

Iniciado em	Sunday, 24 Apr 2022, 22:30
Estado	Finalizada
Concluída em	Sunday, 24 Apr 2022, 22:46
Tempo empregado	15 minutos 48 segundos
Avaliar	8,7 de um máximo de 10,0(87%)

Questão 1

Correto

Atingiu 4,0 de 4,0

A respeito da linguagem C++ em suas versões posteriores à 11, pode-se afirmar que:

- Classes ✓ ser declaradas dentro de outras classes.
- Namespaces ✓ ser declarados dentro de outros namespaces.
- Namespaces ✓ ter partes em diferentes unidades de compilação.
- Objetos complexos, que possuem construtores, ✓ ser alocados dinamicamente com o operador `new`.
- Objetos complexos, que possuem construtores, ✓ ser alocados estaticamente.
- Objetos globais ✓ ter construtores, ✓ invocados antes da função `main()`.
- Objetos da biblioteca padrão como `cout` precisam ser explicitamente criados porque ✓ .
- Destrutores de objetos globais ✓ após o retorno da função `main()`, pois ✓ .
- A palavra reservada `class` ✓ equivalente a palavra reservada `struct`, à exceção da visibilidade, que é privada na primeira e pública na última.
- O uso de cláusulas `friend` ✓ quebra o encapsulamento preconizado pelo paradigma de programação orientado a objetos.
- Atributos declarados como `static const` cujos tipos são derivados dos nativos da máquina ✓ código quando compilados.
- Templates de classes do tipo `Traits` ✓ código quando compilados e servem para descrever as características de ✓ , principalmente no paradigma de programação intitulado ✓ .
- Construtores protegidos tornam uma classe ✓ .
- Enumerações declaradas como `enum class` podem definir operadores de conversão ✓ os pares de `typedef` e `enum` presentes no EPOS.
- Herança múltipla ✓ , já herança privada ✓ .
- Métodos declarados como `const` ✓ alterar atributos do objeto.

Questão 2

Parcialmente
correto

Atingiu 0,7 de 2,0

Considere o seguinte programa escrito para o sistema operacional OpenEPOS:

```
#include <utility/ostream.h>
using namespace EPOS;
OStream cout;
int main()
{
    cout << "Hello world!" << endl;
    return 0;
}
```

Compile e execute o programa usando a versão atual do repositório INE5424-2022-1 do EPOS configurada para a arquitetura RISCv e modo *library* e então utilize as ferramentas *nm*, *objdump*, *readelf* e *gdb* do *cross-compiling toolchain* do EPOS para obter informações similares às obtidas nos tutoriais "Hello World" e "Where is my variable" com as ferramentas do LINUX.

Em seguida, responda as questões abaixo:

1. Utilizando-se a ferramenta *objdump* e *readelf* para inspecionar os headers do executável resultante do processo de compilação, vemos que o programa tem segmentos, sendo que o segmento de código está localizado no endereço , tem tamanho bytes e será alinhado pelo SO em bytes, e o segmento de dados está localizado no endereço , tem tamanho bytes e será alinhado pelo SO em bytes. O segmento de código conterá as seções: .text e e o segmento de dados as seções: .data e .
2. Com a ferramenta *nm*, podemos ver que o entry point está setado para o símbolo e a função main() está localizada em . O entry point do programa está setado em . Podemos também observar a forma como o compilador fez o *mangling* dos nomes C++. Por exemplo, o símbolo EPOS::S::Thread::dispatch(EPOS::S::Thread*, EPOS::S::Thread*) foi *mangled* como . Podemos também identificar em qual seção ELF cada símbolo foi alocado, sendo que símbolos marcados com o flag T pertencem à seção .text, com o flag pertencem à seção .data, com o flag pertencem à seção .bss, com o flag pertencem à seção .rodata.
3. Com a ferramenta *gdb*, a qual tem sua invocação simplificada no EPOS com o comando "make APPLICATION=hello debug", podemos identificar que, na entrada da função main(), o stack pointer está apontando para e que os flags da CPU mostram interrupções .

Questão 3

Correto

Atingiu 4,0 de 4,0

A respeito da versão didática inicial do OpenEPOS que estamos usando, responda às seguintes questões:

1. O uso de estruturas de dados ✓ alocadas permite um melhor aproveitamento dos recursos da máquina, principalmente se a implementação de filas não apresentar todo o overhead das implementações tradicionais. Os sistemas UNIX-like, incluindo o LINUX e o BSD, utilizam estruturas de tamanho ✓ para o mesmo propósito, ✓ recursos que poderiam ser utilizados pelas aplicações.
2. As pilhas das threads ✓ dinamicamente como a heap.
3. A possibilidade de criar-se threads a partir de funções com qualquer assinatura ✓ .
4. A solução de Lamport ao problema do Jantar dos Filósofos proposto por Dijkstra é livre de deadlocks ✓ .
5. A invocação de *exit()* quando a função *main()* chama *return* é feita ✓ .
6. Threads são criadas por default em estado ✓ .
7. `Thread::join()` é um ✓ que faz com que a *thread* referenciada pelo ponteiro ✓ espere pelo término da *thread* referenciada pelo ponteiro ✓ .
8. Quando um objeto de sistema, como Thread e Semaphore, é deletado, ✓ .
9. Um ✓ pode ser utilizado tanto para sincronizar seções críticas quanto para contar recursos compartilhados, ✓ não.
10. O estado de uma Thread é um atributo *volatile* porque ✓ .
11. A reunião de todas as funções ✓ em um único segmento objetiva liberar a memória por elas ocupada após a inicialização do sistema.
12. Para inserir-se um objeto de sistema em múltiplas filas ao mesmo tempo, é necessário que este ✓ .
13. `Thread::lock()` ✓ e portanto basta para evitar preempções em plataformas ✓ .

[◀ OSDI with EPOS: Introduction](#)[OSDI with EPOS: Blocking Synchronization ▶](#)