

Titolo: Attività n°: INGEGNERIA INFORMATICA E DELL'AUTOMAZIONE METODI E TECNOLOGIE DI SIMULAZIONE

80

Simulazione del blocco ritardo - Parte II

1

#### Facoltà di Ingegneria

# Modellizzazione del ritardo

Dominio della variabile complessa s



Titolo: Attività n°: INGEGNERIA INFORMATICA E DELL'AUTOMAZIONE METODI E TECNOLOGIE DI SIMULAZIONE

80

Simulazione del blocco ritardo - Parte II

1

#### Facoltà di Ingegneria

#### Modellizzazione del ritardo

La causa del ritardo e il suo effetto sono facilmente spiegabili ed analizzabili nel dominio del tempo. Potremmo però chiederci quale sia l'effetto del ritardo nel dominio di Laplace e nel dominio della frequenza.

Come ben sappiamo, per studiare i sistemi dinamici nel dominio di Laplace si applica la trasformata di Laplace.

Prendiamo in considerazione un generico segnale u(t), sappiamo che la sua trasformata di Laplace è definita come:

$$U(s) = \int_{-\infty}^{+\infty} u(t)e^{-st}dt$$

Ma se consideriamo un segnale u(t) reale, ovvero nullo per valori non positivi di t, si ha:

$$U(s) = \int_{0^{-}}^{+\infty} u(t)e^{-st}dt \qquad u(t) = 0 \ \forall \ t \le 0$$

Titolo: Attività n°: INGEGNERIA INFORMATICA E DELL'AUTOMAZIONE METODI E TECNOLOGIE DI SIMULAZIONE

80

Simulazione del blocco ritardo - Parte II

1

#### Facoltà di Ingegneria

#### Modellizzazione del ritardo

Calcoliamo quindi la trasformata di Laplace del segnale di uscita y(t) = x(t-T) dal blocco di ritardo T:

$$Y(s) = \int_{-\infty}^{+\infty} y(t)e^{-st}dt = \int_{-\infty}^{+\infty} u(t-T)e^{-st}dt = \int_{T^{-}}^{+\infty} u(t-T)e^{-st}dt$$

Facciamo una sostituzione di variabile di integrazione:

$$\tau = t - T \rightarrow t = \tau + T \rightarrow dt/d\tau = 1 \rightarrow dt = d\tau$$

Da cui si ricava che:

$$Y(s) = \int_{0^{-}}^{+\infty} u(\tau)e^{-s(\tau+T)}d\tau = e^{-sT} \int_{0^{-}}^{+\infty} u(\tau)e^{-s\tau}d\tau = e^{-sT}U(s)$$

$$Y(s) = e^{-sT}U(s)$$

Titolo: Attività n°: INGEGNERIA INFORMATICA E DELL'AUTOMAZIONE METODI E TECNOLOGIE DI SIMULAZIONE

80

Simulazione del blocco ritardo - Parte II

1

#### Facoltà di Ingegneria

#### Funzione di trasferimento del blocco ritardo

Ne consegue che la <u>funzione di trasferimento ingresso-uscita di un</u> <u>blocco ritardo</u> <u>è data dalla seguente funzione complessa non lineare</u>:

$$F(s) = \frac{Y(s)}{U(s)} = e^{-sT}$$

$$U(s)$$

$$F(s)$$

$$F(s)$$

$$F(s)$$

$$F(s)$$

$$F(s)$$

#### **CONSIDERAZIONE**

È bene ricordare che <u>l'esponenziale complesso</u> è <u>esprimibile come una serie:</u>

$$e^{-sT} = \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{(-sT)^n}{n!}$$

Pertanto esso è rappresentabile come un polinomio della variabile complessa s di grado infinito.



Titolo: Attività n°: INGEGNERIA INFORMATICA E DELL'AUTOMAZIONE METODI E TECNOLOGIE DI SIMULAZIONE

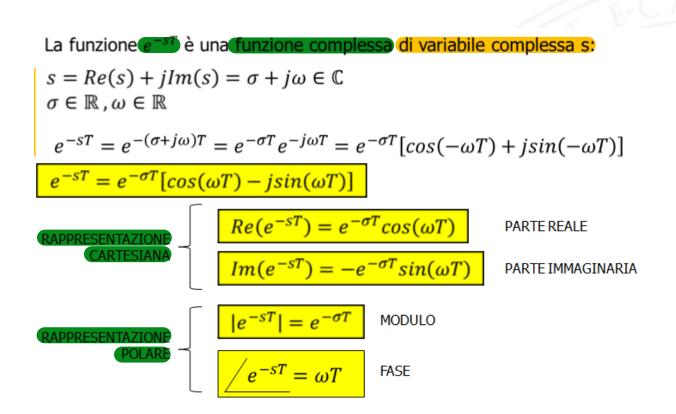
80

Simulazione del blocco ritardo - Parte II

1

#### Facoltà di Ingegneria

#### Funzione di trasferimento del blocco ritardo





Titolo: Attività nº: INGEGNERIA INFORMATICA E DELL'AUTOMAZIONE METODI E TECNOLOGIE DI SIMULAZIONE

80

Simulazione del blocco ritardo - Parte II

1

#### Facoltà di Ingegneria

# Modellizzazione del ritardo

Dominio della frequenza

Titolo: Attività n°: INGEGNERIA INFORMATICA E DELL'AUTOMAZIONE METODI E TECNOLOGIE DI SIMULAZIONE

Il modulo vale in quanto cosx^2 + senx^2 = 1

80

Simulazione del blocco ritardo - Parte II

1

#### Facoltà di Ingegneria

#### Funzione di trasferimento del blocco ritardo

Per passare al dominio della frequenza (o meglio, della pulsazione o) imponiamo:

$$s = j\omega \in \mathbb{C}$$
$$\omega \in \mathbb{R}$$

$$e^{-sT} = e^{-j\omega T} = cos(-\omega T) + jsin(-\omega T) \le$$

RAPPRESENTAZIONE POLARE

$$\left|e^{-j\omega T}\right|=1$$

$$/e^{-j\omega T} = -\omega T$$

MODULO

FASE (in radianti)

Ricordando che i diagrammi di Bode tracciano modulo (in decibel) e fase (in gradi) della funzione complessa al variare della  $\omega$ , in scala logaritmica (x=log<sub>10</sub> $\omega$ ) abbiamo:

$$\left| e^{-j\omega T} \right|_{dB} = 20 \log_{10} 1 = 0$$

MODULO (in decibel)

$$e^{-j\omega T} = -\frac{180}{\pi} 10^{\log_{10} \omega} T$$

FASE (in gradi)



Titolo: Attività n°: INGEGNERIA INFORMATICA E DELL'AUTOMAZIONE METODI E TECNOLOGIE DI SIMULAZIONE

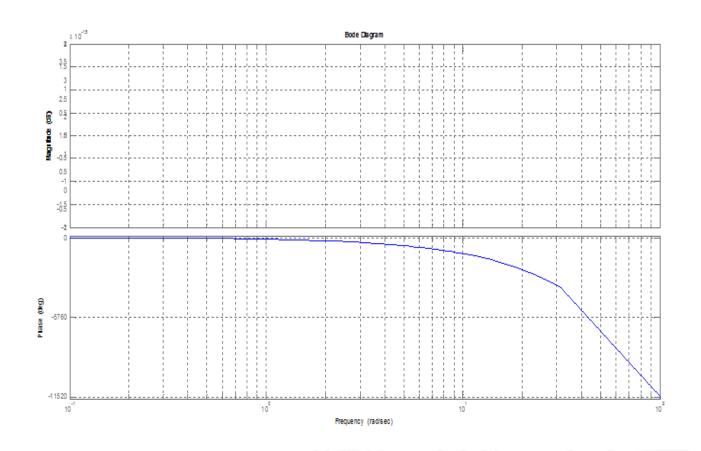
80

Simulazione del blocco ritardo - Parte II

1

#### Facoltà di Ingegneria

#### Funzione di trasferimento del blocco ritardo





Titolo: Attività n°: INGEGNERIA INFORMATICA E DELL'AUTOMAZIONE METODI E TECNOLOGIE DI SIMULAZIONE

80

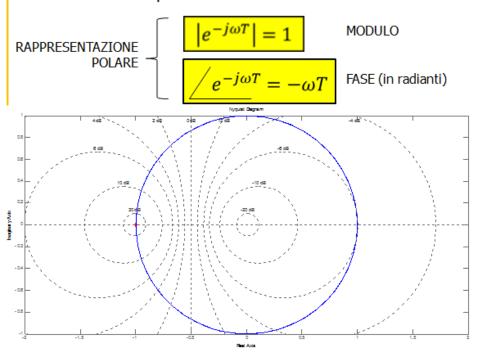
Simulazione del blocco ritardo - Parte II

1

#### Facoltà di Ingegneria

#### Funzione di trasferimento del blocco ritardo

Il diagramma di Nyquist è intuitivo, in quanto si tratta di una circonferenza di raggio unitario che viene percorsa infinite volte in senso antiorario all'aumentare di  $\omega$ .





Titolo: Attività n°:

**INGEGNERIA INFORMATICA E DELL'AUTOMAZIONE** METODI E TECNOLOGIE DI SIMULAZIONE

80/S1

**SESSIONE DI STUDIO** 

### Facoltà di Ingegneria





Titolo: Attività n°: INGEGNERIA INFORMATICA E DELL'AUTOMAZIONE METODI E TECNOLOGIE DI SIMULAZIONE

80/S1

**SESSIONE DI STUDIO** 

1

#### Facoltà di Ingegneria

### Verifica

La funzione di trasferimento del blocco ritardo è rappresentativa di una relazione lineare tra ingresso e uscita?

La funzione di trasferimento di un blocco di ritardo non rappresenta una relazione lineare tra ingresso e uscita. Il blocco di ritardo introduce un ritardo temporale nel segnale di uscita, il che viola il principio di omogeneità della linearità:

$$H(s) = e^{-s*tau}$$

dove s è la variabile complessa di Laplace e tau è il tempo di ritardo.

Il blocco di ritardo non soddisfa il principio di omogeneità. Consideriamo un ingresso x(t) e un fattore di scala a. L'uscita del blocco di ritardo con ingresso x(t) è y(t) = x(t - T), dove T è il ritardo. Se scaliamo l'ingresso per un fattore a, l'uscita diventa y'(t) = ax(t - T). Tuttavia, se il sistema fosse lineare, l'uscita dovrebbe essere ay(t) = a\*x(t - T). Pertanto, il blocco di ritardo non soddisfa il principio di omogeneità e quindi non è un sistema lineare.



Titolo: Attività n°:

INGEGNERIA INFORMATICA E DELL'AUTOMAZIONE METODI E TECNOLOGIE DI SIMULAZIONE

80/S2

U/SZ

**SESSIONE DI STUDIO** 

1

### Facoltà di Ingegneria





Titolo:
Attività n°:

1

INGEGNERIA INFORMATICA E DELL'AUTOMAZIONE METODI E TECNOLOGIE DI SIMULAZIONE

80/S2

SESSIONE DI STUDIO

### Facoltà di Ingegneria

## Verifica

Quale è la funzione di trasferimento del blocco ritardo?



Corso di Laurea: Insegnamento:

Lezione nº:

Titolo: Attività n°: **INGEGNERIA INFORMATICA E DELL'AUTOMAZIONE** 

**METODI E TECNOLOGIE DI SIMULAZIONE** 

80/S3

**SESSIONE DI STUDIO** 

### Facoltà di Ingegneria

# Sessione di studio



Corso di Laurea: Insegnamento:

Lezione nº: Titolo:

Attività n°:

**INGEGNERIA INFORMATICA E DELL'AUTOMAZIONE** METODI E TECNOLOGIE DI SIMULAZIONE

80/S3

**SESSIONE DI STUDIO** 

#### Facoltà di Ingegneria

### Verifica

Tracciare i diagrammi di Bode e Nyquist della funzione di trasferimento del blocco ritardo, usando un tool di simulazione.