

Geodésicas en el espacio-tiempo de Kerr.

Debemos hacer una distinción entre órbitas directa y retrogradas, cuya dirección de movimiento coincide o no con la dirección de rotación de la fuente (Planeta, estrella, agujero negro,)



Vamos a trabajar en el plano ecuatorial
 $\theta = \pi/2 \rightarrow \dot{\theta} = 0$. EL Lagrangiano

$$2\mathcal{L} = \left(1 - \frac{2M}{r}\right) \dot{t}^2 + \frac{4aM}{r} \dot{t} \dot{\phi} - \frac{r^2}{\Delta} \dot{r}^2 - \left(r^2 + a^2 + \frac{2a^2 M}{r}\right) \dot{\phi}^2$$

$$\Delta = r^2 + a^2 - 2Mr$$

notar que la signatura usada es
 $\text{sig}(g) = -2$

Los momentos

$$P_t = \left(1 - \frac{2M}{r}\right) \dot{t} + \frac{2aM}{r} \dot{\phi} = E : \text{cte} \quad (*)$$

$$P_\phi = \frac{2aM}{r} \dot{t} - \left(r^2 + a^2 + \frac{2a^2 M}{r}\right) \dot{\phi} = -L : \text{cte} \quad (**)$$

$$p_r = -\frac{r^2}{\Delta} \dot{r}$$

Veamos el Hamiltoniano

$$H = p_t \dot{t} + p_\phi \dot{\phi} + p_r \dot{r} - \mathcal{L}$$

$$H = \frac{1}{2} \left(1 - \frac{2M}{r} \right) \dot{t}^2 + \frac{2aM}{r} \dot{t} \dot{\phi} - \frac{r^2}{2\Delta} \dot{r}^2 - \frac{1}{2} \left(r^2 + a^2 + \frac{2a^2 M}{r} \right) \dot{\phi}^2$$

H no depende explícitamente del tiempo, luego

$$2H = \left[\left(1 - \frac{2M}{r} \right) \dot{t} + \frac{2aM}{r} \dot{\phi} \right] \dot{t} - \left[\left(r^2 + a^2 + \frac{2a^2 M}{r} \right) \dot{\phi} - \frac{2aM}{r} \dot{t} \right] \dot{\phi} + \frac{r^2}{\Delta} \dot{r}^2$$

$$2H = E \dot{t} - L \dot{\phi} - \frac{r^2}{\Delta} \dot{r}^2 = \delta_1 : \text{cte.}$$

sin pérdida de generalidad

$$\delta_1 = \begin{cases} 1 & \text{partículas masivas} \\ 0 & \text{partículas sin masa.} \end{cases}$$

Nota: Haciendo $\delta = 1$ para geodésicas tipo-tiempo, requiere que E sea interpretada como energía específica ó energía por unidad de masa.

Q 25

(2)

Resolvamos (*) y (**) para \dot{t} y $\dot{\phi}$

$$\left(1 - \frac{2M}{r}\right) \dot{t} + \frac{2aM}{r} \dot{\phi} = E$$

$$\frac{2aM}{r} \dot{t} - \left(r^2 + a^2 + \frac{2a^2 M}{r}\right) \dot{\phi} = L$$

$$\begin{array}{c|c} \text{(i)} & \text{(ii)} \\ \hline \frac{2aM}{r} & \left(r^2 + a^2 + \frac{2a^2 M}{r}\right) \\ \hline \left(1 - \frac{2M}{r}\right) & \frac{2aM}{r} \end{array}$$

$$(i) \quad \left(1 - \frac{2M}{r}\right) \frac{2aM}{r} \dot{t} + \frac{4a^2 M^2}{r^2} \dot{\phi} = \frac{2aM}{r} E$$

$$\left(1 - \frac{2M}{r}\right) \frac{2aM}{r} \dot{t} - \left(1 - \frac{2M}{r}\right) \left(r^2 + a^2 + \frac{2a^2 M}{r}\right) \dot{\phi} = -\left(1 - \frac{2M}{r}\right) L$$

Restando:

$$\left[\frac{4a^2 M^2}{r^2} + r^2 + a^2 + \frac{2a^2 M}{r} - 2Mr - \frac{2a^2 M}{r} - \frac{4a^2 M^2}{r^2} \right] \dot{\phi} =$$

$$\frac{2aM}{r} E + \left(1 - \frac{2M}{r}\right) L$$

$$\rightarrow \dot{\phi} = \frac{1}{\Delta} \left[\frac{2aM}{r} E + \left(1 - \frac{2M}{r}\right) L \right]$$

$$(ii) \quad \left(1 - \frac{2M}{r}\right) \left(r^2 + a^2 + \frac{2a^2 M}{r}\right) \dot{t} + \frac{2aM}{r} \dot{\phi} = E \cdot (\cdot)$$

$$\frac{4a^2 M^2}{r^2} \dot{t} - \frac{2aM}{r} \dot{\phi} = -\frac{2aM}{r} L$$

$$\dot{t} = \frac{1}{\Delta} \left[\left(r^2 + a^2 + \frac{2a^2 M}{r}\right) E - \frac{2aM}{r} L \right]$$

Cl 25

④

$$E \dot{t} - L \dot{\phi} - \frac{r^2}{\Delta} \dot{r}^2 = \delta_1$$

$$(\cdot) \dot{E}^2 - \frac{2aM}{r} L \dot{E} - \frac{2aM}{r} L \dot{E} - (1 - \frac{2M}{r}) L^2 - \frac{r^2}{\Delta} \dot{r}^2 = \delta_1 \cdot \Delta$$

$$r^2 \dot{E}^2 + \underline{a^2 \dot{E}^2} + \frac{2a^2 M}{r} \dot{E}^2 - \frac{4aM}{r} L \dot{E} - \underline{L^2} + \frac{2M}{r} L^2 - r^2 \dot{r}^2 = \delta_1 \Delta$$

$$\frac{2M}{r} (L^2 - 2aE + a^2 \dot{E}^2) - (L^2 - a^2 \dot{E}^2) + r^2 \dot{E}^2 - r^2 \dot{r}^2 = \delta_1 \Delta$$

$$r^2 \dot{E}^2 + \frac{2M}{r} (L - aE)^2 - (L^2 - a^2 \dot{E}^2) - \delta_1 \Delta = r^2 \dot{r}^2$$

$$\dot{r}^2 = E^2 + \frac{2M}{r^3} (L - aE)^2 - \frac{1}{r^2} (L^2 - a^2 \dot{E}^2) - \frac{1}{r^2} \delta_1 \Delta$$

Geodésicas nulas: $\delta_1 = 0$

$$\dot{r}^2 = E^2 + \frac{2M}{r^3} (L - aE)^2 - \frac{1}{r^2} (L^2 - a^2 \dot{E}^2)$$

Observar que, si $L = aE$:

$$i) \dot{r} = \pm \sqrt{E^2} \rightarrow \boxed{\frac{dr}{d\phi} = \pm E} \leftarrow \text{Ecuivalente al mov. radial en Schwarzschild.}$$

$$ii) \dot{\phi} = \frac{1}{\Delta} \left[\frac{2aM}{r} E + (1 - \frac{2M}{r}) \cdot aE \right] =$$

$$= \frac{1}{\Delta} \left[\cancel{\frac{2aM}{r} E} + aE - \cancel{\frac{2aM}{r} E} \right]$$

d 25

5

$$\phi = \frac{1}{\Delta} \cdot aE \rightarrow \boxed{\frac{d\phi}{dr} = \frac{aE}{\Delta}}$$

$$iii) \quad \ddot{t} = \frac{1}{\Delta} \left[(r^2 + a^2)E + \cancel{\frac{2a^2\pi}{r}E} - \cancel{\frac{2a^2\pi}{r}E} \right]$$

$$\ddot{t} = \frac{1}{\Delta} \cdot (r^2 + a^2)E \rightarrow \boxed{\frac{dt}{dr} = \frac{r^2 + a^2}{\Delta} \cdot E}$$

luego, $\frac{dt}{dr} = \frac{dr}{dr} \frac{dt}{dr} = \pm E \frac{dt}{dr} = \frac{r^2 + a^2}{\Delta} \cdot E$

$$\rightarrow \boxed{\frac{dt}{dr} = \pm \frac{r^2 + a^2}{\Delta}}$$

y también $\frac{d\phi}{dr} = \frac{dr}{dr} \cdot \frac{d\phi}{dr} = \pm E \frac{d\phi}{dr} = \frac{aE}{\Delta}$

$$\rightarrow \boxed{\frac{d\phi}{dr} = \pm \frac{a}{\Delta}}$$