

ES1

- . .

**ES3**

$$g(x) = \alpha x + \beta$$

X	-2	-1	0	1	3	4
Y	-2	-8	0	2	5	7

• Base per  $V_n$

$\{1, x\}$

$$A = \begin{bmatrix} 1 & -2 \\ 1 & -1 \\ 1 & 0 \\ 1 & 1 \\ 1 & 3 \\ 1 & 4 \end{bmatrix}$$

$$A^T \cdot A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ -2 & -1 & 0 & 1 & 3 & 4 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 & -2 \\ 1 & -1 \\ 1 & 0 \\ 1 & 1 \\ 1 & 3 \\ 1 & 4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 6 & 5 \\ 5 & 31 \end{bmatrix}$$

$$A^T \cdot Y = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ -2 & -1 & 0 & 1 & 3 & 4 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} -2 \\ -8 \\ 0 \\ 2 \\ 5 \\ 7 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4 \\ 57 \end{bmatrix}$$

SBAGLIATO  
 $\begin{bmatrix} \beta \\ \alpha \end{bmatrix}$

$$\begin{bmatrix} 6 & 5 \\ 5 & 31 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} \alpha \\ \beta \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4 \\ 57 \end{bmatrix} \quad \begin{cases} 6\alpha + 5\beta = 4 \\ 5\alpha + 31\beta = 57 \end{cases} \quad \begin{cases} \alpha = -1 \\ \beta = 2 \end{cases}$$

$$f(x) = -1x + 2$$



**E54**

$$\begin{bmatrix} -2 & -2 & 0 \\ -2 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

• Controllo se A è diagonalizzabile

$A = A^T$ , quindi per il teorema spettrale è diagonalizzabile

$$\det(A - \lambda I) = \det \begin{bmatrix} -2-\lambda & -2 & 0 \\ -2 & -2-\lambda & 0 \\ 0 & 0 & -\lambda \end{bmatrix} = -\lambda (+4 + 2\lambda + 2\lambda + \lambda^2 - 4) \\ = -\lambda (\lambda^2 + 4\lambda)$$

$$-\lambda (\lambda^2 + 4\lambda) = 0$$

$$\lambda = 0 \quad \lambda = -4$$

• Autospazio di 0

$$A - 0\lambda = \begin{bmatrix} -2 & -2 & 0 \\ -2 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \quad \begin{bmatrix} -2 & -2 & 0 & | & 0 \\ -2 & -2 & 0 & | & 0 \\ 0 & 0 & 0 & | & 0 \end{bmatrix} \quad \begin{cases} -2v_1 - 2v_2 = 0 \\ -2v_1 - 2v_2 = 0 \end{cases} \quad \begin{cases} v_1 = -v_2 \\ v_2 = -v_1 \end{cases} \quad \begin{bmatrix} -v_2 \\ v_2 \\ v_3 \end{bmatrix} \quad \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

• Autospazio di -4

$$A + 4\lambda = \begin{bmatrix} 2 & -2 & 0 \\ -2 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 4 \end{bmatrix} \quad \begin{bmatrix} 2 & -2 & 0 & | & 0 \\ 0 & 0 & 0 & | & 0 \\ 0 & 0 & 4 & | & 0 \end{bmatrix} \quad \begin{cases} v_1 = v_2 \\ v_3 = 0 \end{cases} \quad \begin{bmatrix} v_2 \\ v_2 \\ 0 \end{bmatrix} \quad \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}$$

• Autospazio di 0

So già che  $\begin{bmatrix} -v_2 \\ v_2 \\ v_3 \end{bmatrix}$  ma non posso scegliere  $\begin{bmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix}$  perché poi X  
sarebbe non invertibile, scelgo quindi  $\begin{bmatrix} -2 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix}$

