Appunti di Analisi Numerica*

Giuseppe Profiti

23 ottobre 2006

1 Base dei polinomi di Bernstein

$$p(x) = \sum_{i=0}^{n} b_i B_{i,n}(x) \quad x \in [a, b]$$

La base è costruita sull'intervallo di interesse.

$$B_{i,n}(x) = \binom{n}{i} \frac{(b-x)^{n-i}(x-a)^i}{(b-a)^n}$$

Esempio

$$p(x) = 100 - x \tag{1}$$

$$= -1 \cdot (x - 100) \tag{2}$$

$$= b_0 B_{0,1}(x) + b_1 B_{1,1}(x) (3)$$

Le diverse rappresentazioni sono

- base delle potenze (1), $a_0 + a_1 x$ con $a_0 = 100, a_1 = -1$
- base delle potenze con centro (2), $c_0 + c_1(x 100)$ con $c_0 = 0$, $c_1 = -1$
- base di Bernstein (3), da calcolare

$$B_{0,1}(x) = {1 \choose 0} \frac{(101-x)^{1-0}(x-100)^0}{(101-100)^1} = (101-x)$$

^{*}Licenza Creative Commons by-sa-nc

$$B_{1,1}(x) = {1 \choose 1} \frac{(101-x)^{1-1}(x-100)^1}{(101-100)^1} = (x-100)$$
$$p(x) = b_0(101-x) + b_1(x-100)$$

Quindi $b_0 = 0 e b_1 = -1$.

La base centrata e quella di Bernstein sono diverse ma in questo caso capita che la rappresentazione coincida.

Errore inerente

$$E_{IN} = c_1 \epsilon_1 + c_2 \epsilon_2 + c_3 \epsilon_3 = \frac{b_0}{p(x)} (101 - x) \epsilon_1 + \underbrace{\frac{b_1}{p(x)} (x - 100)}_{\approx_1} \epsilon_2 + \underbrace{\frac{x}{p(x)} p'(x)}_{*} \epsilon_3$$

* non dipende dalla rappresentazione, gli altri coef. sono dell'ordine di 1 come per la base delle potenze con centro.

La base di bernstein è interessante perché permette di intervenire anche sul cuoef. di ϵ_3 .

1.1 Cambio di variabile

$$x \in [a, b] \to t \in [0, 1]$$

$$t = \frac{x - a}{b - a} \qquad x = a + t(b - a)$$

A p(x) sostituisco la x dalla formula precedente in modo da ottenere q(t). q(t) è uguale a p(x) ma traslato e scalato, per t e x che corrispondono p(x) = q(t).

q(t) è un polinomio con dei nuovi coef. che dovrò calcolare. In bernstein i coef restano uguali quindi evito gli eventuali errori di calcolo nel cambio di variabile.

$$p(x) = \sum_{i=0}^{n} b_i B_{i,n}(x)$$

$$= \sum_{i=0}^{n} b_i \binom{n}{i} \frac{(b-x)^{n-i}(x-a)^i}{(b-a)^n}$$
 cambio variabile
$$= \sum_{i=0}^{n} b_i \binom{n}{i} \frac{[b-a-t(b-a)]^{n-i}[a+t(b-a)-a]^i}{(b-a)^n}$$

$$= \sum_{i=0}^{n} b_i \binom{n}{i} \frac{[(b-a)(1-t)]^{n-i}[t(b-a)]^i}{(b-a)^n}$$

$$= \sum_{i=0}^{n} b_i \binom{n}{i} (1-t)^{n-i} t^i$$
$$= \sum_{i=0}^{n} b_i B_{i,n}(t) \qquad t \in [0,1]$$

La base ha assorbito il cambio di variabile. La base di bernstein in [0,1] può simulare qualsiasi intervallo.

Esempio

$$p(x) = b_0(101 - x) + b_1(x - 100) = b_0(1 - t) + b_1(t - 0) \qquad x \in [100, 101], t \in [0, 1]$$

$$E_{IN} = \underbrace{\frac{b_0}{p(x)}(101 - x)\epsilon_1 + \frac{b_1}{p(x)}(x - 100)}_{\text{questi sono uguali}} \epsilon_2 + \underbrace{\frac{x}{p(x)}p'(x)}_{*} \epsilon_3$$

Vediamo come è cambiato * col cambio di variabile.

Prima era $x \in [100, 101]$, ora $t \in [0, 1]$. $p'(t) = (b - a)p'(x)^1$ resta uguale perché (b - a) = (101 - 100) = 1. $\frac{t}{p(t)}p'(t)$ sarà dell'ordine dell'unità.

Esempio (continuazione)

$$p(t) = -t$$
 $t \in [0, 1]$ $b_0 = 0$ $b_1 = -1$

Perturbazione su t (voglio vedere come il cambio di variabile influisce sull'errore, lasciando fermo il resto).

$$t = 1$$
 $\bar{t} = 0.99$ $p(1) = -1$ $q(0.99) = 0.99$
$$\left| \frac{p(1) - q(1)}{p(1)} \right| \cong 1 \cdot \frac{1}{100}$$

Posso fare alcune operazioni in [0,1] senza il cambio di variabile: non ho il problema di calcolarlo (es. disegno del polinomio).

1.2 Proprietà dei polinomi di Bernstein

- $B_{i,n}(t) \ge 0$ $\forall i = 0, \dots, n \quad \forall t \in [0,1]$
- $\sum_{i=0}^{n} B_{i,n}(t) = 1 \quad \forall t \in [0,1]$

Il fatto che siano tutte positive è buono: si lavora con termini dello stesso segno e quindi si evitano casi di cancellazione numerica.

 $^{^1}p^\prime(t)$ diminuisce se allargo l'intervallo (cambia la pendenza della tangente)

Esempio

Con n=2

$$B_{0,2}(t) = {2 \choose 0} (1-t)^{2-0} t^0 = (1-t)^2$$

$$B_{1,2}(t) = {2 \choose 1} (1-t)^{2-1} t^1 = 2(1-t)t$$

$$B_{2,2}(t) = {2 \choose 2} (1-t)^{2-2} t^2 = t^2$$

La prima e l'ultima funzione base sono simmetriche rispetto al centro dell'intervallo.

La somma in qualsiasi punto è 1, si vede anche analiticamente: $B_{i,n}$ è la rappresentazione del binomio $[(1-t)+t]^n=1$.

Dato che la somma è 1, p(x) è una combinazione affine, essendo anche sempre positiva è una combinazione convessa. Da questo si deriva che

$$minb_i \leq p(x) \leq maxb_i$$

Il segno dei b_i indica quante radici ci sono:

- se sono tutti positivi o tutti negativi non ci sono radici
- se alcuni sono positivi e altri negativi in base ai cambiamenti di segno posso trovare il numero di radici

1.3 Definizione ricorrente dei pol. di Bernstein

$$B_{i,n}(t) = t \cdot B_{i-1,n-1}(t) + (1-t) \cdot B_{i,n-1}(t)$$

Con $B_{0,0}(t) = 1$ e $B_{i,n} = 0 \ \forall i \notin 0, n$.

Un polinomio di grado n è una combinazione convessa di polinomi di grado n-1.

1.4 Algoritmo 1

Input: $b_0, \ldots, b_n, \bar{t}$, output: valutazione di $p(\bar{t})$

- 1. calcolo l'array di valori $[B_{0,n}(\bar{t}),\ldots,B_{n,n}(\bar{t})]$ Contiene l'ultima riga dello schema precedente.
- 2. $\sum_{i=0}^{n} b_i B_{i,n}(\bar{t})$

È stabile ma ha complessità $O(n^2)$

1.5 Algoritmo 2 (de Casteljeau)

$$p(t) = \sum_{i=0}^{n} b_{i}B_{i,n}(t)$$

$$= \sum_{i=0}^{n} b_{i}[t \cdot B_{i-1,n-1}(t) + (1-t)B_{i,n-1}(t)]$$

$$= \sum_{i=0}^{n} b_{i}t \cdot B_{i-1,n-1}(t) + \sum_{i=0}^{n} b_{i}(1-t)B_{i,n-1}(t)$$

$$= \sum_{i=1}^{n} b_{i}t \cdot B_{i-1,n-1}(t) + \sum_{i=0}^{n-1} b_{i}(1-t)B_{i,n-1}(t)$$

$$= \sum_{i=0}^{n-1} b_{i+1}t \cdot B_{i,n-1}(t) + \sum_{i=0}^{n-1} b_{i}(1-t)B_{i,n-1}(t)$$

$$= \sum_{i=0}^{n-1} [b_{i+1}t + b_{i}(1-t)] \cdot B_{i,n-1}(t)$$

$$= \sum_{i=0}^{n-1} b_{i}^{[1]} \cdot B_{i,n-1}(t)$$

$$= \sum_{i=0}^{n-1} b_{i}^{[2]} \cdot B_{i,n-2}(t)$$

$$= \vdots$$

$$= \sum_{i=0}^{n-1} b_{i}^{[n]} \cdot B_{i,0}(t)$$

$$= b_{0}^{[n]} = p(t)$$

Input: $b_0, \ldots, b_n, \bar{t}$

Con uno schema simile al precedente, ma invertito, dagli n b_i possiamo ricavare gli n - 1 $b_i^{[1]}$ e così via fino a ottenere $b_0^{[n]} = p(\bar{t})$.

È l'algoritmo più stabile per la valutazione di polinomi base di bernstein.

1.6 Curve di Bezier

$$\underline{\mathcal{C}}(t) = \begin{pmatrix} \sum_{i=0}^{n} X_i B_{i,n}(t) \\ \sum_{i=0}^{n} Y_i B_{i,n}(t) \end{pmatrix} \qquad t \in [0,1]$$

Che è uguale a
$$\sum_{i=0}^{n} P_i B_{i,n}(t)$$
 con $P_i = \begin{pmatrix} X_i \\ Y_i \end{pmatrix}$.

È un'applicazione nel piano, ogni coef è un punto che delimina una poligonale. Il numero di punti indica il grado: P_0, \ldots, P_3 per una cubica, in generale P_n indica un un grado n-1.

$$\underline{\mathcal{C}}(0) = P_0 \qquad \underline{\mathcal{C}}(1) = P_n$$