第十一周作业答案 (部分)

李浩哲

2024年11月14日

⁰本文档使用 LaTeX 编写,如有错误或笔误欢迎指正

1 第五章习题 (习题四)

34. 以向量组 $a_1 = (3,1,0), a_2 = (6,3,2), a_3 = (1,3,5)$ 为基,求 $\beta = (2,-1,2)$ 的坐标.

解: 即求线性表示的系数, 做初等变换如下:

$$\begin{pmatrix}
3 & 6 & 1 & 2 \\
1 & 3 & 3 & -1 \\
0 & 2 & 5 & 2
\end{pmatrix}
\rightarrow
\begin{pmatrix}
1 & 3 & 3 & -1 \\
3 & 6 & 1 & 2 \\
0 & 2 & 5 & 2
\end{pmatrix}
\rightarrow
\begin{pmatrix}
1 & 3 & 3 & -1 \\
0 & -3 & -8 & 5 \\
0 & 2 & 5 & 2
\end{pmatrix}
\rightarrow
\begin{pmatrix}
1 & 3 & 3 & -1 \\
0 & -3 & -8 & 5 \\
0 & 0 & -1/3 & 16/3
\end{pmatrix}$$
(1)

故坐标为 $(x_1, x_2, x_3)^T = (-76, 41, -16)^T$

- - (1) 将 a_1, a_2 扩充为 R^4 的一组基;
 - (2) 给出标准基在该组基下的表示;
 - (3) 求 $\beta = (1, 3, 4, -2)$ 在该组基下的坐标.

解:虽然题目给的向量是行向量,但我们还是习惯性地使用列向量来进行计算,即将所有向量转置.

(1) 注意到 a_1, a_2 的前两个分量线性无关,故可以直接补充 $a_3 = (0, 0, 1, 0)$, $a_4 = (0, 0, 0, 1)$ 得到一组基.

$$\begin{pmatrix}
1 & 0 & 0 & 0 \\
0 & 1 & 0 & 0 \\
0 & 0 & 1 & 0 \\
0 & 0 & 0 & 1
\end{pmatrix}
\begin{pmatrix}
3 & 2 & 0 & 0 \\
2 & 3 & 0 & 0 \\
-1 & 0 & 1 & 0 \\
4 & -1 & 0 & 1
\end{pmatrix} = \begin{pmatrix}
3 & 2 & 0 & 0 \\
2 & 3 & 0 & 0 \\
-1 & 0 & 1 & 0 \\
4 & -1 & 0 & 1
\end{pmatrix}$$

$$\dot{\mathbf{D}} \begin{pmatrix}
1 & 0 & 0 & 0 \\
0 & 1 & 0 & 0 \\
0 & 0 & 1 & 0 \\
0 & 0 & 0 & 1
\end{pmatrix}^{\prime} = \begin{pmatrix}
3 & 2 & 0 & 0 \\
2 & 3 & 0 & 0 \\
-1 & 0 & 1 & 0 \\
4 & -1 & 0 & 1
\end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix}
1 & 0 & 0 & 0 \\
0 & 1 & 0 & 0 \\
0 & 0 & 1 & 0 \\
0 & 0 & 0 & 1
\end{pmatrix} = \begin{pmatrix}
3 & 2 & 0 & 0 \\
2 & 3 & 0 & 0 \\
-1 & 0 & 1 & 0 \\
4 & -1 & 0 & 1
\end{pmatrix}^{-1}$$

$$\ddot{\mathbf{D}} = \begin{pmatrix}
3 & 2 & 0 & 0 \\
2 & 3 & 0 & 0 \\
-1 & 0 & 1 & 0 \\
4 & -1 & 0 & 1
\end{pmatrix} = \begin{pmatrix}
3/5 & -2/5 & 0 & 0 \\
-2/5 & 3/5 & 0 & 0 \\
3/5 & -2/5 & 1 & 0 \\
-14/5 & 11/5 & 0 & 1
\end{pmatrix}$$

(3) 由坐标变换公式, $\beta' = T^{-1}\beta = (-3/5, 7/5, 17/5, 9/5)$.

36. 将三维几何空间中的直角坐标系 $[O; e_1, e_2, e_3]$ 绕单位向量 $e = \frac{1}{\sqrt{3}}(1, 1, 1)$ 逆时针旋转 θ 角,求新坐标与原坐标之间的关系.

解: 将标准基 1 换为 $e_1'=e$ 及垂直于 e 的平面内互相垂直的两单位向量 $e_2'=\frac{1}{\sqrt{2}}(1,-1,0), e_3'=0$

$$\frac{1}{\sqrt{6}}(1,1,-2)$$
组成的基 2,有过渡矩阵 $T_1 = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}} & \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{6}} \\ \frac{1}{\sqrt{3}} & -\frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{6}} \\ \frac{1}{\sqrt{3}} & 0 & -\frac{2}{\sqrt{6}} \end{pmatrix}$

满足

$$(e_1, e_2, e_3)T_1 = (e'_1, e'_2, e'_3); (2)$$

再将基 2 绕 e 逆时针旋转 θ 角得到基 3: (e_1'',e_2'',e_3'') , 有过渡矩阵 (即二维旋转):

$$T_2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \cos\theta & -\sin\theta \\ 0 & \sin\theta & \cos\theta \end{pmatrix}$$

满足

$$(e'_1, e'_2, e'_3)T_2 = (e''_1, e''_2, e''_3); (3)$$

由于旋转过程中基 1 与基 2 的相对位置保持不变,故基 1 经旋转得到的基 4: (e_1''', e_2''', e_3''') 与基 3 之间满足和基 1 与基 2 相同的关系:

$$(e_1''', e_2''', e_3''')T_1 = (e_1'', e_2'', e_3''); (4)$$

即

$$(e_1''', e_2''', e_3''') = (e_1'', e_2'', e_3'')T_1^{-1}.$$
 (5)

综合式 (2)(3)(5) 得到标准基在旋转前后的基变换:

$$(e_1''', e_2''', e_3''') = (e_1, e_2, e_3)T_1T_2T_1^{-1}$$
(6)

故坐标变换为:

$$\alpha' = R\alpha = T_1 T_2^{-1} T_1^{-1} \alpha \tag{7}$$

旋转矩阵写为:

$$R = T_1 T_2^{-1} T_1^{-1}$$

$$= \begin{pmatrix} (1+2\cos\psi)/3 & (1-\cos\psi+\sqrt{3}\sin\psi)/3 & (1-\cos\psi-\sqrt{3}\sin\psi)/3 \\ (1-\cos\psi-\sqrt{3}\sin\psi)/3 & (1+2\cos\psi)/3 & (1-\cos\psi+\sqrt{3}\sin\psi)/3 \\ (1-\cos\psi+\sqrt{3}\sin\psi)/3 & (1-\cos\psi-\sqrt{3}\sin\psi)/3 & (1+2\cos\psi)/3 \end{pmatrix}$$
(8)

注:本题也可以直接使用 Rodrigues 转动公式:

$$R(\vec{\psi}) = \begin{pmatrix} n_1^2(1 - \cos\psi) + \cos\psi & n_1 n_2(1 - \cos\psi) - n_3 \sin\psi & n_1 n_3(1 - \cos\psi) + n_2 \sin\psi \\ n_1 n_2(1 - \cos\psi) + n_3 \sin\psi & n_2^2(1 - \cos\psi) + \cos\psi & n_2 n_3(1 - \cos\psi) - n_1 \sin\psi \\ n_1 n_3(1 - \cos\psi) - n_2 \sin\psi & n_2 n_3(1 - \cos\psi) + n_1 \sin\psi & n_3^2(1 - \cos\psi) + \cos\psi \end{pmatrix}$$

由于坐标轴绕 e 逆时针转 θ 角,故相对地,坐标绕 e 顺时针转 θ 角,即 ψ 取 $-\theta$,而转 轴 e 的三个分量即为 n_1, n_2, n_3 ,代入得

$$R(-\theta e) = \begin{pmatrix} (1 - \cos\psi)/3 + \cos\psi & (1 - \cos\psi)/3 + \sqrt{3}\sin\psi/3 & (1 - \cos\psi)/3 - \sqrt{3}\sin\psi/3 \\ (1 - \cos\psi)/3 - \sqrt{3}\sin\psi/3 & (1 - \cos\psi)/3 + \cos\psi & (1 - \cos\psi)/3 + \sqrt{3}\sin\psi/3 \\ (1 - \cos\psi)/3 + \sqrt{3}\sin\psi/3 & (1 - \cos\psi)/3 - \sqrt{3}\sin\psi/3 & (1 - \cos\psi)/3 + \cos\psi \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} (1 + 2\cos\psi)/3 & (1 - \cos\psi + \sqrt{3}\sin\psi)/3 & (1 - \cos\psi - \sqrt{3}\sin\psi)/3 \\ (1 - \cos\psi - \sqrt{3}\sin\psi)/3 & (1 + 2\cos\psi)/3 & (1 - \cos\psi + \sqrt{3}\sin\psi)/3 \\ (1 - \cos\psi + \sqrt{3}\sin\psi)/3 & (1 - \cos\psi - \sqrt{3}\sin\psi)/3 & (1 + 2\cos\psi)/3 \end{pmatrix}$$

$$(9)$$

40. 已知 F^5 中向量 $a_1 = (1, 2, 3, 2, 1)^T$ 及 $a_2 = (1, 3, 2, 1, 2)^T$,求找一个齐次线性方程组使得 a_1 与 a_2 为该方程组的基础解系.

设系数矩阵为 A,则齐次线性方程组写为 Ax = O, a_1 和 a_2 构成方程组的基础解系,即方程组的解空间维数等于 2,故 rankA = 5 - dimV = 5 - 2 = 3,故找一个列数为 5,秩为 3, $Aa_1 = O$, $Aa_2 = O$ 的矩阵 A 即可,例如:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 0 & 0 & 1 \\ -4 & 1 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \tag{10}$$

上式中 A 的每一行是如何确定的? 实际上 A 的任意行向量 α 满足 $\begin{pmatrix} a_1^T \\ a_2^T \end{pmatrix}$ $\alpha^T = O$,这即是 $A(a_1,a_2) = O$ 转置后的结果.

- 41. 判断下列集合关于规定的运算是否构成线性空间
 - (1) V 是所有实数对 (x,y) 的集合,数域 F = R. 定义

$$(x_1, y_1) + (x_2, y_2) = (x_1 + x_2, y_1 + y_2), \quad \lambda(x, y) = (x, y).$$

(2) V 是所有满足 f(-1) = 0 的实函数的集合,数域 F = R. 定义加法为函数的加法,数乘为数与函数的乘法.

- (3) V 是所有满足 $f(0) \neq 0$ 的实函数的集合,数域 F = R. 定义加法为函数的加法,数乘为数与函数的乘法.
 - (4) V 是数域 F 上所有 n 阶可逆方阵的全体,加法为矩阵的加法,数乘为矩阵的数乘.

解: (1) 不构成线性空间. 因为不满足数乘分配律:

$$(\lambda + \mu)(x, y) = (x, y) \neq (2x, 2y) = (x, y) + (x, y) = \lambda(x, y) + \mu(x, y)$$
(11)

(2) 构成线性空间. 由于实函数在加法和数乘下构成线性空间, 我们只需证 V 为实函数空间的子空间, 即 V 封闭:

设 $f, g \in V$, 有 (f+g)(-1) = f(-1) + g(-1) = 0, 故 $f+g \in V$; $\lambda f(-1) = 0$, 故 $\lambda f \in V$.

(3) 不构成线性空间, 因为 V 对加法不封闭:

设 $f \in V$, 则 $f(0) \neq 0$, $-f(0) \neq 0$. 故 $-f \in V$, 而 f + (-f) = 0 是恒为 0 的常量函数, 其不在 V 中, 故 V 对加法不封闭.

(3) 不构成线性空间, 因为 V 对加法不封闭:

设 $A \in V$,则 A 可逆,显然 -A 也可逆,但 A + (-A) = O 不可逆,即零矩阵不在 V 中,V 对加法不封闭.