

CURSO		TERMO	TURMA	PERIODO	DISCIPLINA	
ENGENHARIA DA COMPUTAÇÃO		10	A	NOTURNO	ROBÓTICA INDUSTRIAL	
PROFESSOR(A)					TRABALHO / EXERCÍCIO	DATA
AMADEU ZANON NETO					TRABALHO 01	27/08/2020
RA	NOME COMPLETO DO(A) ALUNO(A)					NOTA

TRABALHO 01

Vamos desenvolver um projeto de driver para controlar motores de passo apenas com pulsação em uma única entrada.

Com base no controlador de motor de passo TB 660, o driver que será projetado deverá controlar motores com as seguintes especificações:

- Montar software em Visual Basic para informar o ângulo que se deseja movimentar o motor.
- Calcular o número de pulsos que serão necessários de acordo com a configuração de 7.5 graus para motores unipolares.
- O sistema deverá controlar automaticamente como as bobinas foram energizadas permitindo maiores possibilidades de movimentação.
- Quando o ciclo terminar, mantenha a última bobina ativada.
- Tensão do motor: 12V.
- Número de bobinas: 4 (seis fios).
- Passo: 7.5°
- Selecionar o sentido de movimento.
- Se achar necessário pode criar switches de configuração.



Figura 1: Driver TB6600

Fonte:

<https://www.google.com.br/search?q=driver+tb6600&source=lnms&tbm=isch&sa=X&ved=2ahUKewjDjvTg7zrAhX2FbkGHU0sDq0QAUoAnoECAwQBA&biw=1366&bih=635#imgsrc=UiVhKeJV3ZkNwM>