# 操作系统复习

# Chapter 1 导论

#### 计算机系统组成

• 冯诺依曼体系结构

。 五大部件: 运算器、控制器、存储器、I/O

o 存储器与CPU分离:指令存储与数据存储共享存储器

• System boot: 系统引导

○ linux启动: ROM BIOS (基本输入输出系统)

。 MBR: 主引导记录, 是启动操作系统的起始部分代码

• BIOS启动过程

。 开机自检

。 初始化硬件设备

。 找到一个启动的操作系统

- 把操作系统的其实部分复制到特定位置,并跳转到该位置
- 现代计算机是中断驱动的,因此启动后在等待中断
- 中断过程:
  - 。 停止当前的任务,保存当前地址,保存上下文 (Linux保存在内核态栈中)
  - 。 禁用中断以防止丢失中断
  - 将控制权转交ISR:中断服务例程(存储在固定位置的程序,可以唤起中断处理)和中断向量表
  - 。 处理完毕后返回程序
- 在保护模式下,OS填写IDT(中断描述符表),CPU根据中断控制器中获取的中断向量号跳转到ISR 入口地址
  - 。 保存上下文
  - 。 处理中断
  - 。 恢复上下文

### I/O结构

- I/O拥有自己的寄存器或缓冲,可以和CPU并发执行
  - 。 共享或竞争存储周期
  - 。 内存控制器
- 同步I/O:

○ 优点: 始终确定哪一个设备正在中断

。 缺点: 不能处理并发I/O, 在I/O上浪费过多计算资源

• 异步I/O: 需要跟踪许多I/O请求

。 设备状态表

。 设备的等待队列

。 中断发生时,操作系统进入设备表来确定I/O状态,并维护设备表以响应I/O

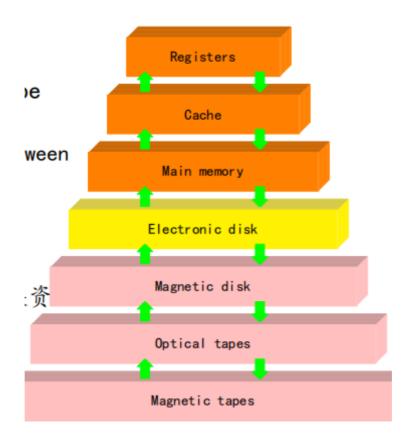
优点:提高系统运行效率

• DMA: 直接内存访问

。 在主存和缓冲中快速直接地搬运数据而无需CPU干预, 每块只产生一个终端

# 存储结构

- 存储评判的关键: seek time
- 内存 (Main Memory) 是RAM, CPU可以直接访问
   外存 (Secondary Memory) 是磁盘等,是内存的扩充
- 存储层次



- 高速缓存技术
  - o 寄存器看做内存的cache
  - o 内存看做外存的cache
- 内存墙: CPU速度增长远远快于CPU芯片外存储速度增长

# 硬件保护

- 硬件提供的四种保护
  - 。 双模式操作: 用户模式下权力受限
    - 启动时从特权模式开始
    - 用户程序运行在用户模式
    - 中断和操作系统运行在特权模式
    - 设置定时器、清空内存、开关中断、维护设备状态表,访问I/O设备均为特权模式
    - 启动、系统调用、异常、中断下计算机运行在管理模式
  - o I/O保护
    - 所有I/O指令全部为特权指令,用户模式需要使用系统调用来访问
  - 。 存储保护
    - 基址寄存器+限制寄存器保护
    - 操作系统可以任意访问内存

- o CPU保护
  - 使用定时器来解决死循环问题
  - 设置一个特定运行时间,当计时器递减为负时,操作系统接管

#### 系统结构

- 多任务
- 时间共享
- 操作系统
  - 。 控制软硬件
  - 。 处理特权指令
  - 。 系统调用
    - 陷入特定位置
    - 将控制权交给操作系统的特定部分,并设置监管者模式
    - 处理系统调用
    - 将控制权交还给系统调用的下一条指令

#### 计算环境

• 传统计算、移动计算、分布计算、客户机——服务器计算、对等计算、虚拟化、云计算

### 操作系统的发展

- 动力
  - 。 不断提高计算机资源利用率的需要
  - 。 方便用户
  - 。 器件的不断更新换代
  - 。 计算机体系结构不断发展
- 历程

无操作系统——批处理系统——分时系统——实时系统——PC——分布式和并行凶——嵌入——移动系统

## 批处理系统(Batch system)

- Batch的含义:供一次加载的磁盘或硬盘,通常由多个作业组装而成
- 单道批处理: 先入先出, 同一时刻只用一个作业在内存中
  - 批处理系统引入的目的: 提高系统资源利用率
  - 特征:自动性、顺序性、单道性
  - o 问题:速度较慢
    - CPU速度和I/O速度之间的矛盾(目的):引入脱机I/O,使用低速外围机(方法),程序和数据都脱离主机(内涵)
    - CPU利用率较低:引入磁盘和多道程序
- 多道批处理: 系统中同时驻留多个作业, 共享内存、复用CPU
  - 。 优点:
    - 提高CPU利用率
    - 提高内存和I/O设备利用率

- 提高系统吞吐量
- 。 缺点:
  - 无用户互动
  - 作业时间过长
- · 特征: 多道性、无序性、调度性 (作业、进程调度)
- 。 对操作系统的需求:
  - 作业调度
  - 内存管理
  - CPU调度
  - I/O支持
  - 设备分配

### 分时操作系统

- 工作方式: 一台主机链接多个终端, 用时间片轮转方式处理服务请求
- 关键技术:
  - 。 及时接收
  - 。 及时处理: 交互作业始终在呢村中、时间片轮转
- 特征: 多路性、独立性、及时性、交互性
- 影响响应时间的因素:
  - 。 机器处理能力
  - 。 请求服务的时间长短
  - 。 链接的终端数目
  - 。 服务请求分布
  - 。 调度算法
- 分时与批处理结合:分时有限、批处理在后

# 实时系统

- 定义:能响应外部事件请求,在规定的严格时间内完成对该事件的处理,并控制所有实时设备和实时任务协调一致工作
- 特征:
  - 。 专用系统
  - 。 实时控制
  - 。 高可靠性
  - 。 事件驱动和队列驱动

# 操作系统概述

- 操作系统的角色
  - 。 用户与计算机硬件之间的接口
    - 命令接口、图形用户接口
    - 编程接口
  - 。 计算机资源的管理者
    - 处理器、存储器、I/O设备、文件
    - 扩充机器 (或虚拟机)

- 操作系统的定义:一组控制和管理计算机软硬件资源、合理地对各类作业进行地阿杜以及方便用户的程序的集合
- 操作系统的结构
  - Layer层次模型 (经典模型)
    - 最高层:接口(用户),中间层:对对象进行操作管理的软件集合,最底层:硬件抽象层
    - 每层只能利用更底层的功能,效率较差,其难点在于合理定义各层
    - 举例: 类UNIX和早期Windows
  - 。 微内核
- 设计原则:
  - 。 方便性 (最重要)
  - 有效性在 (最重要)
  - 。 可扩容性
  - 。 开放性

# Chapter 2 操作系统结构

#### 操作系统组成

- 讲程管理:
  - 进程控制: 创建、销毁、挂起、恢复进程, 由进程控制原语完成
  - 。 进程同步: 互斥 (同步)、死锁避免、预防、检测消除
  - 进程通信:包括直接、间接通信
  - o 作业、进程调度
- 存储管理:
  - · 目的: 方便用户使用、提高存储器利用率
  - 。 内存分配: 动态、静态
  - 。 内存保护:设置上下界寄存器
  - 内存映射:逻辑地址和物理地址
  - 。 内存扩充: 虚拟存储技术
- I/O系统管理
  - 目的: 提高利用率和速度, 方便用户
  - 。 缓冲罐里:解决CPU-I/O矛盾
  - 。 设备分配: 设备、设备控制器、I/O通道的分配和回首
  - 。 驱动: 读写、中断、构成通道程序
  - 。 设备独立性和虚拟设备: program与具体设备无关, 易于重定向, 增加可移植性
- 文件管理
  - 。 目的: 方便用户, 提供安全性
  - 文件存储空间管理
  - 。 目录管理
  - 。 读写管理和存取控制
- 辅存管理
  - 重要性: 计算机操作地性能受限于磁盘系统调度和算法
  - 。 空闲空间管理
  - 。 存储分配
  - ο 磁盘调度
- 用户接口和命令解释系统

- 。 用户接口
  - 命令接口
  - 程序接口:系统调用、库函数
  - 图形接口
- o 命令解释接口
  - 用户和操作系统的接口,允许用户直接输入命令并进行解释,位于内核或特定程序中
- 保护和安全: 允许或拒绝访问某些资源

#### 操作系统服务

- 装载并运行程序、提供I/O服务,提供文件系统和文件操作、提供通信服务、提供差错检测服务、 管理资源分配、统计资源使用、保护系统
- 提供服务最基本方式:系统调用

### 系统调用

- 应用编程接口(API)为程序员提供了调用实际的系统调用
- 系统调用因计算机不同而不同
- 传参方式:
  - 。 寄存器传参
  - 块、表传参, 块地址在寄存器中 (Linux)
  - o 栈传参
- 类型:
  - 。 进程控制类
  - 。 文件管理类
  - 。 设备管理类
  - 。 通信类
    - 包括消息传递模型和共享内存模型
  - 。 信息维护类

# 系统程序

- 为程序开发和执行提供了一个方便的环境
- 文件管理、状态信息、文件修改、程序语言支持、程序加载与执行、通信、后台服务

# 操作系统的特征

- 并发: (最基本)
  - 并行是多个事件同时刻发生,并发是多个事件在同一时间间隔内发生
- 共享: (最基本)
  - 。 系统中的资源可供内存中多个并发执行的进程共同使用
  - 。 互斥共享和同时访问
- 虚拟:
  - 。 通过某种技术把一个物理试题变为若干个逻辑上的对应物
  - 。 若n是某一物理设备所对应的虚拟逻辑设备数,则虚拟设备速度必然是物理设备速度的1/n
- 异步: 运行金服不可预知

#### 操作系统的抽象模型和体系结构

- 讲程模型
  - 。 进程地址空间
  - 。 进程描述符和上下文: 程序指针、堆栈指针和寄存器
  - 。 进程调度
  - 通信机制:信号、信号量、管道、消息队列、套接字
- 线程模型
  - 。 线程是指令在进程地址空间的执行轨迹, 可以单线程或多线程
  - 。 任何一个线程都属于某个进程
- 操作系统结构
  - 。 简单结构: 功能模块和用户应用混杂在同一地址空间, 模块之间可以互相调用
  - 单一内核结构: 用户应用只能通过中断、异常、系统调用方式使用操作系统服务
    - 缺点:难以执行和维护
  - 。 模块化结构:
    - 模块之间定义了函数调用类型的接口
    - 提高了操作系统的可维护性
  - 。 层次结构
    - 每个层次只能用低层次的操作,且把本层服务提供给高层次
    - 最高层为用户,中间层为操作管理集合,底层为硬件服务
    - 优点:简化了系统调试和验证
      - 缺点: 难以合理定义各层、效率较低
  - 。 微内核
    - 例子: 鸿蒙、早期Windows
    - 将非必要组成部分移出内核,只保留基本的功能
    - 功能:最小化的进程和内存管理、为用户和客户端提供消息传递
    - 优点:可扩展性、可移植性、安全性和可靠性
      - 缺点:由于功能开销,微内核性能会受损
  - 。 混合内核
    - 扩大微内核结构,把关键的服务程序和驱动程序加入到内核
    - 削弱了可扩展性、灵活性和可靠性的优点
- 虚拟机
  - 操作系统为多进程创造虚拟机,每个虚拟机运行在自己的进程和虚拟内存中
  - 优点:通过独立性进行保护、每个虚拟机中都可以运行不同的操作系统
- 机制与策略相分离
  - 。 机制决定了如何来做
  - 。 策略决定了做什么

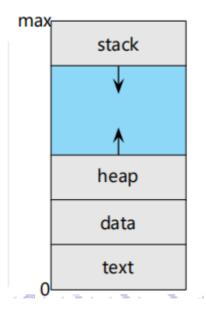
# Chapter 3 进程

#### 程序的并发

- 程序并发的特征
  - 间断性: 并发程序"执行——暂停执行——执行"
  - 失去封闭性:由于资源共享,程序间可能相互影响
  - 不可再现性:程序间相互影响(对"顺序"的否定)
- 程序并发的条件: 应当避免不可再现性
  - 。 当一个程序在写内存某位置时,其他程序不能读、写这个位置
  - 。 当一个程序在读内存某位置时, 其他程序不能写这个位置

### 进程的概念

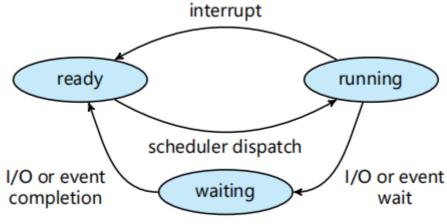
- 进程的内容:
  - 。 代码段、程序计数器和寄存器、堆栈、全局数据段、堆



- 进程的特征
  - 动态性: (最基本)
    - 具有生命期,因创建而产生,因调度而执行,因得不到资源暂停执行,因销毁而消亡
  - 。 并发性:
    - 多道
  - 。 独立性:
    - 进程是一个能够独立运行的基本单位,也是系统中独立获得资源和独立调度的基本单位
  - 。 异步性:
    - 进程各自独立地以不同速度推进,导致不可再现
    - 操作系统必须采取措施来保证程序之间协调运行
  - 。 结构特征:
    - 进程映像 = 程序段 + 数据段 + 进程控制块

# 进程状态

• 三状态模型:



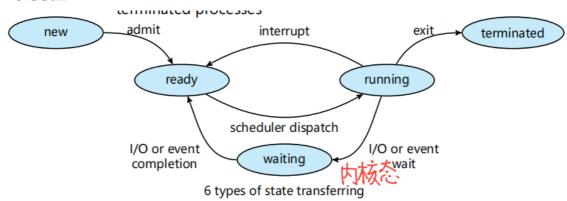
4 types of state transferring

。 就绪: 存在就绪队列

。 执行

。 等待: 存在等待队列, 在等待I/O或其他资源

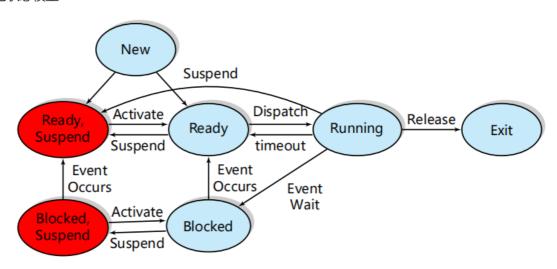
#### • 五状态模型



。 新状态:被创建和预分配资源

o 终止状态: 从就绪队列移除但未被销毁, 其他进程可以从这里得到一些信息

#### • 七状态模型

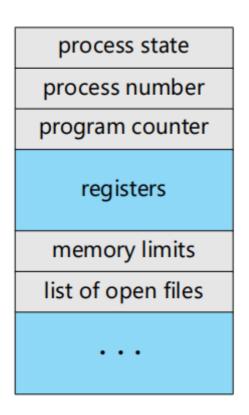


#### 。 挂起类状态

■ 挂起后处于静止状态:静止就绪,静止阻塞

■ 非挂起的活动状态:活动就绪、活动阻塞、执行

• 进程控制块 (PCB)



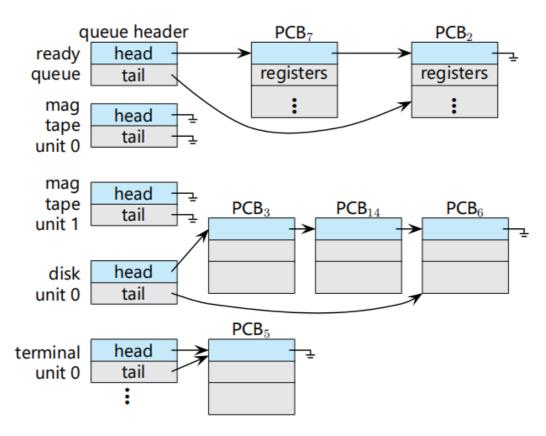
# 进程调度

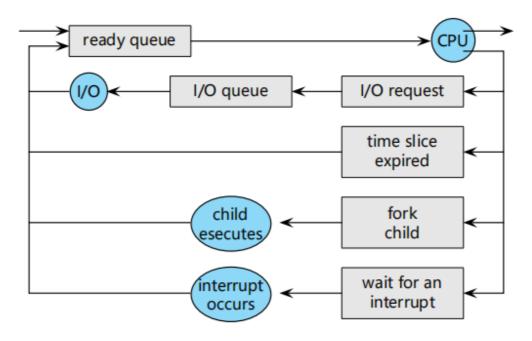
• 调度队列

。 作业队列: 进程刚进入系统时进入作业队列

。 就绪队列: 内存中就绪的多进程保存在就绪队列

。 设备队列: 进程需要等待I/O, 则被移动到这个设备磁盘的设备队列上





#### • 调度程序

。 长期调度: 从作业缓冲池中选取进程放入内存中的就绪队列

■ 执行频率: 很低, 分钟级别

■ 控制多道程序度: 内存中进程的数目

■ 只有进程离开系统时,才需要长期调度

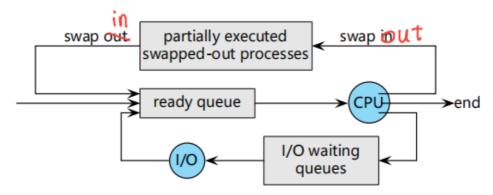
■ 需要仔细选择I/O密集型和CPU密集型进程

。 短期调度:从就绪队列中选取合适的进程加载到CPU

■ 执行频率: 很高, 毫秒级别

o 中期调度:将进程从内存或CPU竞争中移除

■ 功能:通过交换,降低多道程序度



#### • 上下文切换

- 。 保存旧进程的寄存器、进程状态, 加载新的进程状态
- 。 上下文切换是纯额外开销, 时间决定于:
  - CPU和存储的速度
  - 寄存器数量
  - 特殊指令

#### 进程操作

- 进程创建:通过进程标识符pid来唯一区别进程
  - 。 资源共享
    - 父进程和子进程可能共享所有资源
    - 子进程只能共享父进程部分资源
    - 子进程不能共享资源
  - 。 执行
    - 父子并发执行
    - 父进程等待,直至某个子进程全部执行完毕
  - 。 地址空间
    - 子进程是父进程的一个完全复制品
    - 子进程加载了新程序
  - o fork:
    - 调用n次, 创建2<sup>n</sup>-1个进程, 共2<sup>n</sup>个进程 (无if)
    - 一般子进程pid = 0
- 进程终止
  - 。 自行终止: 调用exit(), 资源被操作系统回收
  - 。 其他进程终止: Win32使用TerminateProcess()终止其他进程
  - o 用户终止: kill()
  - 。 父进程终止:
    - 子进程使用了超过它分配的资源
    - 分配给子进程的任务不再需要
    - 父进程正在退出

若父进程终止,有些操作系统下子进程也应当终止——级联终止

若父进程未调用wait,则需要将子进程托管到根进程

# 进程间通信 (IPC)

- IPC的优点
  - 。 信息共享
  - 。 计算加速
  - 。 模块化
  - 。 方便
- 共享内存模型
  - 生产者——消费者问题
    - 需要循环队列,充当信息缓冲,分为无界缓冲区和有界缓冲区
    - 生产者在队满时等待,消费者在队空时等待
- 消息传递模型
  - 。 直接通信:每个进程要指定消息的发送者或接收者,或接收者不需要指发送者
  - 间接通信: 标识一个邮箱
    - 只有两个进程共享一个邮箱时,才建立通信链路
    - 一个链路可以与两个或更多进程关联
    - 两个通信进程之间可能有不同链路,每个链路对应一个邮箱

#### 关联同一邮箱的多个进程接收方案:

- 允许一个链路最多关联两个进程
- 允许一次最多一个进程执行操作receive()
- 系统随意选择一个接收进程,或让发送者指定接受者
- 。 同步:
  - 阻塞发送、接收:等待直到对方响应
  - 非阻塞发送、接收:不等待,可能接收到空消息
- 。 缓冲

■ 零容量:链路中不能有消息在等待,发送者必须阻塞

■ 有限容量:链路满时发送者必须阻塞

■ 无限容量:发送者从不阻塞

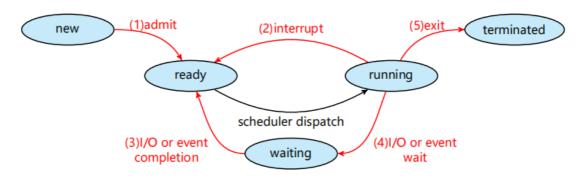
# Chapter 4 CPU调度

#### 基本概念

• CPU调度的情况

新建切换到就绪:可以不调度运行切换到等待:必须CPU调度运行切换到就绪:可以不调度等待切换到就绪:可以不调度

o 终止:必须CPU调度



- 抢占式调度:如果进程更新数据时被其他进程抢占,同时其他进程试图读数据,可能会数据不一致
  - 。 需要特定硬件, 如计时器
  - 。 对共享数据造成额外同步开销
  - 。 可以采用关中断或同步手段来避免内核被中断
- 调度程序 (dispatcher)
  - 。 切换上下文
  - 。 切换到用户模式
  - 。 跳转到用户程序合适位置, 启动程序

调度延迟: 停止一个进程到启动另一个进程所需时间, 越短越好

### 调度准则

- CPU利用率
- 吞吐率:一个时间单元内进程完成的数量
- 周转时间: 所有时间之和,包括I/O时间、等待时间等
- 等待时间: 就绪队列中等待时间之和
- 响应时间: 从提交请求到产生第一响应的时间

### 调度算法

- FCFS: 等待长进程释放CPU (护航效应) , 非抢占
- SIF短作业优先: 常用于长期调度, 抢占或非抢占, 可能导致饥饿
  - $\circ$  预测执行时间方法:指数平均, $t_n$ 为第n个CPU执行时间, $\tau_n$ 为第n次预测值

$$\tau_{n+1} = \alpha t_n + (1 - \alpha)\tau_n$$

当 $\alpha$ 趋近0,则更重视历史,而 $\alpha$ 趋近于1,则更重视最近

- 。 最小平均等待时间
- 优先级调度:造成无穷阻塞和饥饿
  - 解决无穷阻塞和饥饿:老化,随时间递减优先级,直至为最高优先级
  - 。 优先级反转问题解决方案
    - 优先级继承: 当高优先级进程等待低优先级进程占用的资源时,低优先级进程将暂时获得高优先级进程的优先级,释放共享资源后恢复
    - 设优先级上限:一旦某个进程获得资源,就将该进程优先级提升到所有可能访问到资源 的进程中的最高优先级
- RR调度
  - 。 性能取决于时间片大小
    - 时间片太大,退化为FCFS
    - 时间片太短,调度开销太大
- 多级队列调度
  - 。 前台队列使用RR, 后台队列使用FCFS
  - 队列间调度使用固定优先级抢占调度(前台队列绝对优先),或分时间片(前台分的多)
- 多级反馈队列
  - 如果一个进程使用了过多的CPU时间,它会被迁移到更低的优先级队列
  - 。 先给予一个时间片, 如果完不成, 就向下调度

# 多处理器调度

- 方法
  - 。 非对称多处理: 一个处理器处理所有调度决定
  - o 对称多处理: 自我调度
- 处理器亲和性
  - · 软亲和性:操作系统试图保持进程在统一处理器上
  - 。 硬亲和性: 使某个进程运行在某个处理器子集上
- 负载平衡
  - 推迁移:特定的任务周期性检查每个处理器负载,如果发现过载,则推到空闲处理器
  - 拉负载: 一个空闲处理器从忙处理器上拉走一个等待任务
- 多处理器
  - 内存停顿: 当一个处理器访问内存时, 它花费大量时间等待所需数据

#### 实时CPU调度

- 硬实时系统: 需要严格地在一个能够保证的时间内完成一个重要的任务
- 软实时系统: 稚嫩保证关键任务的进程会优先于非关键进程
- 影响实时系统的性能的两个关键因素
  - · 中断延迟: CPU收到中断到中断处理程序开始的时间
    - 缩短中断禁用的时间
  - 调度延迟: 调度程序从停止一个进程到启动另一个进程所需时间
    - 用抢占式内核降低调度延迟
- 抢占式优先级调度算法

#### 算法评估

- 确定性建模: 计算平均等待时间
- 排队模型
  - 。 n为平均队列长度,W为队列平均等待时间, $\lambda$ 为新进程到达队列的平均速率 可知  $n=\lambda*W$  (little公式)
- 模拟
- 实现

# Chapter 5 线程

#### 概述

- 线程拥有自己的ID,程序计数器,寄存器和堆栈
- 线程之间共享代码段、数据段和其他资源,如文件、信号
- 线程产生的动机: 一个应用程序需要执行多个类似的任务
- 线程的优点:
  - 。 响应性: 即便部分阻塞, 也可以继续响应用户请求
  - 。 资源共享: 线程默认共享地址空间、存储和其他资源
  - · 经济: 创建、切换线程开销较小
  - o 可伸缩性: 线程可以在多处理核上并行运行

### 并行类型

- 数据类型:将数据分布于多个核上,如分区域累加
- 任务并行:将任务(线程)分布到多个核上

# 多线程模型

- 线程支持的两种方法: 用户线程和内核线程
- 多对一模型:多个用户线程映射到同一个内核线程(容易阻塞),如GNU thread线程库
- 一对一模型:每个用户线程映射到一个内核线程(减少阻塞),如linux
- 多对多模型:多路复用多个用户级线程到同样数量或更少数量的内核线程,如Windows NT/2000
  - 。 双层模型: 可以多对多, 可以一对一

#### 多线程问题

- 隐式多线程: 将多线程的创建于管理交给编译器和运行库来完成
- fork和exec: 如果调用exec, 那么这个程序将取代整个进程,包括所有线程
- 线程撤销:
  - 异步撤销:一个线程立即终止目标线程
  - 。 延迟撤销:目标线程不断检查它是否应该终止
- 信号处理
  - 。 信号的原则
    - 信号是由特定事件的发生而产生的
    - 信号被传递给某个进程
    - 信号一旦收到就应该处理
  - 。 信号处理程序
    - 缺省的信号处理程序
    - 用户定义的信号处理程序
  - 。 线程信号处理的方式
    - 传递信号到信号所适用的线程
    - 传递信号到进程内每个线程
    - 传递信号到进程内某些线程
    - 规定一个特定线程接收所有信号
- 线程池:将创建好的线程放到一个池中等待任务
  - 。 优点
    - 用现有线程服务请求比创建一个线程更快
    - 线程池限制了任何时候可用线程的数量
    - 将要执行任务从创建任务的机制中分离出来,允许采用不同策略运行任务

## 线程调度

- GCD大中央调度:允许开发人员将某些代码区段并行运行
  - 。 将块放在调度队列上,有串行队列和并行队列

# Chapter 6 进程同步

#### 临界区问题

- 临界区: 进程执行这段代码时可能修改公共变量、更新一个表或者写一个文件
- 临界区问题的解决方案要求:
  - 互斥: 同一时间只能有一个进程在临界区执行
  - **进步**:如果没有进程在临界区内执行并且有进程需要进入临界区,那么必须选择一个进程进入,且选择时间不能无限长
  - **有限等待**:从一个进程请求进入临界区到这个请求被允许,其他进程允许进入临界区的次数有上限

# Peterson解决方案

• 要求共享两个数据项:

```
int turn;//共两个进程
bool flag[2];
do{
    flag[i] = true;
    turn = j; // j = 1 - i
    while(flag[j] == true && turn = j);
    //临界区
    flag[i] = false;
}while(1);
```

#### 硬件同步

• 单处理环境: 关中断

• 多处理环境: 当前计算机提供特定的原子硬件指令, 如交换指令

## 信号量

- 整形信号量:
  - o 初始化为N,N为可使用的资源数
  - 。 每当有wait时,信号量递减,直到等于0时,wait开始自旋或挂起
  - o 有signal时,信号量递增
- 二进制信号量:
  - 。 只有0和1,可以用来作互斥锁
- 以上两者的缺点: 忙等 (但多线程中可以引入忙等)
- 记录型信号量
  - o 大于0:表示资源个数;等于0:临界;小于0:绝对值表示等待队列长度
  - 。 递减后信号量小于0时,需要在wait中借用block调用来阻塞,并将其加到等待队列 递增后信号量小于等于0时,需要在signal中借用wakeup调用来唤醒,并将其移出等待队列

# 生产者消费者问题

- 初始时empty = N, full = 0
- 生产者: 等(减)一个empty,放(加)一个full,互斥锁要紧贴

```
while (true) {
    // produce an item
    wait (empty);
    wait (mutex);
    // add the item to the buffer
    signal (mutex);
    signal (full);
}
```

• 消费者: 与生产者相反

```
while (true) {
    wait (full);
    wait (mutex);
    // remove an item from buffer
    signal (mutex);
    signal (empty);
    // consume the removed item
}
```

### 读者写者问题

• 写者: 用写自旋锁保护自己写操作打断

```
while (true) {
    wait(wrt_mutex);
    // writing is performed
    signal(wrt_mutex);
}
```

• 读者:用自旋锁保护readcount修改不被干扰,同时保证等待读的只有一个读者

```
while (true) {
    wait(mutex);
    readcount ++;
    if (readcount == 1)
        wait(wrt_mutex);
    signal(mutex)
    // reading is performed
    wait(mutex);
    readcount --;
    if (readcount == 0)
        signal(wrt_mutex);
    signal (mutex);
}
```

# 哲学家就餐问题

## 管程

• 管程确保了每一次只有一个进程在管城内处于活动状态

# Chapter 7 死锁

### 死锁特征

- 死锁的必要条件

  - 。 占有并等待: 一个进程应占有智少一个资源, 并等待另一个资源
  - 非抢占:资源不能被抢占
  - 。 循环等待: n个进程循环等待下一个进程的资源
- 资源分配图 书P215

- 如果分配图没有环,那么系统就没有进程死锁 如果分配图有环:
  - 如果每个资源类型恰好有一个实例,那么就出现了死锁

#### 死锁预防

- 互斥: 可共享资源不会参与死锁
- 持有且等待:要求进程申请资源的系统调用在所有其他系统调用之前进行,来使得每个进程在执行前申请并获得所有资源
- 非抢占:若一个进程持有资源并申请另一个不能立刻分配的资源,那么它现在拥有的资源都可以被 抢占
- 循环等待: 对所有资源类型进行完全排序, 要求每一个进程按照递增顺序来申请资源

### 银行家算法

书P223

# Chapter 8 内存管理

### 内存与程序

• 地址绑定

编译时:绝对代码加载时:可重定位代码执行时:内存段转移

- 逻辑地址空间与物理地址空间
  - 。 内存管理单元 (重定位寄存器)

### 交换

- 将进程暂时地从内存交换到备份存储,也可以反向交换,可能增加多道程序度
- 交换可能让总的物理地址空间大于内存的物理地址空间

# 连续内存分配

- 动态存储分配问题
  - 首次适应:分配首个足够大的孔最优适应:分配最小的足够大的孔最差适应:分配最大的的剩余孔
  - 。 循环首次适应: 分配下一个足够大的孔
- 碎片
  - 外部碎片: 当总的可用内存之和可以满足请求但不连续时,就出现了外部碎片问题: 存储被分成大量的小孔
    - 紧缩:移动内存内容进行合并
    - 允许进程逻辑地址空间是不连续的(分段分页)
  - 内部碎片: 进程分配的内存可能比所需要的大

### 分页

- 逻辑地址的分离: 高位为页码, 低位为页偏移
- 页表:每个进程都有一个页表副本,用页码作索引,转换到正确的物理地址进行访问
- 分页没有外部碎片
- TLB只记录最后一层页表,没有分层TLB
- 分层页表中,使用中最高几位作一级页表索引,查出二级页表的页码。接下来几位是二级页表的页 偏移
- 有效访问时间公式: TLB命中率 \* 主存访问时间 + TLB失效率 \* (页表访问时间+主存访问时间)
- 保护: 页表中的有效位和无效位

#### 分段

- 段表中保存了界限和基地址,将物理内存划分为了不同长度的段
- 地址被分为两部分: 段号和段偏移
- 如果对段有非法引用,则会陷入操作系统

# Chapter 9 虚拟内存管理

#### 虚拟存储器的特征

• 多次性 (最重要): 一个作业被分成多次装入内存运行

• 对换性:允许在进程运行过程中换入换出

• 虚拟性:逻辑上的扩充

#### 按需调页

- 缺页错误:对标记为无效的页面进行访问会产生缺页错误
- 缺页错误的处理方式:
  - 。 检查进程内部表,确定该引用有效或无效
  - 。 若无效, 终止进程; 若有效, 则调入页面
  - 。 找到一个空闲帧
  - 。 调度一个磁盘操作,将所需页面读到刚分配的帧
  - 。 当磁盘读取完成时,修改内部表和页表
  - 。 重启被中断的指令
- 性能: 缺页处理时间主要有三个组成部分
  - 。 处理缺页错误中断
  - 。 读入页面
  - 。 重新启动进程
  - 。 性能的提升方法
    - 减少缺页错误处理时间:使用交换空间、利用脏位表、开始时从文件系统调页,之后写入交换空间
    - 降低缺页错误率: 增大页面、增强程序局部性

### 写时复制

• 父进程和子进程共享页面,只有当任何一个进程写入共享页面,才会创建这个页面的副本

#### 页面置换

- 基本页面置换
  - 。 找到所需页面的磁盘位置
  - 找到一个空闲帧或选择一个牺牲帧
  - 。 将所需页面读入空闲帧, 修改页表和帧表
  - 。 重启用户进程
- 选择牺牲帧时,可以借助脏位来减少输入输出时间
- 算法:
  - 。 FIFO页面置换:容易引发Belady异常,帧数多反而失效率高
  - 。 最优页面置换: 找到未来最长时间不会使用的页面
  - 。 LRU页面置换: 最近最少使用的页面,无Belady异常,称为堆栈算法
  - 。 额外引用位算法:循环右移,找到最小的编号就是需要置换的页面
  - 第二次机会算法:检查引用位,如果是1,获得第二次机会并清除引用位;如果是0,直接替换
  - 。 增强型第二次机会算法:将引用位和修改为合起来考虑
  - 。 计数页面置换
    - 最不经常使用
    - 最经常使用
- 页面缓冲:写出牺牲帧前,所需页面就已经读到来自缓冲池的空闲帧里,可以尽快启动

### 帧分配

- 帧的最小数:必须要有足够的帧来容纳任何单个指令可引用的所有不同页面
- 帧的最大数: 可用物理内存数目
- 分配算法:
  - 。 平均分配
  - 。 比例分配:按照进程大小分配
- 页面置换算法的分类:
  - 全局置换:可以从别的进程获得帧——进程控制不了自己的缺页错误率
  - 。 局部置换: 只能牺牲自己的帧

### 系统抖动

- 进程调页时间多于执行时间,那么它就在抖动
- 根本原因:不合理的多道程序度
- 限制方法:局部置换算法或优先级置换算法
- 工作集:监视最近k个页面,构成局部工作集,每个进程都有一个工作集,只要包含的页面足够少,就开启新的进程,否则将挂起一部分进程

### 分配内核内存

- 内核应保守的使用内存,最小化碎片浪费
- 伙伴系统: 2的幂分配器,不断将长度除以2,找到最适合的分配长度
- slab分配器: 把内核看做大小不一的对象,每一个slab都是若干连续物理页面,使用高速缓存来给 内核对象分配空间

# Chapter 10 文件系统

### 文件概念

- 文件是一系列字符记录
- 文件属性: 名称、标识符、类型、位置、尺寸、保护、时间、日期和用户标识
- 文件操作: 创建文件、写文件、读文件、重新定位文件、删除文件、截断文件
- 打开文件表:操作系统用来维护所有打开的文件信息
  - 。 每个进程表: 每个条目指向系统打开文件表
  - 。 整个系统表
- 打开文件的关联信息:
  - 。 文件指针
  - 。 文件打开计数:每个进程打开一次,则加一
  - 文件的磁盘位置: 查找磁盘上文件所需的信息保存在内存中
  - 。 访问权限: 允许或拒绝后续I/O请求
- 文件锁: 共享锁和独占锁
- 文件锁定机制: UNIX建议, Windows强制
- 文件类型:操作系统不一定支持
  - 。 UNIX系统采用文件开始部分的幻数来表明文件类型
- 文件结构
  - 。 现代操作系统支持最小数量的文件结构
    - 应用可以更加灵活
    - 简化了操作系统
- 文件内部结构: 将多个逻辑记录包装到物理块中
  - 。 会产生一定量内部碎片

# 访问方法

- 顺序方法: read/write next
- 直接访问(相对访问):必须用块号作为参数,read/write next
- 索引访问方式: 先访问索引表, 根据对应项的地址来找到文件

# 磁盘与目录的结构

- 磁盘可以划为不同分区,每个分区由文件和目录组成
- 单级目录: 所有文件都包含在同一目录下
  - 。 当文件数量增加或系统有多个用户时, 单级目录有限制
- 两级目录:主文件目录 (MFD) 中记录了用户名,区分不同用户,下属的用户文件目录 (UFD) 需要使用路径名
- 树形目录: 使用绝对路径名和相对路径名, 删除策略不同

- 无环图目录: 方便共享目录, 采用"链接"的方法指向另一子目录
  - 。 共享文件的删除:
    - 直接删除: 留下野指针
    - 搜索需要删除的链接:成本较高
    - 保留文件,直到所有引用全部删除
- 通用图目录:避免自我引用,需要垃圾收集方案

### 文件系统安装

• 操作系统需要知道设备的名称和安装点

### 文件共享

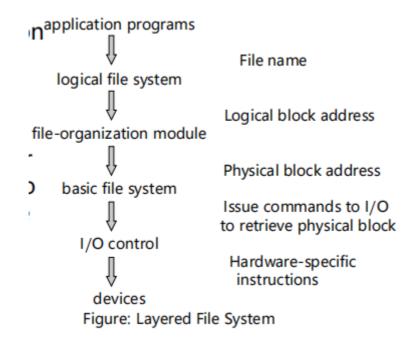
- 采用文件所有者和组的概念,所有者可以修改,组拥有相同访问权限
- 远程文件系统:
  - 使用网络来远程访问
  - 。 客户机-服务器模型允许一台计算机安装多台远程机器上的若干文件系统
  - 。 分布式信息系统对远程计算所需信息提供统一访问
- 故障模式:
  - 文件系统磁盘顾顺章、目录结构或其它磁盘管理信息(统称为元数据)损坏和其他损坏
- 一致性语义: 用于评估支持文件共享的文件系统, 规定系统的多个用户如何访问共享文件

### 保护

- 可靠性:通过文件的重复副本来提供,自动定期将可能意外损坏的文件系统复制到磁带
- 安全性: 拒绝不合适的访问
  - o ACL: 访问控制列表
  - 。 三种用户类型: 所有者、组、其他

# Chapter 11 文件系统实现

# 文件系统结构



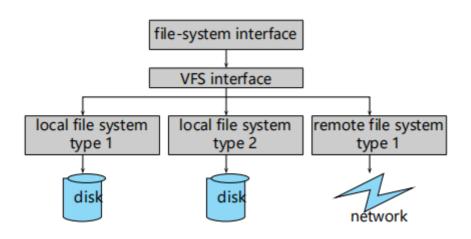
• I/O控制:包括设备驱动程序和中断处理程序,在主内存和磁盘系统之间传输消息

• 基本文件系统: 向设备驱动程序发送命令, 以读取写入物理块

• 文件组织模块:将文件逻辑块地址转换为物理块地址

• 逻辑文件系统: 管理元数据信息, 包括文件系统的所有结构而不包括实际数据

#### 文件系统实现



• 第一层: 文件系统接口, 基于文件系统调用

• 第二层:虚拟文件系统VFS,将通用操作和实现分开,基于虚拟节点来唯一表示一个文件

。 区分本地文件和远程文件,根据文件系统类型,进一步区分本地文件

### 目录实现

• 线性列表: 采用文件名称和数据块指针的线性列表

• 哈希表:根据文件名称获得一个值,返回线性表内一个元素指针

### 分配方法

• 连续分配:每一个文件都占据了磁盘上连续的块

优点:支持随机和连续访问

○ 缺点:外部碎片,文件大小不能扩展

• 链接分配:

文件分配表:每个磁盘块都有一个条目,可以用块号索引 FAT需要高速缓存

• 索引分配

。 将所有指针放在一起形成索引块

优点: 随机访问, 动态访问无外部碎片 缺点: 索引块指针开销, 文件大小限制

# 存储空间管理

• 空闲表法

• 空闲链表法

• 位示图法

• 成组链接法