrow x+4 = -\frac{3}{x}$$

$$\Leftrightarrow x^2 + 4x + 3 = 0$$

$$\Leftrightarrow (x+3)(x+1) = 0$$

$$\Leftrightarrow x = -3 \vee x = -1.$$

$$\begin{aligned} \text{(ii) Area}(R) &= \int_{-3}^{-1} (f(x) - g(x)) dx = \int_{-3}^{-1} \left(x + 4 + \frac{3}{x}\right) dx \\ &= \left[ \frac{x^2}{2} + 4x + 3 \log|x| \right]_{-3}^{-1} = \frac{(-1)^2}{2} - 4 + 3 \log|-1| - \left( \frac{(-3)^2}{2} + 12 - 3 \log|-3| \right) \\ &= \frac{1}{2} - 4 - \frac{9}{2} + 12 - 3 \log 3 \\ &= \boxed{4 - 3 \log 3.} \end{aligned}$$

Soluzione del Problema 8:

$$\text{(i) dom } f = \{x \in \mathbb{R} : x^2 > 0 \wedge x^2 \neq 0\} = (-\infty, 0) \cup (0, +\infty).$$

Per la parità si osserva che, per ogni  $x \neq 0$ ,

$$f(-x) = \frac{\log((-x)^2)}{(-x)^2} = \frac{\log(x^2)}{x^2} = f(x).$$

$$\text{(ii) } f(x) > 0 \Leftrightarrow \log(x^2) > 0 \Leftrightarrow x^2 > 1 \Leftrightarrow x < -1 \vee x > 1.$$

$$f(x) < 0 \Leftrightarrow \log(x^2) < 0 \Leftrightarrow 0 < x^2 < 1 \Leftrightarrow -1 < x < 0 \vee 0 < x < 1.$$

$$\text{Si ha in particolare } f(x) = 0 \Leftrightarrow x = -1 \vee x = 1.$$

Per parità, è sufficiente determinare:

$$\begin{aligned} \bullet \lim_{x \rightarrow 0^+} f(x) &= \lim_{x \rightarrow 0^+} \frac{\log(x^2)}{x^2} \neq \left( \lim_{x \rightarrow 0^+} \log(x^2) \right) \left( \lim_{x \rightarrow 0^+} \frac{1}{x^2} \right) \\ &= (-\infty)(+\infty) = -\infty. \end{aligned}$$

$$\bullet \lim_{x \rightarrow +\infty} f(x) = \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{\log(x^2)}{x^2} \stackrel{(DH)}{=} \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{2x \cdot \frac{1}{x^2}}{2x} = \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{1}{x^2} = 0.$$

(iii)  $f$  è derivabile in  $\text{dom } f$ , perché comp. e rapp. di  $f$  ivi derivabili.

$$\text{Risulta } f'(x) = \frac{(2x \cdot \frac{1}{x^2})x^2 - \log(x^2)(2x)}{x^4} = \frac{2(1 - \log(x^2))}{x^3}.$$

È sufficiente studiare il segno di  $f'$ , e quindi la monotonia di  $f$ , per  $x > 0$ . Si ha  $f'(x) > 0 \Leftrightarrow 1 - \log(x^2) > 0 \Leftrightarrow \log(x^2) < 1$   
 $\Leftrightarrow x^2 < e \Leftrightarrow x < \sqrt{e}.$

	0	$\sqrt{e}$
$f'$	+	-
$f$	$\nearrow$	$\searrow$

Perciò  $x = \sqrt{e}$  è p.to di massimo locale  
 (con  $f(\sqrt{e}) = \frac{\log(e)}{e} = \frac{1}{e}$ ), e lo  
 stesso vale per  $x = -\sqrt{e}$  per parità.

(iv)

