

UNIVERSIDADE DE SÃO PAULO  
INSTITUTO DE MATEMÁTICA E ESTATÍSTICA  
BACHARELADO EM CIÊNCIA DA COMPUTAÇÃO

**Estruturas de dados retroativas**  
*Um estudo sobre Union-Find e ...*

Felipe Castro de Noronha

MONOGRAFIA FINAL  
MAC 499 — TRABALHO DE  
FORMATURA SUPERVISIONADO

Supervisora: Prof<sup>a</sup>. Dr<sup>a</sup>. Cristina Gomes Fernandes

São Paulo  
2022

*O conteúdo deste trabalho é publicado sob a licença CC BY 4.0  
(Creative Commons Attribution 4.0 International License)*

*Dedico este trabalho a meus pais e todos aqueles que me ajudaram durante esta caminhada.*



## Agradecimentos



## Resumo

Felipe Castro de Noronha. **Estruturas de dados retroativas: Um estudo sobre Union-Find e ...**. Monografia (Bacharelado). Instituto de Matemática e Estatística, Universidade de São Paulo, São Paulo, 2022.

[illegible]

**Palavras-chave:** Palavra-chave1. Palavra-chave2. Palavra-chave3.





# Abstract

Felipe Castro de Noronha. **Retroactive data structures: A study about Union-Find** *and*. Capstone Project Report (Bachelor). Institute of Mathematics and Statistics, University of São Paulo, São Paulo, 2022.

[illegible]

**Keywords:** Keyword1. Keyword2. Keyword3.



# Sumário

<b>1</b>	<b>Introdução</b>	<b>1</b>
1.1	Retroatividade Parcial . . . . .	1
1.2	Retroatividade Total . . . . .	1
<b>2</b>	<b>Link-Cut Trees</b>	<b>3</b>
2.1	Ideia . . . . .	3
2.2	Definições . . . . .	4
2.3	Operações . . . . .	4
2.3.1	Access . . . . .	5
2.3.2	Make Root . . . . .	6
2.3.3	Link e Cut . . . . .	6
2.3.4	Is Connected . . . . .	7
2.3.5	Maximum Edge . . . . .	8
2.4	Splay Trees . . . . .	8
2.4.1	Splay . . . . .	9
2.4.2	Split e Join . . . . .	11
2.4.3	Métodos auxiliares . . . . .	12
	<b>Referências</b>	<b>15</b>



# Capítulo 1

## Introdução

Estruturas de dados retroativas bla bla bla

### 1.1 Retroatividade Parcial

### 1.2 Retroatividade Total



## Capítulo 2

### Link-Cut Trees

Neste capítulo, apresentaremos a estrutura de dados Link-Cut Tree, introduzida por **SLEATOR e TARJAN (1981)**. Esta árvore serve como base para as estruturas retroativas apresentadas nos próximos capítulos.

#### 2.1 Ideia

A Link-Cut Tree é uma estrutura de dados que nos permite manter uma floresta de árvores enraizadas, onde os nós de cada árvore possuem um número arbitrário de filhos. Ademais, essa estrutura nos fornece o seguinte conjunto de operações:

- `make_root(u)`: enraíza no vértice  $u$  a árvore que o contém.
- `link(u, v, w)`: dado que os vértices  $u$  e  $v$  estão em árvores separadas, transforma  $v$  em raiz de sua árvore e o liga como filho de  $u$ , colocando peso  $w$  na nova aresta criada.
- `cut(u, v)`: retira da árvore a aresta com pontas em  $u$  e  $v$ , efetivamente separando estes vértices e criando duas novas árvores.
- `is_connected(u, v)`: retorna verdadeiro caso  $u$  e  $v$  pertençam à mesma árvore, falso caso contrário.

Por último, a Link-Cut Tree possui a capacidade de realizar operações agregadas nos vértices, isto é, consultas acerca de propriedades de uma sub-árvore ou de um caminho entre dois vértices. Em particular, estamos interessados na rotina `maximum_edge(u, v)`, que nos informa o peso máximo de uma aresta no caminho entre os vértices  $u$  e  $v$ .

Todas essas operações consomem tempo  $O(\log n)$  amortizado, onde  $n$  é o número de vértices na floresta.

## 2.2 Definições

Primeiramente, precisamos fazer algumas definições acerca da estrutura que vamos estudar.

Chamamos de árvores representadas as árvores genéricas que nossa estrutura sintetiza. Para a representação que a Link-Cut Tree utiliza, internamente dividimos uma árvore representada em caminhos vértice-disjuntos, os chamados caminhos preferidos. Todo caminho preferido vai de um vértice a um ancestral deste vértice na árvore representada. Por conveniência, definimos o início de um caminho preferido como o vértice mais profundo contido nele.

Se uma aresta faz parte de um caminho preferido, a chamamos de aresta preferida. Ademais, mantemos a propriedade de que um vértice pode ter no máximo uma aresta preferida com a outra ponta em algum de seus filhos. Caso tal aresta exista, ela liga um vértice a seu filho preferido.

Finalmente, para cada caminho preferido, elegemos um vértice como seu identificador. A manutenção deste vértice será importante para a estrutura auxiliar que utilizaremos para manter os caminhos preferidos, dado que tais vértices serão responsáveis por guardar um ponteiro para o vértice do caminho preferido imediatamente acima do caminho que o contem.

**TODO:** colocar imagem de uma árvore representada e seus caminhos preferidos.

## 2.3 Operações

Nessa seção, apresentaremos o código por trás das operações que estamos interessados em implementar na Link-Cut Tree. Em um primeiro momento, assumiremos que já sabemos como implementar alguns métodos que lidam com os caminhos preferidos. Desta forma, a implementação dos métodos abaixo fica reservada para a próxima seção.

- `make_identifier(u)`: transforma um vértice  $u$  em identificador de seu caminho preferido.
- `split(u)`: recebe um nó  $u$  e separa o caminho preferido que contem este nó em dois, quebrando a conexão entre  $u$  e seu filho preferido, caso exista. Ao final, tanto  $u$  quanto o seu filho preferido inicial serão os identificadores de seus caminhos.
- `join(u, v)`: recebe dois nós,  $u$  e  $v$  — identificadores de seus caminhos e com  $v$  mais profundo que  $u$  na árvore representada — e concatena os respectivos caminhos preferidos, transformando  $\{u, v\}$  em aresta preferida. Com isso, separa  $u$  da parte mais profunda de seu caminho preferido inicial, deixando o identificador de tal caminho com um ponteiro para  $u$ . Ao final da operação,  $u$  será o identificador do novo caminho criado.
- `reverse_path(u)`: recebe  $u$ , o identificador de um caminho preferido, e inverte a orientação desse caminho, isto é, o fim se transforma no começo e o começo no fim.



- `get_path_end_node(u)`: retorna o vértice menos profundo do caminho preferido de  $u$ , em outras palavras, o vértice no fim do caminho preferido que contém  $u$ .
- `get_parent_path_node(u)`: retorna o vértice imediatamente acima do fim do caminho preferido que contém  $u$ , caso tal caminho contenha a raiz da árvore representada, este método retorna `null`.
- `get_maximum_path_value(u)`: recebe  $u$ , o identificador de um caminho preferido, e retorna o maior valor de uma aresta neste caminho.

Com tal conjunto de funções, podemos avançar para os métodos da Link-Cut Tree.

### 2.3.1 Access

Uma rotina utilizada por todos os métodos da Link-Cut Tree que vamos implementar é a `access(u)`, a partir dela conseguimos reorganizar a estrutura interna da árvore representada a nosso favor. Basicamente, a operação `access(u)` cria um caminho preferido que parte da raiz da árvore representada e vai até  $u$ . Com isso, todas as arestas preferidas que tinham somente uma das pontas fazendo parte deste novo caminho são destruídas e  $u$  termina sem nenhum filho preferido.

Para isso, começamos uma sequência de iterações, que vão crescendo um caminho preferido desde  $u$  até que tal caminho contemple a raiz da árvore representada. A cada iteração, fazemos com que uma variável `current_root`, que inicialmente corresponde ao vértice  $u$ , vire o identificador de seu caminho preferido. Além disso, mantemos uma variável `last`, que corresponde a `current_root` da iteração anterior, no início com valor igual a `null`.

Com estes valores em mãos, podemos ir criando um caminho preferido através de sucessivas concatenações, unindo o caminho que `current_root` identifica a parte superior do caminho mantido por `last`. Ao final dessa concatenação, temos que `current_root` é o identificador deste caminho que esta sendo construído, e após guardarmos seu valor em `last`, podemos prosseguir para o próximo passo, onde `current_root` agora corresponde ao nó imediatamente em cima do caminho preferido que estamos construindo.

---

#### Programa 2.1

---

```

1  FUNCAO access( $u$ )
2       $last \leftarrow NULL$ 
3       $current\_root \leftarrow u$ 
4       $\triangleright$  concatena todos os caminhos preferidos de  $u$  até a raiz da árvore representada
5      enquanto  $current\_root \neq NULL$ 
6           $make\_identifier(current\_root)$   $\triangleright$  faz virar o identificador de seu caminho preferido
7           $join(current\_root, last)$   $\triangleright$  concatena um novo pedaço de caminho preferido
           ao caminho em que  $last$  é identificador
8           $last \leftarrow current\_root$   $\triangleright$   $current\_root$  agora é identificador
9           $current\_root \leftarrow get\_parent\_path\_node(current\_root)$ 
```

*cont*  $\longrightarrow$

```

    → cont
10   make_identifier(u)
11   fim

```

---

Ao final da iteração, colocamos o vértice  $u$  como identificador deste novo caminho preferencial, simplificando as operações a seguir.

### 2.3.2 Make Root

Em seguida, temos a função  $\text{make\_root}(u)$ , que enraíza em  $u$  a árvore representada que o contém. Para isso, criamos um caminho preferencial que vai da raiz da árvore até  $u$ , utilizando  $\text{access}(u)$ . Em seguida, utilizamos a rotina  $\text{reverse\_path}(u)$ , que inverte a orientação deste caminho preferido recém-criado. Tal inversão coloca  $u$  como o vértice de menor profundidade da árvore representada, o que se traduz neste sendo a nova raiz.

---

#### Programa 2.2

---

```

1   FUNCAO make_root(u)
2     access(u)
3     reverse_path(u)
4   fim

```

---

### 2.3.3 Link e Cut

Como rotinas que dão nome a nossa estrutura, temos  $\text{link}(u, v, w)$  e  $\text{cut}(u, v)$ .

A primeira delas, recebe dois vértices  $u$  e  $v$  que estão em árvores distintas, e cria uma aresta de peso  $w$ , conectando-os. Primeiramente, devemos lembrar que as arestas da árvore representada viram vértices em nossa representação interna. Com isso, o primeiro passo é criar um vértice que tem seu valor definido como  $w$ , vamos chamá-lo  $uv\_edge$ . Dessa forma, criaremos as seguintes conexões:  $u \leftrightarrow uv\_edge \leftrightarrow v$ .

Inicialmente, colocamos  $v$  como raiz de nossa árvore representada, e criamos um caminho preferido que só possui este vértice como integrante. Com isso, conseguimos concatenar este caminho preferido de tamanho unitário com o caminho que  $uv\_edge$  constitui. A seguir, aplicamos a mesma ideia, criando um caminho unitário que contém  $u$  e o concatenando com um caminho que possui  $v$  e  $uv\_edge$ .

---

#### Programa 2.3

---

```

1   FUNCAO link(u, v, w)
2     uv_edge ← new Node(w) ▷ cria nó com peso  $w$ 
3     ▷ ligando  $(v) - (uv\_edge)$ 
4     make_root(v)
5     access(v)

```

*cont* →

```

    → cont
6   join(v, uv_edge)
7   ▷ ligando (uv_edge)-(u)
8   make_root(u);
9   access(u);
10  access(uv_edge);
11  join(uv_edge, u)
12  fim

```

---

Já a operação  $\text{cut}(u, v)$ , que separa dois nós, é um pouco mais simples. Note que, temos que separar as conexões entre  $u$  e  $uv\_edge$  assim como entre  $uv\_edge$  e  $v$ . O processo de separação é igual para as duas partes, por isso, vamos explicar somente a separação de  $u$  e  $uv\_edge$ .

A ideia é colocarmos  $u$  como raiz de nossa árvore representada, com isso, podemos criar um caminho preferido vai de  $u$  até  $u$  e  $uv\_edge$ . Agora, basta usarmos nossa operação  $u$  e  $\text{split}(uv\_edge)$ , que separa  $uv\_edge$  da parte superior de seu caminho preferido, efetivamente quebrando sua conexão com  $u$ .

---

#### Programa 2.4

---

```

1  FUNCAO cut(u, v)
2    ▷ cortando (u) - (uv_edge)
3    make_root(u)
4    access(uv_edge)
5    split(uv_edge)
6    ▷ cortando (v) - (uv_edge)
7    make_root(v)
8    access(uv_edge)
9    split(uv_edge)
10 fim

```

---

### 2.3.4 Is Connected

A função  $\text{is\_connected}(u, v)$ , que nos informa se  $u$  e  $v$  pertencem a mesma árvore, funciona da seguinte maneira. Primeiro acessamos  $u$ , criando um caminho deste até a raiz da árvore. Em seguida, guardamos o vértice que esta no fim desse caminho, isto é, guardamos a raiz da árvore que contém  $u$ . A seguir, repetimos o mesmo processo com o vértice  $v$ . Agora, basta compararmos se ambos os valores que guardamos são iguais.

---

#### Programa 2.5

---

```

1  FUNCAO is_connected(u, v)
2    access(u)
3     $u\_tree\_root \leftarrow \text{get\_path\_end\_node}(u)$ 

```

*cont* →

---

```

    → cont
4   access(v)
5   v_tree_root ← get_path_end_node(v)
6   devolva (u_tree_root = v_tree_root)
7   fim

```

---

### 2.3.5 Maximum Edge

Por último, temos a função `maximum_edge(u, v)`, que retorna o peso da maior aresta no caminho simples entre  $u$  e  $v$ . Como transformamos as arestas em vértices na nossa representação interna, precisamos procurar o maior valor de um vértice no caminho preferido entre  $u$  e  $v$ . Para isso, transformamos  $v$  na raiz de nossa árvore e acessamos  $u$ . Com isso, podemos utilizar `get_maximum_path_value(u)` para obter o maior valor contido neste caminho preferido.

---

#### Programa 2.6

---

```

1  FUNCAO maximum_edge(u, v)
2    make_root(v);
3    access(u);  ▷ cria um caminho preferido entre u e v
4    devolva get_maximum_path_value(u)
5  fim

```

---

E com isso, encerramos a explicação da implementação dos métodos da Link-Cut Tree.

## 2.4 Splay Trees

No artigo original, os autores utilizam uma árvore binária enviesada como estrutura para os caminhos preferidos. Porém, quatro anos depois, [SLEATOR e TARJAN \(1985\)](#) apresentaram a Splay Tree, que possibilita realizarmos as operações necessárias para a manipulação dos caminhos preferidos em tempo  $O(\log n)$  amortizado, com uma implementação muito mais limpa do que a da versão original. Portanto, usaremos a Splay Tree como uma árvore auxiliar que cuida de manter os caminhos preferidos.

A Splay Tree é uma árvore binária de busca auto-ajustável, capaz de realizar as operações de inserção, deleção e busca. Em particular, para seu uso como árvore auxiliar, estamos interessados na sua operação `splay`, que traz um nó para a raiz da árvore através de sucessivas rotações. Mas antes de nos aprofundarmos neste método, examinaremos como os caminhos preferidos são representados aqui.

Primeiramente, em nosso uso, a ordenação dos nós na Splay Tree é dada pela profundidade destes na Link-Cut Tree. Note que, não guardamos explicitamente esses valores. Em vez disso, utilizamos a ideia de chave implícita, isto é, só nos preocupamos em manter a ordem relativa dos nós após as operações de separação e união das árvores, apresentadas a

seguir. Em contrapartida, com este método, perdemos a capacidade de realizarmos buscas por chave na Splay Tree, porém não necessitamos dessa operação.

Ademais, para podermos lidar com os pesos nas arestas da Link-Cut Tree, fazemos com que cada aresta da árvore representada vire um nó na árvore auxiliar. Isso nos permite calcular eficientemente o peso máximo de uma aresta em um caminho preferido, dado que podemos facilmente manter o peso máximo dos vértices em cada sub-árvore de uma Splay Tree.

**TODO:** colocar imagem de um preferred path e sua respectiva splay tree.

Além disso, como usamos a profundidade dos nós na árvore representada como chave para a árvore auxiliar, temos que todos os nós na sub-árvore esquerda da raiz de uma Splay Tree têm uma profundidade menor que a raiz, enquanto os nós à direita têm uma profundidade maior. Contudo, ao realizamos uma operação `make_root(u)`, fazemos com que todos os nós que estavam acima de  $u$  na árvore representada se tornem parte de sua sub-árvore. Para isso, incluímos na Splay Tree um mecanismo para inverter a ordem de todos os nós de uma árvore auxiliar, efetivamente invertendo a orientação de um caminho preferido.

**TODO:** colocar imagem de uma Splay antes e depois da inversão, assim como sua árvore representada.

Com isso, os nós da árvore auxiliar têm os seguintes campos:

- `parent`: apontador para o pai na Splay Tree. Caso o nó em particular seja a raiz da árvore auxiliar, este campo armazena um ponteiro para o vértice que está logo acima do fim deste caminho preferido na árvore representada.
- `left_child` e `right_child`: apontadores para os filhos esquerdo e direito de um nó na Splay Tree.
- `value`: guarda o peso de uma aresta da árvore representada transformado em vértice na árvore auxiliar.
- `is_reversed`: valor booleano para sinalizar se a sub-árvore do nó esta com sua ordem invertida ou não, isto é, se todas as posições de filhos esquerdos e direitos estão invertidas nessa sub-árvore.
- `max_subtree_value`: guarda o valor máximo armazenado na sub-árvore do nó.

### 2.4.1 Splay

Com a estrutura apresentada, podemos partir para a explicação de sua principal operação, a `splay`. Em poucas palavras, este método é responsável por receber um nó e fazer com que ele vire a raiz da Splay Tree, através de diversas rotações. Ademais, as operações de `splay` contribuem para diminuir a altura da árvore, melhorando o seu consumo de tempo.

**TODO:** Colocar figura de uma Splay antes e depois do Splay em uma folha

Em particular, podemos dizer que esta operação é responsável por transformar um vértice em identificador de seu caminho, ou seja, entendemos como sinônimos os métodos `make_idenfifier` e `splay`.

De modo a facilitarmos nossa explicação, chamamos `parent` o pai de um nó  $u$  e de `grandparent` o pai de `parent`. Primeiramente, recebemos um nó  $u$  da Splay Tree, e enquanto este nó não é raiz de nossa árvore, conduzimos a seguinte rotina:

- Verifico se `parent` é a raiz da árvore, caso positivo, vou para o último item.
- Caso contrario, propagamos o valor booleano `is_reversed` de `grandparent` e em seguida o de `parent`, fazendo as devidas reversões caso necessárias. Isso nos fornece a invariante de que iremos fazer a comparação a seguir entre os filhos corretos.
- Em seguida, checamos se `grandparent`, `parent` e  $u$  estão em uma orientação de *zig-zig*, *zag-zag* ou *zig-zag*, como exemplificadas na figura abaixo. Dependendo da orientação, fazemos uma rotação em  $u$  ou em `parent`, sempre com a ideia de diminuirmos em 1 a profundidade de  $u$ .
- Por último, fazemos uma rotação em  $u$ , o que o coloca na profundidade que inicialmente estava o nó `grandparent`.

**TODO:** Colocar figura mostrando configurações de *zig-zig*, *zag-zag* e *zig-zags*.

Ao sair da função `splay`, o nó  $u$  estará na raiz de sua árvore auxiliar. Além disso, seu valor booleano `is_reversed` estará nulo, pois as reversões já terão sido propagadas aos seus filhos, e seu `max_subtree_value` estará atualizado, contendo o maior valor presente na Splay Tree.

---

### Programa 2.7

---

```

1  FUNCAO splay(u)
2    enquanto !u.is_root()  ▷ u não ser raiz da LCT e nem da Splay
3      parent ← u.parent
4      grandparent ← parent.parent
5      se !parent.is_root()
6        ▷ propagamos o is_reversed bit do grandparent para o parent para garantir
        que a condicional a seguir usa os filhos corretos para a comparação
7        grandparent.push_reversed_bit()
8        parent.push_reversed_bit()
9        se (grandparent.r_child = parent) = (parent.r_child = u))
10         ▷ zig-zig ou zag-zag
11         rotate(parent)
12      senao
13        ▷ zig-zag
14        rotate(u)
15      rotate(u)
16      u.push_reversed_bit()
17  fim

```

---

Agora, olharemos a função responsável por realizar as rotações. Basicamente ela pode ser fatorada em quatro partes:

- Primeiramente propagamos as reversões de *grandparent*, *parent* e *u*, garantindo que estaremos acessando e manipulando os filhos corretos destes respectivos nós.
- Em seguida, caso o *parent* não seja a raiz da Splay Tree, o trocamos de lugar com *u*, efetivamente colocando *u* como algum dos filhos de *grandparent*.
- Agora, basta colocarmos *parent* como algum dos filhos *u*, espelhando a orientação inicial em que *u* estava como filho de *parent*.
- Por último, recalculamos os valores máximos nas sub-árvores de *parent* e de *u*.

### 2.4.2 Split e Join

Temos também dois métodos importantes para a manutenção dos caminhos preferidos, *split* e *join*, responsáveis por separar e concatenar caminhos preferidos, respectivamente.

---

#### Programa 2.8

---

```

1  FUNCAO split(u)
2      se u.l_child ≠ NULL
3          u.l_child.parent ← NULL
4      u.l_child ← NULL
5  fim
```

---

Primeiramente, falaremos do método *split(u)*, que recebe um nó *u* e separa caminho preferido que o contem em dois. Para isso, ele simplesmente separa a sub-árvore esquerda de *u*, como mostrado acima. Vale notar que, este método é destrutivo: removendo tanto o ponteiro para o filho preferido de *u* quanto o ponteiro *parent* que tal filho possui para *u*. Logo, usamos essa rotina apenas para o *cut()* da Link-Cut Tree.

---

#### Programa 2.9

---

```

1  FUNCAO join(u, v)
2      se v ≠ NULL
3          v.parent ← u
4          u.r_child ← v
5          ▸ atualiza max_subtree_value com o máximo entre o value dos dois filhos e de u
6          u.recalculate_max_subtree_value()
7  fim
```

---

De maneira complementar, temos a rotina *join(u, v)* que recebe dois nós e concatena os respectivos caminhos preferidos. Para isso, assume-se que ambos os nós sejam identificadores de seus caminhos preferidos, ou seja, que eles sejam as raízes de suas Splay Trees. Com isso, simplesmente colocamos a Splay Tree em que *v* é raiz como a sub-árvore direita de *u*, atualizando os respectivos apontadores e recalculando o valor máximo na Splay

Tree de  $u$ . Note que, a sub-árvore direita inicial, que constitui a parte do caminho preferido de  $u$  que foi substituída, ficará com um apontador `parent` para  $u$ .

### 2.4.3 Métodos auxiliares

Para finalizar, nossa Splay Tree possui quatro métodos auxiliares, o `reverse_path`, `get_path_end_node`, `get_parent_path_node` e `get_maximum_path_value`.

---

#### Programa 2.10

---

```

1  FUNCAO reverse_path( $u$ )
2     $u.is\_reversed \leftarrow !u.is\_reversed$   ▷ inverte o valor do bit
3     $u.push\_reversed\_bit()$   ▷ inverte os filhos de  $u$  e propaga a inversão do bit
4  fim
```

---

Primeiramente, o `reverse_path( $u$ )` recebe o identificador de um caminho e inverte a orientação desse caminho. Tal tarefa é realizada invertendo o valor do bit `is_reversed` de  $u$ , com isso, nas próximas operações realizadas neste nó, seus filhos serão trocados de posição e o bit será propagado na sub-árvore.

---

#### Programa 2.11 Join

---

```

1  FUNCAO get_path_end_node( $u$ )
2     $splay(u)$ 
3     $smallest\_value \leftarrow u$ 
4    enquanto  $smallest\_value.l\_child \neq NULL$ 
5       $smallest\_value \leftarrow smallest\_value.l\_child$ 
6     $splay(smallest\_value)$   ▷ garantido que sera mais rápido na próxima vez
7    devolva  $smallest\_value$ 
8  fim
```

---



---

#### Programa 2.12

---

```

1  FUNCAO get_parent_path_node( $u$ )
2     $splay(u)$ 
3    devolva  $u.parent$ 
4  fim
```

---

A seguir, os métodos `get_path_end_node( $u$ )` e `get_parent_path_node( $u$ )` são usados para acessar o fim e o pai do caminho preferido que contem  $u$ . Em particular, a primeira rotina retorna o vértice menos profundo do caminho preferido de  $u$ , fazendo isso ao acessar o vértice mais à esquerda na Splay Tree. Já o segundo método é responsável por retornar o vértice imediatamente acima do fim do caminho preferido que contém  $u$ , caso tal caminho contenha a raiz da árvore representada, este método retorna `null`. Para fazer isso, efetuamos uma operação `splay` em  $u$  e retornamos o valor de `parent`.



---

**Programa 2.13**

---

```
1  FUNCAO get_maximum_path_value(u)
2      devolva u.max_subtree_value
3  fim
```

---

Por último, temos a função `get_maximum_path_value(u)`, que recebe um vértice identificador de caminho *u* e retorna o maior valor de uma aresta no caminho preferencial de *u*, em termos práticos, retorna o valor de `max_subtree_value`.

**TODO:** Incluir figura de uma Splay antes e depois da reversão do caminho, colocando na legenda o que cada operação retornaria.

Com isso, temos todas as ferramentas necessárias para manipularmos a Splay Tree em seu uso como árvore auxiliar.



## Referências

- [SLEATOR e TARJAN 1981] Daniel D. SLEATOR e Robert Endre TARJAN. “A data structure for dynamic trees”. Em: *Proceedings of the Thirteenth Annual ACM Symposium on Theory of Computing*. STOC '81. Milwaukee, Wisconsin, USA: Association for Computing Machinery, 1981, pgs. 114–122. ISBN: 9781450373920. DOI: [10.1145/800076.802464](https://doi.org/10.1145/800076.802464). URL: <https://doi.org/10.1145/800076.802464> (citado na pg. 3).
- [SLEATOR e TARJAN 1985] Daniel D. SLEATOR e Robert Endre TARJAN. “Self-adjusting binary search trees”. Em: *J. ACM* 32.3 (jul. de 1985), pgs. 652–686. ISSN: 0004-5411. DOI: [10.1145/3828.3835](https://doi.org/10.1145/3828.3835). URL: <https://doi.org/10.1145/3828.3835> (citado na pg. 8).