L1S2 MI/MP - ALGÈBRE 2 - UNIVERSITÉ D'AVIGNON - ANNÉE 2022/2023

## Feuille 3 : Sous-espaces vectoriels de $K^n$ $(K = \mathbb{R} \text{ ou } K = \mathbb{C})$

**Exercice 1.** Parmi les ensembles suivants, lesquels sont des sous-espaces vectoriels de  $\mathbb{R}^2$  muni des lois usuelles? Faire un dessin.

$$E_{1} = \{(x,y) \in \mathbb{R}^{2} / 2x - 8y = 0\} \quad E_{2} = \{(x,y) \in \mathbb{R}^{2} / x = 1\}$$

$$E_{3} = \{(x,x) / x \in \mathbb{R}\} \qquad E_{4} = \{(x,y) \in \mathbb{R}^{2} / x^{4} + (x-y)^{2} = 0\}$$

$$E_{5} = \{(x,y) \in \mathbb{R}^{2} / xy \ge 0\} \qquad E_{6} = \{(x,y) \in \mathbb{R}^{2} / x^{2} - y^{2} = 0\}$$

**Exercice 2.** Parmi les ensembles suivants, lesquels sont des sous-espaces vectoriels de  $\mathbb{R}^3$  muni des lois usuelles?

$$E_{1} = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^{3} / x = y^{2} + z^{2}\}$$

$$E_{2} = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^{3} / x = y + z \text{ et } x + y = 0\}$$

$$E_{3} = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^{3} / x = y + z \text{ ou } x + y = 0\}$$

$$E_{4} = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^{3} / xy = z\}$$

$$E_{5} = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^{3} / x = y = z\}$$

$$E_{6} = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^{3} / x = 0\}$$

Exercice 3. Dans chacun des cas suivants, E est un espace vectoriel muni des lois usuelles et A est une partie de E. Déterminer l'espace vectoriel engendré par A et en donner un supplémentaire dans E.

- 1)  $E = \mathbb{R}^2$  et  $A = \{(1,2)\}$ . Représenter graphiquement  $\operatorname{vect}(A)$ .
- 2)  $E = \mathbb{R}^3$  et  $A = \{(1,0,0), (1,1,0)\}.$

**Exercice 4.** Soit F, G deux sev de  $\mathbb{R}^n$ .

- 1) Que signifie l'écriture  $F \oplus G$ ? Que signifie que F et G sont deux sev supplémentaires dans  $\mathbb{R}^n$ ?
- 2) Trouver un supplémentaire dans  $\mathbb{R}^4$  de

$$F = \{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4 ; x - 2y = 0 \text{ et } y - 3z + t = 0\}.$$

**Exercice 5.** Soit  $F = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 | x - y + z = 0\}$ . Montrer que F est le sous-espace vectoriel de  $\mathbb{R}^3$  engendré par  $\{(1, 0, -1), (0, -1, -1)\}$ . Donner un sous-espace supplémentaire de F dans  $\mathbb{R}^3$ .

**Exercice 6.** On considère dans  $\mathbb{R}^n$  une famille de 4 vecteurs linéairement indépendants  $\{e_1, e_2, e_3, e_4\}$ . Que peut-on dire de n? Les familles suivantes sont-elles libres?

- (i)  $\{e_2, 2e_2, e_3\}$
- (i)  $\{e_1, -e_3\}$
- (i)  $\{e_1, 2e_1 + e_4, e_4\}$
- (i)  $\{3e_1+e_3,e_3,e_2+e_3\}$
- (i)  $\{2e_1 + e_2, e_1 3e_2, e_4, e_2 e_1\}$

Exercice 7. Les familles suivantes sont-elles libres?

- 1.  $(v_1, v_2, v_3)$  dans  $\mathbb{R}^3$  avec  $v_1 = (1, 0, 1), v_2 = (0, 2, 2)$  et  $v_3 = (3, 7, 1)$ .
- 2.  $(v_1, v_2, v_3)$  dans  $\mathbb{R}^3$  avec  $v_1 = (1, 0, 0), v_2 = (0, 1, 1)$  et  $v_3 = (1, 1, 1)$ .
- 3.  $(v_1, v_2, v_3)$  dans  $\mathbb{R}^4$  avec  $v_1 = (1, 0, 0, 0), v_2 = (0, 1, 1, 0)$  et  $v_3 = (1, 1, 1, 1)$ .
- 4.  $(v_1, v_2, v_3, v_4)$  dans  $\mathbb{R}^4$  avec  $v_1 = (1, 1, 0, 0), v_2 = (1, 2, 0, 0), v_3 = (0, 1, 1, 1)$  et  $v_4 = (0, 0, 1, 1)$ .

**Exercice 8.** Soit  $(e_1, e_2, e_3)$  la base canonique de  $\mathbb{R}^3$ . Soient  $a_1, a_2, a_3$  trois vecteurs de  $\mathbb{R}^3$  définis par  $a_1 = (0, -2, 3), a_2 = (1, 2, 1), a_3 = (3, 0, -4)$ .

- 1) Montrer que  $(a_1, a_2, a_3)$  est une base de  $\mathbb{R}^3$ .
- 2) Soit u le vecteur de coordonnées (1,1,1) dans la base  $(a_1,a_2,a_3)$ . Quelles sont ses coordonnées dans la base  $(e_1,e_2,e_3)$ ?
- 3) Soit v le vecteur de coordonnées (1,1,1) dans la base  $(e_1,e_2,e_3)$ . Quelles sont ses coordonnées dans la base  $(a_1,a_2,a_3)$ ?

**Exercice 9.** Soit dans  $\mathbb{R}^3$  la famille  $\{u_1, u_2, u_3\}$  définie par  $u_1 = (1, a, 3)$ ,  $u_2 = (1, 1, a)$ ,  $u_3 = (a, 1, 3)$ . Etudier suivant les valeurs de a l'indépendance linéaire de la famille et préciser à chaque fois qu'elle est liée une relation de liaison.

**Exercice 10.** Soit dans  $\mathbb{R}^3$ , u = (3,7,0), v = (5,0,-7), w = (2,3,-1), t = (1,-1,-2). Montrer que  $\{w,t\}$  et  $\{u,v\}$  sont deux familles libres et qu'elles engendrent le même sev de  $\mathbb{R}^3$ .

**Exercice 11.** Montrer qu'il existe deux réels x, y tels que (-2, x, y, 3) appartienne au sous-espace vectoriel de  $\mathbb{R}^4$  engendré par les deux vecteurs (1, -1, 1, 2) et (-1, 2, 3, 1).

**Exercice 12.** Montrer que l'ensemble  $F := \{(a,0,0,b) ; a,b \in \mathbb{R}\}$  est un sous-espace vectoriel de  $\mathbb{R}^4$ ; donner deux vecteurs de  $\mathbb{R}^4$  permettant de recouvrir F à l'aide de combinaisons linéaires. Trouver un système d'équations cartésiennes de F.

**Exercice 13.** 1) Soit a = (2, -1, 1) et b = (1, 0, 1). Trouver une équation cartésienne de Vect(a, b). 2) Même question dans  $\mathbb{R}^4$  avec a = (1, 2, 3, 4) et b = (2, 1, 2, 1).

**Exercice 14.** Soit  $E := \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 ; x + y + z = 0\}, a = (1, -2, 3), b = (2, 1, -1), et F = Vect(a, b).$ 

- 1) Montrer que E est un sous-espace vectoriel de  $\mathbb{R}^3$ . Déterminer  $E \cap F$ .
- 2) Calculer  $E \cap F$  et en déduire que E et F ne sont pas en sommes directes.
- 3) Trouver la dimension de E et de F, calculer  $\dim(E) + \dim(F)$ , et retrouver le résultat de la question 2.

**Exercice 15.** Soit G le sev de  $\mathbb{R}^4$  engendré par (1, -1, 2, -2), (4, 0, 1, -5) et (3, 1, -1, -3) et soit H l'espace défini par  $H = \{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4 : x + y = 0 \text{ et } x - y - +z + 2t = 0\}.$ 

- 1) Déterminer la dimension de G, montrer que H est un sev de  $\mathbb{R}^4$  et trouver sa dimension.
- 2) Déterminer les dimensions de  $G \cap H$  et de G + H.
- 3) Trouver un sev F de  $\mathbb{R}^4$  tel que  $(G+H) \oplus F = \mathbb{R}^4$ .

Exercice 16. 1) Peut-on exprimer les vecteurs u = (1,1,1) et u' = (2,2,-4) comme combinaison linéaire de v = (1,0,2), w = (2,1,0) et t = (-1,1,-6)?

- 2) La famille (v, w, t) est-elle une base de  $\mathbb{R}^3$ ?
- 3) Exprimer w comme combinaison linéaire de v et t.
- 4) Compléter la famille (v,t) de façon à obtenir une base de  $\mathbb{R}^3$ .
- 5) Déterminer les coordonnées de u et u' dans cette nouvelle base.

**Exercice 17.** Soit  $\mathcal{F} = \{x_1, ..., x_p\}$  une famille de p vecteurs de  $\mathbb{R}^n$ . Soit A la matrice de taille (n, p) dont les colonnes sont les vecteurs  $x_1, ..., x_p$ . Démontrer que les assertions suivantes sont équivalentes :

- 1. La famille  $\mathcal{F}$  est liée.
- 2. Il existe  $i \in \{1,...,n\}$  et des réels  $(\beta_i)_{i\neq i}$  tels que

$$x_i = \sum_{j \neq i} \beta_j x_j$$

- 3. L'équation Ay=0 (d'inconnue  $y\in\mathbb{R}^p$ ) admet au moins une solution non triviale  $y^0\neq 0$
- 4. L'équation Ay = 0 admet une infinité de solutions.
- 5. L'algorithme du pivot de Gauss effectué sur la matrice A aboutit à une matrice contenant un nombre de pivots strictement inférieur à p.

**Exercice 18.** Soit A la partie de  $\mathbb{R}^4$  définie par

$$A = \{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4 : 2x + 3y + z = 0, 4x - y + t = 0\}.$$

Trouver une base de A après avoir vérifié qu'il s'agit bien d'un sous-espace vectoriel de  $\mathbb{R}^4$ .

Exercice 19. Vrai ou faux? (Si c'est vrai, on demande une preuve, sinon un contre-exemple).

- 1. Lorsque  $\mathcal{F}$  est une famille libre, tout élément de  $\mathcal{F}$  peut être écrit comme une combinaison linéaires des autres vecteurs de  $\mathcal{F}$ .
- 2. Les vecteurs colonnes d'une matrice A de taille (4,5) sont forcément liées.
- 3. Si 3 vecteurs de  $\mathbb{R}^3$  sont dans un un même plan affine, alors ces trois vecteurs sont nécessairement liés.
- 4. Si  $\{u,v\}$  est libre et si  $\{u,v,w\}$  est liée, alors on a nécessairement que  $w \in Vect(u,v)$ .
- 5. Si une famille de vecteurs de  $\mathbb{R}^n$  compte strictement moins de n vecteurs alors elle est libre.

**Exercice 20.** (pour revoir le cours). Soit F et G deux sev de  $\mathbb{R}^n$  tels que  $F \subset G$  et dim(F) = dim(G). Montrer que F = G.

Exercice 21. 1) Caractériser les sous-espaces vectoriels de  $\mathbb{R}^3$ .

- 2) Montrer que deux plans vectoriels se coupent toujours au moins suivant une droite dans  $\mathbb{R}^3$ .
- 3) Montrer que l'intersection entre deux sous-espaces vectoriels de dimension 3 de  $\mathbb{R}^4$  contient au moins un plan.
- 4) Montrer que dans  $\mathbb{R}^n$ , l'intersection entre k hyperplans est de dimension au moins n-k (réccurence).

**Exercice 22.** Soit  $\{u_1, ..., u_n\}$  une famille libre de n vecteurs de  $\mathbb{R}^p$  et soit pour  $1 \le k \le n-1$ ,  $v_k = u_k + u_{k+1}$  et  $v_n = u_n + u_1$ . La famille  $\{v_1, ..., v_n\}$  est-elle libre, génératrice?

**Exercice 23.** On considère dans  $\mathbb{R}^4$  les vecteurs  $u_1 = (1, 2, 3, 4)$ ,  $u_2 = (1, 1, 1, 3)$ ,  $u_3 = (2, 1, 1, 1)$ ,  $u_4 = (-1, 0, -1, 2)$ ,  $u_5 = (2, 3, 0, 1)$ . Soit  $F = Vect(u_1, u_2, u_3)$ ,  $G = Vect(u_4, u_5)$ . Calculer  $\dim(F)$ ,  $\dim(G)$ ,  $\dim(F \cap G)$ , et  $\dim(F + G)$ .

**Exercice 24.** Soit E et F les deux sous-espaces vectoriels de  $\mathbb{R}^4$  définis par :

$$E = \{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4 ; x + y + z + t = 0 \text{ et } x + 2y - z + t = 0 \text{ et } -x - y + 2z + 2t = 0\},\$$

$$F = \{(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^4 ; x + 3y + 4t = 0\}.$$

A-t-on  $E \oplus F = \mathbb{R}^4$  ?

**Exercice 25.** Soit dans  $\mathbb{R}^4$   $u_1 = (1, 1, 1, 2)$ ,  $u_2 = (0, 2, 0, 0)$ ,  $u_3 = (1, -1, 2, 2)$ , et  $u_4 = (1, -1, 2, 3)$ . Soit  $\{e_1, e_2, e_3, e_4\}$  la base canonique de  $\mathbb{R}^4$ . Montrer que  $\{u_1, u_2, u_3, u_4\}$  est une base de  $\mathbb{R}^4$ . Exprimer  $e_i$  dans la base  $\{u_1, u_2, u_3, u_4\}$ , i = 1, 2, 3, 4. Puis exprimer un vecteur  $x \in \mathbb{R}^4$  quelconque dans cette base.

**Exercice 26.** (exercice facultatif / hors programme). Soit  $S_n(\mathbb{R})$  et  $A_n(\mathbb{R})$  l'ensemble des matrices symétriques et anti-symétriques de taille n.

1) Montrer que  $S_n(\mathbb{R})$  et  $A_n(\mathbb{R})$  sont des sous-espaces vectoriels de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ , calculer leur dimension et montrer que

$$M_n(\mathbb{R}) = \mathcal{S}_n(\mathbb{R}) \oplus \mathcal{A}_n(\mathbb{R}).$$

- 2) Montrer qu'une matrice quelconque de  $A_3(\mathbb{R})$  n'est pas inversible.
- 3) Montrer que le produit de deux matrices symétriques A et B est symétrique (resp. anti-symétrique) si et seulement si AB = BA (resp. AB = -BA).