Enunciado

Sea $S=(x_1,x_2,\ldots,x_n)$ una secuencia de n booleanos (1 ó 0) y sea $1\leq k\leq n$ un entero. Supongamos que se pueden eliminar k ceros, queremos saber la longitud máxima que puede tener una cadena de unos. Por ejemplo si k=2, y S=11001010001, la respuesta es 3, mientras que si k=3 la respuesta es 4.

- Diseñar un algoritmo basado en programación dinámica que indique la longitud más larga de una subsecuencia de unos sacando a lo sumo k ceros de S. Debe tener complejidad temporal a lo sumo O(nk).
- Demostrar que es correcto.
- Demostrar su complejidad temporal.

Resolución

La solución simple para este problema es buscar todos los posibles subconjuntos de posiciones donde borrar ceros, y para cada uno, buscar la longitud más larga de unos. Como podemos elegir no borar k ceros, sino a lo sumo k, hay $T(k) = \sum_{i=0}^k \binom{n}{i}$ posibles subconjuntos de posiciones. Para cada uno, requerimos O(n) tiempo y O(1) espacio para encontrar la subsecuencia más larga de unos. Expandiendo T en k vemos que si $k \geq 1$, entonces $T(k) \in \Omega(\left(\frac{n}{k}\right)^k)$, luego este no va a ser un algoritmo eficiente.

Sin embargo, este problema se puede replantear de una forma que exhiba subestructura óptima. Toda sucesión de unos, borrando a lo sumo k ceros, empieza en alguna posición. Consideremos entonces la sucesión de unos más larga que empieza en la posición i, borrando a lo sumo k ceros. Llamemos L a su longitud. Hay dos posibilidades, $x_i=0$, y $x_i=1$.

• Si $x_i=1$, entonces lo que le sigue a la sucesión es una secuencia de unos de longitud L-1, borrando a lo sumo k ceros, que empieza en la posición i+1.

ullet Si $x_i=0$, entonces lo que le sigue a la sucesión es una secuencia de unos de longitud L, borrando a lo sumo k-1 ceros, que empieza en la posición i+1. Si k=0, entonces la solución termina acá, porque no hay forma de usar "-1" ceros, y tenemos L=0.

Vemos que si la sucesión que sigue en la posición i+1 no fuera lo más larga posible, tampoco lo sería la sucesión que comienza en la posición i. Luego, podemos definir una función f, donde f(i,j) nos da la longitud de la secuencia de unos más larga que comienza en la posición i, borrando a lo sumo j ceros en el medio:

$$f(i,j) = egin{cases} 0 & ext{si } i > n \ -\infty & ext{si } j < 0 \ 1 + f(i+1,j) & ext{si } x_i = 1 \ \max(0,f(i+1,j-1)) & ext{si } x_i = 0 \end{cases}$$

El ejercicio se responde calculando $\max_{1 \leq i \leq n} \{f(i,k)\}.$

Implementación recursiva

Como en Python los arrays empiezan en el índice 0, en vez de 1, cambiamos los índices de la función que planteamos.

```
def solve(S, k):
    n = len(S)
    # Longitud de la subsecuencia de unos más larga que empieza en i,
borrando
    # a lo sumo j ceros en el medio.
    def f(i, j):
        if i == n: return 0
        if j < 0: return -99999
        if S[i] == 1: return 1 + f(i + 1, j)
        if S[i] == 0: return max(0, f(i + 1, j - 1))</pre>
```

Usamos -99999 , pero podríamos usar -float('inf') u otras estrategias para significar $-\infty$.

Análisis asintótico

La implementación recursiva de esta función llama a f n veces, y como f aumenta i en uno cada vez (o termina), la llamada f(i,k) va a hacer a lo sumo i llamadas recursivas, hasta parar. Para encontrar una familia de casos que produzca nuestro peor caso de número de llamadas, podemos pensar en una secuencia donde $x_i=1$ para todo i, con k=0. Con esto, caemos siempre en la rama s[i]=1, y al comenzar en la posición i, hacemos n-i llamadas recursivas. Luego, el número de llamadas totales que hacemos en el peor caso es $\sum_{i=0}^n (n-i) = \sum_{i=0}^n i = \frac{n(n-1)}{2} = \frac{n^2-n}{2} = \Omega(n^2)$. Como hacemos $\Omega(1)$ operaciones en cada una, cuando n es grande, terminamos haciendo $\Omega(n^2)$ operaciones en el peor caso. Esto rápidamente se vuelve intratable. Además, no cumple la complejidad pedida, que es O(nk).

Sin embargo, vemos que el primer argumento de f es un entero entre 0 y n-1, y el segundo argumento un entero entre 0 y k. Luego, hay a lo sumo n(k+1) posibles valores distintos que puede tomar f. Al tomar el límite $\lim_{n\to\infty}\frac{n(k+1)}{\frac{n(n-1)}{2}}=\lim_{n\to\infty}\frac{2k+2}{n-1}=0$, vemos que hay muchos subproblemas compartidos cuando n crece. Esto es entonces un buen candidato para programación dinámica top-down.

Programación dinámica top-down

Recordemos que agregar un cache a una función recursiva es un proceso enteramente mecánico, y no hay nada que pensar.

```
def solve(S, k):
    n = len(S)
    cache = [[None for _ in range(k + 1)] for _ in range(n)]
    # Longitud de la subsecuencia de unos más larga que empieza en i,
borrando
    # a lo sumo j ceros en el medio.
    def f(i, j):
        if i == n: return 0
        if j < 0: return -99999
        if cache[i][j] is None:
            if S[i] == 1: cache[i][j] = 1 + f(i + 1, j)
            if S[i] == 0: cache[i][j] = max(0, f(i + 1, j - 1))
        return cache[i][j]
    return max(f(i, k) for i in range(n))</pre>
```

En una ejecución, vamos a tener como máximo n(k+1) posibles llamadas recursivas. Cada una va a hacer a lo sumo una llamada no-recursiva. Luego, el número de llamadas totales es O(nk). En ambos casos, hacemos O(1) operaciones. Luego, el número de operaciones que hacemos es O(nk), y la complejidad espacial es también O(nk) porque construímos la matriz cache . Esta cota superior vale en todos los casos (peor, mejor, medio, lo que sea), porque no asumimos nada sobre la entrada para nuestro análisis.

Programación dinámica bottom-up

Podemos, en vez de llenar el cache a medida que las llamadas recursivas lo necesiten, llenar el cache manualmente. Vemos que al resolver el subproblema (i,j), necesitamos leer el resultado del subproblema (i+1,j), o (i+1,j-1). Luego, podemos llenar el cache con dos ciclos. El ciclo exterior va a iterar sobre todos los i, decreciente. El ciclo interior va a iterar sobre todos los j, creciente. Luego, al momento de llenar la entrada cache[i][j], vamos a haber escrito la entrada cache[a][b] para todo a > i y todo b.

```
def solve(S, k):
    n = len(S)
# cache[i][j] = Longitud de la subsecuencia de unos más larga
# que empieza en i, borrando a lo sumo j ceros en el medio.
    cache = [[0 for _ in range(k + 1)] for _ in range(n + 1)]
    for i in range(n - 1, -1, -1):
        for j in range(k + 1):
            if S[i] == 1:
                cache[i][j] = 1 + cache[i + 1][j]
            if S[i] == 0 and j > 0:
                 cache[i][j] = cache[i + 1][j - 1]
    return max(cache[i][k] for i in range(n))
```

Notar como ya no necesitamos el $-\infty$, puesto que símplemente no leemos esa casilla si nos hubieramos salido de la matriz. Llenamos la matriz de ceros inicialmente, y así no tenemos que manejar el $\max(0,\ldots)$, ni explícitamente el caso i=n.

Esta implementación, como siempre que usamos programación dinámica bottom-up, hace muy simple el cálculo de complejidad. Hacemos O(nk) operaciones para inicializar el cache, y usamos O(nk) espacio para eso. Además, tenemos dos ciclos anidados, donde hacemos O(1) operaciones dentro de cada iteración, lo que resulta en O(nk) operaciones en los ciclos. Finalmente, el algoritmo entero usa O(nk) operaciones y espacio.

Mejora de espacio

Una de las ventajas de usar programación dinámica bottom-up, es que podemos notar patrones en el orden de llenado de nuestra cache. En este caso, para llenar la fila i-ésima, sólo necesitamos la fila (i+1)-ésima. Luego, no necesitamos guardar todas las filas anteriores, sólo una. Además, como en cada fila sólo leemos la entrada j o la entrada j-1, si iteramos j en orden decreciente, no necesitamos guardar una copia de la fila al llenar la nueva versión de la misma, podemos sólo usar una misma fila. Esto se conoce como "inplace update".

Si llamamos dp a nuestra fila, al comenzar la iteración (i,j) de nuestros ciclos, $\operatorname{dp}[r]$ va a contener f(i+1,r) para todo $r \geq j$, y f(i,r) para todo r < j. Si $\operatorname{S[i]} == \emptyset$ and $\operatorname{j} > \emptyset$, podemos ejecutar $\operatorname{dp[j]} = \operatorname{dp[j} - 1]$, y la semántica de $\operatorname{dp[j]}$ pasa de contener f(i+1,j-1) a contener f(i,j), que es lo que queremos al comenzar la próxima iteración de j. Si $\operatorname{j} == \emptyset$, ejecutamos $\operatorname{dp[j]} = \emptyset$. Si, de otra forma, $\operatorname{S[i]} == 1$, entonces al escribir $\operatorname{dp[j]} += 1$, representamos f(i,j) = 1 + f(i+1,j), que es lo que queremos que tenga $\operatorname{dp[j]}$ al comenzar la próxima iteración de j.

Al final, no vamos a tener cache[i][k] como antes, para todo i . Luego, a medida que calculamos nuevas filas dp , tenemos que recordar dp[k] , y tomar el máximo dp[k] en todas las iteraciones de i .

El código entonces queda:

```
def solve(S, k):
    n = len(S)
    dp = [0 for _ in range(k + 1)]
    result = 0
    for i in range(n - 1, -1, -1):
        for j in range(k, -1, -1):
        if S[i] == 1:
            dp[j] += 1
            if S[i] == 0:
            if j > 0: dp[j] = dp[j - 1]
            else: dp[j] = 0
        result = max(result, dp[k])
    return result
```

Esto usa, ahora, sólo O(k) espacio, y sigue usando O(nk) tiempo. Este tipo de mejoras, que dependen del orden en que uno llena el cache, es otro motivo por el cual está bueno usar programación dinámica bottom-up. Uno se ahorra, también, el costo de armar y desarmar el stack de llamadas de funciones recursivas.