# Lista 1 - Redes Neurais Artificiais

## Felipe Bartelt de Assis Pessoa - 2016026841

#### 1.1

Dada uma RNA do tipo MCP com função de ativação limiar e  $\mathbf{x} = \begin{bmatrix} -5 & 7 & 1 \end{bmatrix}^T$  e  $\mathbf{w} = \begin{bmatrix} 3 & 7 & b \end{bmatrix}$ , terá a saída  $\hat{y}$  dada pelo produto interno canônico de forma que  $\hat{y} = f(u)$ , onde  $u = \mathbf{x^T} \cdot \mathbf{w} = 34 + b$ . Assim, assumindo-se

$$f(u) = egin{cases} 1, & u \geq 0 \ 0, & c.\,c \end{cases}$$

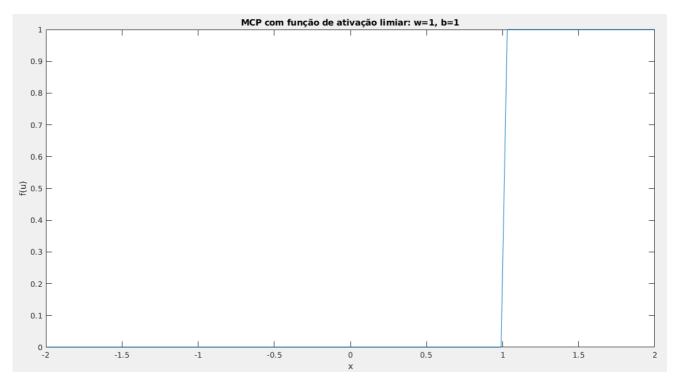
Tem-se que os valores de b para que a saída seja 0 ou 1 são dados por:

- lacksquare Para  $\hat{y}=1$ , segue que  $u=34+b\geq 0$   $\therefore b\geq -34$
- Para  $\hat{y} = 0$ , segue que u = 34 + b < 0 ∴ b < -34

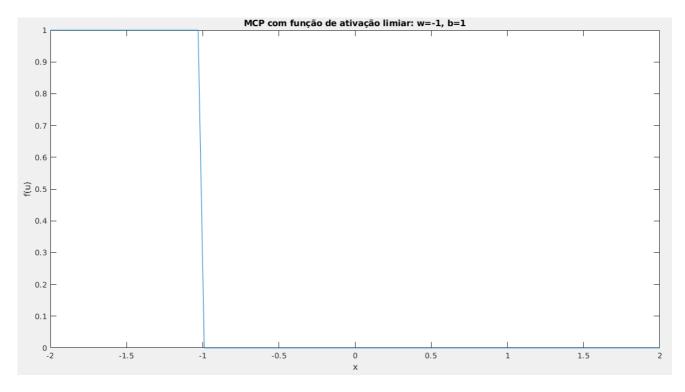
### 1.2

Para um neurônio MCP com função de ativação limiar, esboçou-se via matlab:

w = 1, b = 1

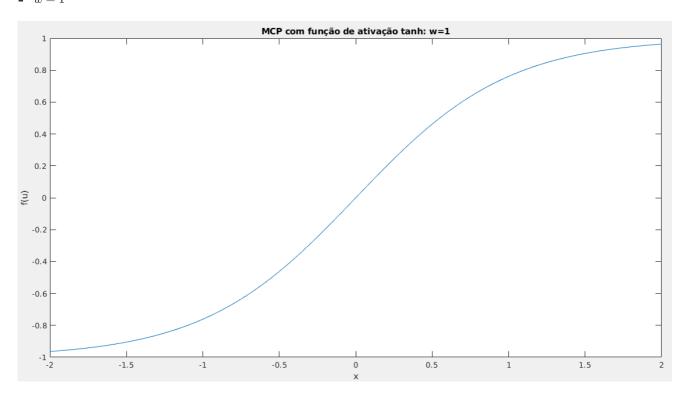


$$w = -1, b = 1$$

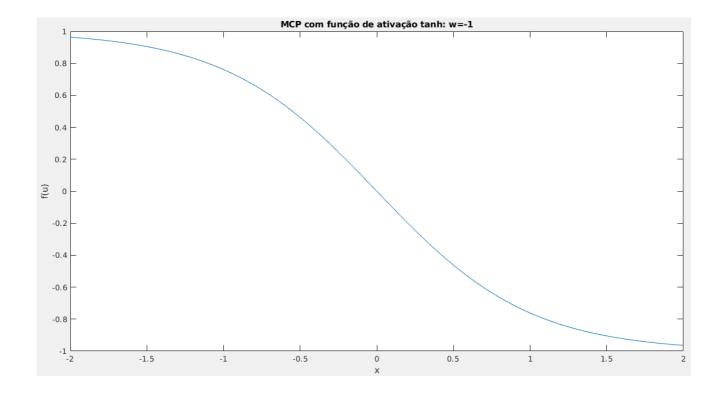


Para um neurônio MCP com função de ativação tangente hiperbólica:

#### lacksquare w=1



w = -1



2

Tomou-se como base: R.A. Teixeira, A.P. Braga, R.H.C. Takahashi, and R. Rezende. **Improving generalization of mlps with multi-objetive optimization**.

O artigo busca estudar uma nova forma de treinamento de redes neurais supervisionadas. Uma das grandes dificuldades para a modelagem de redes neurais é o ajuste do algoritmo de forma a evitar *underfitting* e *overfitting*, além de garantir certa precisão para casos genéricos. Para atender a esses critérios, muitas vezes o espaço de amostras disponível é dividido entre conjunto de treino, validação e teste, de forma a tentar encontrar o melhor grau de polinômio para o problema, assim como os melhores parâmetros para o modelo funcionar para casos gerais. Para o artigo, isso se traduz em minimizar o erro quadrático, o que seria melhorar a generalização do modelo; e otimizar a norma dos vetores de peso, que pode ser interpretado como garantir uma complexidade, grau de polinômio, ideal para o modelo.

A abordagem de otimização multi-objetivo consiste, justamente, em encontrar o ponto ótimo para esses dois critérios supracitados. Dessa forma, o primeiro passo abordado é encontrar um conjunto pareto-ótimo, isso é, uma superfície n-dimensional formada por condições pareto-ótimas. Essa superfície, pela abordagem escolhida é um cone centrado na solução utópica, formado pela diferença entre os vetores de solução ótima para os objetivos individuais e a solução utópica. Constróise então, com base nesse cone, um vetor  $v_k$  por meio de uma combinação convexa, que permite formar uma região com um único mínimo global, tornando o problema, antes multi-objetivo, em um problema mono-objetivo. Para a solução desse problema mono-objetivo é utilizado o "algoritmo elipsoide", que é uma espécie de atalho para problemas de dilatação espacial, permitindo uma menor complexidade do algoritmo ao restringir o espaço de soluções ótimas a um volume menor. Esse método, porém, como o próprio Naum Z. Shor aponta, para problemas de dimensão maior que 2 é necessário procedimentos deveras conturbados e, aparentemente, o método se torna dispensável a partir da dimensão 4.

Após enunciar o método proposto, o artigo busca compará-lo com *backpropagation* e SVM, para problema de classificação e regressão. Assim, o algoritmo se mostrou superior ao backpropagation, uma vez que este claramente sofreu de *overfitting* em ambos os testes. Já com relação a SVM, o novo algoritmo se mostrou equiparável, obtendo respostas muito próximas. De certa forma, tanto SVM quanto o método proposto se baseiam em dilatação espacial e é possível que, mesmo selecionando outra função de similaridade, para outros tipos de problema, o novo método pudesse ter melhor desempenho que o SVM. É possível que o método proposto seja excelente para algum tipo de situação que se desconhece, uma vez que, pelo mínimo conhecimento que se tem, imagina-se que todo conjunto pareto-ótimo seja de custo computacional alto. Especula-se, sem autoridade, que essa situação seja conjunta de um problema de dimensão muito maior que o número de exemplos de treino ou para o caso oposto, onde a dimensão do problema é pequena, mas existem muitos exemplos, uma vez

que, para esses casos, é mais recomendado se utilizar SVM sem kernel, algo que poderia permitir a soberania do algoritmo proposto dentro dessas situações.