

## CAPÍTULO 1

# El Sistema Coordenado Esférico

### 1. El Sistema

El sistema de coordenadas esférico, forma también parte de los llamados sistemas de coordenadas curvilíneos. Puede considerarse como otra extensión del sistema de coordenadas polares para  $\mathbb{R}^3$ . El punto se produce por la intersección de tres superficies (una superficie esférica, una superficie cónica y una superficie plana). Ver Figuras 1 y 2

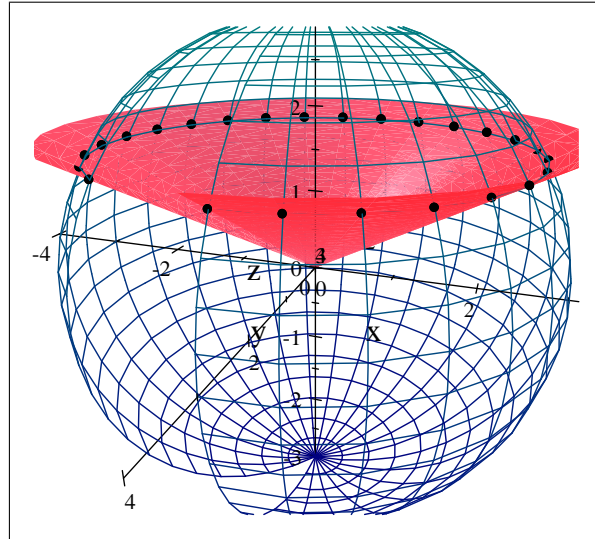


FIGURA 1. Superficie esférica  $r = 3$ , en intersección con superficie cónica  $\phi = \frac{\pi}{3}$

### 2. Elementos

- **El origen.** es un punto desde el cual se miden el radio de la superficie esférica. Es la superficie esférica degenerada ( $\rho = 0$ ). Se hace coincidir con la intersección de tres rectas perpendiculares entre sí tal como en el sistema de coordenadas cartesianas.
- **El Semiplano**  $\pi_{+xz}$  que contiene al eje  $z$  y que es el plano desde el cual se miden el ángulo theta ( $\theta$ )

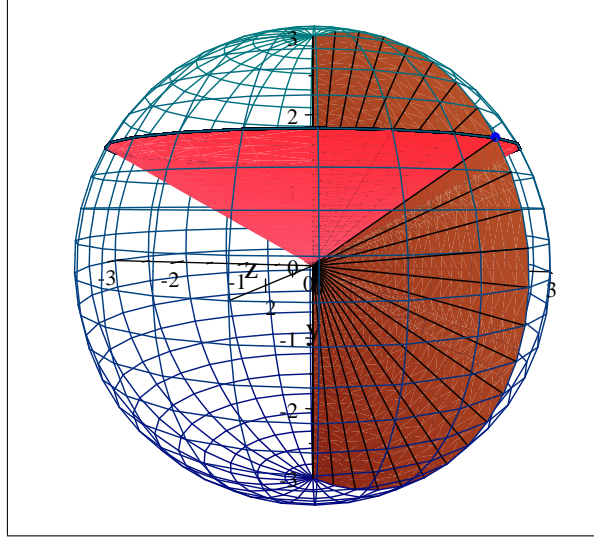


FIGURA 2.  $\mathbb{C}_{\text{circunferencia}} : \mathbf{SE}_{\text{sférica}} \cap \mathbf{SC}_{\text{ónica}}$   
 Intersección de la Circunferencia con el semiplano  $\perp \pi_{xy}$   
 Barrido del semiplano  $\perp \pi_{xy}$  de  $[0, 2\pi]$

- **El eje coordenado**  $+z$ . que es la semirecta desde la cual se mide el ángulo phi ( $\phi$ )
- El espacio (contiene todos los elementos del producto cartesiano  $\mathbb{R} \times \mathbb{R} \times \mathbb{R}$ ) se designa con  $\mathbb{R}^3$  (se lee erre tres). Los elementos de ese conjunto son las tuplas o puntos que tienen la estructura  $P(\rho, \theta, \phi)$  con  $\rho \in \mathbb{R}$ ,  $\theta \in \mathbb{R}$  y  $\phi \in \mathbb{R}$ . El significado geométrico de estas coordenadas es  $r$  : radio de la superficie esférica que pasa por el punto  $P$ , y el significado para la segunda coordenada  $\theta$  (que se lee theta) es el ángulo o apertura medida desde semiplano  $\pi_{+xz}$  hasta el semiplano compuesto por el eje  $z$ ., y el segmento que va del origen al punto  $P$  Este ángulo se mide en dirección contraria a las agujas del reloj.
- **Reglas** para establecer una relación *biunívoca* entre la representación gráfica y los valores numéricos. Aquí se hace necesario establecer ciertas restricciones ya que los puntos de  $\mathbb{R}^3$  tendrán denominaciones redundantes, como en el caso de las coordenadas polares.
- Advierta que la *referencia* aquí es la terna: origen, el Semiplano  $\pi_{+xz}$  y el eje coordenado  $z$
- Si  $\rho < 0$  entonces sume o reste  $\pi$  al ángulo theta  $\theta_i = \theta \pm \pi$  y calcule el suplementario de phi  $\varphi_i = \pi - \varphi$
- Si  $\varphi \in (\pi, 2\pi]$  entonces sume o reste  $\pi$  al ángulo theta  $\theta_i = \theta \pm \pi$  y calcule phi  $\varphi_i = 2\pi - \varphi$

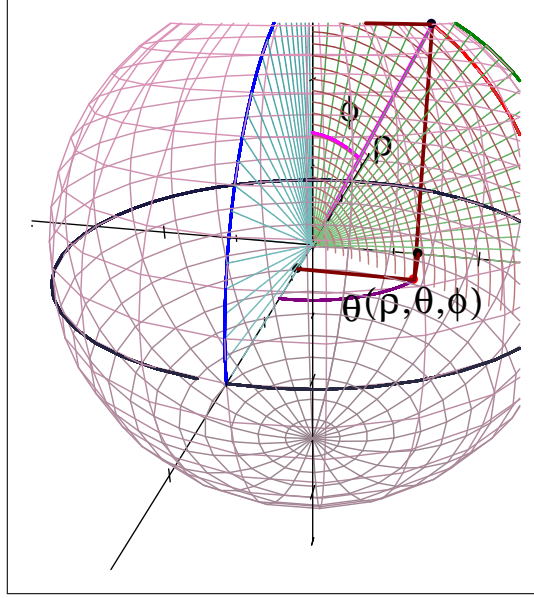


FIGURA 3. Sistema Coordenado Esférico

### 3. Reglas

1. El punto se escribe  $P(\rho, \theta, \phi)$  Tanto  $\rho$ ,  $\theta$  y  $\phi$ , pertenecen a los números reales con significado geométrico (Ver Figura 3):

$$\left\{ \begin{array}{l} \rho : \text{Radio de la superficie esférica que pasa por } P(\rho, \theta, \phi) \\ \theta : \text{Medida del ángulo entre semiplano } \pi_{+xz} \\ \text{y el plano } \perp \pi_{xy} \text{ (que contiene a } \overline{OP} \text{ y al eje } z) \\ \phi : \text{Medida del ángulo de apertura entre la superficie} \\ \text{cónica que pasa por } P(\rho, \theta, \phi) \text{ con respecto al eje } +z \end{array} \right.$$

2. Las restricciones que se imponen a las coordenadas son

$$(\text{Restricciones}) \quad \left\{ \begin{array}{l} \rho : \rho \geq 0 \\ \theta : \theta \in [0, 2\pi) \\ \phi : \phi \in [0, \pi] \end{array} \right.$$

3. Para el trazado de un punto se *lee primero* la primera componente (el radio) y nos ubicamos en una superficie esférica con ese radio en el espacio
4. Seguidamente se lee la tercera componente ( $\phi$ ) lo cual nos da la apertura de la superficie cónica. La intersección de ambas superficies da lugar a una circunferencia en el espacio. Si la medida de ( $\phi$ ) supera  $\frac{\pi}{2}$  el punto está por debajo del plano coordenado  $\pi_{xy}$ .

5. Por último se lee la segunda componente ( $\theta$ ) que nos indicará la apertura angular del plano perpendicular al  $xy$  con respecto al semiplano constituido por el eje  $z$  y el eje positivo de las  $x$ .

**Ejemplo 1.1.** Graficar los puntos cuyas coordenadas esféricas son:  $P_1(3, \frac{\pi}{3}, \frac{\pi}{6})$  y  $P_2(-2, \frac{\pi}{6}, \frac{\pi}{3})$

**Solución:**

$P_1(3, \frac{\pi}{3}, \frac{\pi}{6})$  : se lee la primera coordenada , es positiva con valor de 3, se traza una superficie esférica con centro en el origen y radio valor absoluto de esa primera componente  $radio = |\rho| = 3$ . Se lee la tercera coordenada, positiva con valor de  $\phi = \frac{\pi}{6}$ . Supone entonces la intersección de la superficie cónica con la esfera y eso nos ubica en una circunferencia. Resta ver el ángulo  $\theta$ : se lee la segunda coordenada  $\theta = \frac{\pi}{3}$  giramos un semiplano imaginario desde el plano  $\pi_{xz}$  un ángulo de  $\frac{\pi}{3}$  hasta llegar al punto. Ver Figura 4

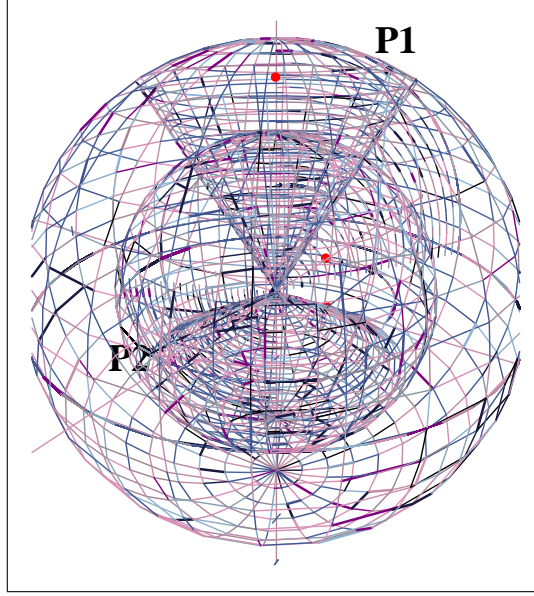
$P_2(-2, \frac{\pi}{6}, -3)$  : se lee la primera coordenada , es negativa con valor absoluto de 2 (recuerde el caso para coordenadas polares llevamos en mente sumar o restar  $\pi$ ). se traza una superficie esférica con centro en el origen y radio valor absoluto de esa primera componente  $radio = |\rho| = 2$ . Se lee la tercera coordenada, positiva con valor de  $\phi = \frac{\pi}{3}$ . : 1. 0472 Tenga en cuenta que un  $\rho < 0$  (que es el caso) significa un punto que es simétrico respecto al origen del  $\rho$  positivo. Ello conduce a que el ángulo para la superficie cónica no es  $\frac{\pi}{3}$  sino el suplementario  $\pi - \frac{\pi}{3} = \frac{2}{3}\pi$ . Con la circunferencia intersección en mente se lee la segunda coordenada  $\theta = \frac{\pi}{6}$  que desplazamos la cantidad de  $\pi$  para satisfacer la simetría respecto al origen.  $\theta = \pi + \frac{\pi}{6} = \frac{7}{6}\pi$

#### 4. Paso del Sistema Cartesiano al Sistema Esférico y Viceversa

Vamos a deducir las ecuaciones para la conversión de un sistema coordenado a otro. A partir de la Figura 5

$(x, y, z)$	Sistema Coordenado Esférico
	$\rho = +\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$
	$\theta = \arctan \frac{y}{x}$
	$\varphi = \arccos \frac{z}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}}$

$(r, \theta, z)$	Sistema Coordenado Cartesiano
	$x = \rho \cos \theta \sin \varphi$
	$y = \rho \sin \theta \sin \varphi$
	$z = \rho \cos \varphi$

FIGURA 4. Graficación de  $P_1$  y  $P_2$ 

**Ejemplo 1.2.** Convertir los puntos que en coordenadas esféricas son  $P_1 \left( 4, \frac{\pi}{3}, \frac{2\pi}{3} \right)$ , y  $P_2 \left( 3, \frac{5\pi}{6}, \frac{\pi}{2} \right)$  a coordenadas cartesianas

**Solución:** Se verifica primeramente que las coordenadas esféricas satisfagan las restricciones. Luego se procede a aplicar las ecuaciones de conversión

$(r, \theta, z)$	Sistema Coordenado Cartesiano
	$x = 4 \cos \frac{\pi}{3} \sin \frac{2\pi}{3} = \sqrt{3}$
	$y = 4 \sin \frac{\pi}{3} \sin \frac{2\pi}{3} = 3$
	$z = 4 \cos \frac{2\pi}{3} = -2$

$$\Rightarrow P_{1Cart} (\sqrt{3}, 3, -2)$$

$(r, \theta, z)$	Sistema Coordenado Cartesiano
	$x = 3 \cos \frac{5\pi}{6} \sin \frac{\pi}{2} = -\frac{3}{2}\sqrt{3}$
	$y = 3 \sin \frac{5\pi}{6} \sin \frac{\pi}{2} = \frac{3}{2}$
	$z = 3 \cos \frac{\pi}{2} = 0$

$$\Rightarrow P_{2Cart} \left( -\frac{3}{2}\sqrt{3}, \frac{3}{2}, 0 \right)$$

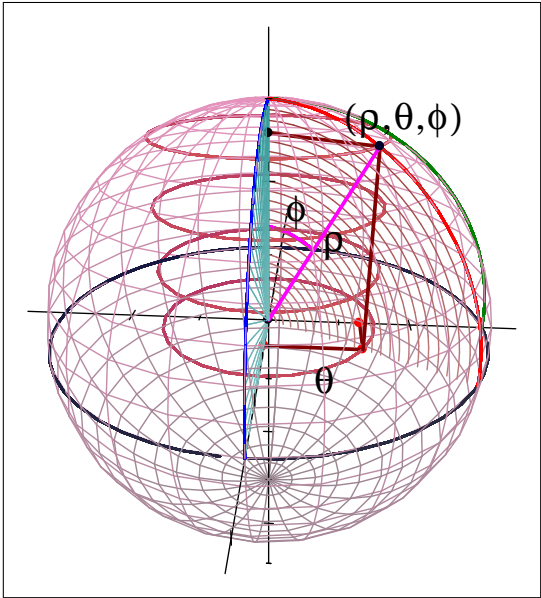


FIGURA 5. Sistema Coordenado Esférico conjuntamente con el esquema cilíndrico

5. Paso del Sistema Cilíndrico al Sistema Esférico y Viceversa

$(r, \theta, z)$	Sistema Coordenado Esférico
	$\rho = \sqrt{r^2 + z^2}$
	$\theta = \theta$
	$\phi = \arctan\left(\frac{r}{z}\right) ; \phi = \arcsin\left(\frac{r}{\rho}\right)$

$(\rho, \theta, \phi)$	Sistema Coordenado Cilíndrico
	$r = \rho \sin \theta$
	$\theta = \theta$
	$z = \rho \cos \phi$

## CAPÍTULO 2

### Ejercicios Propuestos

**Ejercicio 2.1.** Si  $a, b, c, d$  y  $e$  son números reales y se verifica que  $a < b < 0$  ;  $d > 0$  y  $e > 0$ . Ubique esos puntos en la recta real.

**Ejercicio 2.2.** Suponiendo que  $p, q$  y  $z$  son puntos sobre la recta real con coordenadas  $-2$ ,  $-\frac{5}{4}$  y  $3$  respectivamente encuentre las siguientes distancias: a.-  $d(p, q)$       b.-  $d(q, z)$       c.-  $d(z, q)$       b.-  $d(p, z)$

**Ejercicio 2.3.** Ubique los siguientes conjuntos sobre la recta real:

a.-  $A = [0, 4)$     b.-  $B = (-1, 3)$     c.-  $C = [3, 2] \cup (-1, 1]$     d.-  $D = [-1, 3] \cap [0, 3]$     e.-  $F = \{x \in \mathbb{R} / -3 \leq x < 2\}$     f.-  $\{(-\infty, -4) \cup [-1, 3]\} \cap [-6, 1]$

**Ejercicio 2.4.** Grafique la siguiente expresión matemáticamente sobre la recta real

a.-  $\left| \left( \frac{x}{4} - 1 \right) + 2 \right| < \frac{1}{6}$       y      b.-  $|x + 4| < \frac{2}{3}$

**Ejercicio 2.5.** Representar el triángulo de vértices  $A(0, 0)$  ,  $B(3, 0)$  y  $C(2, 3)$  , evaluar su área

**Ejercicio 2.6.** Trace el producto cartesiano de los conjuntos  $A = \{-5, 1, 0, 3\}$        $B = \{2, 0, -1, -2\}$

**Ejercicio 2.7.** Grafique la región:

a.-  $R = \{[-2, 4] \times [-3, 7] \cap [1, 1] \times [1, 1] \wedge x < y\}$

b.-  $G = \{[-2, 1] \times [-1, 0] \cap x^2 + y^2 \leq 4\}$

**Ejercicio 2.8.** El punto medio del segmento que une al punto  $P$  del punto  $(-4, 3)$  es  $(1, 1)$ . Hallar el punto  $P$

**Ejercicio 2.9.** Hallar el perímetro del cuadrilátero cuyos vértices son  $(-3, -1)$  ,  $(0, 3)$  ,  $(3, 4)$  ,  $(4, -1)$

**Ejercicio 2.10.** Demostrar que los puntos  $(2, -2)$  ,  $(-8, 4)$  ,  $(5, 3)$  son los vértices de un triángulo rectángulo. Hallar su área

**Ejercicio 2.11.** Demostrar que los cuatro puntos  $(1, 1)$  ,  $(3, 5)$  ,  $(11, 6)$  ,  $(9, 2)$  son los vértices de un paralelogramo.

**Ejercicio 2.12.** *Demostrar que los tres puntos  $(2, 0, -1)$ ,  $(3, 2, -2)$ ,  $(5, 6, -4)$  son colineales*

**Ejercicio 2.13.** *Hallar la distancia del punto  $P(3, -4, 2)$  con cada uno de los ejes coordenados.*

**Ejercicio 2.14.** *Uno de los extremos de un segmento de longitud 3 es el punto  $(3, 2, 1)$ . Si las coordenadas  $x$  y  $y$  del otro extremo son 5 y 3 respectivamente, halle la coordenada  $x$*

**Ejercicio 2.15.** *El punto  $P$  está sobre el segmento cuyos extremos son  $(7, 2, 1)$  y  $(10, 5, 7)$ . Si la coordenada  $y$  de  $P$  es 4, halle las coordenadas  $x$  y  $z$*

**Ejercicio 2.16.** *Un hexágono regular tiene su centro en el polo y dos lados paralelos al eje polar. Si la longitud de un lado es igual a dos unidades hallar el par principal para cada uno de sus vértices. Al girar la figura en torno al polo una medida angular de  $\frac{9\pi}{4}$  se generan nuevas posiciones para los vértices. Encuentre esas nuevas posiciones*

**Ejercicio 2.17.** *Represente el triángulo cuyos vértices en coordenadas cartesianas son  $A\left(3\cos\frac{\pi}{3}, \frac{3}{2}\sqrt{3}\right)$ ,  $B(-2\sqrt{3}, 2)$ ,  $C(0, 0)$ . A partir de esos puntos y dé la representación gráfica de ellos :*

a.- *Encuentre la representación polar de dichos puntos. Gráficamente y matemáticamente.*

b.- *Calcule el área y perímetro del triángulo mediante la expresión de distancia en polares*

c.- *Si consideramos que esos puntos yacen sobre el plano coordenado  $\pi_{xy}$  y desplazamos a  $A$  tres unidades en el sentido positivo del eje de las  $z$  y a  $B$  lo desplazamos 4 unidades en el sentido positivo del eje de las  $z$ , obtenga la representación de los puntos en coordenadas cilíndricas y esféricas.*

d.- *Grafique en el espacio el triángulo resultante en c y su proyección sobre el plano  $\pi_{xy}$*

**Ejercicio 2.18.** *Representar gráficamente la curva cuya expresión polar es  $r = 2(1 + \sin \theta)$*

**Ejercicio 2.19.** *Convertir la ecuación polar  $\sin^2 \theta - r \cos^3 \theta = 0$  a la forma rectangular*

**Ejercicio 2.20.** *Pasar la ecuación rectangular  $x^2 + y^2 - 2y = 0$  a la forma polar*