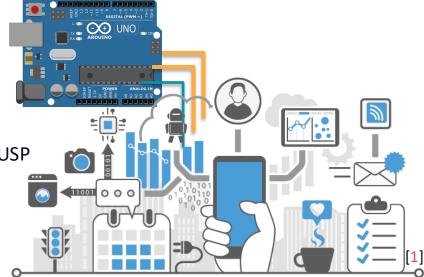


# Eletrônica básica para prototipação com microcontroladores

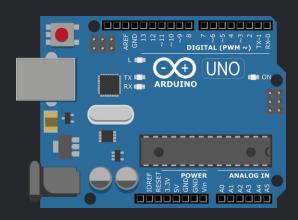
Prof. Dr. Diego Bruno

Education Tech Lead na DIO Doutor em Robótica e *Machine Learning* pelo ICMC-USP





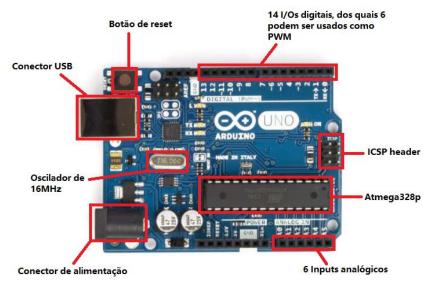
# Eletrônica básica para prototipação com microcontroladores





## Mas o que é um Arduino?

Arduino é uma plataforma de **prototipagem eletrônica** de *hardware* livre e de placa única, com suporte de entrada/saída embutido, uma linguagem de programação padrão, a qual tem origem essencialmente em C/C++.



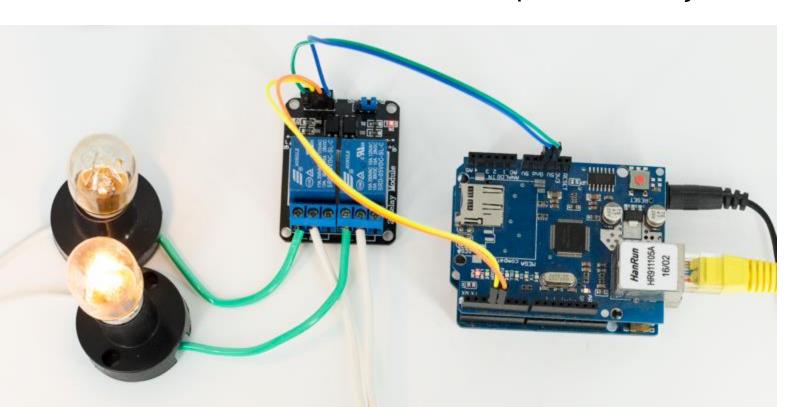


## Aplicações com Arduino



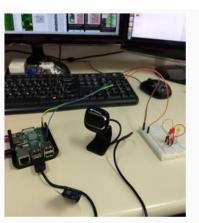


Arduino é muito utilizado atualmente para automação residencial

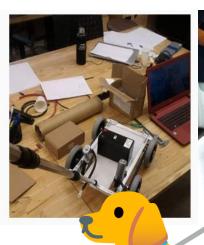




Projetos *Maker* envolvendo eletrônica e acessibilidade



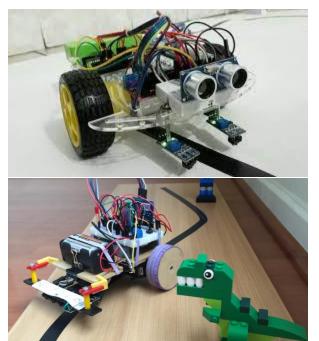


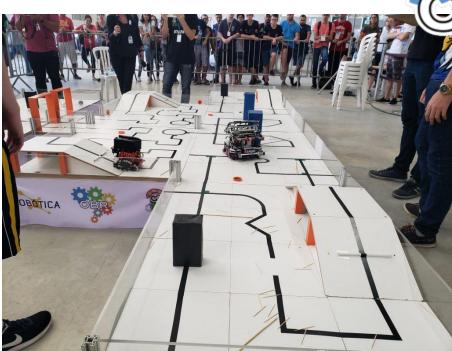






Campeonatos de Robótica: sumô, destruição, OBR...







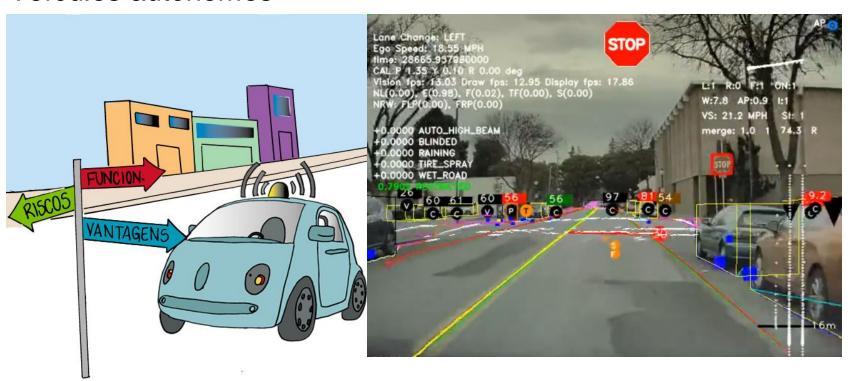
#### Robôs industriais seguidores de linhas







#### Veículos autônomos













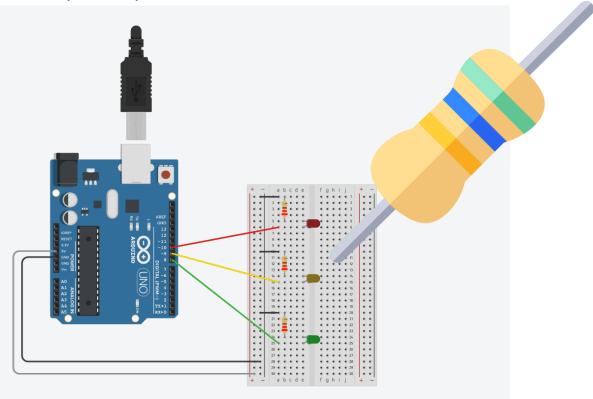








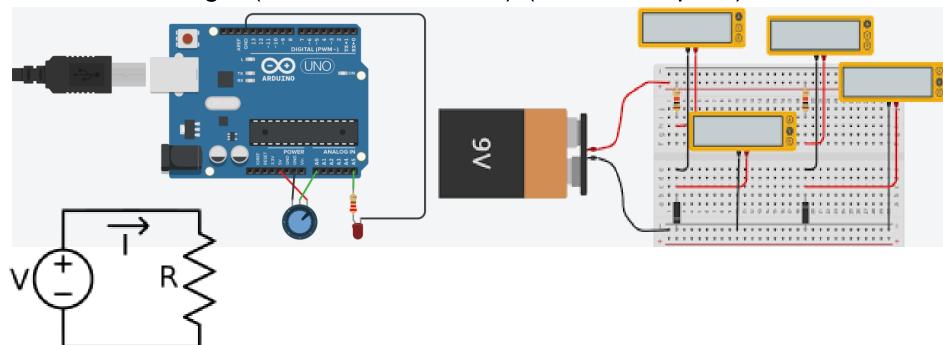
Resistores (Ohm)  $\Omega$ 





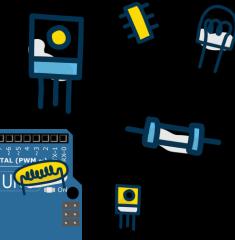


Fonte de energia (Tensão e Corrente) (Volts e Ampere)



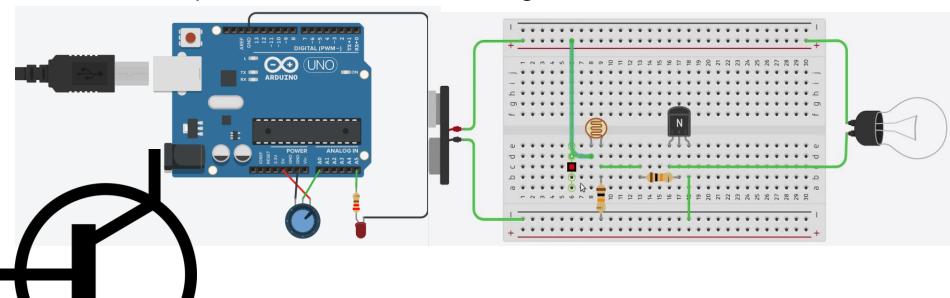


## Acionamento



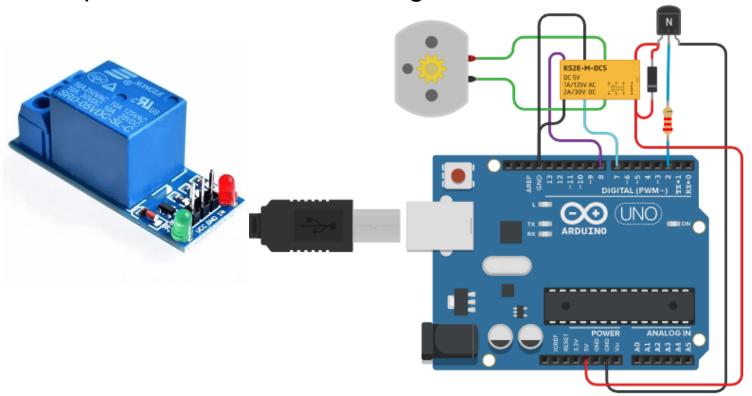


Transistores para acionamento de carga



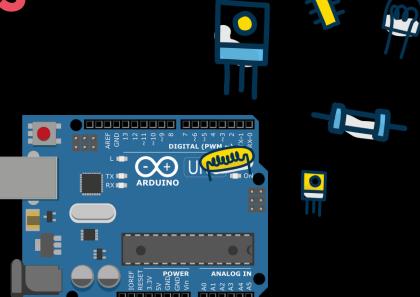


Relés para acionamento de carga

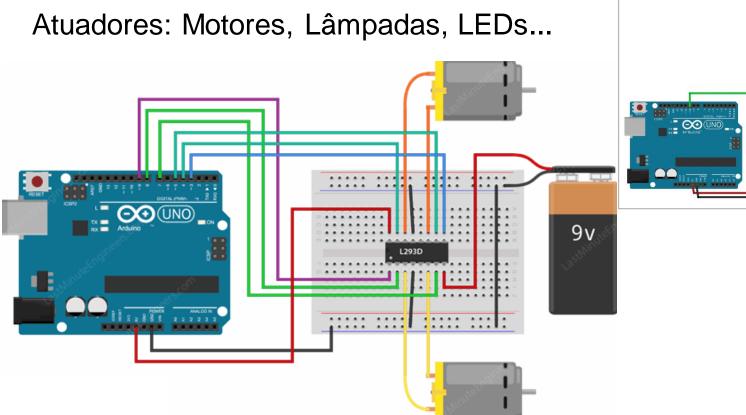


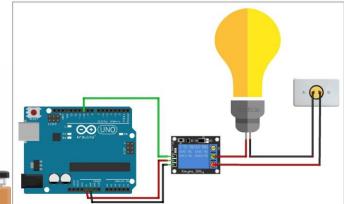


## Atuadores



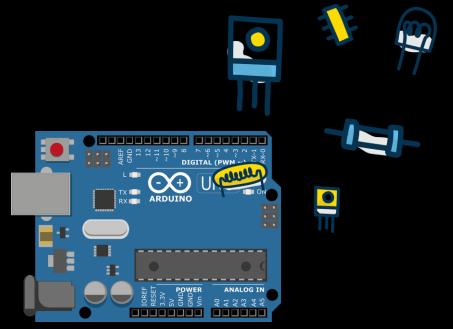






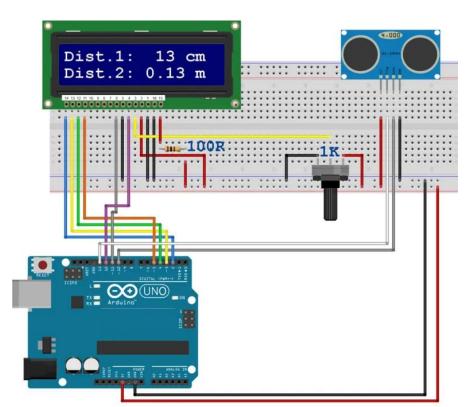


## Sensores





Sensores: botão, ultrassom, laser...









## Programando com Arduino











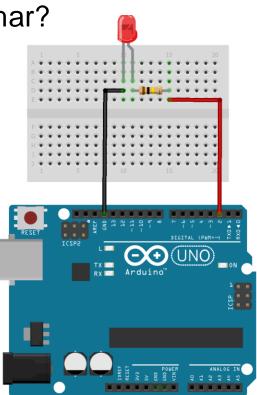




## Programação Básica para Arduino

Qual a linguagem? Como programar?

```
o Liga_Led | Arduino 1.8.5
Arquivo Editar Sketch Ferramentas Ajuda
  Liga_Led §
int LED=13;//LED da porta 13
void setup() {
   pinMode(LED, OUTPUT); // Definindo o pino 13
                         //como saída
void loop() {
   digitalWrite (LED, HIGH); //Liga o led
   delay (1000);
   digitalWrite (LED, LOW); // Desliga o Led
   delay (1000);
```

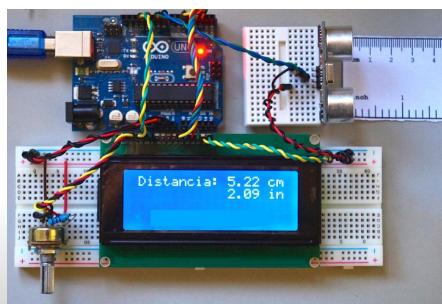




## Programação Básica para Arduino

#### Qual a linguagem? Como programar?

```
void setup()
 pinMode (echoPin, INPUT);
 pinMode(trigPin, OUTPUT);
  Serial.begin(9600);
void loop()
  digitalWrite(trigPin, HIGH); // Eleva o sinal do Trigger
  delayMicroseconds(10);
                                // por 10 microsegundos
  digitalWrite(trigPin, LOW);
  // Armazena o valor em microsegundos que foi lido
  duracao = pulseIn (echoPin, HIGH);
  distancia = duracao*0.017; // ((340 * 100) / 10e6)
  /* Entendendo a fórmula:
  - Valocidade do som no ar = 340 m/s
  - Multiplique-o por 100 para transformar em centímetros
  - divide-o por 1.000.000 como a duração está medida em microsegundos
  - divide-o por 2 como o sinal de ultrasom viaja até o objeto e depois
  faz o mesmo caminho de retorno
  - o resultado é = 0.017
  Serial.print(distancia);
  Serial.println("cm");
  delay(100);
```





## Obrigado!

Eletrônica para IoT

Prof. Dr. Diego Bruno

