Estimación y Predicción en Series Temporales

Práctico 4: Procesos Autoregresivos

Departamento de Procesamiento de Señales

Instituto de Ingeniería Eléctrica Facultad de Ingeniería

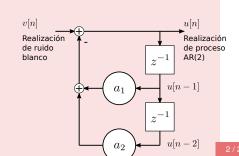
2022

Problema [?]

Se considera el proceso AR(2) real gobernado por la siguiente ecuación en diferencias

$$u[n] + a_1 u[n-1] + a_2 u[n-2] = v[n]$$

- Dada la función de autocorrelación del proceso, calcular los coeficientes del modelo.
- 2 Dado el modelo, calcular la función de autocorrelación del proceso.
- 3 Determinar las condiciones que tienen que cumplir los



1. Cálculo de los coeficientes del modelo

- Las ecuaciones de Yule-Walker vinculan los coeficientes del modelo con la función de autocorrelación del proceso.
- La autocorrelación cumple la misma ecuación en diferencias que el proceso,

$$r[m] + a_1 r[m-1] + a_2 r[m-2] = 0, m > 0$$
 (1)

o equivalentemente, definiendo $w_k = -a_k$,

$$r[m] = w_1 r[m-1] + w_2 r[m-2], \qquad m > 0.$$

• Considerando que el proceso es real y evaluando en m = 1, 2,

$$\left(\begin{array}{cc} r[0] & r[1] \\ r[1] & r[0] \end{array}\right) \left(\begin{array}{c} w_1 \\ w_2 \end{array}\right) = \left(\begin{array}{c} r[1] \\ r[2] \end{array}\right)$$

• Resolviendo el sistema 2×2 se llega a que,

2. Función de autocorrelación

· La autocorrelación cumple que,

$$r[m] + a_1 r[m-1] + a_2 r[m-2] = 0, m > 0$$

- Para que quede completamente determinada, hay que especificar r[0] y r[1].
- Nuevamente, evaluando la ecuación 1 en m = 1, 2,

$$a_1 r[0] + (1 + a_2) r[1] = 0$$

 $a_2 r[0] + a_1 r[1] + r[2] = 0$

• Evaluando en m=0, la autocorrelación cumple que

$$r[0] + a_1 r[1] + a_2 r[2] = \sigma_v^2$$

• Las 3 ecuaciones conducen a un sistema lineal 3×3 ,



2. Función de autocorrelación

- Despejando r[1] de la segunda ecuación, $r[1] = \frac{-a_1}{1+a_2} r[0]$
- Despejando r[2] de la tercer ecuación $r[2] = -a_1r[1] a_2r[0]$
- y sustituyendo r[1] queda $r[2] = \left(\frac{a_1^2}{1+a_2} a_2\right) r[0]$
- Se tiene r[1] y r[2] en función de r[0]. Sustituyendo en la primer ecuación se tiene

$$r[0] - \frac{a_1^2}{1 + a_2} r[0] + a_2 \left(\frac{a_1^2}{1 + a_2} - a_2 \right) r[0] = \sigma_v^2$$

• Operando y considerando que $r[0] = \sigma_u^2$ se llega a que,

$$r[0] = \sigma_u^2 = \frac{1 + a_2}{(1 - a_2) \left[(1 + a_2)^2 - a_1^2 \right]} \sigma_v^2.$$

3. Condición de estacionaridad asintótica

- La condición de estacionaridad asintótica es que el filtro generador sea estable.
- La función de transferencia del filtro generador es,

$$H(z) = \frac{U(z)}{V(z)} = \frac{1}{1 + a_1 z^{-1} + a_2 z^{-2}}.$$

• Los polos p_1 , p_2 del sistema son

$$1+a_1z^{-1}+a_2z^{-2}=0$$
 \Rightarrow $p_1, p_2=\frac{-a_1\pm\sqrt{a_1^2-4a_2}}{2}$

 Para estabilidad los polos deben estar dentro del círculo unidad

$$|p_1|, |p_2| < 1.$$

3. Condición de estacionaridad asintótica

Encontrar las condiciones sobre a_1 , a_2 tal que

$$\left| \frac{-a_1 \pm \sqrt{a_1^2 - 4a_2}}{2} \right| < 1$$

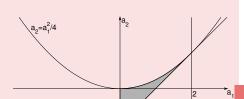
- (a) Raíces reales: $a_1^2 4a_2 \ge 0$ \Rightarrow $a_2 \le \frac{a_1^2}{4}$
 - (1) Caso $a_1 \ge 0$. La raíz de módulo mayor es negativa: raíz dominante negativa

$$\frac{-a_1 - \sqrt{a_1^2 - 4a_2}}{2} \ge -1 \quad \Rightarrow \quad 2 - a_1 \ge \sqrt{a_1^2 - 4a_2}$$

- $(1) \quad 2 a_1 \ge 0 \quad \Rightarrow \quad a_1 \le 2$
- (i) $(2-a_1)^2 \ge a_1^2 4a_2$

$$\Rightarrow a_2 > a_1 - 1$$

Por lo tanto, las condiciones



3. Condición de estacionaridad asintótica

Encontrar las condiciones sobre a_1 , a_2 tal que

$$\left| \frac{-a_1 \pm \sqrt{a_1^2 - 4a_2}}{2} \right| < 1$$

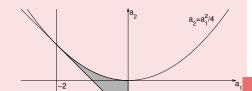
- (a) Raíces reales: $a_1^2 4a_2 \ge 0$ \Rightarrow $a_2 \le \frac{a_1^2}{4}$
 - (2) Caso $a_1 < 0$. La raíz de módulo mayor es positiva: raíz dominante positiva

$$\frac{-a_1 + \sqrt{a_1^2 - 4a_2}}{2} \le 1 \quad \Rightarrow \quad 2 + a_1 \ge \sqrt{a_1^2 - 4a_2}$$

- (i) $2 + a_1 \ge 0 \implies a_1 \ge -2$
- $(2+a_1)^2 \ge a_1^2 4a_2$

$$\Rightarrow a_2 \ge -a_1 - 1$$

Por lo tanto, las condiciones



3. Condición de estacionaridad asintótica

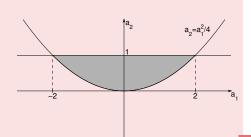
- Raíces complejas: $a_1^2 4a_2 < 0 \implies a_2 > \frac{a_1^2}{4}$
 - Las raices son $p_1,\,p_2=rac{-a_1\pm j\sqrt{4a_2-a_1^2}}{2}$ con módulo $|p_1|^2=|p_2|^2=rac{a_1^2}{4}+rac{4a_2-a_1^2}{4}$

Imponiendo la condición,

$$\frac{a_1^2}{4} + \frac{4a_2 - a_1^2}{4} \le 1$$
$$\Rightarrow a_2 \le 1$$

Finalmente, las condiciones son

$$a_2 > \frac{a_1^2}{4}$$



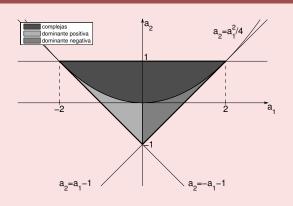
3. Condición de estacionaridad asintótica

Condiciones de estacionaridad asintótica:

$$a_2 < 1$$

$$a_2 > a_1 - 1$$

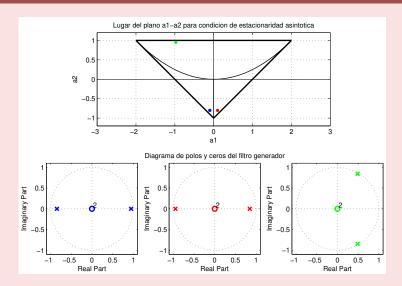
$$a_2 \ge -a_1 - 1$$



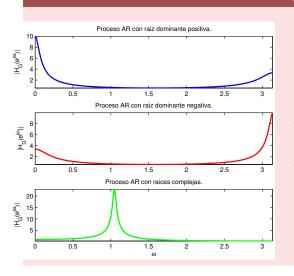
- Raíz dominante positiva: La autocorrelación es siempre positiva.
- Raíz dominante negativa: Las muestras impares son negativas y las muestras pares positivas

$$r[m] = Ap_1^m + Bp_2^m$$

4. Simulación: parámetros del modelo



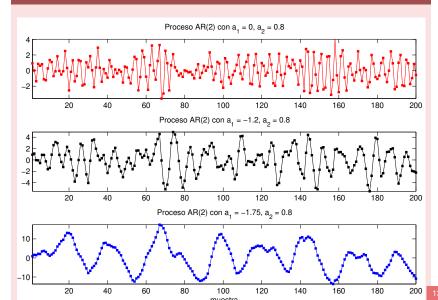
4. Simulación: transferencia del filtro generador



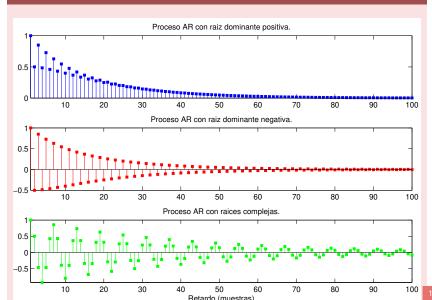
$$H_G(z) = \frac{1}{1 + a_1 z^{-1} + a_2 z^{-2}}$$

$$H_G(e^{j\omega}) = \frac{1}{1 + a_1 e^{-j\omega} + a_2 e^{-j\omega}}$$

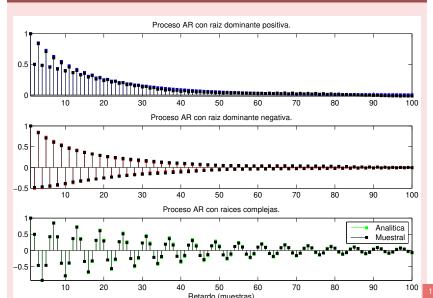
4. Simulación: realizaciones



4. Simulación: autocorrelación



4. Simulación: autocorrelación muestral



Problema [?]

- Sea x[n] un proceso WSS con función de autocorrelación $r_x[k]$.
- Si x[n] es filtrado con un filtro LTI estable con respuesta al impulso h[n], la salida es

$$y[n] = x[n] * h[n] = \sum_{l=-\infty}^{\infty} h[l]x[n-l]$$

Se pide

- 1 Calcular $r_{yx}[n+k,n] = E(y[n+k]x^*[n])$
- 2 Calcular $r_y[n+k,n] = E(y[n+k]y^*[n])$
- 3 Calcular la densidad espectral de potencia $P_y(e^{j\omega})$
- 4 Calcular $P_y(z)$

1. Correlación cruzada entre la entrada y la salida

$$\begin{split} r_{yx}[n+k,n] &= E(y[n+k]x^*[n]) \\ &= E\left(\sum_{l=-\infty}^{\infty} h[l]x[n+k-l]x^*[n]\right) \\ &= \sum_{l=-\infty}^{\infty} h[l]E\left(x[n+k-l]x^*[n]\right) \\ &= \sum_{l=-\infty}^{\infty} h[l]r_x[n+k-l,n] \\ &= \sum_{l=-\infty}^{\infty} h[l]r_x[k-l] \end{split}$$

2. Autocorrelación de la salida

$$r_{y}[n+k,n] = E(y[n+k]y^{*}[n]) = E\left(y[n+k]\sum_{l=-\infty}^{\infty} x^{*}[l]h^{*}[n-l]\right)$$

$$= \sum_{l=-\infty}^{\infty} h^{*}[n-l]E(y[n+k]x^{*}[l]) = \sum_{l=-\infty}^{\infty} h^{*}[n-l]r_{yx}[n+k]$$

$$\stackrel{m=n+k-l}{=} \sum_{m=-\infty}^{\infty} h^{*}[m-k]r_{yx}[m]$$

$$= \sum_{m=-\infty}^{\infty} h^{*}[-(k-m)]r_{yx}[m]$$

2. Autocorrelación de la salida

Sustituyendo la autocorrelación cruzada se llega a

$$r_y[k] = r_x[k] * h[k] * h^*[-k]$$
 (2)

3. Densidad espectral de potencia (PSD)

Teniendo en cuenta que,

$$h[k] \stackrel{\mathsf{DTFT}}{\longleftrightarrow} H(e^{j\omega}) \Longrightarrow h^*[-k] \stackrel{\mathsf{DTFT}}{\longleftrightarrow} H^*(e^{j\omega})$$

si se aplica la DTFT a la ecuación 2 se llega a que

$$P_y(e^{j\omega}) = P_x(e^{j\omega})H(e^{j\omega})H^*(e^{j\omega})$$
$$= P_x(e^{j\omega})|H(e^{j\omega})|^2.$$

4. PSD en el dominio z

Teniendo en cuenta que,

$$h[k] \stackrel{\mathcal{Z}}{\longleftrightarrow} H(z) \Longrightarrow h^*[-k] \stackrel{\mathcal{Z}}{\longleftrightarrow} H^*(1/z^*)$$

si se aplica la transformada z a la ecuación 2 se llega a que

$$P_y(z) = P_x(z)H(z)H^*(1/z^*).$$

Referencias I