Машинное обучение. Теоретические задания.

Андрей Карямин, 496 групппа

Апрель 2017

1 Знакомство с линейным классификатором.

1. Как выглядит бинарный линейный классификатор? (Формула для отображения из множетсва объектов в множество классов.)

$$a(x) = \begin{cases} 0, & f(x) > 0 \\ 1, & f(x) < 0 \end{cases}$$
 (1)

2. Что такое отступ алгоритма на объекте? Какие выводу можно сделать из знака отступа?

$$M_i = y_i f(x_i) \tag{2}$$

Отрицательный отступ означает то, что классификатор ошибся.

3. Как классификаторы вида $a(x) = sign(<\omega, x> -\omega_0)$ сводят к классификаторам вида $a(x) = sign(<\omega, x>)$? К вектору х они добавляют фиктивный признак $x_0 = 1$, К весам добавляют ω_0

$$\omega_0 + \langle \omega, x \rangle \leftrightarrow \langle \omega', x' \rangle \tag{3}$$

4. Как выглядит запись функционала эмпирического риска через отступы? Какое значение он должен принимать для "наилучшего" алгоритма классификации?

$$Q = \frac{1}{l} \sum_{i=1}^{l} I[a(x_i) \neq y_i] = \frac{1}{l} \sum_{i=1}^{l} I[M_i \leq 0]$$
(4)

Для самого топового алгоритма ${
m Q}=0,$ т.к. он не ошибётся.

5. Если в функционале эмпирического риска (риск с пороговой функцией потерь) всюду написаны строгие неравенства $(M_i < 0)$ можете ли вы сразу придумать параметр ω для алгоритма классификации $a(x) = sign(<\omega, x>)$, минимизирующий такой функционал?

Если положить
$$\omega = 0$$
, то $M_i = 0$ и $Q = 0$;

6. Запишите функционал аппроксимированного эмпирического риска, если выбрана функция потерь L(M).

$$Q = \frac{1}{l} \sum_{i=1}^{l} L(M) \tag{5}$$

7. Что такое функция потерь, зачем она нужна? Как обычно выглядит её график?

L(a,x) функция потерь - это то насколько алгоритм а ошибается на объекте x.

8. Приведите пример негладкой функции потерь.

$$L(M) = [1 - M]_{+} \tag{6}$$

9. Что такое регуляризация? Какие регуляризаторы вы знаете?

Регуляризатор штрафует за большие веса признаков. Штраф за сложность:

 l_1 - регуляризатор :

$$\tau \cdot \sum_{k=1}^{n} |\omega_k| \tag{7}$$

 l_2 - регуляризатор :

$$\tau \cdot \sum_{k=1}^{n} \omega_k^2 \tag{8}$$

au - это параметр регрессии.

10. Как связаны переобучение и обобщающая способность алгоритма? Как влияет регуляризация на обобщающую способность?

 $Q(a(x^l), x^k)$ - обобщающая способность алгоритма. x^l, x^k - непересекающиеся выборки. Переобучение влечет его большое значение. Регуляризация в свою очередь делает так, чтобы веса признаков не выходили за определённые рамки (при выходе из которых алгоритм переобучается)

11. Как связаны острые минимумы функционала аппроксимированного эмпирического риска с проблемой переобучения?

В точке острого минимума функционала аппроксимированного риска получается сильный прирост значения этого функционала. Поскольку этот параметр затмевает все остальные, получается переобучение.

- 12. Что делает регуляризация с аппроксимированным риском как функцией параметров алгоритма? Аппроксимированный риск увеличивается при приближении или выходе параметров за определённые границы.
- 13. Для какого алгоритма классификации функционал аппроксимированного риска будет принимать большее значение на обучающей выборке: для простроенного с регуляризацией или без неё? Почему?

Поскольку регуляризация увеличивает значение функционала, то с регуляризацией.

14. Для какого алгоритма классификации функционал риска будет приниимать большее значение на тестовой выборке: для построенного с оправдывающей себя регуляризацией или вообще без неё? Почему?

Если переобучение без регуляризации не превосходит дополнительный вес, который вносит регуляризация, то для алгоритма с оправдывающей себя регуляризацией.

А если имеет место сильное переобучение, то для алгоритма вообще без регуляризации.

15. Что представляют собой метрики качества Accuracy, Precision и Recall?

Precision and recall are then defined as:[6]

$$\text{Precision} = \frac{tp}{tp + fp}$$

$$ext{True negative rate} = rac{tn}{tn+fp}$$

$$ext{Recall} = rac{tp}{tp + fn}$$

$$\text{Accuracy} = \frac{tp + tn}{tp + tn + fp + fn}$$

Здесь все введено для алгоритма классификации. Количество таких исходов, что:

- $\bullet\,$ tp True Positive алгоритм предсказал '+', и ответ тоже '+'
- tn True Negative алгоритм предсказал '-', а ответ '-'
- fp False Positive алгоритм предсказал '+', а ответ '-'
- fn False Negative алгоритм предсказал '-', а ответ '+'
- 16. Что такое метрика качества AUC и ROC-кривая?

ROC кривая - это график зависимости TPR от FPR

sensitivity, recall, hit rate, or true positive rate (TPR)

$$ext{TPR} = rac{ ext{TP}}{P} = rac{ ext{TP}}{ ext{TP} + ext{FN}}$$

fall-out or false positive rate (FPR)

$$ext{FPR} = rac{ ext{FP}}{N} = rac{ ext{FP}}{ ext{FP} + ext{TN}} = 1 - ext{TNR}$$

17. Как построить ROC-кривую (нужен алгоритм), если например, у вас есть правильные ответы к домашнему заданию про фамилии и ваши прогнозы?

Получаем множество:

$$\{(FPR_i, TPR_i)\}_{i=1}^l \tag{9}$$

полученное в результате следующего алгоритма:

- (a) Сортируем выборку x^l по значениям дискретной функции $f(x_i,\omega)$
- (b) Далее:

```
(FRP[0], TRP[0]) = (0, 0)
for i in range(1,1):
    if y_i == -1:
        (FPR[i], TPR[i]) = (FPR[i-1] + 1/l_negatives, TPR[i-1])
        (FPR[i], TPR[i]) = (FPR[i-1], TPR[i-1] + 1/l_positives)
```

Здесь 1 positives, 1 negatives - число правильных и неправильных ответов в выборке соответственно.

2 Вероятностный смысл регуляризаторов

Покажите, что регуляризатор в задаче линейной классификации имеет вероятностный смысл априорного распределения параметров моделей. Какие распределения задают l1-регуляризатор и l2-регуляризатор?

• Пусть для параматерической модели задана плотность распределения

$$p(x, y|\omega) \tag{10}$$

 $p(\omega)$ - априорная плотность.

Совместное распределение выборки X^l и параметров рапределения ω по формуле условной вероятности - функция правдоподобия.

$$p(X^{l}, \omega) = p(X^{l}|\omega) \cdot p(\omega) \tag{11}$$

Логарифм функции правдоподобия:

$$L(X^{l}, \omega) = \sum_{i=1}^{l} \ln(p(x_i, y_i | \omega)) + \ln(p(\omega))$$
(12)

Таким образом, слагаемое $ln(p(\omega))$ можно рассматривать как регуляризатор

 $\bullet~$ При l1~ регуляризаторе априорное распределение параметров - распределение Лапласа с плотностью

$$p(\omega) = \frac{1}{(2C)^n} e^{-\frac{1}{C} \sum_{i=1}^{l} |\omega_i|}$$
 (13)

Потому что логарифм плотности:

$$ln(p(\omega)) = -\frac{1}{C} \sum_{i=1}^{l} |\omega_i| + const$$
 (14)

 \bullet При l2 регуляризаторе априорное распределение параметров - нормальное распределение с плотностью

$$p(\omega) = \frac{1}{(2\pi\sigma)^{n/2}} e^{-\frac{1}{2\sigma} \sum_{i=1}^{l} \omega_i^2}$$
 (15)

Логарифм плотности:

$$ln(p(\omega)) = -\frac{1}{2\sigma} \sum_{i=1}^{l} \omega_i^2 + const$$
 (16)

3 SVM и максимизация разделяющей полосы

Покажите, как получается условная оптимизационная задача, решаемая в SVM из соображений максимизации разделяющей полосы между классами. Можно отталкиваться от линейно разделимого случая, но итоговое выражение должно быть для общего. Как эта задача сводится к безусловной задаче оптимизации?

4 Kernel trick

Придумайте ядро, которое позволит линейному классификатору с помощью Kernel Trick построить в исходном пространстве признаков разделяющую поверхность $x_1^2 + 2x_2^2 = 3$. Какой будет размерность спрямляющего пространства?

Рассмотрим ядро:

$$K(x,y) = \langle x,y \rangle^2 = (x_1y_1 + x_2y_2)^2 = (x_1^2y_1^2 + x_2^2y_2^2 + 2x_1y_1x_2y_2) = \langle (x_1^2, x_2^2, \sqrt{2}x_1x_2), (y_1^2y_2^2, \sqrt{2}y_1y_2) \rangle$$

$$\tag{17}$$

Получим отображение в спрямлённое пространство

$$H = R^3 : \psi(x_1, x_2) + (x_1^2, x_2^2, \sqrt{2}x_1x_2)$$
(18)

Линейная поверхность в Н будет иметь вид

$$\langle (x_1^2, x_2^2, \sqrt{2}x_1x_2), (\omega_1, \omega_2, \omega_3) \rangle + \omega_0 = \omega_1 x_1^2 + \omega_2 x_2^2 + \omega_3 \sqrt{2}x_1 x_2 + \omega_0$$
(19)

Взяв $\omega = (1, 2, 0), \ \omega_0 = -3, \$ получим H в виде:

$$(19) = x_1^2 + x_2^2 - 3 = 0 (20)$$

5 l_1 -регуляризация

Покажите с помощью теоремы Куна-Таккера, что ограничение l_1 -нормы вектора весов числом и добавление штрафа с его l_1 -нормой приводят к построению одного и того же алгоритма. Можно считать, что регуляризатор добавляется по существу, т.е. меняет итоговый ответ по сравнению с оптимизационной задачей без регуляризатора.