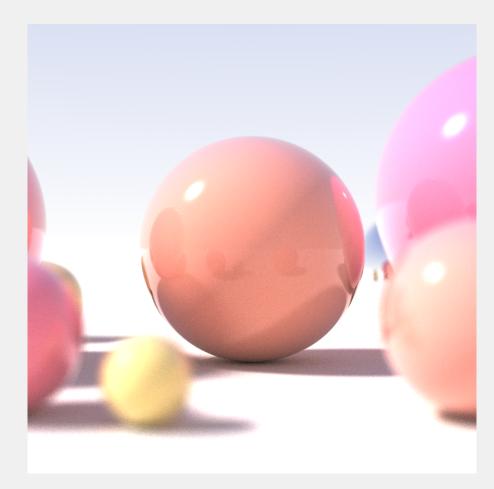
## Ray Marching 을 이용한 3D 렌더링

## 3D 렌더링이란? 3차원 모델로부터 사실적인 2D 이미지를 만들어내는 절차



재귀적 레이 트레이싱 기법으로 렌더링된 구(Ball) <sup>출처: https://commons.wikimedia.org/wiki/File:Recursive\_raytrace\_of\_a\_sphere.png#/media/File:Recursive\_raytrace\_of\_a\_sphere.png</sup>

## 렌더링은 어떻게 하는가? 다양한 렌더링 기법 존재

- 1. 패스 트레이싱(Path Tracing)
- 2. 복셀 콘 트레이싱(Voxel Cone Tracing)
- 3. 레이 마칭(Ray Marching)
- 4. ...

부호화 거리 함수(Signed Distance Field) 점 P 가 도형 S 의 내부에 있을 때는 음수, 외부에 있을 때는 양수로 P 와 S 의 거리를 나타내는 함수

P 를 점, S 를 도형,  $\partial S$  를 S 의 표면이라고 하자. 그리고  $d(P,\partial S)$  를 P 와  $\partial S$  사이의 거리라고 하면, 부호화 거리 함수 SDF 는

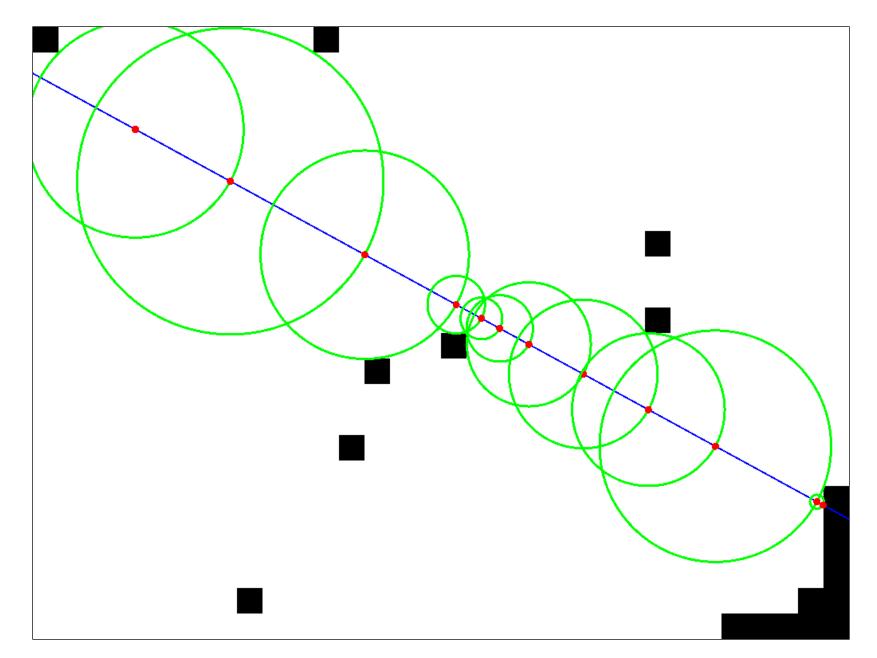
$$SDF(P,S) = \begin{cases} d(P,\partial S) & \text{if } P \notin S \\ -d(P,\partial S) & \text{if } P \in S \end{cases}$$

로 정의한다.

**레이 마칭** 레이 마칭은 부호화 거리 함수를 이용하여 주어진 방향에 물체가 존재하는 지 판별하는 알고리즘이다. 다음의 과정을 따라 진행된다.

먼저 C 를 카메라(관찰자)의 위치, S 를 그리고자 하는 도형, v 를 단위 벡터,  $\varepsilon$  을 허용 오차, D 를 최대 전진 거리라 하자.

- 1.  $d_0 = 0, P_0 = C$  로 놓는다. 이 때,  $SDF(P_0, S) > 0$  이라 가정한다.
- 2.  $i \equiv 0$  에서부터 1 씩 증가시키며,  $d_i < \varepsilon$  또는  $d_0 + ... + d_i > D$  가 될 때까지 다음을 반복한다.
  - 1.  $d_{i+1} = SDF(P_i, S)$
  - 2.  $P_{i+1} = P_i + d_{i+1}v$
- 3.  $d_i < \varepsilon$  이면 v 방향에 S 가 존재하며,  $d_0 + ... + d_i > D$  이면 v 방향에 S 가 존재하지 않는다.



레이 마칭으로 왼쪽 위의 빨간 점을 오른쪽 아래로 전진시키는 과정