Tesis de Maestría en Ingeniería

Acoplamiento multiescala en cálculos fluidodinámicos

Director

Dr. Dari, Enzo Alberto

Maestrando

Ing. Caccia, Federico Agustín

25 de septiembre de 2017





Introducción





- Introducción
- Estrategia de resolución





- Introducción
- 2 Estrategia de resolución
- 3 Ejemplos de aplicación





- Introducción
- Estrategia de resolución
- Ejemplos de aplicación
- Conclusiones





Introducción

- Introducción
 - Motivación
 - Abordaje del modelado
 - Objetivos
- - Paradigma maestro-esclavo
 - Modelos de comunicación
 - Arquitectura de acoplamiento montada en códigos esclavos comunicados
 - Códigos maestro utilizados
- - Movimiento por fuerza boyante en un circuito cerrado
 - Análisis del segundo sistema de parada de un reactor de investigación
 - Resolución de redes hidráulicas de múltiples componentes
 - Extensión a problemas acoplados en modelos de núcleo









Motivación

- Estudios de sistemas complejos.
- Reducción del costo computacional.



Figura 1: Esquema del circuito de deuterio en una fuente fría de neutrones.

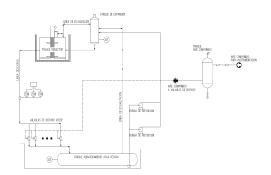


Figura 2: Esquema del Segundo Sistema de Parada del reactor RA-10.



000000000000000000

Introducción

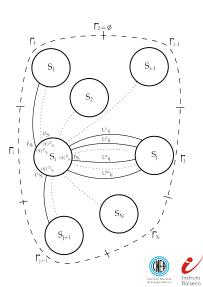
- Introducción
 - Motivación
 - Abordaje del modelado
 - Objetivos
- - Paradigma maestro-esclavo
 - Modelos de comunicación
 - Arquitectura de acoplamiento montada en códigos esclavos comunicados
 - Códigos maestro utilizados
- - Movimiento por fuerza boyante en un circuito cerrado
 - Análisis del segundo sistema de parada de un reactor de investigación
 - Resolución de redes hidráulicas de múltiples componentes
 - Extensión a problemas acoplados en modelos de núcleo





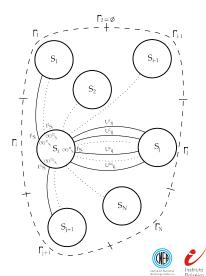






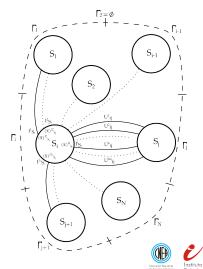
Abordaje del modelado

• Desglosar en subsistemas



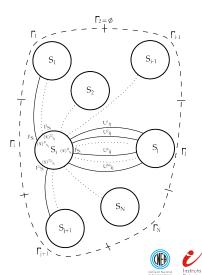
Introducción Abordaje del modelado

- Desglosar en subsistemas
- Identificar uniones que relacionan interfaces de acoplamiento

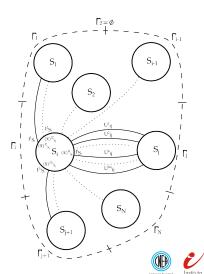


Abordaje del modelado

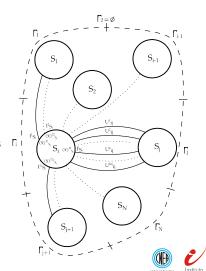
- Desglosar en subsistemas
- Identificar uniones que relacionan interfaces de acoplamiento
- Identificar pares de variables incógnitas en cada interfaz



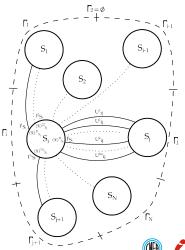
- Desglosar en subsistemas
- Identificar uniones que relacionan interfaces de acoplamiento
- Identificar pares de variables incógnitas en cada interfaz
- Total de incógnitas: 2N



- Desglosar en subsistemas
- Identificar uniones que relacionan interfaces de acoplamiento
- Identificar pares de variables incógnitas en cada interfaz
- Total de incógnitas: 2N
 - N ecuaciones de continuidad que relacionan las incógnitas entre dos interfaces contiguas de distintos subsistemas



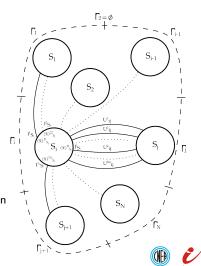
- Desglosar en subsistemas
- Identificar uniones que relacionan interfaces de acoplamiento
- Identificar pares de variables incógnitas en cada interfaz
- Total de incógnitas: 2N
 - N ecuaciones de continuidad que relacionan las incógnitas entre dos interfaces contiguas de distintos subsistemas
 - N ecuaciones modelos (acopladas) que relacionan las incógnitas (según selección de condiciones de borde)







- Desglosar en subsistemas
- Identificar uniones que relacionan interfaces de acoplamiento
- Identificar pares de variables incógnitas en cada interfaz
- Total de incógnitas: 2N
 - N ecuaciones de continuidad que relacionan las incógnitas entre dos interfaces contiguas de distintos subsistemas
 - N ecuaciones modelos (acopladas) que relacionan las incógnitas (según selección de condiciones de borde)
- Seleccionar método numérico y resolver





Abordaje del modelado: Ejemplo

Ejemplo: El dominio Ω representa una barra de largo L, coficiente de conductividad térmica k y fuente interna de energía f. Calcular el campo de temperaturas en Ω mediante el método de Descomposición Disjunta de Dominios, Modelo:

$$\begin{cases} -k\Delta u = f \\ u|_{\partial\Omega} = 0 \end{cases}$$

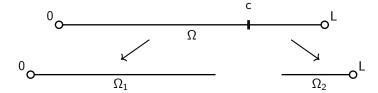
0
O 0 O 0 O





Abordaje del modelado: Ejemplo

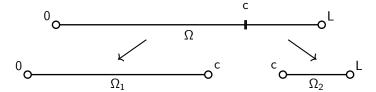
• 1. Descomponer el dominio







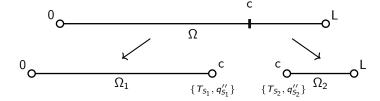
- 1. Descomponer el dominio
- 2. Reconocer interfaces de acople







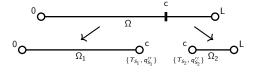
- 1. Descomponer el dominio
- 2. Reconocer interfaces de acople
- 3. Identificar pares de variables de acoplamiento







Abordaje del modelado: Ejemplo

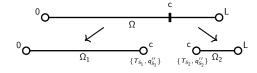


4. Ecuaciones de continuidad:

$$\begin{cases} T_{S_1} = T_{S_2} = T \\ q_{S_1}'' = q_{S_2}'' = q'' \end{cases}$$







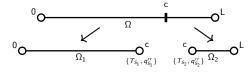
- 5. Ecuaciones modelos según condiciones de borde:
 - a. Selección de condiciones de borde:
 - S₁ condición de tipo Dirichlet (recibe T^{guess})
 - S₂ condición de tipo Neumann (recibe q''guess)
 - b. Selección de ecuaciones modelos:

$$\begin{cases} (q''^{calc})_{S_1} = \mathscr{N}_1\left((T^{guess})_{S_1}\right) \\ (T^{calc})_{S_2} = \mathscr{D}_2\left((q''^{guess})_{S_2}\right) \end{cases}$$





Introducción



- 6. Seleccionar método numérico y resolver:
 - a. Métodos explícitos:
 - a1. Dirichlet to Neumann (cálculos en serie):

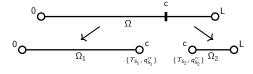
$$\begin{cases} (q''^{calc})_{\mathcal{S}_1} = \mathscr{N}_1 \left((T^{guess})_{\mathcal{S}_1} \right) \\ (T^{calc})_{\mathcal{S}_2} = \mathscr{D}_2 \left((q''^{calc})_{\mathcal{S}_1} \right) \end{cases}$$







Introducción



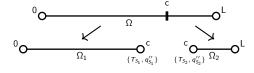
- 6. Seleccionar método numérico y resolver:
 - a. Métodos explícitos:
 - a2. Punto fijo (cálculos en paralelo):

$$\begin{cases} (q''^{calc})_{S_1} = \mathcal{N}_1 \left((T^{guess})_{S_1} \right) \\ (T^{calc})_{S_2} = \mathcal{D}_2 \left((q''^{guess})_{S_2} \right) \end{cases}$$









- 6. Seleccionar método numérico y resolver:
 - a. Métodos implícitos (cálculos en paralelo): Búsqueda de raíces de las ecuaciones de residuos:

$$\begin{cases} (r_{q''})_{S_1}^1 = (q''^{guess}) - (q''^{calc})_{S_1} \\ (r_{q''})_{S_2}^1 = (T^{guess}) - (T^{calc})_{S_2} \end{cases}$$

- a1. Newton Raphson
- a2. Quasi Newton
- a3. Newton Krylov







Introducción Abordaje del modelado

Algunos métodos requieren construcción de matriz jacobiana. Cada elemento $J_{ij}=\frac{\partial R_i}{\partial x_j}$ puede aproximarse mediante diferencias finitas a primer orden como:

$$J_{ij} pprox rac{r_i(ar{x} + \Delta ar{x}^j) - r_i(ar{x})}{\|\Delta ar{x}^j\|}$$

donde $\Delta \bar{x}^j = \bar{\epsilon}^j \cdot \Delta^j$





Introducción Abordaje del modelado

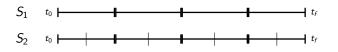
Cuadro 1: Principales características de los métodos utilizados

| | Métodos explícitos | Métodos implícitos |
|-------------|---|---|
| Ventajas | Fácil implementación | Implementación compleja |
| Desventajas | Selección de condiciones de borde limitada En general convergencia más lenta | Libertad en selección de condiciones de borde En general mejores propiedades de convergencia |





Problemas de evolución







Problemas de evolución

Estrategia:

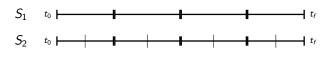
• Cada susistema utiliza su propia discretización temporal.







- Cada susistema utiliza su propia discretización temporal.
- La discretización debe coincidir al comienzo (condiciones iniciales), al final y en puntos a lo largo de la evolución.







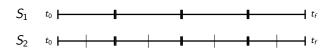
- Cada susistema utiliza su propia discretización temporal.
- La discretización debe coincidir al comienzo (condiciones iniciales), al final y en puntos a lo largo de la evolución.
- Los resultados se acoplan en estos puntos de coincidencia.







- Cada susistema utiliza su propia discretización temporal.
- La discretización debe coincidir al comienzo (condiciones iniciales), al final y en puntos a lo largo de la evolución.
- Los resultados se acoplan en estos puntos de coincidencia.
- Usando métodos iterativos, cada iteración comienza la resolución. desde el último punto acoplado (en el que convergieron los resultados).

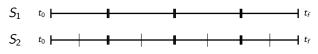






Introducción

- Cada susistema utiliza su propia discretización temporal.
- La discretización debe coincidir al comienzo (condiciones iniciales), al final y en puntos a lo largo de la evolución.
- Los resultados se acoplan en estos puntos de coincidencia.
- Usando métodos iterativos, cada iteración comienza la resolución. desde el último punto acoplado (en el que convergieron los resultados).
- Esta metodología no altera las propiedades de estabilidad temporal del método numérico particular utilizado para resolver cada subsistema.







000000000000000000

Introducción

- Introducción
 - Motivación
 - Abordaje del modelado
 - Objetivos
- - Paradigma maestro-esclavo
 - Modelos de comunicación
 - Arquitectura de acoplamiento montada en códigos esclavos comunicados
 - Códigos maestro utilizados
- - Movimiento por fuerza boyante en un circuito cerrado
 - Análisis del segundo sistema de parada de un reactor de investigación
 - Resolución de redes hidráulicas de múltiples componentes
 - Extensión a problemas acoplados en modelos de núcleo









Introducción Objetivos

Considerando la motivación y la formulación precedente, queda establecido el siguiente objetivo general de la maestría:

Desarrollar una estrategia de resolución de problemas complejos formulados mediante el Método de Descomposición Disjunta de Dominios que permita resolver subproblemas separados con códigos de cálculo específicos, manteniendo la interacción entre ellos solo mediante condiciones de borde.







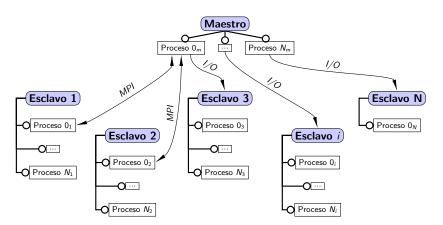
- - Motivación
 - Abordaje del modelado
 - Objetivos
- Estrategia de resolución
 - Paradigma maestro-esclavo
 - Modelos de comunicación
 - Arquitectura de acoplamiento montada en códigos esclavos comunicados
 - Códigos maestro utilizados
- - Movimiento por fuerza boyante en un circuito cerrado
 - Análisis del segundo sistema de parada de un reactor de investigación
 - Resolución de redes hidráulicas de múltiples componentes
 - Extensión a problemas acoplados en modelos de núcleo







Estrategia de resolución mediante acoplamiento de códigos Paradigma maestro-esclavo









Outline

- - Motivación
 - Abordaje del modelado
 - Objetivos
- Estrategia de resolución
 - Paradigma maestro-esclavo
 - Modelos de comunicación
 - Arquitectura de acoplamiento montada en códigos esclavos comunicados
 - Códigos maestro utilizados
- - Movimiento por fuerza boyante en un circuito cerrado
 - Análisis del segundo sistema de parada de un reactor de investigación
 - Resolución de redes hidráulicas de múltiples componentes
 - Extensión a problemas acoplados en modelos de núcleo









Estrategia de resolución Ejemplos de aplicación

Estrategia de resolución mediante acoplamiento de códigos Modelos de comunicación

- Paso de mensajes: este modelo es implementado para comunicar procesos de programas en los cuales es posible modificar sus códigos fuente.
 - Programas ejecutados en forma independiente y conectados
 - Programas ejecutados en simultáneo como argumentos de mpirun







Estrategia de resolución mediante acoplamiento de códigos Modelos de comunicación

- Paso de mensajes: este modelo es implementado para comunicar procesos de programas en los cuales es posible modificar sus códigos fuente.
 - Programas ejecutados en forma independiente y conectados
 - Programas ejecutados en simultáneo como argumentos de mpirun
- Escritura de archivos de entrada y lectura de archivos de salida: este modelo es implementado para comunicar procesos de programas en los cuales NO es posible modificar sus códigos fuente.







- - Motivación
 - Abordaje del modelado
 - Objetivos
- Estrategia de resolución
 - Paradigma maestro-esclavo
 - Modelos de comunicación
 - Arquitectura de acoplamiento montada en códigos esclavos comunicados por paso de mensajes
 - Códigos maestro utilizados
- - Movimiento por fuerza boyante en un circuito cerrado
 - Análisis del segundo sistema de parada de un reactor de investigación
 - Resolución de redes hidráulicas de múltiples componentes
 - Extensión a problemas acoplados en modelos de núcleo



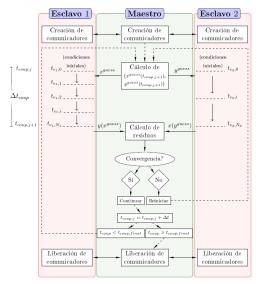






Estrategia de resolución 000000000

Estrategia de resolución mediante acoplamiento de códigos Arquitectura de acoplamiento montada en códigos esclavos comunicados por paso de mensajes









- - Motivación
 - Abordaje del modelado
 - Objetivos
- Estrategia de resolución
 - Paradigma maestro-esclavo
 - Modelos de comunicación
 - Arquitectura de acoplamiento montada en códigos esclavos comunicados
 - Códigos maestro utilizados
- - Movimiento por fuerza boyante en un circuito cerrado
 - Análisis del segundo sistema de parada de un reactor de investigación
 - Resolución de redes hidráulicas de múltiples componentes
 - Extensión a problemas acoplados en modelos de núcleo









Estrategia de resolución mediante acoplamiento de códigos Códigos maestro utilizados

Coupling ref

 Modelos de comunicación por paso de mensajes entre programas ejecutados de manera independiente





Estrategia de resolución mediante acoplamiento de códigos Códigos maestro utilizados

Coupling ref

- Modelos de comunicación por paso de mensajes entre programas ejecutados de manera independiente
- Cada interfaz de acople tiene N pares de variables incógnitas







Estrategia de resolución mediante acoplamiento de códigos Códigos maestro utilizados

Coupling ref

- Modelos de comunicación por paso de mensajes entre programas ejecutados de manera independiente
- Cada interfaz de acople tiene N pares de variables incógnitas
- Métodos de resolución explícitos e implícitos implementados







Estrategia de resolución Ejemplos de aplicación

Estrategia de resolución mediante acoplamiento de códigos Códigos maestro utilizados

- Newton (desarrollado durante la maestría)
 - Modelos de comunicación por paso de mensajes entre programas ejecutados de manera independiente o simultánea





ducción Estrategia de resolución Ejemplos de aplicación Conclusione

Estrategia de resolución mediante acoplamiento de códigos Códigos maestro utilizados

- Newton (desarrollado durante la maestría)
 - Modelos de comunicación por paso de mensajes entre programas ejecutados de manera independiente o simultánea
 - Modelos de comunicación por manejo de archivos







Estrategia de resolución Ejemplos de aplicación

Estrategia de resolución mediante acoplamiento de códigos Códigos maestro utilizados

- Newton (desarrollado durante la maestría)
 - Modelos de comunicación por paso de mensajes entre programas ejecutados de manera independiente o simultánea
 - Modelos de comunicación por manejo de archivos
 - Cada subsistema tiene N incógnitas (extensión a acoplamientos genéricos)







Estrategia de resolución mediante acoplamiento de códigos Códigos maestro utilizados

- Newton (desarrollado durante la maestría)
 - Modelos de comunicación por paso de mensajes entre programas ejecutados de manera independiente o simultánea
 - Modelos de comunicación por manejo de archivos
 - Cada subsistema tiene N incógnitas (extensión a acoplamientos genéricos)
 - Métodos de resolución explícitos e implícitos implementados

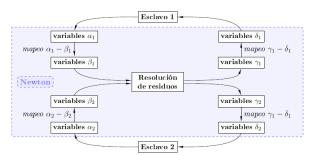






Estrategia de resolución mediante acoplamiento de códigos Códigos maestro utilizados

- Newton (desarrollado durante la maestría)
 - Modelos de comunicación por paso de mensajes entre programas ejecutados de manera independiente o simultánea
 - Modelos de comunicación por manejo de archivos
 - Cada subsistema tiene N incógnitas (extensión a acoplamientos genéricos)
 - Métodos de resolución explícitos e implícitos implementados
 - Mapeos de variables de entrada y salida $(\alpha \beta \ y \ \gamma \delta)$









- - Motivación
 - Abordaje del modelado
 - Objetivos
- - Paradigma maestro-esclavo
 - Modelos de comunicación
 - Arquitectura de acoplamiento montada en códigos esclavos comunicados
 - Códigos maestro utilizados
- Ejemplos de aplicación
 - Movimiento por fuerza boyante en un circuito cerrado
 - Análisis del segundo sistema de parada de un reactor de investigación
 - Resolución de redes hidráulicas de múltiples componentes
 - Extensión a problemas acoplados en modelos de núcleo

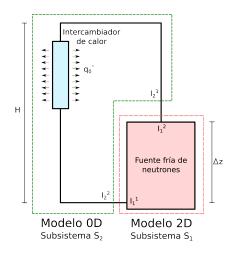








Fluidodinámica en una fuente fría de neutrones









Fluidodinámica en una fuente fría de neutrones

Sistema S_1 :





Fluidodinámica en una fuente fría de neutrones

Sistema S_1 :

Parámetros utilizados: $\rho_0=163~Kg/m^3$ a la temperatura de referencia T_{ref} , $\mu=2.8\cdot 10^{-5}~Kg/ms$, $c_p=6333.6~J/KgK$, k=0.136~W/mK y $\beta=1.32\cdot 10^{-2}K^{-1}$. Las áreas de las interfaces de acople son $A_2^1=A_2^2=0.03~m^2$.





Fluidodinámica en una fuente fría de neutrones

Sistema S_1 :

Parámetros utilizados: $\rho_0=163~Kg/m^3$ a la temperatura de referencia T_{ref} , $\mu=2.8\cdot 10^{-5}~Kg/ms$, $c_p=6333.6~J/KgK$, k=0.136~W/mK y $\beta=1.32\cdot 10^{-2}K^{-1}$. Las áreas de las interfaces de acople son $A_2^1=A_2^2=0.03~m^2$.

$$\begin{cases} \frac{\partial \bar{u}}{\partial t} + (\bar{u} \cdot \nabla)\bar{u} = -\frac{\nabla p}{\rho_0} + (1 - \beta(T - T_{ref}))\bar{g} + \\ + \nabla \cdot [(\nu)(\nabla \bar{u} + \nabla \bar{u}^T)] \end{cases} \\ \nabla \cdot \bar{u} = 0 \\ \frac{\partial T}{\partial t} + (\bar{u} \cdot \nabla)T = \frac{k}{\rho_0 c_p} \Delta T + \frac{f_0}{\rho_0 c_p} \end{cases}$$

donde \bar{u} es el campo de velocidades dentro de la cavidad, p el campo de presiones y T el campo de temperaturas.





Fluidodinámica en una fuente fría de neutrones

Sistema S_2 :





Fluidodinámica en una fuente fría de neutrones

Sistema S_2 :

Parámetros extra utilizados: longitud total de cañerías L=15~m, sumatoria de coeficientes de pérdida de carga concentrada $\sum K_i=1,72$, rugosidad de cañerías $\epsilon=0,5\cdot 10^{-4}~m$.





Fluidodinámica en una fuente fría de neutrones

Sistema S_2 :

Parámetros extra utilizados: longitud total de cañerías L=15~m, sumatoria de coeficientes de pérdida de carga concentrada $\sum K_i=1,72$, rugosidad de cañerías $\epsilon=0,5\cdot 10^{-4}~m$.

$$\begin{cases} Q_2^2 = Q_2^1 \\ p_2^2 = p_2^1 + \rho_0 g \left(\Delta z + \beta (T_2^1 - T_{ref})(H - \Delta z)\right) - \\ -\rho_0 \frac{1}{2} \left(\frac{Q_1^1}{A_2^1}\right)^2 \left(\frac{f_D L}{D} + \sum_i K_i\right) \\ T_2^2 = 0 \end{cases}$$

donde Q_2^i es el caudal en la interfaz i, p_2^i es la presión del subsistema promediada en esta interfaz, T_2^i es la temperatura promediada en esta interfaz, g es la aceleración generada por el campo gravitatorio, f_D es el factor de Darcy de pérdida de carga distribuida, y D es el diámetro de la tubería.

Ejemplos de aplicación Fluidodinámica en una fuente fría de neutrones

Estrategia de resolución:

Ecuaciones de continuidad

$$\begin{cases} Q_1^1 = Q_2^2 \\ Q_1^2 = Q_2^1 \\ p_1^1 = p_2^2 \\ p_1^2 = p_2^1 \end{cases}$$

$$T_2^1 = T_2^2$$

$$T_2^2 = T_2^1$$

$$T_2^{0} = T_2^{0}$$







Fluidodinámica en una fuente fría de neutrones

Selección de condiciones de borde.

- en la interfaz inferior de la cavidad 2-D:
 - condiciones de tipo Dirichlet para el par presión-caudal
 - condiciones de tipo Dirichlet para el par temperatura-flujo de calor
- en la interfaz superior de la cavidad 2-D:
 - condiciones de tipo Neumann para el par presión-caudal
 - condiciones de tipo Neumann para el par temperatura-flujo de calor







Ejemplos de aplicación Fluidodinámica en una fuente fría de neutrones

- Selección de condiciones de borde.
 - en la interfaz inferior de la cavidad 2-D.
 - condiciones de tipo *Dirichlet* para el par presión-caudal
 - condiciones de tipo Dirichlet para el par temperatura-flujo de calor
 - en la interfaz superior de la cavidad 2-D:
 - condiciones de tipo Neumann para el par presión-caudal
 - condiciones de tipo Neumann para el par temperatura-flujo de calor
 - en la interfaz inferior de la red 0-D:
 - o condiciones de tipo Neumann para el par presión-caudal
 - o condiciones de tipo Neumann para el par temperatura-flujo de calor
 - en la interfaz superior de la red 0-D:
 - condiciones de tipo Neumann para el par presión-caudal
 - o condiciones de tipo Dirichlet para el par temperatura-flujo de calor







Fluidodinámica en una fuente fría de neutrones

Ecuaciones de residuos en subsistema 1:

$$\left\{ \begin{array}{l} (R_{p,Q})_{1}^{1} = p_{1}^{1,guess} - p_{1}^{1,calc}(Q_{1}^{1,guess}, T_{1}^{1,guess}, p_{1}^{2,guess}, q_{1}^{\prime\prime 2,guess}) \\ (R_{T,q''})_{1}^{1} = q_{1}^{\prime\prime 1,guess} - q_{1}^{\prime\prime 1,calc}(Q_{1}^{1,guess}, T_{1}^{1,guess}, p_{1}^{2,guess}, q_{1}^{\prime\prime 2,guess}) \\ (R_{p,Q})_{1}^{2} = Q_{1}^{2,guess} - Q_{1}^{2,calc}(Q_{1}^{1,guess}, T_{1}^{1,guess}, p_{1}^{2,guess}, q_{1}^{\prime\prime 2,guess}) \\ (R_{T,q''})_{1}^{2} = T_{1}^{2,guess} - T_{1}^{2,calc}(Q_{1}^{1,guess}, T_{1}^{1,guess}, p_{1}^{2,guess}, q_{1}^{\prime\prime 2,guess}) \end{array} \right.$$





Ejemplos de aplicación Fluidodinámica en una fuente fría de neutrones

Ecuaciones de residuos en subsistema 1:

$$\left\{ \begin{array}{l} (R_{p,Q})_{1}^{1} = p_{1}^{1,guess} - p_{1}^{1,calc}(Q_{1}^{1,guess}, T_{1}^{1,guess}, p_{1}^{2,guess}, q_{1}^{\prime\prime 2,guess}) \\ (R_{T,q''})_{1}^{1} = q_{1}^{\prime\prime 1,guess} - q_{1}^{\prime\prime 1,calc}(Q_{1}^{1,guess}, T_{1}^{1,guess}, p_{1}^{2,guess}, q_{1}^{\prime\prime 2,guess}) \\ (R_{p,Q})_{1}^{2} = Q_{1}^{2,guess} - Q_{1}^{2,calc}(Q_{1}^{1,guess}, T_{1}^{1,guess}, p_{1}^{2,guess}, q_{1}^{\prime\prime 2,guess}) \\ (R_{T,q''})_{1}^{2} = T_{1}^{2,guess} - T_{1}^{2,calc}(Q_{1}^{1,guess}, T_{1}^{1,guess}, p_{1}^{2,guess}, q_{1}^{\prime\prime 2,guess}) \end{array} \right.$$

Ecuaciones de residuos en subsistema 2:

$$\begin{cases} (R_{p,Q})_2^1 = Q_2^{1,guess} - Q_2^{1,calc}(p_2^{1,guess}, T_2^{1,guess}, p_2^{2,guess}, q_2''^{2,guess}) \\ (R_{T,q''})_2^1 = q_2''^{1,guess} - q_2''^{1,calc}(p_2^{1,guess}, T_2^{1,guess}, p_2^{2,guess}, q_2''^{2,guess}) \\ (R_{p,Q})_2^2 = Q_2^{2,guess} - Q_2^{2,calc}(p_2^{1,guess}, T_2^{1,guess}, p_2^{2,guess}, q_2''^{2,guess}) \\ (R_{T,q''})_2^2 = T_2^{2,guess} - T_2^{2,calc}(p_2^{1,guess}, T_2^{1,guess}, p_2^{2,guess}, q_2''^{2,guess}) \end{cases}$$





Fluidodinámica en una fuente fría de neutrones

• Ecuaciones de residuos en subsistema 1: (fijo $p_1^2 = p_{ref} = 0$)

$$\left\{ \begin{array}{l} (R_{p,Q})_{1}^{1} = p_{1}^{1,guess} - p_{1}^{1,calc}(Q_{1}^{1,guess},T_{1}^{1,guess},p_{1}^{2,guess},q_{1}^{\prime\prime2,guess}) \\ (R_{T,q''})_{1}^{1} = q_{1}^{\prime\prime1,guess} - q_{1}^{\prime\prime1,calc}(Q_{1}^{1,guess},T_{1}^{1,guess},p_{1}^{2,guess},q_{1}^{\prime\prime2,guess}) \\ (R_{p,Q})_{1}^{2} = Q_{1}^{2,guess} - Q_{1}^{2,calc}(Q_{1}^{1,guess},T_{1}^{1,guess},p_{1}^{2,guess},q_{1}^{\prime\prime2,guess}) \\ (R_{T,q''})_{1}^{2} = T_{1}^{2,guess} - T_{1}^{2,calc}(Q_{1}^{1,guess},T_{1}^{1,guess},p_{1}^{2,guess},q_{1}^{\prime\prime2,guess}) \end{array} \right.$$

• Ecuaciones de residuos en subsistema 2: (fijo $p_2^1 = p_{ref} = 0$)

$$\left\{ \begin{array}{l} (R_{p,Q})_{2}^{1} = Q_{2}^{1,guess} \quad Q_{2}^{1,calc}(p_{2}^{1,guess},T_{2}^{1,guess},p_{2}^{2,guess},q_{2}^{\prime\prime2,guess}) \\ (R_{T,q''})_{2}^{1} = q_{2}^{\prime\prime1,guess} - q_{2}^{\prime\prime1,calc}(p_{2}^{1,guess},T_{2}^{1,guess},p_{2}^{2,guess},q_{2}^{\prime\prime2,guess}) \\ (R_{p,Q})_{2}^{2} = Q_{2}^{2,guess} - Q_{2}^{2,calc}(p_{2}^{1,guess},T_{2}^{1,guess},p_{2}^{2,guess},q_{2}^{\prime\prime2,guess}) \\ (R_{T,q''})_{2}^{2} = T_{2}^{2,guess} - T_{2}^{2,calc}(p_{2}^{1,guess},T_{2}^{1,guess},p_{2}^{2,guess},q_{2}^{\prime\prime2,guess}) \end{array} \right.$$

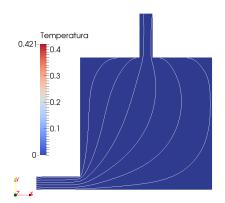




Fluidodinámica en una fuente fría de neutrones

Distintos comportamientos según el Ri obtenido:

• Ri = 0.8:





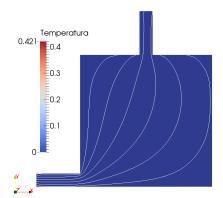




Fluidodinámica en una fuente fría de neutrones

Distintos comportamientos según el Ri obtenido:

• Ri = 84:









Fluidodinámica en una fuente fría de neutrones

A mayor altura H del intercambiador de calor, mayor caudal obtenido:

| $f_0 \ [W/m^3]$ | $H/\Delta z$ | Ri | $\Delta T [K]$ | $Q[m^3/s]$ | Δp [Pa] |
|-----------------|--------------|------|----------------|---------------------|---------|
| | 1 | 3.4 | 0.7 | $3,2 \cdot 10^{-3}$ | 613 |
| $2 \cdot 10^4$ | 5 | 1 | 0.5 | $4,2 \cdot 10^{-3}$ | 614 |
| | 10 | 0.5 | 0.3 | $4,5\cdot 10^{-3}$ | 617 |
| $2\cdot 10^5$ | 1 | 6.5 | 3.6 | $4,4 \cdot 10^{-3}$ | 595 |
| | 5 | 1.7 | 2.8 | $7,6 \cdot 10^{-3}$ | 605 |
| | 10 | 0.9 | 2.2 | $9,0\cdot 10^{-3}$ | 620 |
| $2\cdot 10^6$ | 1 | 10.6 | 24 | $8,9 \cdot 10^{-3}$ | 465 |
| | 5 | 2.2 | 18 | $1,7\cdot 10^{-2}$ | 580 |
| | 10 | 0.9 | 11.6 | $2,1\cdot 10^{-2}$ | 700 |

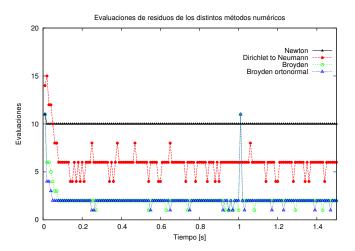
Cuadro 2: Principales resultados del cálculo para el análisis de la fuente fría variando la magnitud de la fuente interna y la altura del sistema de enfriamiento





Ejemplos de aplicación Fluidodinámica en una fuente fría de neutrones

Análisis de métodos de resolución del sistema de ecuaciones de residuos:









- - Motivación
 - Abordaje del modelado
 - Objetivos
- - Paradigma maestro-esclavo
 - Modelos de comunicación
 - Arquitectura de acoplamiento montada en códigos esclavos comunicados
 - Códigos maestro utilizados
- Ejemplos de aplicación
 - Movimiento por fuerza boyante en un circuito cerrado
 - Análisis del segundo sistema de parada de un reactor de investigación
 - Resolución de redes hidráulicas de múltiples componentes
 - Extensión a problemas acoplados en modelos de núcleo

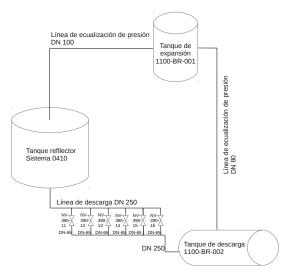






Análisis del segundo sistema de parada de un reactor de investigación

Esquema del Segundo Sistema de Parada (SSP) del RA-10:









Análisis del segundo sistema de parada de un reactor de investigación

Subdominios de análisis:





Análisis del segundo sistema de parada de un reactor de investigación

Subdominios de análisis:

Subsistema del tanque del reflector,





Subdominios de análisis:

- Subsistema del tanque del reflector,
- Subsistema de la red hidráulica de descarga,





Subdominios de análisis:

- Subsistema del tanque del reflector,
- Subsistema de la red hidráulica de descarga,
- Subsistema de la red hidráulica de ecualización de presiones.







Subdominios de análisis:

- Subsistema del tanque del reflector (0-D),
- Subsistema de la red hidráulica de descarga (3-D),
- Subsistema de la red hidráulica de ecualización de presiones.







Subsistema 0-D:

$$\ddot{h}h + rac{\dot{h}^2}{2}\left(1 - \left(rac{A_T}{A_D}
ight)^2
ight) + g\Delta h_{red} + \ddot{h}l_D = rac{p_{atm} - p_1^1}{
ho} + \Delta\hat{u}$$

donde p_1^1 es la presión en la interfaz de acople, A_T es la área transversal del tanque del reflector, A_D es la sección transversal de la línea de descarga, Δh_{red} es la altura total de la columna de líquido en el subsistema, I_D es la longitud total de cañerías en el subsistema, p_{atm} es la presión sobre la superficie libre, y ρ es la densidad del agua. $\Delta \hat{u}$ representa la pérdida de carga por unidad de masa y puede modelarse como:

$$\Delta \hat{u} = \frac{1}{2} v_D^2 \left(\frac{f_D I_D}{D} + \sum_i K_i \right)$$

donde v_D es la velocidad del fluido en la línea de descarga, (que puede escribirse en términos de \dot{h}), $\frac{f_D*I_D}{D}$ es el factor de pérdida de carga distribuida en las tuberías, (en función del factor de Darcy f_D , la longitud de tuberías I_D y el diámetro de las mismas D) y $\sum_i K_i$ es la sumatoria de factores de pérdida de carga concentrada.





Análisis del segundo sistema de parada de un reactor de investigación

| Parámetro | Valor |
|------------------|----------------------------|
| A_T | 5.30 <i>m</i> ² |
| A_D | $0.05 m^2$ |
| Δh_{red} | $h + 4.98 \ m$ |
| I_D | 11.98 m |
| p _{atm} | 92000 Pa |
| ρ | 998 Kg/m^3 |
| D | 0.254 m |
| $\sum_{i} K_{i}$ | 1.13 |

Cuadro 3: Parámetros del subsistema del tanque del reflector con acople de porción de red hidráulica





Subsistema 3-D:

$$\begin{cases}
\frac{\partial \bar{U}}{\partial t} + (\bar{U} \cdot \nabla)\bar{U} = -\frac{\nabla P^*}{\rho} + \nabla \cdot \left[(\nu + \nu_T) \left(\nabla \bar{U} + \nabla U^T \right) \right] + \bar{f} \\
\nabla \cdot \bar{U} = 0 \\
\nu_T = c_\mu \frac{\kappa^2}{\epsilon} \\
\frac{\partial \kappa}{\partial t} + (\bar{U} \cdot \nabla)\kappa = \frac{c_\mu}{2} \kappa^2 \epsilon \left| \nabla \bar{U} + \nabla \bar{U}^T \right|^2 + \nabla \cdot \left(c_\mu \frac{\kappa^2}{\epsilon} \nabla \kappa \right) - \epsilon \\
\frac{\partial \epsilon}{\partial t} + (\bar{U} \cdot \nabla)\epsilon = \frac{c_1}{2} \kappa \left| \nabla \bar{U} + \nabla \bar{U}^T \right|^2 + \nabla \cdot \left(c_\epsilon \frac{\kappa^2}{\epsilon} \nabla \epsilon \right) - c_2 \frac{\epsilon}{\kappa}
\end{cases} \tag{1}$$

donde \bar{f} es una fuerza volumétrica, κ es la energía cinética turbulenta, ϵ es la disipación viscosa de energía turbulenta, ν_T es la viscosidad turbulenta y P^* es la presión efectiva del sistema, que se calcula como $P^* = P + \frac{2}{3}\kappa$. Las variables mayúsculas refieren a valores medios estadísticos. Los parámetros de las ecuaciones de transporte de κ y ϵ toman los siguientes valores: $c_{\mu} = 0.09$, $c_1 = 0.126$, $c_2 = 1.92$ y $c_{\epsilon} = 0.07$ [?].





Estrategia de resolución:

Ecuaciones de continuidad:

$$\left\{ \begin{array}{l} p_1^1 = p_2^1 \\ Q_1^1 = Q_2^1 \end{array} \right.$$





Estrategia de resolución:

Ecuaciones de continuidad:

$$\begin{cases} p_1^1 = p_2^1 \\ Q_1^1 = Q_2^1 \end{cases}$$

- Selección de condiciones de borde:
 - Subsistema 0-D: condición de tipo Neumann
 - Subsistema 3-D: condición de tipo Dirichlet







Análisis del segundo sistema de parada de un reactor de investigación

Estrategia de resolución:

Ecuaciones de continuidad:

$$\left\{ \begin{array}{l} p_1^1 = p_2^1 \\ Q_1^1 = Q_2^1 \end{array} \right.$$

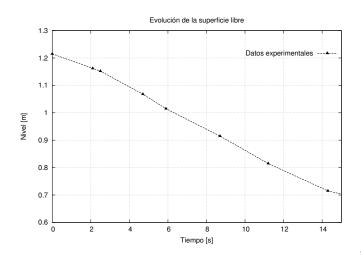
- Selección de condiciones de borde:
 - Subsistema 0-D: condición de tipo Neumann
 - Subsistema 3-D: condición de tipo Dirichlet
- Ecuaciones de residuos:

$$\begin{cases} (R_{p,Q})_1^1 = Q_1^{1,guess} - Q_1^{1,calc}(p_1^{1,guess}) \\ (R_{p,Q})_2^1 = p_2^{1,guess} - p_2^{1,calc}(Q_2^{1,guess}) \end{cases}$$







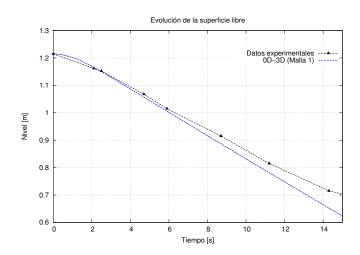








Análisis del segundo sistema de parada de un reactor de investigación

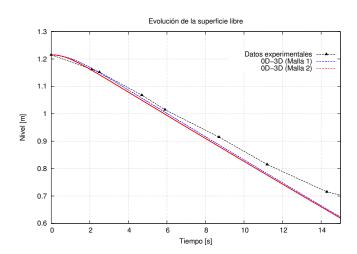








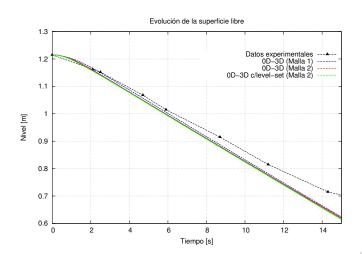
Análisis del segundo sistema de parada de un reactor de investigación









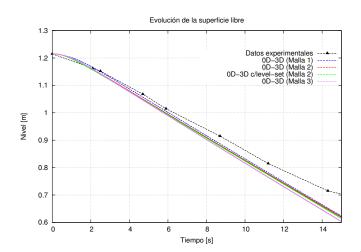








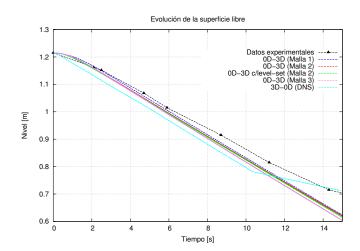
Análisis del segundo sistema de parada de un reactor de investigación







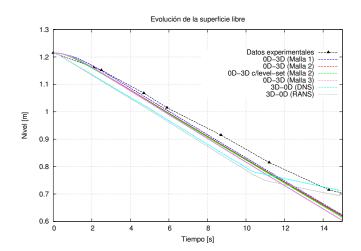










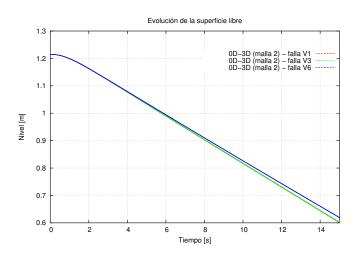








Análisis de sensibilidad de resultados ante válvula en falla









Análisis del segundo sistema de parada de un reactor de investigación

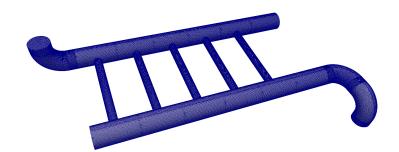
Transporte de superficie libre en cañerías

$$\frac{\partial \phi}{\partial t} + (\bar{u} \cdot \nabla)\phi = 0$$





Transporte de superficie libre en cañerías



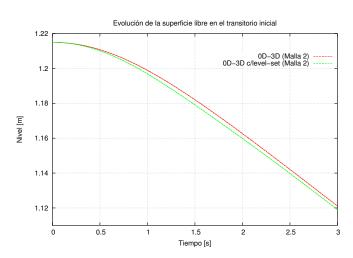






Análisis del segundo sistema de parada de un reactor de investigación

Transporte de superficie libre en cañerías



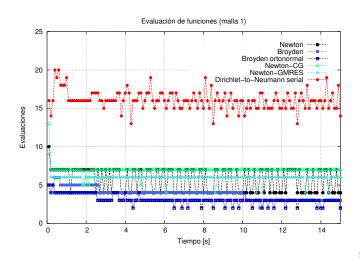






Análisis del segundo sistema de parada de un reactor de investigación

Estudio de métodos numéricos para la resolución del sistema de residuos









- - Motivación
 - Abordaje del modelado
 - Objetivos
- - Paradigma maestro-esclavo
 - Modelos de comunicación
 - Arquitectura de acoplamiento montada en códigos esclavos comunicados
 - Códigos maestro utilizados
- Ejemplos de aplicación
 - Movimiento por fuerza boyante en un circuito cerrado
 - Análisis del segundo sistema de parada de un reactor de investigación
 - Resolución de redes hidráulicas de múltiples componentes
 - Extensión a problemas acoplados en modelos de núcleo

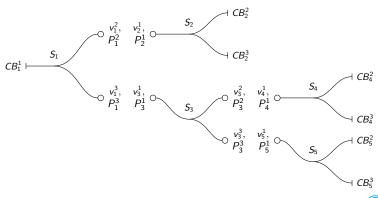






Resolución de redes hidráulicas de múltiples componentes

Descomposición disjunta de dominios en un modelo de red hidráulica con 8 incógnitas reducidas en las interfaces de acoplamiento:



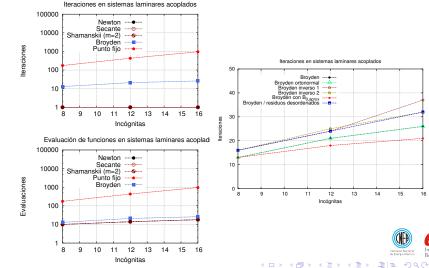






Resolución de redes hidráulicas de múltiples componentes

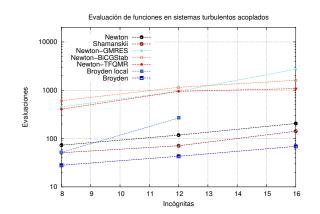
Redes hidráulicas con regímenes de flujo laminar:



15

Resolución de redes hidráulicas de múltiples componentes

Redes hidráulicas con regímenes de flujo turbulento:









Outline

- - Motivación
 - Abordaje del modelado
 - Objetivos
- - Paradigma maestro-esclavo
 - Modelos de comunicación
 - Arquitectura de acoplamiento montada en códigos esclavos comunicados
 - Códigos maestro utilizados
- Ejemplos de aplicación
 - Movimiento por fuerza boyante en un circuito cerrado
 - Análisis del segundo sistema de parada de un reactor de investigación
 - Resolución de redes hidráulicas de múltiples componentes
 - Extensión a problemas acoplados en modelos de núcleo







Extensión a problemas acoplados en modelos de núcleo







Conclusiones Logros alcanzados





Conclusiones Trabajos futuros





Gracias por su atención!





For Further Reading I



A. Author. Handbook of Everything. Some Press, 1990.



S. Someone.

On this and that.

Journal of This and That, 2(1):50-100, 2000.

