

1.4 第六周作业

习题 1.17 (补充题)

证明: 设 $\mathcal{A}: \mathbb{F}^{n \times 1} \rightarrow \mathbb{F}^{m \times 1}$ 为集合映射, 则: \mathcal{A} 为线性映射 $\iff \pi_i \circ \mathcal{A}$ 为线性映射, $\forall 1 \leq i \leq m$.

证明 \Rightarrow : 设线性映射 $\mathcal{A}: \mathbb{F}^{n \times 1} \rightarrow \mathbb{F}^{m \times 1}$ 对应的矩阵为 $A = (a_{ij})_{m \times n}$, 则 $\forall i, 1 \leq i \leq m$, 有:

$$\pi_i \circ \mathcal{A}: \mathbb{F}^{n \times 1} \rightarrow \mathbb{F}, \pi_i \circ \mathcal{A}(x_1, x_2, \dots, x_n)^T = a_{i1}x_1 + a_{i2}x_2 + \dots + a_{in}x_n$$

则该映射可用 $1 \times n$ 矩阵 $A_i = (a_{i1} \ a_{i2} \ \dots \ a_{in})$ 表示, 从而为线性映射。

\Leftarrow : 设线性映射 $\pi_i \circ \mathcal{A}: \mathbb{F}^{n \times 1} \rightarrow \mathbb{F}$ 对应的矩阵为 $A_i = (a_{i1} \ a_{i2} \ \dots \ a_{in})$, 则 $\forall \mathbf{x} = (x_1, \dots, x_n)^T \in \mathbb{F}^{n \times 1}$, 将 $\mathcal{A}\mathbf{x}$ 记为 $\mathbf{y} = (y_1, \dots, y_m)^T$, 则 \mathbf{y} 的第 i ($1 \leq i \leq m$) 个分量:

$$y_i = \pi_i \circ \mathcal{A}\mathbf{x} = a_{i1}x_1 + a_{i2}x_2 + \dots + a_{in}x_n$$

由 \mathbf{x} 的任意性, 该映射可用矩阵 $A = (a_{ij})_{m \times n}$ 来表示, 从而为线性映射。

习题 1.18 (补充题)

记 $\mathcal{L}(\mathbb{F}^{n \times 1}, \mathbb{F}^{m \times 1})$ 为 $\mathbb{F}^{n \times 1}$ 到 $\mathbb{F}^{m \times 1}$ 的线性映射全体。

对 $\forall A \in \mathbb{F}^{m \times n}$, 令 $\ell_A: \mathbb{F}^{n \times 1} \rightarrow \mathbb{F}^{m \times 1}, \ell_A(X) = AX, \forall X \in \mathbb{F}^{n \times 1}$

(1) 证明 ℓ_A 为线性映射。

(2) 记 $\Phi: \mathcal{L}(\mathbb{F}^{n \times 1}, \mathbb{F}^{m \times 1}) \rightarrow \mathbb{F}^{m \times n}, \Psi: \mathbb{F}^{m \times n} \rightarrow \mathcal{L}(\mathbb{F}^{n \times 1}, \mathbb{F}^{m \times 1})$

$$\Phi(\mathcal{A}) = (\mathcal{A}e_1, \mathcal{A}e_2, \dots, \mathcal{A}e_n), \forall \mathcal{A} \in \mathcal{L}(\mathbb{F}^{n \times 1}, \mathbb{F}^{m \times 1});$$

$$\Psi(A) = \ell_A, \forall A \in \mathbb{F}^{m \times n}.$$

证明: Φ, Ψ 为互逆映射。

证明 (1) 任意取定 $A \in \mathbb{F}^{m \times n}$, 设 $A = (a_{ij})_{m \times n}$, 则 $\forall X = (x_1, \dots, x_n)^T \in \mathbb{F}^{n \times 1}$, 记 $\ell_A(X) = Y = (y_1, \dots, y_m)^T$, 则由矩阵乘法运算规则可知:

$$Y = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_m \end{pmatrix} = AX = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11}x_1 + \dots + a_{1n}x_n \\ a_{21}x_1 + \dots + a_{2n}x_n \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + \dots + a_{mn}x_n \end{pmatrix}$$

从而映射 ℓ_A 可用矩阵 A 来表示, 故为线性映射。


(2) 这道题其实就是个阅读理解。首先明确一点: 映射是两个集合之间的关系, $\mathcal{L}(\mathbb{F}^{n \times 1}, \mathbb{F}^{m \times 1})$ 是一族线性映射构成的集合, 而 $\mathbb{F}^{m \times n}$ 是 $m \times n$ 的矩阵全体构成的集合, 从而 Φ 作用的对象是线性映射, 并且它把线性映射映为矩阵, 而 Ψ 作用的对象是矩阵, 并且它把矩阵映为线性映射。

回到题目中, 由第 (1) 问可知, Ψ 即为 $\mathbb{F}^{m \times n} \rightarrow \mathcal{L}(\mathbb{F}^{n \times 1}, \mathbb{F}^{m \times 1})$ 的一个一一对应, 从而 Ψ 可逆, 再由 Φ 的值域和 Ψ 的定义域相同, 那么我们只需要验证:

$$\forall \mathcal{A} \in \mathcal{L}(\mathbb{F}^{n \times 1}, \mathbb{F}^{m \times 1}), \text{ 都有 } \Psi(\Phi(\mathcal{A})) = \mathcal{A}, \text{ 从而 } \Phi(\mathcal{A}) = \Psi^{-1}(\mathcal{A})$$

设 \mathcal{A} 对应的矩阵为 $A = (a_{ij})_{m \times n}$, 由第 (1) 问 $\mathcal{A} = \ell_A$ 。且 $\mathcal{A}e_k = (a_{1k}, a_{2k}, \dots, a_{mk})^T, 1 \leq k \leq n$, 则:

$$\Phi(\mathcal{A}) = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix} = A, \text{ 从而 } \Psi(\Phi(\mathcal{A})) = \Psi(A) = \ell_A = \mathcal{A}$$

 **笔记** 以上两题采用的是教材上对线性映射的定义来证明, 课上讲到的验证加法与数乘的方法是更本质的做法, 不过在数组向量空间中, 这两种做法是等价的。

习题 1.19 (补充题)

$\forall A \in \mathbb{F}^{m \times n}, B \in \mathbb{F}^{n \times p}, C \in \mathbb{F}^{p \times q}$, 证明矩阵乘法满足下列性质:

- (1) $(AB)C = A(BC)$
- (2) $AI_n = I_m A = A, \quad I_n = \text{diag}(1, \dots, 1)$
- (3) $(A_1 + A_2)B = A_1B + A_2B, \quad A(B_1 + B_2) = AB_1 + AB_2$
- (4) $(\lambda A)B = A(\lambda B) = \lambda(AB)$

证明 只需要验证等式两边矩阵的任意位置元素均相等即可。以下记 $(A)_{ij}$ 为矩阵 A 的 (i, j) 位置的元素。

$$\begin{aligned}
 (1) \quad (AB)_{ij} &= \sum_{k=1}^n (A)_{ik}(B)_{kj}, \text{ 故 } ((AB)C)_{ij} = \sum_{t=1}^p (AB)_{it}(C)_{tj} = \sum_{t=1}^p \sum_{k=1}^n (A)_{ik}(B)_{kt}(C)_{tj}. \\
 (BC)_{ij} &= \sum_{t=1}^p (B)_{it}(C)_{tj}, \text{ 故 } (A(BC))_{ij} = \sum_{k=1}^n (A)_{ik}(BC)_{kj} = \sum_{k=1}^n \sum_{t=1}^p (A)_{ik}(B)_{kt}(C)_{tj} = ((AB)C)_{ij}. \\
 (2) \quad (AI_n)_{ij} &= \sum_{k=1}^n (A)_{ik}(I_n)_{kj} = \sum_{k=1}^n (A)_{ik}\delta_{kj} = A_{ij}. \text{ (其中 } \delta_{ij} \text{ 为 Kronecker 符号)} \\
 (I_m A)_{ij} &= \sum_{k=1}^m (I_m)_{ik}(A)_{kj} = \sum_{k=1}^m \delta_{ik}(A)_{kj} = A_{ij}. \text{ 故 } AI_n = I_m A = A. \\
 (3) \quad ((A_1 + A_2)B)_{ij} &= \sum_{k=1}^n (A_1 + A_2)_{ik}(B)_{kj} = \sum_{k=1}^n (A_1)_{ik}(B)_{kj} + \sum_{k=1}^n (A_2)_{ik}(B)_{kj} = (A_1B)_{ij} + (A_2B)_{ij}. \\
 (A(B_1 + B_2))_{ij} &= \sum_{k=1}^n (A)_{ik}(B_1 + B_2)_{kj} = \sum_{k=1}^n (A)_{ik}(B_1)_{kj} + \sum_{k=1}^n (A)_{ik}(B_2)_{kj} = (AB_1)_{ij} + (AB_2)_{ij}. \\
 (4) \quad ((\lambda A)B)_{ij} &= \sum_{k=1}^n (\lambda A)_{ik}(B)_{kj} = \lambda \sum_{k=1}^n (A)_{ik}(B)_{kj} = \sum_{k=1}^n (A)_{ik}(\lambda B)_{kj} = (\lambda(AB))_{ij} = (A(\lambda B))_{ij}.
 \end{aligned}$$

习题 1.20 (第四章第 3 题)

设 $A = \begin{pmatrix} -3 & -1 & -2 \\ 1 & 3 & 4 \end{pmatrix}, B = \begin{pmatrix} 2 & 2 & -2 \\ 4 & -1 & -4 \\ 4 & 3 & -3 \end{pmatrix}, C = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -4 & 1 \\ -1 & -2 \end{pmatrix}$, 计算 AB, BC, ABC, B^2, AC, CA .

解

$$AB = \begin{pmatrix} -3 & -1 & -2 \\ 1 & 3 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 2 & -2 \\ 4 & -1 & -4 \\ 4 & 3 & -3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -18 & -11 & 16 \\ 30 & 11 & -26 \end{pmatrix}.$$

$$BC = \begin{pmatrix} 2 & 2 & -2 \\ 4 & -1 & -4 \\ 4 & 3 & -3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -4 & 1 \\ -1 & -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -4 & 8 \\ 12 & 11 \\ -5 & 13 \end{pmatrix}.$$

$$ABC = \begin{pmatrix} -3 & -1 & -2 \\ 1 & 3 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 2 & -2 \\ 4 & -1 & -4 \\ 4 & 3 & -3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -4 & 1 \\ -1 & -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -18 & -11 & 16 \\ 30 & 11 & -26 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -4 & 1 \\ -1 & -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 10 & -61 \\ 12 & 93 \end{pmatrix}.$$

$$B^2 = \begin{pmatrix} 2 & 2 & -2 \\ 4 & -1 & -4 \\ 4 & 3 & -3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 2 & -2 \\ 4 & -1 & -4 \\ 4 & 3 & -3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 & -4 & -6 \\ -12 & -3 & 8 \\ 8 & -4 & -11 \end{pmatrix}.$$

$$AC = \begin{pmatrix} -3 & -1 & -2 \\ 1 & 3 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -4 & 1 \\ -1 & -2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & 0 \\ -15 & -4 \end{pmatrix}.$$

$$CA = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -4 & 1 \\ -1 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -3 & -1 & -2 \\ 1 & 3 & 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 & 2 & 2 \\ 13 & 7 & 12 \\ 1 & -5 & -6 \end{pmatrix}.$$

习题 1.21 (第四章第 5 题)

计算 $(x_1 \ x_2 \ \cdots \ x_m) \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \cdots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}.$



解 原式 = $\left(\sum_{i=1}^m x_i a_{i1} \quad \sum_{i=1}^m x_i a_{i2} \quad \cdots \quad \sum_{i=1}^m x_i a_{in} \right) \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix} = \sum_{j=1}^n \sum_{i=1}^m x_i a_{ij} y_j.$

习题 1.22 (第四章第 6 题)

举例求满足条件的 2 阶实方阵 A .

(1) $A^2 = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$ (2) $A^2 = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$ (3) $A^3 = I$ 且 $A \neq I$.



解 (1) 设 $A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$, 则令 $A^2 = \begin{pmatrix} a^2 + bc & ab + bd \\ ac + cd & bc + d^2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} a^2 + bc = bc + d^2 = 0 \\ b(a + d) = c(a + d) = 1 \end{cases}$

$\Rightarrow \begin{cases} a^2 + bc = bc + d^2 = 0 \\ b(a + d) = c(a + d) = 1 \end{cases} \Rightarrow a = d \text{ 且 } b, c \text{ 异号} \Rightarrow a = b = c = d = 0$, 矛盾, 故不存在满足条件的 A .

这其实是因为一个二维空间中的线性变换最多将平面的定向改变一次, 而二维空间中平面定向改变两次后与原来的定向相同, 从而若对空间作两次相同的线性变换, 定向必然与原来的空间相同。或者也可以通过后续会学到的性质: 矩阵行列式的乘积为乘积的行列式, 得到 $\det(A^2) = (\det(A))^2 = -1$, 但是显然有实矩阵的行列式必须为实数, 从而矛盾。

(2) 取 $A = \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{2}}{2} \\ -\frac{\sqrt{2}}{2} & \frac{\sqrt{2}}{2} \end{pmatrix}$ 或 $\begin{pmatrix} -\frac{\sqrt{2}}{2} & -\frac{\sqrt{2}}{2} \\ \frac{\sqrt{2}}{2} & -\frac{\sqrt{2}}{2} \end{pmatrix}$ 即可。(3) 取 $A = \begin{pmatrix} -\frac{1}{2} & \frac{\sqrt{3}}{2} \\ -\frac{\sqrt{3}}{2} & -\frac{1}{2} \end{pmatrix}$ 或 $\begin{pmatrix} -\frac{1}{2} & -\frac{\sqrt{3}}{2} \\ \frac{\sqrt{3}}{2} & -\frac{1}{2} \end{pmatrix}$ 即可。

对于 (2)(3) 两小问, 可以考虑几何意义, 将矩阵 $A = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$ 作用于二维直角坐标系中的点 (x, y) , 等价于将向量 (x, y) 以原点为中心逆时针旋转了 θ 角度, 那么 A^n 就代表旋转了 $n\theta$ 角度, 从而第 (2) 问中 θ 可取

$-\frac{\pi}{4}$ 或 $\frac{3\pi}{4}$, 第 (3) 问中 θ 可取 $\pm\frac{2\pi}{3}$.

现在我们来寻找 (2)(3) 问中所有满足条件的二阶实方阵。

$$\text{对于第 (2) 问, 设 } A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}, \text{ 则令 } A^2 = \begin{pmatrix} a^2 + bc & ab + bd \\ ac + cd & bc + d^2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} a^2 + bc = bc + d^2 = 0 \\ b(a + d) = 1 \\ c(a + d) = -1 \end{cases}$$

从而 $a^2 = d^2$, 而 $a + d \neq 0$, 则有 $a = d, b = -c = \frac{1}{2d}$, 那么代入第一式有 $a^2 = b^2 = c^2 = d^2 = \frac{1}{4d^2}$, 从而 $d^2 = \frac{1}{2}, d = \pm\frac{\sqrt{2}}{2}$, 故 $a = \pm\frac{\sqrt{2}}{2}, b = \pm\frac{\sqrt{2}}{2}, c = \mp\frac{\sqrt{2}}{2}$, 即满足要求的矩阵只有上面列出的两个。

$$\text{对于第 (3) 问, 令 } A^3 = \begin{pmatrix} a^3 + 2abc + bcd & a^2b + b^2c + abd + bd^2 \\ a^2c + acd + bc^2 + cd^2 & abc + 2bcd + d^3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\text{则 } \begin{cases} a^3 + 2abc + bcd = abc + 2bcd + d^3 = 1 \\ b(a^2 + bc + ad + d^2) = c(a^2 + bc + ad + d^2) = 0 \end{cases} \quad \text{若 } b = 0 \text{ 或 } c = 0, \text{ 代入可解得 } A = I, \text{ 矛盾, 故 } b, c \text{ 均}$$

$$\text{不为 } 0, \text{ 从而方程组等价于 } \begin{cases} a(a^2 + bc) = d(bc + d^2) = 1 - abc - bcd \\ a^2 + bc + ad + d^2 = 0 \end{cases}, \text{ 那么所有满足这个方程组的四元数组}$$

(a, b, c, d) 所组成的矩阵均为符合第 (3) 问要求的矩阵。