

UNIVERSIDADE DE SÃO PAULO
INSTITUTO DE MATEMÁTICA E ESTATÍSTICA
BACHARELADO EM CIÊNCIA DA COMPUTAÇÃO

Estruturas de dados retroativas
Um estudo sobre Union-Find e ...

Felipe Castro de Noronha

MONOGRAFIA FINAL
MAC 499 — TRABALHO DE
FORMATURA SUPERVISIONADO

Supervisora: Prof^a. Dr^a. Cristina Gomes Fernandes

São Paulo
2022

*O conteúdo deste trabalho é publicado sob a licença CC BY 4.0
(Creative Commons Attribution 4.0 International License)*

Dedico este trabalho a meus pais e todos aqueles que me ajudaram durante esta caminhada.

[illegible]

Resumo

Felipe Castro de Noronha. **Estruturas de dados retroativas: Um estudo sobre Union-Find e ...**. Monografia (Bacharelado). Instituto de Matemática e Estatística, Universidade de São Paulo, São Paulo, 2022.

[illegible]

Palavras-chave: Palavra-chave1. Palavra-chave2. Palavra-chave3.

Abstract

Felipe Castro de Noronha. **Retroactive data structures: A study about Union-Find** *and*. Capstone Project Report (Bachelor). Institute of Mathematics and Statistics, University of São Paulo, São Paulo, 2022.

[illegible]

Keywords: Keyword1. Keyword2. Keyword3.

Sumário

1	Introdução	1
1.1	Retroatividade Parcial	1
1.2	Retroatividade Total	1
2	Link-Cut Trees	3
2.1	Ideia	3
2.2	Definições	3
2.3	Operações	4
2.3.1	Access	4
2.4	Splay Trees	4
2.4.1	Splay	5
2.4.2	Split e Join	6
2.4.3	Métodos auxiliares	7
	Referências	9

Capítulo 1

Introdução

Estruturas de dados retroativas bla bla bla

1.1 Retroatividade Parcial

1.2 Retroatividade Total

Capítulo 2

Link-Cut Trees

Neste capítulo, apresentaremos a estrutura de dados Link-Cut Tree, introduzida por **SLEATOR e TARJAN (1981)**. Esta árvore serve como base para as estruturas retroativas apresentadas nos próximos capítulos.

2.1 Ideia

A Link-Cut Tree é uma estrutura de dados que nos permite manter uma floresta de árvores enraizadas, onde os nós de cada árvore possuem um número arbitrário de filhos. Ademais, essa estrutura nos fornece o seguinte conjunto de operações:

- `make_root(u)`: enraíza no vértice u a árvore que o contém.
- `link(u, v, w)`: dado que os vértices u e v estão em árvores separadas, transforma v em raiz de sua árvore e o liga como filho de u , colocando peso w na nova aresta criada.
- `cut(u, v)`: retira da árvore a aresta com pontas em u e v , efetivamente separando estes vértices e criando duas novas árvores.

Por último, a Link-Cut Tree possui a capacidade de realizar operações agregadas nos vértices, isto é, consultas acerca de propriedades de uma sub-árvore ou de um caminho entre dois vértices. Em particular, estamos interessados na rotina `maximum_edge(u, v)`, que nos informa o peso máximo de uma aresta no caminho entre os vértices u e v .

Todas essas operações consomem tempo $O(\log n)$ amortizado, onde n é o número de vértices na floresta.

2.2 Definições

Primeiramente, precisamos fazer algumas definições acerca da estrutura que vamos estudar.

Chamamos de árvores representadas as árvores genéricas que nossa estrutura sintetiza.

Para a representação que a Link-Cut Tree utiliza, internamente dividimos uma árvore representada em caminhos vértice-disjuntos, os chamados caminhos preferidos. Todo caminho preferido vai de um vértice a um ancestral deste vértice na árvore representada. Por conveniência, definimos o início de um caminho preferido como o vértice mais profundo contido nele.

Se uma aresta faz parte de um caminho preferido, a chamamos de aresta preferida. Ademais, mantemos a propriedade de que um vértice pode ter no máximo uma aresta preferida com a outra ponta em algum de seus filhos. Caso tal aresta exista, ela liga um vértice a seu filho preferido.

Finalmente, para cada caminho preferido, elegemos um vértice como seu identificador. A manutenção deste vértice será importante para a estrutura auxiliar que utilizaremos para manter os caminhos preferidos, dado que tais vértices serão responsáveis por guardar um ponteiro para o vértice do caminho preferido imediatamente acima do caminho que o contém.

TODO: colocar imagem de uma árvore representada e seus caminhos preferidos.

2.3 Operações

2.3.1 Access

2.4 Splay Trees

No artigo original, os autores utilizam uma árvore binária enviesada como estrutura para os caminhos preferidos. Porém, quatro anos depois, [SLEATOR e TARJAN \(1985\)](#) apresentaram a Splay Tree, que possibilita realizarmos as operações necessárias para a manipulação dos caminhos preferidos em tempo $O(\log n)$ amortizado, com uma implementação muito mais limpa do que a da versão original. Portanto, usaremos a Splay Tree como uma árvore auxiliar que cuida de manter os caminhos preferidos.

A Splay Tree é uma árvore binária de busca auto-ajustável, capaz de realizar as operações de inserção, deleção e busca. Em particular, para seu uso como árvore auxiliar, estamos interessados na sua operação *splay*, que traz um nó para a raiz da árvore através de sucessivas rotações. Mas antes de nos aprofundarmos neste método, examinaremos como os caminhos preferidos são representados aqui.

Primeiramente, em nosso uso, a ordenação dos nós na Splay Tree é dada pela profundidade destes na Link-Cut Tree. Note que, não guardamos explicitamente esses valores. Em vez disso, utilizamos a ideia de chave implícita, isto é, só nos preocupamos em manter a ordem relativa dos nós após as operações de separação e união das árvores. A contrapartida deste método é perda da capacidade de realizarmos buscas por chave na Splay Tree, porém não necessitamos dessa operação.

Ademais, para podermos lidar com os pesos nas arestas da Link-Cut Tree, fazemos com que cada aresta da árvore representada vire um nó na árvore auxiliar. Isso nos permite calcular eficientemente o peso máximo de uma aresta em um caminho preferido, dado que

podemos facilmente manter o peso máximo dos vértices em cada sub-árvore de uma Splay Tree.

TODO: colocar imagem de um preferred path e sua respectiva splay tree.

Além disso, como usamos a profundidade dos nós na árvore representada como chave para a árvore auxiliar, temos que todos os nós na sub-árvore esquerda da raiz de uma Splay Tree têm uma profundidade menor que a raiz, enquanto os nós à direita têm uma profundidade maior. Contudo, ao realizamos uma operação `make_root(u)`, fazemos com que todos os nós que estavam acima de u na árvore representada se tornem parte de sua sub-árvore. Para isso, incluímos na Splay Tree um mecanismo para inverter a ordem de todos os nós de uma árvore auxiliar, efetivamente invertendo a orientação de um caminho preferido.

TODO: colocar imagem de uma Splay antes e depois da inversão, assim como sua árvore representada.

Com isso, os nós da árvore auxiliar têm os seguintes campos:

- `parent`: apontador para o pai na Splay Tree. Caso o nó em particular seja a raiz da árvore auxiliar, este campo armazena um ponteiro para o vértice que está logo acima do fim deste caminho preferido na árvore representada.
- `left_child` e `right_child`: apontadores para os filhos de um nó na Splay Tree.
- `value`: guarda o peso de uma aresta da árvore representada transformado em vértice na árvore auxiliar.
- `is_reversed`: valor booleano para sinalizar se a sub-árvore do nó esta com sua ordem invertida ou não, isto é, se todas as posições de filhos esquerdos e direitos estão invertidas nessa sub-árvore.
- `max_subtree_value`: guarda o valor máximo armazenado na sub-árvore do nó.

2.4.1 Splay

Com a estrutura apresentada, podemos partir para a explicação de sua principal operação, a *splay*. Em poucas palavras, este método é responsável por receber um nó e fazer com que ele vire a raiz da Splay Tree, através de diversas rotações. Em particular, podemos dizer que esta operação é responsável por transformar um vértice em identificador de seu caminho. Ademais, as operações de *splay* contribuem para diminuir a altura da árvore, melhorando o seu consumo de tempo.

TODO: Colocar figura de uma Splay antes e depois do Splay em uma folha

De modo a facilitarmos nossa explicação, chamamos `parent` o pai de um nó u e de `grandparent` o pai de `parent`. Primeiramente, recebemos um nó u da Splay Tree, e enquanto este nó não é raiz de nossa árvore, conduzimos a seguinte rotina:

- Verifico se `parent` é a raiz da árvore, caso positivo, vou para o último item.
- Caso contrario, propagaremos o valor booleano `is_reversed` de `grandparent` e em seguida o de `parent`, fazendo as devidas reversões caso necessárias. Isso nos fornece

a invariante de que iremos fazer a comparação a seguir entre os filhos corretos.

- Em seguida, checamos se *grandparent*, *parent* e *u* estão em uma orientação de *zig-zig*, *zag-zag* ou *zig-zag*, como exemplificadas na figura abaixo. Dependendo da orientação, fazemos uma rotação em *u* ou em *parent*, sempre com a ideia de diminuirmos em 1 a profundidade de *u*.
- Por último, fazemos uma rotação em *u*, o que o coloca na posição que inicialmente estava o nó *grandparent*.

TODO: Colocar figura mostrando configurações de *zig-zig*, *zag-zag* e *zig-zags*.

Ao sair da função *splay*, o nó *u* estará na raiz de sua árvore auxiliar. Além disso, seu valor booleano *is_reversed* estará nulo, pois as reversões já terão sido propagadas aos seus filhos, e seu *max_subtree_value* vai estar atualizado, contendo o maior valor presente na Splay Tree.

TODO: Colocar código ou pseudocódigo da função *splay*?

Agora, vamos olhar a função responsável por realizar as rotações. Basicamente ela pode ser fatorada em quatro partes:

- Primeiramente propagamos as reversões de *grandparent*, *parent* e *u*, garantindo que estaremos acessando e manipulando os filhos corretos destes respectivos nós.
- Em seguida, caso o *parent* não seja a raiz da Splay Tree, o trocamos de lugar com *u*, efetivamente colocando *u* como algum dos filhos de *grandparent*.
- Agora, basta colocarmos *parent* como algum dos filhos *u*, espelhando a orientação inicial em que *u* estava como filho de *parent*.
- Por último, recalculamos os valores máximos nas sub-árvores de *parent* e de *u*.

2.4.2 Split e Join

Temos também dois métodos importantes para a manutenção dos caminhos preferidos, *split* e *join*, responsáveis por separar e concatenar caminhos preferidos, respectivamente.

Primeiramente, o método *split(u)* recebe um nó *u* e separa o caminho preferido que contem este nó em dois, quebrando a conexão entre ele e seu filho preferido, caso exista. Note que, este método é destrutivo: ele remove tanto o ponteiro para o filho preferido de *u* quanto o ponteiro *parent* que tal filho possui para *u*. Logo, usamos essa rotina apenas para o método *cut()* da Link-Cut Tree.

De maneira complementar, temos a rotina *join(u, v)* que recebe dois nós, *u* e *v* — identificadores de seus caminhos e com *v* mais profundo que *u* na árvore representada — e concatena os respectivos caminhos preferidos, transformando a aresta $\{u, v\}$ em preferida. Com isso, separa *u* da parte mais profunda de seu caminho preferido inicial, deixando o identificador de tal caminho com um ponteiro para *u*.

2.4.3 Métodos auxiliares

Para finalizar, nossa Splay Tree possui quatro métodos auxiliares, o `reverse_path`, `get_parent_path_node`, `get_path_end_node` e `get_maximum_path_value`.

Com isso, temos todas as ferramentas necessárias para manipularmos a Splay Tree em seu uso como árvore auxiliar.

Referências

- [SLEATOR e TARJAN 1981] Daniel D. SLEATOR e Robert Endre TARJAN. “A data structure for dynamic trees”. Em: *Proceedings of the Thirteenth Annual ACM Symposium on Theory of Computing*. STOC '81. Milwaukee, Wisconsin, USA: Association for Computing Machinery, 1981, pgs. 114–122. ISBN: 9781450373920. DOI: [10.1145/800076.802464](https://doi.org/10.1145/800076.802464). URL: <https://doi.org/10.1145/800076.802464> (citado na pg. 3).
- [SLEATOR e TARJAN 1985] Daniel D. SLEATOR e Robert Endre TARJAN. “Self-adjusting binary search trees”. Em: *J. ACM* 32.3 (jul. de 1985), pgs. 652–686. ISSN: 0004-5411. DOI: [10.1145/3828.3835](https://doi.org/10.1145/3828.3835). URL: <https://doi.org/10.1145/3828.3835> (citado na pg. 4).